Аппроксимация уравнений в OpenFOAM

Разберем алгоритм аппроксимации слагаемых в OpenFOAM на примере квазигазодинамического уравнения сохранения массы:

$$\frac{\partial \mathbf{\rho}}{\partial t} + \nabla \cdot \vec{j}_m = 0, \tag{1}$$

где $\vec{j}_m = \rho(\vec{u} - \vec{w}), \ \vec{w} = \frac{\tau}{2} [\nabla \cdot (\rho \vec{u} \otimes \vec{u}) + \nabla p].$

Перепишем уравнение (1) в следующем виде:

$$\frac{\partial \mathbf{p}}{\partial t} + \nabla \cdot (\mathbf{p}\vec{u}) - \nabla \cdot (\mathbf{\tau}\nabla \cdot (\mathbf{p}\vec{u} \otimes \vec{u})) - \nabla \cdot (\mathbf{\tau}\nabla p) = 0. \tag{2}$$

Распишем конечнообъемную аппроксимацию слагаемых уравнения (2) в центрах конечных объемов. При этом пользуемся тем, что значение каждой величины в центре ячейки есть среднее этой величины по ячейке, вычисляемое следующим образом:

$$\langle a \rangle = \frac{1}{V} \int_{V} a \, dV,$$

где V — объем ячейки.

• Рассмотрим слагаемое $\nabla \cdot (\rho \vec{u})$:

$$<\nabla \cdot (\rho \vec{u})> = \frac{1}{V} \int\limits_{V} \nabla \cdot (\rho \vec{u}) \ dV = \frac{1}{V} \int\limits_{\partial V} \rho \vec{u} \cdot \vec{n} \ dS \approx \frac{1}{V} \sum_{f} \rho_{f} \vec{u}_{f} \cdot \vec{S}_{f}.$$

Здесь индекс f указывает на значение величины на грани конечного объема, $\vec{S}_f = S_f \vec{n}$ — нормаль к грани, умноженная на ее площадь. Величины, стоящие под суммой, лег-ко вычисляются с помощью интерполирования полей соответствующих величин, заданных в центрах конечных объемов, на грани (пр. rhof = fvc::interpolate(rho)). Значение \vec{S}_f хранится в переменной mesh.Sf().

• Распишем среднее значение по ячейке для слагаемого $\nabla \cdot (\tau \nabla p)$:

$$\langle \nabla \cdot (\tau \nabla p) \rangle = \frac{1}{V} \int_{V} \nabla \cdot (\tau \nabla p) \ dV = \frac{1}{V} \int_{\partial V} \tau \nabla p \cdot \vec{n} \ dS = \frac{1}{V} \int_{\partial V} \tau \frac{\partial p}{\partial \vec{n}} \ dS \approx \frac{1}{V} \sum_{f} \tau_{f} \left(\frac{\partial p}{\partial \vec{n}} \right)_{f} S_{f}.$$

Вычисление производной по нормали к грани конечного объема от поля, заданного в центрах конечных объемов (в нашем случае от поля давления), производится командой fvc::snGrad(p). Значение площади грани хранится в переменной mesh.magSf().

• Перейдем к последнему слагаемому, $\nabla \cdot (\tau \nabla \cdot (\rho \vec{u} \otimes \vec{u}))$.

$$<\nabla \cdot (\tau \nabla \cdot (\rho \vec{u} \otimes \vec{u}))> = \frac{1}{V} \int\limits_{\partial V} \tau \nabla \cdot (\rho \vec{u} \otimes \vec{u}) \cdot \vec{n} \, dS \approx \frac{1}{V} \sum_{f} \tau_{f} \left(\nabla \cdot (\rho \vec{u} \otimes \vec{u})\right)_{f} \cdot \vec{S}_{f}.$$

В данном случае для определения средней величины данного слагаемого по конечному объему необходимо вычислить $(\nabla \cdot (\rho \vec{u} \otimes \vec{u}))_f$. Однако в OpenFOAM дивергенцию

некоторой величины можно вычислить, если поле данной величины задано на гранях контрольных объемов. В этом случае после применения оператора дивергенции (как и при разборе работы с предыдущим слагаемым) результат будет известен в центрах контрольных объемов. Для того, чтобы вычислить значение данного слагаемого на грани стандартными средствами OpenFOAM, необходимо вычислить значение слагаемого в центрах конечных объемов, а затем синтерполировать полученные значения на грани конечного объема. Однако в этом случае для вычисления значения слагаемого на грани потребуются значения величин с четырех ячеек (в случае прямоугольной сетки), что не соотносится с оригинальным шаблоном.

