

# Probabilités et statistiques

8 mars 2016

## Résumé

# Table des matières

<b>1</b>	<b>Probabilités discrètes</b>	<b>3</b>
<b>2</b>	<b>Intégrale de Lebesgue</b>	<b>4</b>
<b>3</b>	<b>Variables aléatoires réelles</b>	<b>5</b>
3.1	Calculs de lois . . . . .	5
<b>4</b>	<b>Loi forte des grands nombres</b>	<b>6</b>
4.1	Événements indépendants . . . . .	6
4.2	Variables aléatoires réelles indépendantes . . . . .	6
4.3	Lemme fondamental de la convergence presque sûre . . . . .	6
<b>5</b>	<b>Vecteurs aléatoires</b>	<b>7</b>
5.1	Notions et propriétés . . . . .	7
5.2	Application à l'indépendance . . . . .	9
5.3	Calcul de loi . . . . .	9
5.4	Espérance et covariance . . . . .	9
5.4.1	Espérance d'un vecteur aléatoire . . . . .	9
5.4.2	Matrice de covariance d'un vecteur aléatoire . . . . .	9
5.5	Fonctions caractéristiques . . . . .	11
5.6	Vecteurs gaussiens . . . . .	13
<b>6</b>	<b>Théorème limite centrale</b>	<b>15</b>
6.1	Convergence en loi . . . . .	15
6.2	Enoncé du théorème de limite central . . . . .	18
<b>7</b>	<b>Statistiques</b>	<b>19</b>

# Introduction

# Chapitre 1

## Probabilités discrètes

## Chapitre 2

# Intégrale de Lebesgue

# Chapitre 3

## Variables aléatoires réelles

### 3.1 Calculs de lois

**Proposition 3.1.** Soit  $X : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  une variable aléatoire réelle de loi  $P_X$ .

Soit  $\mu : \mathcal{B}(\mathbb{R}) \rightarrow [0, 1]$  une probabilité tel que, pour toute fonction  $h : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  mesurable positive,

$$E(h(X)) = \int_{\mathbb{R}} h(x) d\mu \quad (3.1)$$

Alors  $\mu = P_X$ .

*Démonstration.*

□

**Exercice 3.1.** Soit  $X$  une variable aléatoire réelle. Calculer la loi de  $Y$  pour les cas suivants.

- $X \sim \mathcal{N}(0, 1)$  et  $Y := X^2$ .
- $X \sim \mathcal{U}([0, 1])$  et  $Y := \max(X, -X)$ .
- $X \sim \mathcal{C}$  et  $Y := \frac{1}{X}$ .

# Chapitre 4

## Loi forte des grands nombres

4.1 Événements indépendants

4.2 Variables aléatoires réelles indépendantes

4.3 Lemme fondamental de la convergence presque sûre



# Chapitre 5

## Vecteurs aléatoires

Dans ce chapitre, on considère  $(\Omega, \mathcal{A}, P)$  un espace de probabilité. Rappelons que  $P : (\Omega, \mathcal{A}) \rightarrow [0, 1]$ .

### 5.1 Notions et propriétés

Rappelons qu'une variable aléatoire réelle n'est qu'une fonction mesurable de l'espace mesurable  $(\Omega, \mathcal{A})$  dans l'espace mesurable  $(\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}))$ .

**Définition 5.1.** *Un vecteur aléatoire  $X$  dans  $\mathbb{R}^d$  est un  $d$ -uplet  $(X_1, \dots, X_d)$  de variable aléatoire réelle.*

*On note  $X = (X_1, \dots, X_d)$ .*

Il en découle immédiatement la proposition suivante.

**Proposition 5.2.**  *$X = (X_1, \dots, X_d)$  est un vecteur aléatoire ssi  $X : (\Omega, \mathcal{A}) \rightarrow (\mathbb{R}^d, \mathcal{B}(\mathbb{R}^d))$  est mesurable.*

*Démonstration.*

□

Nous définissons alors naturellement la loi d'un vecteur aléatoire.

