Министерство науки и высшего образования Российской Федерации Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение Высшего образования

«Северо-Осетинский государственный университет имени Коста Левановича Хетагурова»

Дипломная работа Seq2seq подход для задач Машинного Перевода

Студент 4 курса направления: «Прикладная математика и информатика» Гамосов Станислав Станиславович Научный руководитель: Кандидат физико-математических наук: Басаева Елена Казбековна Старший преподаватель: Макаренко Мария Дмитриевна

Выполнил:

Содержание

1	Введение	
2	Рекуррентные сети2.1 RNN - Recurrent Neural Network	7
3	Формализация задачи машинного перевода	
4	Структура Encoder-Decoder	10

1 Введение

Seq2seq - это семейство подходов машинного обучения, используемых для обработки естественного языка. Основные задачи для которого используется данные методы: нейронный перевод, субтитры к изображениям, разговорные модели и обобщение текста.

Первоначальный алгоритм, который в процессе породил целое семейство методов, был разработан Google для использования в машинном переводе. Как уже можно заметить за последнюю пару лет коммерческие системы стали удивительно хороши в переводе - посмотрите, например, $Google\ Translate,\ \mathit{Shdekc}$ -переводчик, переводчик DeepL, переводчик $Bing\ Microsoft$.

Так же **Seq2seq** технология несет в себе огромный потанцевал, помимо привычного машинного перевода между естественными языками, вполне реализуем перевод между языками программирования (*Facebook AI "Глубокое обучение переводу между языками программирования"*). Поэтому возможности применений такого рода подходов довольно велики. В связи с этим под машинным переводом будет подразумеваться любая задача **Seq2seq**, если точнее, то перевод между последовательностями любой природы.

2 Рекуррентные сети

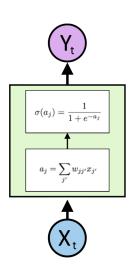
2.1 RNN - Recurrent Neural Network

Одно из важных отличий RNN от обычных нейронных сетей это понятие времени. Под ним подразумевается последовательность входных данных x^t , которые поступают на вход, и их выходные результаты y^t , которые генерируются для дискретной последовательности, индексируемых t.

Получаемые последовательности могут быть конечной длины или бесконечно счетными. Таким образом, входную последовательность можно обозначить $x^t = (x^1, x^2, x^3, ..., x^T)$, а выходную последовательность как $y^t = (y^1, y^2, y^3, ..., y^T)$

Рекуррентные нейронная сеть как и обычные нейронные сети представляют из себя граф состоящий из набора искусственных нейронов (вершин), обычно называемых **узлами**, и набора направленных взвешенных ребер между ними. Каждый нейрон j связан функцией активации σ_j .

Вес - это связь между нейронами, которая несет в себе значение, которое характеризует "важность", придаваемая значению сигнала, проходящего через данное ребро или синапс. Для каждого ребра от узла j' до j присутствует вес $w_{jj'}$. Значение v_j каждого нейрона вычисляется путем применения его функции активации к взвешенной сумме его входных данных:



$$v_j = l_j igg(\sum_{j'} w_{jj'} \cdot v_{j'} igg)$$

Для удобства обозначим $a_j = \sum_{j'} (w_{jj'} \cdot v_{j'})$ и назавём **текущей активацией**. **Функция активации** $\sigma(z)$ является абстракцией, представляющей скорость возбуждения нейрона. Обычно в качестве функций активации применяют:

Функция Хевисайда	$H(x) = \begin{cases} 0, & x < 0 \\ 1, & x >= 0 \end{cases}$		
Сигмоида	$\sigma(x) = \frac{1}{1 + e^{-x}}$		
Гиперболический тангенс	$tanh(x) = \frac{e^x - e^{-x}}{e^x + e^{-x}}$		
Линейный выпрямитель	$ReLU(x) = \begin{cases} 0, & x < 0 \\ x, & x >= 0 \end{cases}$		

Рекуррентные Нейронные Сети (Recurrent Neural Network - RNN) - это класс сетей с циклами, которые хорошо подходят для обработки последовательностей. Мысли обладают неким постоянством и напрямую зависят от прошлых умозаключений. Традиционные нейронные сети на такое не способны, и это, очевидно, серьезный изъян.