Стоит заметить, что для одномерного случая можно обойти эту проблему и реализовать оригинальный шаблон численной схемы.

Peaлизация численной схемы для одномерной задачи в OpenFOAM

Уравнения для одномерной задачи

•
$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{\partial j_m}{\partial x} = 0, \tag{3}$$
 где $j_m = \rho u - \rho w$, $\rho w = \tau \frac{\partial}{\partial x} \left(\rho u^2 + p \right)$.
•
$$\frac{\partial \left(\rho u \right)}{\partial t} + \frac{\partial \left(j_m u \right)}{\partial x} + \frac{\partial p}{\partial x} = \frac{\partial \Pi_{xx}}{\partial x}, \tag{4}$$
 где $\Pi_{xx} = uw^* + R^*$, $w^* = \tau \left(\rho u \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial p}{\partial x} \right)$, $R^* = \tau \left(u \frac{\partial p}{\partial x} + \gamma p \frac{\partial u}{\partial x} \right)$.
•
$$\frac{\partial E}{\partial t} + \frac{\partial \left(j_m H \right)}{\partial x} + \frac{\partial q}{\partial x} = \frac{\partial \left(\Pi_{xx} u \right)}{\partial x}. \tag{5}$$
Здесь $E = \rho \left(\frac{u^2}{2} + \frac{p}{\rho(\gamma - 1)} \right)$, $H = \frac{E + p}{\rho} = \frac{u^2}{2} + \frac{p}{\rho(\gamma - 1)} + \frac{p}{\rho}$, $q = -uR^q$, $R^q = \tau \rho \left[\frac{u}{\gamma - 1} \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{p}{\rho} \right) + pu \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{1}{\rho} \right) \right]$.

Исходная разностная схема

Выпишем разностную схему для уравнений (3), (4), (5). Для этого будем пользоваться явной схемой по времени и центральными разностями для вычисления производных.

• разностная схема для уравнения (3).

$$\widehat{\rho}_i = \rho_i - \frac{\Delta t}{h} (j_{m,i+1/2} - j_{m,i-1/2}),$$

$$j_{m,i+1/2} = (\rho u)_{i+1/2} - (\rho w)_{i+1/2} = \rho_{i+1/2} u_{i+1/2} - (\rho w)_{i+1/2},$$

$$j_{m,i-1/2} = (\rho u)_{i-1/2} - (\rho w)_{i-1/2} = \rho_{i-1/2} u_{i-1/2} - (\rho w)_{i-1/2},$$

$$(\rho w)_{i+1/2} = \tau_{i+1/2} \frac{1}{h} \left(\rho_{i+1} u_{i+1}^2 + p_{i+1} - \rho_i u_i^2 - p_i \right),$$

$$(\rho w)_{i-1/2} = \tau_{i-1/2} \frac{1}{h} \left(\rho_i u_i^2 + p_i - \rho_{i-1} u_{i-1}^2 - p_{i-1} \right).$$

• разностная схема для уравнения (4).