**Définition 5.3.** *Soit  $X = (X_1, \dots, X_d)$  un vecteur aléatoire.*

*On définit la loi de  $X$ , noté  $P_X$  comme la fonction*

$$P_X : (\mathbb{R}^d, \mathcal{B}(\mathbb{R}^d)) \rightarrow [0, 1] \quad (5.1)$$

$$A \rightarrow P_X(A) \quad (5.2)$$

*où*

$$P_X(A) := P(X^{-1}(A)) \quad (5.3)$$

$$:= P(\{\omega \in \Omega \mid X(\omega) \in A\}) \quad (5.4)$$

$$:= P(X \in A) \quad (5.5)$$

On utilisera plus souvent la notation  $P(X \in A)$ .

On note alors  $X \sim P_X$ .

**Proposition 5.4.** Soit  $X = (X_1, \dots, X_d)$  un vecteur aléatoire.

Alors  $P_X$  est une probabilité sur l'espace  $(\mathbb{R}^d, \mathcal{B}(\mathbb{R}^d))$ .

*Démonstration.* □

Comme nous avons fait pour les variables aléatoires réelles dans le chapitre 3, nous allons discerner deux types de vecteurs aléatoires.

**Définition 5.5.** Soit  $X = (X_1, \dots, X_d)$  un vecteur aléatoire.

1. On dit que  $X$  est **(un vecteur aléatoire) discret** si sa loi est discrète.
2. On dit que  $X$  est **(un vecteur aléatoire) continue** si sa loi est continue.

**Définition 5.6.** Soit  $X = (X_1, \dots, X_d)$  un vecteur aléatoire. Les lois des  $X_k$ ,  $1 \leq k \leq d$ , sont appelées **les lois marginales**, et la loi de  $X$  est appelée **loi conjointe**.

**Proposition 5.7.** Soit  $X = (X_1, \dots, X_d)$  un vecteur aléatoire.

Soit  $A \in \mathcal{B}(\mathbb{R}^d)$ . Alors

$$P_{X_k}(A) = P_X(\overbrace{\mathbb{R} \times \dots \times \mathbb{R}}^{k-1 \text{ fois}} \times A \times \overbrace{\mathbb{R} \times \dots \times \mathbb{R}}^{d-k \text{ fois}}) \quad (5.6)$$

*Démonstration.* □

**Corollaire 5.8.** Soit  $X = (X, Y)$  un vecteur aléatoire discret.

Alors, les assertions suivantes sont équivalentes.

1.  $X \perp Y$ .
2. les produits des probabilités des lois marginales donnent la loi conjointe.

*Démonstration.* □

Nous pouvons alors généraliser le théorème du transfert vu dans le cas des variables aléatoires réelles.

**Théorème 5.9** (Théorème du transfert). Soit  $X = (X_1, \dots, X_d)$  un vecteur aléatoire. Soit  $h : (\mathbb{R}^d, \mathcal{B}(\mathbb{R}^d)) \rightarrow (\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}))$  mesurable.

Alors :

$$\int_{\Omega} h(X) dP = \int_{\mathbb{R}^d} h(x) dP_X(x) \quad (5.7)$$

*Démonstration.* □

## 5.2 Application à l'indépendance

## 5.3 Calcul de loi

## 5.4 Espérance et covariance

### 5.4.1 Espérance d'un vecteur aléatoire

**Définition 5.10.** Soit  $X = (X_1, \dots, X_d)$  un vecteur aléatoire intégrable.

*L'espérance de  $X$  est le  $d$ -uplet réel  $E(X) := (E(X_1), \dots, E(X_d))$ .*

**Proposition 5.11.** Soient  $X = (X_1, \dots, X_d)$  un vecteur aléatoire intégrable de  $(\Omega, \mathcal{A})$  dans  $(\mathbb{R}^d, \mathcal{B}(\mathbb{R}^d))$  et  $A \in M_{d' \times d}(\mathbb{R})$

*Alors  $Y := AX$  est un vecteur aléatoire intégrable de  $(\Omega, \mathcal{A})$  dans  $(\mathbb{R}^{d'}, \mathcal{B}(\mathbb{R}^{d'}))$  et  $E(Y) = A.E(X)$ .*

*Démonstration.* □

### 5.4.2 Matrice de covariance d'un vecteur aléatoire

**Définition 5.12.** Soient  $X$  et  $Y$  deux variables aléatoires de carré intégrable.

*La covariance de  $X$  et  $Y$ , notée  $Cov(X, Y)$ , est définie par*

$$Cov(X, Y) = E((X - E(X))(Y - E(Y))) \quad (5.8)$$

**Proposition 5.13.** Soient  $X, Y$  et  $Z$  trois variables aléatoires de carré intégrable, et deux réels  $a$  et  $b$ .

