《微积分A2》第十三讲

教师 杨利军

清华大学数学科学系

2020年03月30日

回忆: 第一类简单闭域上的二重积分计算

 \underline{c} 理一 (Fubini): 设二元函数 f(x,y) 在第一类平面简单闭域 D: $g_1(x) \leq y \leq g_2(x), x \in [a,b]$ 上可积, 其中 $g_1(x)$ 和 $g_2(x)$ 均为 [a,b] 上连续函数, 并且对任何 $x \in [a,b]$, 积分

$$\int_{g_1(x)}^{g_2(x)} f(x,y) dy$$

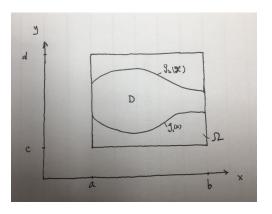
存在, 记作 A(x), 则函数 A(x) 在 [a,b] 上可积, 且 $\int_a^b A(x) dx$ $= \iint_D f(x,y) dx dy$, 即

$$\iint_D f(x,y) dx dy = \int_a^b dx \int_{g_1(x)}^{g_2(x)} f(x,y) dy.$$



定理一证明

证明: 取一个闭矩形 $\Omega = [a,b] \times [c,d]$ 包含域 D, 如图所示.



证明续一

记 f_D 为 f 的扩张函数. 由假设 f 在 D 上可积, 依定义就是 f_D 在闭矩形 Ω 上可积, 且 $\iint_D f = \iint_\Omega f_D$. 对任意 $x \in [a,b]$, 易见积分 $\int_c^d f_D(x,y) dy$ 存在, 因为以下三个积分均存在

$$\int_{c}^{g_{1}(x)} f_{D}, \quad \int_{g_{1}(x)}^{g_{2}(x)} f_{D}, \quad \int_{g_{2}(x)}^{d} f_{D},$$

且

$$\int_c^d f_D(x,y)dy = \int_{g_1(x)}^{g_2(x)} f(x,y)dy =: A(x).$$

根据闭矩形情形的 Fubini定理(二重积分化为累次积分)可知, 函数 A(x) 在 [a,b] 上可积, 且



证明续二

$$\int_a^b \! A(x) dx = \iint_\Omega \! f_D(x,y) dx dy.$$

此即

$$\iint_D f(x,y) dx dy = \int_a^b dx \int_{g_1(x)}^{g_2(x)} f(x,y) dy.$$

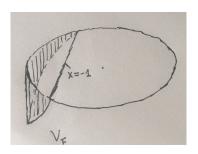
证毕.

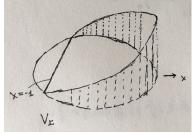


例一

课本第132页例3.3.4: 求由平面 z = x + 1 和 z = 0 与圆柱面 $x^2 + y^2 = 4$ 所围成的两个空间区域的体积.

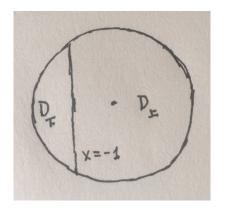
解:分别记这两个空间区域为 V_{\perp} 和 V_{τ} .如图所示.





例一,续一

记立体 V_{\perp} 和 V_{Γ} 在 x,y 平面的投影区域分别为 D_{\perp} 和 D_{Γ} . 如图所示.



例一,续二

于是立体V上的体积为

$$|\mathbf{V}_{\perp}| = \iint_{D_{\perp}} z dx dy = \iint_{D_{\perp}} (x+1) dx dy$$

$$= \int_{-1}^{2} dx \int_{-\sqrt{4-x^2}}^{\sqrt{4-x^2}} (x+1) dy$$

$$= 2 \int_{-1}^{2} (x+1) \sqrt{4-x^2} dx$$

$$= \cdots = 3\sqrt{3} + \frac{8\pi}{3}.$$

例一,续三

立体Vr的体积为

$$\begin{split} |V_{\text{F}}| &= \iint_{D_{\text{F}}} |z| dx dy = \iint_{D_{\text{F}}} |x+1| dx dy \\ &= \int_{-2}^{-1} dx \int_{-\sqrt{4-x^2}}^{\sqrt{4-x^2}} [-(x+1)] dy \\ &= -2 \int_{-2}^{-1} (x+1) \sqrt{4-x^2} dx \\ &= \dots = 3\sqrt{3} - \frac{4\pi}{3}. \end{split}$$

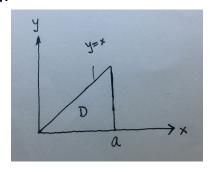
解答完毕.

例二

例: 设 f(x) 是 IR 上的连续函数. 证明

$$\int_0^a dx \int_0^x f(y) dy = \int_0^a (a-x) f(x) dx, \quad a>0.$$

证: 左边积分是函数 f(y) 在域 $D:0 \le y \le x, 0 \le x \le a$ 上的 累次积分,如图.



例二续

与之相等的另一个累次积分为

$$J=\int_0^a\!dy\!\int_y^a\!f(y)dx=\int_0^a(a-y)f(y)dy=\int_0^a(a-x)f(x)dx.$$

命题得证.



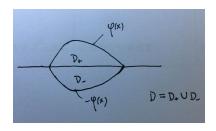
平面对称区域

Definition

定义: 称平面区域 D 关于 x 轴对称, 如果域 D 满足条件

$$(x,y)\in D \iff (x,-y)\in D$$

类似可定义关于y 轴对称的区域. 如图所示.