$$\begin{split} \widehat{\rho u}_i &= (\rho u)_i - \frac{\Delta t}{h} \big(j_{m,i+1/2} u_{i+1/2} - j_{m,i-1/2} u_{i-1/2} \big) - \frac{\Delta t}{h} \big(p_{i+1/2} - p_{i-1/2} \big) + \frac{\Delta t}{h} \big(\Pi_{xx,i+1/2} - \Pi_{xx,i-1/2} \big), \\ & \Pi_{xx,i+1/2} = u_{i+1/2} w_{i+1/2}^* + R_{i+1/2}^*, \\ & \Pi_{xx,i-1/2} = u_{i-1/2} w_{i-1/2}^* + R_{i-1/2}^*, \\ & w_{i+1/2}^* = \mathfrak{r}_{i+1/2} \left(\rho_{i+1/2} u_{i+1/2} \frac{u_{i+1} - u_i}{h} + \frac{p_{i+1} - p_i}{h} \right), \\ & w_{i-1/2}^* = \mathfrak{r}_{i-1/2} \left(\rho_{i-1/2} u_{i-1/2} \frac{u_i - u_{i-1}}{h} + \frac{p_i - p_{i-1}}{h} \right), \\ & R_{i+1/2}^* = \mathfrak{r}_{i+1/2} \left(u_{i+1/2} \frac{p_{i+1} - p_i}{h} + \gamma_{i+1/2} p_{i+1/2} \frac{u_{i+1} - u_i}{h} \right), \\ & R_{i-1/2}^* = \mathfrak{r}_{i-1/2} \left(u_{i-1/2} \frac{p_i - p_{i-1}}{h} + \gamma_{i-1/2} p_{i-1/2} \frac{u_i - u_{i-1}}{h} \right). \end{split}$$

• разностная схема для уравнения (5).

$$\begin{split} \widehat{E}_i &= E_i - \frac{\Delta t}{h} (j_{m,i+1/2} H_{i+1/2} - j_{m,i-1/2} H_{i-1/2}) - \frac{\Delta t}{h} (q_{i+1/2} - q_{i-1/2}) + \frac{\Delta t}{h} (\Pi_{xx,i+1/2} u_{i+1/2} - \Pi_{xx,i-1/2} u_{i-1/2}), \\ E_i &= \frac{\rho_i u_i^2}{2} + \frac{p_i}{\gamma_i - 1}, \\ H_{i+1/2} &= \frac{E_{i+1/2} + p_{i+1/2}}{\rho_{i+1/2}}, \\ H_{i-1/2} &= \frac{E_{i-1/2} + p_{i-1/2}}{\rho_{i-1/2}}, \\ q_{i+1/2} &= -u_{i+1/2} R_{i+1/2}^q, \\ R_{i+1/2}^q &= \tau_{i+1/2} \rho_{i+1/2} \left[\frac{u_{i+1/2}}{\gamma_{i+1/2} - 1} \frac{p_{i+1}/\rho_{i+1} - p_i/\rho_i}{h} + p_{i+1/2} u_{i+1/2} \frac{1/\rho_{i+1} - 1/\rho_i}{h} \right], \\ q_{i-1/2} &= -u_{i-1/2} R_{i-1/2}^q, \\ R_{i-1/2}^q &= \tau_{i-1/2} \rho_{i-1/2} \left[\frac{u_{i-1/2}}{\gamma_{i+1/2} - 1} \frac{p_i/\rho_i - p_{i-1}/\rho_{i-1}}{h} + p_{i-1/2} u_{i-1/2} \frac{1/\rho_i - 1/\rho_{i-1}}{h} \right]. \end{split}$$

Различия между реализациями разностной схемы

Слагаемое	Схема для расчета fortran	Схема для расчета OpenFOAM
$j_{m,i+1/2}$	$\frac{(\rho u)_{i+1/2} - \frac{\tau_{i+1/2}}{h} \left(\rho_{i+1} u_{i+1} - \rho_i u_i + p_{i+1} - p_i\right)}{h}$	$\frac{\rho_{i+1/2}u_{i+1/2} - \frac{\tau_{i+1/2}}{h}\left(\rho_{i+1}u_{i+1} - \rho_{i}u_{i} + p_{i+1} - p_{i}\right)}{h}$
$\Pi_{xx,i+1/2}$	$\frac{u_{i+1} - u_i}{h} \left(\gamma \tau_{i+1/2} p_{i+1/2} + \tau_{i+1/2} (\rho u^2)_{i+1/2} \right) + 2\tau_{i+1/2} u_{i+1/2} \frac{p_{i+1} - p_i}{h}$	$\frac{u_{i+1} - u_i}{h} \left(\gamma \tau_{i+1/2} p_{i+1/2} + \tau_{i+1/2} \rho_{i+1/2} u_{i+1/2}^2 \right) + 2\tau_{i+1/2} u_{i+1/2} \frac{p_{i+1} - p_i}{h}$
$q_{i+1/2}$	$-rac{ au_{i+1/2}}{h}(ho u^2)_{i+1/2}\left[(e_{i+1}^{int}-e_i^{int})+p_{i+1/2}\left(rac{1}{ ho_{i+1}}-rac{1}{ ho_i} ight) ight]$	$\left[-\frac{\tau_{i+1/2}}{h} \rho_{i+1/2} u_{i+1/2}^2 \left[\left(\frac{p_{i+1}}{\rho_{i+1} (\gamma - 1)} - \frac{p_i}{\rho_i (\gamma - 1)} \right) + p_{i+1/2} \left(\frac{1}{\rho_{i+1}} - \frac{1}{\rho_i} \right) \right] \right]$