1.  $Cov(X, X) = Var(X)$
2.  $Cov(X, Y) = E(XY) - E(X)E(Y)$
3.  $Cov(X, Y) = Cov(Y, X)$
4.  $Cov(aX + bY, Z) = aCov(X, Z) + bCov(Y, Z)$
5.  $|Cov(X, Y)| \leq \sqrt{Var(X)}\sqrt{Var(Y)}$

*Démonstration.* □

**Proposition 5.14.** Soient  $X_1, \dots, X_d$  des variables aléatoires réelles de carré intégrable.

*Alors*

$$Var(X_1 + \dots + X_d) = \sum_{i=1}^d Var(X_i) + 2 \sum_{1 \leq j < k \leq d} Cov(X_j, X_k) \quad (5.9)$$

Démonstration. □

**Définition 5.15.** Soient  $X, Y$  deux variables aléatoires réelles.

On dit que  $X$  et  $Y$  sont non corrélés si  $\text{Cov}(X, Y) = 0$ .

**Remarque.** Soient  $X, Y$  deux variables aléatoires réelles.

Alors, les assertions suivantes sont équivalentes.

1.  $X$  et  $Y$  sont non corrélés
2.  $E(XY) = E(X)E(Y)$
3.  $\text{Var}(X + Y) = \text{Var}(X) + \text{Var}(Y)$ .

**Remarque.** Soient  $X, Y$  deux variables aléatoires réelles.

1. Si  $X \perp Y$  alors  $X$  et  $Y$  sont non corrélés.

**Définition 5.16.** Soit  $X = (X_1, \dots, X_d)$  un vecteur aléatoire de carré intégrable.

On appelle **matrice de covariance de  $X$**  la matrice  $K_X$  donnée par

$$(\text{Cov}(X_i, X_k))_{1 \leq i, k \leq d}$$

On a  $K_X \in M_d(\mathbb{R})$ .

**Proposition 5.17.** Soit  $X = (X_1, \dots, X_d)$  un vecteur aléatoire de carré intégrable.

1.  $K_X$  est une matrice carrée, symétrique, avec les variances des  $X_k$  sur sa diagonale.
2.  $K_X$  diagonale ssi les  $X_k$  sont deux à deux indépendants.

Démonstration. □

**Lemme 5.18.** Soit  $X = (X_1, \dots, X_d)$  un vecteur aléatoire de carré intégrable.

Alors  $K_X = E((X - E(X))(X - E(X))^t)$ .

Démonstration. □

**Proposition 5.19.** Soit  $X = (X_1, \dots, X_d)$  un vecteur aléatoire de carré intégrable.

Soit  $A \in M_d(\mathbb{R})$ .

Alors  $Y := A.X$  (resp.  $Y = X.A$ ) est de carré intégrable et  $K_Y = K_{A.X} = A.K_X.A^t$  (resp.  $K_Y = K_{X.A} = A^t.K_X.A$ )

Démonstration. □

**Définition 5.20.** Une matrice carrée  $M \in M_d(\mathbb{R})$  est dite **semi-définie positive** si pour tout  $a \in \mathbb{R}^d$ ,  $a^t.M.a \geq 0$ .

**Proposition 5.21.** Soit  $X = (X_1, \dots, X_d)$  un vecteur aléatoire de carré intégrable.

Alors  $K_X$  est semi-définie positive.

*Démonstration.* □

**Théorème 5.22.** Soit  $\mu \in \mathbb{R}^d$  et  $K$  une matrice  $d \times d$  symétrique, semi-définie positive.

Alors il existe un vecteur aléatoire  $X = (X_1, \dots, X_d)$  tel que  $E(X) = \mu$  et  $K_X = K$ .