Допустим перед нами стоит задача научить сеть определять эмоциональный окрас предложения, и подаём в сеть одно слово за другим. Желательно, чтобы сеть "помнила" уже переданные слова. Уже здесь возникает проблема обычных нейронных сетей, как же "запоминать" контекст? Если мы хотим, чтобы сеть переводила предложение с одного языка на другой, то тоже было бы не плохо учитывать начало, середину и конец предложение при переводе. В таких случаях именно рекуррентные нейронные сети призванны решить такие проблемы.

В более общем плане сети RNN могут работать с последовательностями (sequence) произвольной длины, а не с входными данными фиксированного размера. Это свойство как раз таки очень важно в контексте обработки естественных языков. Также хороший пример, потому что нейронная сеть должна учитывать контекст, предоставляемый существующим предложением, чтобы завершить его.

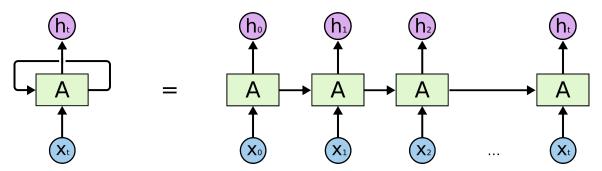


Рис. 1: Развернутая рекуррентная нейронная сеть

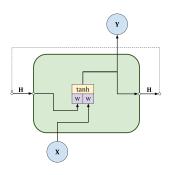
Такая "цепная" сущность показывает, что рекуррентные нейронные сети по природе своей тесно связаны с последовательностями. Естественно использовать такую архитектуру для работы с этим типом данных.

Кроме выходного вектора, где мы будем получать ответ, сеть должна иметь еще и некоторый вектор или векторы в, которых описывает текущее внутреннее состояние сети, т.е. в нем содержатся воспоминания о всех уже отсмотренных сетью элементах. Более формально это выглядит так.

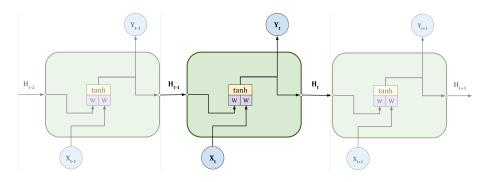
Пусть у нас есть входная последовательность $(x_1, x_2, x_3..., x_n)$, данную последовательность стоит преобразовать:

$$h^{(t)} = \sigma(w^{(hx)} \cdot x^{(t)} + w^{(hh)} \cdot h^{(t-1)} + b_h)$$
$$y^{(t)} = w^{(yh)} \cdot h^{(t)} + b_y$$

При этом кроме выхода $y^{(t)}$, мы имеем еще вектор $h^{(t)}$, описывающий текущее состояние. Таким образом сеть состоит из ячеек вида:



Которые собираются в последовательность, передавая внутреннее состояние из ячейки в следующую за ней по времени. Отметим, что веса при этом у всех ячеек одни и теже:



2.2 LSTM - Long Short-Term Memory

2.3 GRU - Gated Recurrent Unit

3 Формализация задачи машинного перевода

Формально в задаче машинного перевода у нас есть входная последовательность $x_1, x_2, ... x_m$ и последовательность вывода $y_1, y_2, ... y_n$, само собой длинна данных последовательностей может отличатся. Саму процедуру ne-peвoda можно рассматривать как нахождение искомой последовательности, которая является наиболее вероятной с учетом входных данных. Формально искомая последовательность, которая максимизирует условную вероятность p(y|x): y' = argmax[p(y|x)].

Когда человеку известны уже два языка с которыми он работает, то уже при переводе можно сказать насколько хорошо справилась модель, является ли перевод естественным и насколько он приятен на слух. Однако такой вид анализа неприемлем для машины, поэтому нам стоит проанализировать уже имеющуюся функцию $p(y|x,\theta)$ с неким параметром θ , а затем найти его argmax для $y' = argmax_u[p(y|x,\theta)]$.

Прежде чем перейти к самой задачи перевода, нужно ответить на 3 вопроса:

- Моделирование: Как работает модель для $p(y|x,\theta)$?
- Обучение: Как найти параметр θ ?
- Вывод: Как понять, что текущий у лучший?

4 Структура Encoder-Decoder

Наиболее распространенная модель **Sequence-to-sequence** (**seq2seq**) являются модель **Encoder-Decoder**, в которой обычно используют **pe-куррентную нейронную сеть** (**RNN**) для кодирования исходной последовательности в один вектор.

На самом деле полученный вектор можно представить как набор образов сущностей с образами взаимоотношений между ними. Этот вектор затем декодируется вторым **RNN**, который учится выводить выходное предложение, генерируя его по одному слову за раз.