Здесь обозначение $(a)_{i+1/2}$ указывает на линейное интерполирование величины в точку i+1/2 и вычисляется как $(a)_{i+1/2}=0.5(a_{i+1}+a_i)$. Величина из программы fortran $e_i^{int}=\frac{p_i}{\rho_i(\gamma-1)}$. Соответствующие величины в точках i-1/2 вычисляются аналогичным образом.

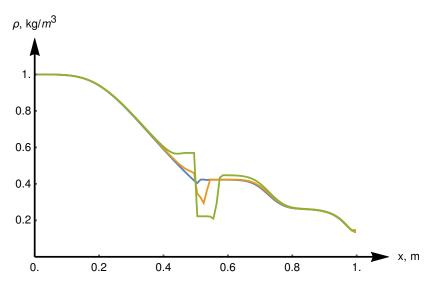


Рис. 1. Иллюстрация к различиям разностной схемы. Синяя линия — реализация OpenFOAM, оранжевая линия — j_m вычисляется как на fortran, зеленая линия — схема fortran.

Были выявлены три способа интерполирования величин ρu и ρu^2 , приводящие к лучшему из наблюдаемых результатов.

Первый способ (как в OpenFOAM):

- $\rho_{i+1/2} = 0.5(\rho_{i+1} + \rho_i);$
- $u_{i+1/2} = 0.5(u_{i+1} + u_i);$
- $(\rho u)|_{i+1/2} = \rho_{i+1/2} u_{i+1/2};$
- $(\rho u^2)|_{i+1/2} = \rho_{i+1/2}(u_{i+1/2})^2$.

Второй способ:

- $\rho_{i+1/2} = 0.5(\rho_{i+1} + \rho_i);$
- $(\rho u)|_{i+1/2} = 0.5(\rho_{i+1}u_{i+1} + \rho_i u_i);$
- $u_{i+1/2} = (\rho u)|_{i+1/2} / \rho_{i+1/2};$
- $(\rho u^2)|_{i+1/2} = \rho_{i+1/2}(u_{i+1/2})^2$.

Третий способ:

- $\rho_{i+1/2} = 0.5(\rho_{i+1} + \rho_i);$
- $u_{i+1/2} = 0.5(u_{i+1} + u_i);$
- $(\rho u)|_{i+1/2} = \rho_{i+1/2} u_{i+1/2};$
- $(\rho u^2)|_{i+1/2} = 0.5 (\rho_{i+1} u_{i+1}^2 + \rho_i u_i^2).$

Сравнение трех способов интерполирования слагаемых

Сравним результаты, полученные с помощью данных способов интерполирования слагаемых, на примере следующей задачи.

Пусть область [0, 1] разделена на две равные части. При этом в левой части области $\rho_L=1.0,\ u_L=-2.0,\ p_L=0.4,\ T_L=1.0;$ в правой части $\rho_R=1.0,\ u_R=2.0,\ p_R=0.4,\ T_R=1.0.$ Величина $\gamma=1.4$, приведенная универсальная газовая постоянная R=0.4. Расчет проводится до $T_{end}=0.15,\ dt=0.15\cdot 10^{-3},\$ шаг пространственной дискретизации h=0.01. Полагаем $\mu=0.$

Результаты, полученные в конечный момент времени с помощью трех способов интерполирования слагаемых, представлены на графиках 2–5. Номера графиков относятся к способам интерполирования слагаемых соответственно. Также приведен график аналитического решения задачи для полей скорости и температуры.