*Démonstration.* □

## 5.5 Fonctions caractéristiques

On souhaite caractériser les lois d'un vecteur aléatoire comme nous l'avons déjà fait avec les variables aléatoires dans le chapitre 3.

Nous souhaitons donner des critères permettant de déterminer quelle loi suit un vecteur aléatoire donné.

**Définition 5.23.** Soit  $X : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  une variable aléatoire.

On définit la **fonction caractéristique** de  $X$  par

$$\phi_X : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C} : t \rightarrow \phi_X(t) = E(e^{itX}) \quad (5.10)$$

$$= \int_{\Omega} e^{itX} dP \quad (5.11)$$

$$= \int_{\mathbb{R}} e^{itx} dP_X \quad (5.12)$$

**Remarque.** 1. 5.12 est une intégrale complexe. On a donc

$$\int_{\mathbb{R}} e^{itx} dP_X = \int_{\mathbb{R}} \cos(tx) + i \int_{\mathbb{R}} \sin(tx) \quad (5.13)$$

2.  $\phi_X$  est mesurable, et  $e^{itx}$  est bornée, donc pour toute variable aléatoire réelle,  $\phi_X$  existe.

3. Si  $X \sim \rho$  où  $\rho$  est une densité, alors  $\phi_X(t) = \int_{\mathbb{R}} e^{itx} \rho(x) dx$

**Exemple 5.1.** 1. Bernouilli  $\mathcal{B}(1, p) : \phi_X(t) = (1 - p) + pe^{it}$

2. Binomiale  $\mathcal{B}(n, p) : \phi_X(t) = ((1 - p) + pe^{it})^n$
3. Poisson  $\mathcal{P}(\lambda) : \phi_X(t) = e^{\lambda(e^{it}-1)}$
4. Exponentielle  $e(\lambda) : \phi_X(t) = \frac{\lambda}{\lambda - it}$
5. Cauchy :  $\phi_X(t) = e^{-|t|}$ .
6. Uniforme :  $\phi_X(t) = \frac{e^{itb} - e^{ita}}{it(b-a)}$

**Proposition 5.24.** 1.  $\phi_X(0) = 1$

2.  $|\phi_X(t)| \leq 1$
3.  $\phi_X$  est continue
4.  $\phi_{aX+b}(t) = e^{itb} \phi_X(at)$

**Théorème 5.25.** Soit  $X$  une variable aléatoire. Alors :

1. Si  $X \sim \mathcal{N}(0, 1)$ , alors  $\phi_X(t) = e^{-\frac{t^2}{2}}$ .
2. Si  $X \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2)$ , alors  $\phi_X(t) = e^{it\mu - \frac{\sigma^2 t^2}{2}}$ .

**Théorème 5.26.** Soient  $X$  et  $Y$  deux variables aléatoires réelles. On a

$$X \stackrel{\mathcal{L}}{=} Y \Leftrightarrow \phi_X = \phi_Y \quad (5.14)$$

En d'autres termes, deux variables aléatoires suivent la même loi si et seulement si leur fonction caractéristique sont égales.

**Théorème 5.27.** Soient  $X$  et  $Y$  deux variables aléatoires réelle tel que  $X \perp Y$ . Alors

$$\phi_{X+Y}(t) = \phi_X(t) \phi_Y(t) \quad (5.15)$$

**Proposition 5.28.** 1.  $E(|X|) < \infty$ , alors  $\phi_X \in \mathcal{C}^1$  et  $E(X) = -i\phi'_X(0)$ .  
 2. Si  $E(|X|^n) < \infty$ , alors  $\phi_X \in \mathcal{C}^n$  et  $E(X^n) = (-i)^n \phi_X^{(n)}(0)$ .

Généralisons maintenant la définition de fonction caractéristique aux vecteurs aléatoires.

**Définition 5.29.** Soit  $X = (X_1, \dots, X_d)$  un vecteur aléatoire. On définit **la fonction caractéristique de  $X$**  comme la fonction

$$\phi_X : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{C} \quad (5.16)$$

$$u = (u_1, \dots, u_d) \rightarrow E(e^{i(u_1 X_1 + \dots + u_d X_d)}) \quad (5.17)$$

**Théorème 5.30.** Soient  $X_1, \dots, X_d$   $d$  variables aléatoires réelles.

Posons  $X = (X_1, \dots, X_d)$ .

Alors, les assertions suivantes sont équivalentes

1. Pour tout  $u = (u_1, \dots, u_d) \in \mathbb{R}^d$ ,

$$\phi_X(u) = \phi_{X_1}(u_1) \cdots \phi_{X_d}(u_d) \quad (5.18)$$

2. Les  $X_i$  sont indépendants.

## 5.6 Vecteurs gaussiens

**Définition 5.31.** Une variable aléatoire  $X$  est dite **gaussienne** si  $X \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2)$  où  $\sigma^2 \geq 0$  avec  $\mathcal{N}(\mu, 0) = \delta_\mu$ .

On dit que  $X$  est **dégénérée** si  $X \sim \delta_\mu$ , ie  $\sigma = 0$ .

**Définition 5.32.** Un vecteur aléatoire  $X = (X_1, \dots, X_d)$  est **gaussien** si toute combinaison linéaire réelle des  $X_i$  est gaussienne ie pour tout  $a_1, \dots, a_d \in \mathbb{R}$ ,  $\sum_{i=1}^d a_i X_i$  est gaussienne.

**Remarque.** Si  $X = (X_1, \dots, X_d)$  est un vecteur gaussien, alors chaque  $X_i$  est gaussienne. La réciproque étant fausse si nous n'avons pas l'indépendance.

**Proposition 5.33.** Soit  $X = (X_1, \dots, X_d)$  un vecteur aléatoire.

1. Si  $X$  est gaussien, alors pour toute matrice  $A \in M_d(\mathbb{R})$ , le vecteur aléatoire  $Y := AX^t$  est gaussien.
2. Si les  $X_k$  sont iid de loi gaussienne, alors  $X$  est gaussien.

**Remarque.** Deux variables aléatoires  $X, Y$  suivant une loi  $\mathcal{N}(0, 1)$  ne forment jamais un vecteur aléatoire  $(X, Y)$  gaussien.

**Théorème 5.34.** Soit  $M \in M_d(\mathbb{R})$  symétrique définie semi-positives. Alors il existe un vecteur gaussien  $X$  tel que  $K_X = M$  et  $E(X) = \mu$ .

**Proposition 5.35.** Soit  $X \sim \mathcal{N}(\mu, K)$  un vecteur gaussien. Les assertions suivantes sont équivalentes.

1.  $X$  a une densité.
2.  $K$  est inversible.
3.  $K$  est définie positive.

De plus, la densité de  $X$  est donnée par

$$\rho(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}^d} \frac{1}{\sqrt{\det(K)}} e^{-\frac{1}{2}(x-\mu)K^{-1}(x-\mu)^t} \quad (5.19)$$

pour tout  $x \in \mathbb{R}^d$  si  $X = (X_1, \dots, X_d)$ .

**Proposition 5.36.** *La fonction caractéristique d'un vecteur gaussien  $X = (X_1, \dots, X_d)$  est donné par*

$$\phi_X(u) = e^{iuE(X)^t - \frac{1}{2}uK_Xu^t} \quad (5.20)$$

pour tout  $u \in \mathbb{R}^d$ .

**Corollaire 5.37.** *La loi d'un vecteur gaussien est déterminée par son espérance et sa matrice de covariance.*

*Démonstration.* En effet, la fonction caractéristique permet de définir la loi. Comme la fonction caractéristique est déterminée par la matrice de covariance et l'espace du vecteur gaussien, nous avons que la loi est déterminée par ces deux dernières.  $\square$

**Exemple 5.2.** *Soient  $X \sim \mathcal{N}(0, 2)$  et  $Y \sim \mathcal{N}(1, 3)$  deux variables aléatoires indépendantes.*

*Posons  $Z = (X, Y)$ .*

*On a  $Z$  qui est un vecteur gaussien car  $X$  et  $Y$  sont indépendants, et  $X$  et  $Y$  sont des variables aléatoires gaussiennes..*