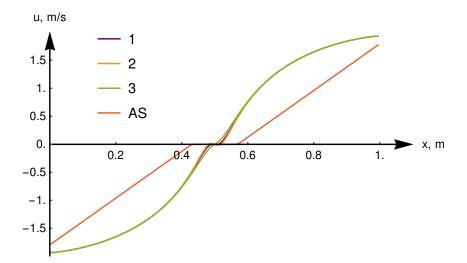


Рис. 2. Иллюстрация к способам интерполирования слагаемых (поле скорости). Фиолетовая линия — первый способ, оранжевая линия — второй, зеленая линия — третий, красная линия — аналитическое решение.

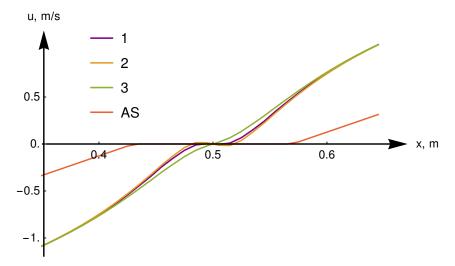


Рис. 3. Иллюстрация к способам интерполирования слагаемых (поле скорости в области [0.35, 0.65]). Фиолетовая линия — первый способ, оранжевая линия — второй, зеленая линия — третий, красная линия — аналитическое решение.

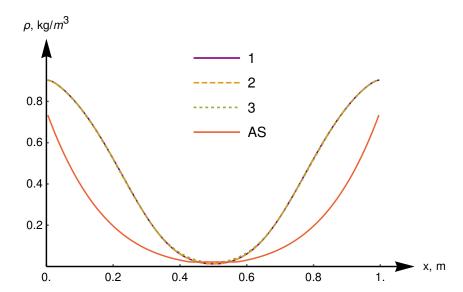


Рис. 4. Иллюстрация к способам интерполирования слагаемых (поле плотности). Фиолетовая линия — первый способ, оранжевая линия — второй, зеленая линия — третий, красная линия — аналитическое решение.

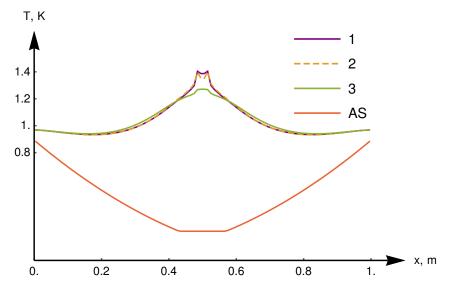


Рис. 5. Иллюстрация к способам интерполирования слагаемых (поле температуры). Фиолетовая линия — первый способ, оранжевая линия — второй, зеленая линия — третий, красная линия — аналитическое решение.

Переход к двумерной задаче

Расчет градиента на гранях ячеек. Случай равномерной прямоугольной сетки

Пусть требуется найти градиент поля $f(\vec{x})$, заданного в центрах ячеек равномерной прямоугольной сетки, в точке p, являющейся центром грани между ячейками 3 и 4 (см. рис. 6). Шаг пространственной дискретизации полагаем одинаковым в обоих направлениях и равным h. Рассмотрим два способа вычисления частных производных на грани.

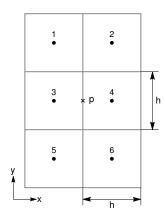


Рис. 6. Сетка для расчета градиента на грани между ячейками 3 и 4.

Стандартный способ. Пусть $f_i = f(\vec{x}_i)$ — значение поля $f(\vec{x})$ в центре ячейки с номером $i, i = \overline{1, 6}$. Тогда, воспользовавшись стандартными формулами вычисления разностных производных (используем симметричные схемы), получаем:

$$\frac{\partial f}{\partial x}\Big|_{p} = \frac{1}{h} (f_4 - f_3),$$

$$\frac{\partial f}{\partial y}\Big|_{p} = \frac{1}{2h} \left(\frac{f_1 + f_2}{2} - \frac{f_5 + f_6}{2} \right).$$

Метод наименьших квадратов. Пусть необходимо вычислить градиент функции $f(\vec{x})$ в точке с координатами \vec{x}_p , зная координаты точек \vec{x}_i , $i = \overline{1, N}$, а также значения функции f_p , f_i , $i = \overline{1, N}$. Градиент функции методом наименьших квадратов вычисляется следующим образом:

$$(\nabla f)|_{p} = \sum_{i=1}^{N} w_{i}^{2} \mathbf{G}^{-1} \vec{d_{i}} (f_{i} - f_{p}),$$