*On a alors  $E(Z) := (E(X), E(Y)) = (0, 1)$  et*

$$K_Z = \begin{pmatrix} \text{Var}(X, X) & \text{Cov}(X, Y) \\ \text{Cov}(Y, X) & \text{Var}(Y, Y) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} \quad (5.21)$$

*On en déduit que  $Z \sim \mathcal{N}(E(Z), K_Z) = \mathcal{N}((0, 1), \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix})$ .*

**Proposition 5.38.** *Soit  $X = (X_1, \dots, X_d)$  un vecteur aléatoire tel que  $X \sim \mathcal{N}(\mu, K)$ .*

*Alors  $Y := AX^t$  ( $A \in M_{d' \times d}(\mathbb{R})$ ) suit la loi  $\mathcal{N}(A\mu^t, AK_A^t, .)$ .*

**Théorème 5.39.** *Soit  $X = (X_1, \dots, X_d)$  un vecteur aléatoire gaussien. Les assertions suivantes sont équivalentes.*

1. *Les  $X_k$  sont indépendants.*
2. *Les  $X_k$  sont non-corrélés deux à deux.*
3.  *$K_X$  est diagonale.*



# Chapitre 6

## Théorème limite centrale

### 6.1 Convergence en loi

**Définition 6.1.** Soit  $(X_n)_{n \in \mathbb{N}}$  une suite de variables aléatoires réelles et soit  $X$  une autre variable aléatoire réelle.

On dit que  $X_n$  **converge en loi vers**  $X$  si pour toute fonction  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  continue et bornée, on a

$$\int_{\mathbb{R}} f(x) dP_{X_n} \rightarrow \int_{\mathbb{R}} f(x) dP_X \quad (6.1)$$

On dit aussi que  $X_n$  **converge en distribution** ou **converge faiblement** ou encore **converge étroitement vers**  $X$ .

**Remarque.** Si  $f(x) = e^{itx}$ , on obtient

$$\int_{\mathbb{R}} e^{itx} dP_{X_n} \rightarrow \int_{\mathbb{R}} e^{itx} dP_X \quad (6.2)$$

C'est-à-dire

$$\phi_{X_n}(t) \rightarrow \phi_X(t) \quad (6.3)$$

Donc, si  $X_n$  converge en loi vers  $X$ , alors la suite  $\phi_{X_n}$  converge simplement vers  $\phi_X$ .

**Remarque.** 1. Les variables aléatoires  $X_n$  ne sont pas forcément définies sur un même  $\Omega$ . Nous ne regardons que la loi à travers l'intégrale. Cela différencie cette notion de convergence par rapport aux autres car les autres demandaient que les variables de la suite soient définies sur le même  $\Omega$ .

2. L'ensemble des fonctions continues bornées de  $\mathbb{R}$  dans  $\mathbb{R}$ , noté  $\mathcal{C}_b(\mathbb{R})$  forment un espace de Banach.

**Remarque.** On a  $X_n$  converge en loi vers  $X$  ssi pour toute fonction  $f \in \mathcal{C}_b(\mathbb{R})$

$$\int_{\Omega} f(X_n) dP_{X_n} \rightarrow \int_{\Omega} f(X) dP_X \quad (6.4)$$

ou de manière équivalente, en se rappelant la définition d'espérance d'une variable aléatoire réelle

$$E(f(X_n)) \rightarrow E(f(X)) \quad (6.5)$$

Quel est le lien entre la convergence en loi et les autres ?

**Proposition 6.2.** Soit  $(X_n)_{n \in \mathbb{N}}$  une suite de variables aléatoires réelles et  $X$  une autre variable aléatoire réelle.

Si  $X_n$  converge en loi vers  $X$ , alors  $X_n$  converge en probabilité vers  $X$ .

*Démonstration.*

□

**Remarque.** La réciproque est fausse. En effet, si on prend la suite  $X_n = (-1)^n$  où  $X$  est une variable aléatoire réelle de loi normale centrée réduite, alors  $X_n$  converge en loi vers  $X$  ainsi que  $-X$ . Or, la limite de la converge en proba est unique.

En particulier, nous venons de remarquer à travers cet exemple que **la limite d'une suite qui converge en loi n'est pas unique.**

On obtient quand même quelque résultat pour des convergences spécifiques.

**Proposition 6.3.** Soit  $(X_n)_{n \in \mathbb{N}}$  une suite de variables aléatoires réelles et  $c$  une constante.

Si  $X_n$  converge en loi vers  $c$ , alors  $X_n$  converge en probabilité vers  $c$ .

*Démonstration.*

□

Donnons une équivalence lorsque nous travaillons avec des variables aléatoires réelles discrètes.

**Proposition 6.4.** Soit  $(X_n)_{n \in \mathbb{N}}$  une suite de variables aléatoires réelles discrètes et  $X$  une autre variable aléatoire réelle discrète.

Alors, les assertions suivantes sont équivalentes.

1.  $X_n$  converge en loi vers  $X$ .

2. pour tout  $k \in \mathbb{N}$ ,  $P(X_n = k) \rightarrow P(X = k)$

*Démonstration.* □

Nous avons remarqué précédemment que si une suite  $X_n$  convergeait en loi vers  $X$ , alors la suite des fonctions caractéristiques des  $X_n$  convergeait simplement vers la fonction caractéristique de  $X$ .

En réalité, la condition est suffisante, et nous obtenons donc le théorème suivant.

**Théorème 6.5** (Paul-Lévy). *Soit  $(X_n)_{n \in \mathbb{N}}$  une suite de variables aléatoires réelles et  $X$  une autre variable aléatoire réelle.*

*Alors, les assertions suivantes sont équivalentes.*

1.  $X_n$  converge en loi vers  $X$ .
2. la suite des fonctions caractéristiques  $\phi_{X_n}$  convergent simplement vers  $\phi_X$ , la fonction caractéristique de  $X$ .

*Démonstration.* □

Donnons une autre équivalence, mais par rapport aux fonctions de répartition.

**Théorème 6.6.** *Soit  $(X_n)_{n \in \mathbb{N}}$  une suite de variables aléatoires réelles et  $X$  une autre variable aléatoire réelle **tel que  $F_X$  est continue.***

*Alors, les assertions suivantes sont équivalentes.*

1.  $X_n$  converge en loi vers  $X$ .
2. la suite des fonctions de répartition  $F_{X_n}$  convergent simplement vers  $F_X$ , la fonction de répartition de  $X$ .

*Démonstration.* □

Cependant, nous pouvons restreindre l'hypothèse de continuité en certains points.

**Proposition 6.7.** *Soit  $(X_n)_{n \in \mathbb{N}}$  une suite de variables aléatoires réelles et  $X$  une autre variable aléatoire réelle tel que  $X_n$  converge en loi vers  $X$ .*

1. Si  $F_X$  est continue en  $x$ , alors  $P(X_n \leq x) \rightarrow P(X \leq x)$ .
2. Si  $F_X$  est continue en  $x$ , alors  $P(X_n < x) \rightarrow P(X < x)$ .
3. Si  $F_X$  est continue en  $a$  et  $b$ , alors  $P(X_n \in [a, b]) \rightarrow P(X \in [a, b])$ .

*En particulier, on a les assertions suivantes qui sont équivalentes, découlant de cette proposition et de la précédente.*

1.  $X_n$  converge en loi vers  $X$ .
2. pour tout  $a, b \in \mathbb{R}$ ,  $P(X_n \in [a, b]) \rightarrow P(X \in [a, b])$ .

*Démonstration.* □

## 6.2 Enoncé du théorème de limite central

**Théorème 6.8.** *Soit  $(X_n)_{n \in \mathbb{N}}$  une suite de variables aléatoires réelles iid.  
Posons  $E(X.) = \mu$ ,  $Var(X.) = \sigma^2$  et*

$$S_n = \sum_{i=1}^n X_n \tag{6.6}$$

*Alors, la suite*

$$\tilde{S}_n := \frac{S_n - n\mu}{\sigma\sqrt{n}} \tag{6.7}$$

*converge normalement vers  $\mathcal{N}(0, 1)$ , la loi normale centrée réduite.*

*Démonstration.*

□

# Chapitre 7

## Statistiques