здесь индекс i относится к номерам точек, по которым осуществляется расчет; N — количество точек; $\vec{d_i} = \vec{x_i} - \vec{x_p}; \ w_i = \frac{1}{|\vec{d_i}|}; \ \mathbf{G} = \sum_{i=1}^N w_i^2 \vec{d_i} \otimes \vec{d_i}.$

Выпишем формулу для вычисления частных производных в точке p для примера с рис. 6.

$$\frac{\partial f}{\partial x}\Big|_{p} = \frac{1}{7h} \left(f_2 - f_1 + 5(f_4 - f_3) + f_6 - f_5 \right),$$

$$\frac{\partial f}{\partial y}\Big|_{p} = \frac{1}{2h} \left(\frac{f_1 + f_2}{2} - \frac{f_5 + f_6}{2} \right).$$

Видно, что для данного примера схемы вычисления производных по y, получаемые двумя способами, совпадают.

Если вычислить разницу в производных по координате x, предложенную двумя способами, и с помощью формулы Тейлора перевести все слагаемые в ней в точку p, получим

$$\Delta = \frac{h^2}{7} |f_{xyy}|_p + O(h^3).$$

Полагая разницу между двумя схемами допустимо малой (и учитывая, что обе схемы имеют второй порядок точности), в дальнейшем при реализации уравнений QGD в OpenFOAM будем использовать метод наименьших квадратов для вычисления градиента скалярного поля. Также необходимо отметить, что в одномерном случае вычисление производной с помощью двух методов производится по одной и той же схеме.

Разностная схема, заложенная в QGDFoam

Для вычисления пространственных производных в QGDFоат использовался трехточечный шаблон. В нем были приняты следующие обозначения. Если рассматривается величина в центре конкретной ячейки, она помечается индексом o («own», значение в «своей» ячейке). Величины в соседних к «своей» ячейках помечаются индексом n («neighbour», «соседние»). Полагается, что положительное направление нормали граней «своей» ячейки совпадает с внешними нормалями к грани (см. рис. 7).

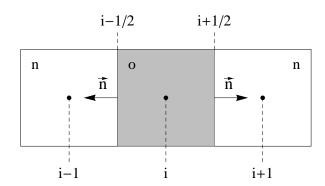


Рис. 7. Иллюстрация к шаблону разностной схемы.

Для реализации разностной схемы (??)–(??) в OpenFOAM использовались следующие операторы:

- af = fvc::interpolate(a). Здесь a поле некоторой величины, заданное в центрах контрольных объемов, a_f поле, заданное в центрах граней конечных объемов, полученное линейной интерполяцией значений поля a (напр. $a_{i+1/2} = 0.5(a_i + a_{i+1})$).
- fvm::ddt(a) производная по времени величины $a, \frac{\widehat{a} a}{\Delta t}$. Здесь a поле, заданное в центрах контрольных объемов.
- fvc::div(phi) дивергенция величины, потоком которой через грани ячейки является поле φ . Рассмотрим поле \vec{a} и интерполяцию этого поля на грани конечных объемов \vec{a}_f . Пусть требуется найти величину дивергенции поля \vec{a} . Согласно соглашениям метода контрольного объема, значение некоторого поля в центре конечного объема примерно равно среднему значению этого поля по ячейке. В таком случае, дивергенция поля \vec{a} в центре конечного объема приближенно равна

$$(\nabla \cdot \vec{a})_o \approx <\nabla \cdot \vec{a}> = \frac{1}{V} \int_V \nabla \cdot \vec{a} \, dV = \frac{1}{V} \int_{\partial V} \vec{a} \cdot \vec{n} \, dS \approx \frac{1}{V} \sum_f \vec{a}_f \cdot \vec{n}_f S_f = \frac{1}{V} \sum_f \vec{a}_f \cdot \vec{S}_f =$$

Здесь величина ϕ — поток поля \vec{a} через грани ячейки, и именно эта величина является аргументом функции fvc::div.

• fvc::snGrad(a) — поле, заданное в центрах граней конечных объемов, значения которого равны производной величины a по внешней нормали к контрольному объему. $\frac{\partial a}{\partial \vec{n}} \approx \frac{a_n - a_o}{h}$. Здесь индексом o обозначено значение поля a в «своей» ячейке («own»), индексом n — значение в соседней («neighbour») ячейке.

При реализации численной схемы в OpenFOAM использовалась векторная запись уравнений. Все векторные величины помечены символом вектора, в случае отсутствия символа имеется в виду скалярная величина, равная первой компоненте одноименного вектора.

Реализация разностной схемы для уравнения (3). Выпишем уравнение с учетом названий слагаемых, принятых при реализации, а также операторов OpenFOAM.

Данная запись соответствует следующей

$$\hat{\rho}_i = \rho_i - \frac{\Delta t}{V} \left(\varphi_{j_m, i+1/2} + \varphi_{j_m, i-1/2} \right),$$

где

$$\varphi_{j_m,i+1/2} = S\left(\rho_{i+1/2}u_{i+1/2} - \frac{\tau_{i+1/2}}{h}(u_{i+1}^2\rho_{i+1} - u_i^2\rho_i) - \frac{\tau_{i+1/2}}{h}(p_{i+1} - p_i)\right),$$

$$\varphi_{j_m,i-1/2} = -S\left(\rho_{i-1/2}u_{i-1/2} - \frac{\tau_{i-1/2}}{h}(u_i^2\rho_i - u_{i-1}^2\rho_{i-1}) - \frac{\tau_{i-1/2}}{h}(p_i - p_{i-1})\right).$$

Реализация разностной схемы для уравнения (4). Запись уравнения (4) в OpenFOAM:

Реализация разностной схемы для уравнения (5). При реализации численной схемы в OpenFOAM уравнение (5) было записано в следующем виде:

$$\begin{split} \widehat{\rho E}_i &= (\rho E)_i - \frac{\Delta t}{V} (\phi_{j_m H, i+1/2} - \phi_{j_m H, i-1/2}) - \frac{\Delta t}{V} (\phi_{q, i+1/2} - \phi_{q, i-1/2}) + \frac{\Delta t}{V} (\phi_{\Pi_{xx} u, i+1/2} - \phi_{\Pi_{xx} u, i-1/2}), \\ \phi_{j_m H, i+1/2} &= S \left[u_{i+1/2} \rho_{i+1/2} H_{i+1/2} - \tau_{i+1/2} H_{i+1/2} \frac{u_{i+1}^2 \rho_{i+1} - u_i^2 \rho_i}{h} + \tau_{i+1/2} H_{i+1/2} \frac{p_{i+1} - p_i}{h} \right], \\ \phi_{j_m H, i-1/2} &= -S \left[u_{i-1/2} \rho_{i-1/2} H_{i-1/2} - \tau_{i-1/2} H_{i-1/2} \frac{u_i^2 \rho_i - u_{i-1}^2 \rho_{i-1}}{h} + \tau_{i-1/2} H_{i-1/2} \frac{p_i - p_{i-1}}{h} \right], \\ \phi_{q, i+1/2} &= -S \left[\frac{\tau_{i+1/2} \rho_{i+1/2} u_{i+1/2}^2}{\gamma_{i+1/2} - 1} \frac{p_{i+1}/\rho_{i+1} - p_i/\rho_i}{h} + p_{i+1/2} u_{i+1/2}^2 \tau_{i+1/2} \rho_{i+1/2} \frac{1/\rho_{i+1} - 1/\rho_i}{h} \right], \\ \phi_{q, i-1/2} &= -(-S) \left[\frac{\tau_{i-1/2} \rho_{i-1/2} u_{i-1/2}^2}{\gamma_{i-1/2} - 1} \frac{p_i/\rho_i - p_{i-1}/\rho_{i-1}}{h} + p_{i-1/2} u_{i-1/2}^2 \tau_{i-1/2} \rho_{i-1/2} \frac{1/\rho_i - 1/\rho_{i-1}}{h} \right], \\ \phi_{\Pi_{xx} u, i+1/2} &= \phi_{\Pi_{xx}, i+1/2} u_{i+1/2}, \\ \phi_{\Pi_{xx} u, i-1/2} &= \phi_{\Pi_{xx}, i-1/2} u_{i-1/2}. \end{split}$$