利用对称性化简积分

$\mathsf{Theorem}$

<u>定理</u>:设闭区域 D 为关于 x 轴对称,且可表示为 D = $D_+ \cup D_-$,

$$\begin{aligned} & D_{+} = \{(x, y), 0 \le y \le \phi(x), a \le x \le b\}; \\ & D_{-} = \{(x, y), -\phi(x) \le y \le 0, a \le x \le b\}, \end{aligned}$$

其中 $\phi(x) \ge 0$ 是 [a,b] 上的非负连续函数. 设 f(x,y) 是 D 上的连续函数.

- (i) 若函数 f(x,y) 关于 y 是奇函数, 则 $\iint_D f = 0$;
- (ii) 若函数 f(x,y) 关于 y 是偶函数, 则 $\iint_D f = 2 \iint_{D_+} f$.



二元函数关于某个变量的奇偶性

Definition

定义: 设平面区域 D 关于 x 轴对称.

- (i) 称函数 f(x,y) 关于 y 是奇函数, 如果 f(x,-y) = -f(x,y),
- $\forall (x,y) \in D;$
- (ii) 称函数 f(x,y) 关于 y 是偶函数, 如果 f(x,-y)=f(x,y),
- $\forall (x,y) \in D.$

定理证明

证: 根据 Fubini 定理知

$$\iint_D f(x,y) dx dy = \int_a^b dx \int_{-\phi(x)}^{\phi(x)} f(x,y) dy.$$

(i) 当 f(x,y) 关于 y 是奇函数时,

$$\int_{-\phi(\mathbf{x})}^{\phi(\mathbf{x})} f(\mathbf{x}, \mathbf{y}) d\mathbf{y} = 0.$$

故 $\iint_D f = 0$. (ii) 当 f(x,y) 关于 y 为偶函数时,

$$\int_{-\phi(x)}^{\phi(x)} f(x,y) dy = 2 \int_{0}^{\phi(x)} f(x,y) dy.$$

故 $\iint_{\mathbf{D}} \mathbf{f} = 2 \iint_{\mathbf{D}_{\perp}} \mathbf{f}$. 证毕.



两个注记

<u>注一</u>: 利用对称性化简积分的两个条件: (i) 区域对称; (ii) 函数有相应的奇偶性.

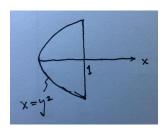
注二: 当区域关于y 轴对称时, 我们有平行的结论.

例子

例: 考虑积分

$$\iint_D f(x,y) dx dy,$$

其中闭区域 D: $y^2 \le x$, $0 \le x \le 1$, 关于 x 轴对称(如图).



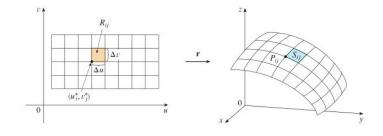
函数 $f(x,y)=x^2 \sin(y^3)$ 关于 y 是奇函数. 因此根据上述定理 可知 $\iint_{\mathbb{D}} x^2 \sin(y^3) dx dy = 0$.

曲面面积问题

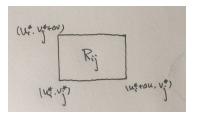
$$(u,v)\mapsto r(u,v)=\Big(x(u,v),y(u,v),z(u,v)\Big),$$

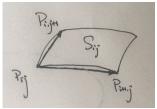
即 S = $\{r(u,v), (u,v) \in D\}$. 假设 $r: D \to S$ 是一一对应且正则, 即 r(u,v) 是连续可微的, 且又积 $r_u \times r_v$ 在区域 D 上处处非零. 对区域 D 作分割: D = $\cup_{ij}R_{ij}$, 这里 R_{ij} 代表小矩形, 相应地曲面 S 有分割 S = $\cup_{ij}S_{ii}$, 这里 $S_{ii} = r(R_{ii})$. 如下图所示.

分割图示



曲面块Sii 的面积近似





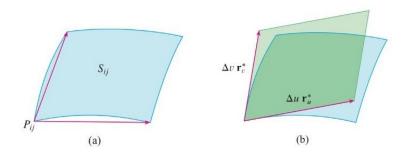
$$\begin{split} \overrightarrow{P_{i+1,j}P_{ij}^{+}} &= r(u_i^* + \triangle u, v_j^*) - r(u_i^*, v_j^*) \\ &= r_u(u_i^*, v_j^*) \triangle u + o(|\triangle u|), \\ \\ \overrightarrow{P_{i,j+1}P_{ij}^{+}} &= r(u_i^*, v_j^* + \triangle v) - r(u_i^*, v_j^*) \\ &= r_v(u_i^*, v_j^*) \triangle v + o(|\triangle v|). \end{split}$$

曲面块Sii 的面积近似, 续

考虑小曲面块 S_{ij} 的面积. 小曲面 S_{ij} 角点 $P_{ij} = r(p_{ij})$ 两个曲边可由向量 $r_u(p_{ij}) \triangle u_i$, $r_v(p_{ij}) \triangle v_j$ 近似. 于是 S_{ij} 的面积可由这两个向量所确定的平行四边形面积

$$|S_{ij}| \approx |r_u(p_{ij}) \triangle u_i \times r_v(p_{ij}) \triangle v_j| = \triangle u_i \triangle v_j |r_u \times r_v|_{p_{ij}}.$$

S_{ij} 的近似面积, 图示



于是整个曲面 S 的面积有近似

$$|S| = \sum_{j=1}^m \sum_{i=1}^n |S_{ij}| \approx \sum_{j=1}^m \sum_{i=1}^n |r_u \times r_v|_{p_{ij}} \triangle u_i \triangle v_j.$$

曲面面积定义

Definition

定义: 设 S 有参数表示 r: D \subset IR² \to IR³,

$$(u,v)\mapsto r(u,v)=\Big(x(u,v),y(u,v),z(u,v)\Big),$$

即 $S = \{r(u, v), (u, v) \in D\}$. 假设 D 是有界闭域(有面积),

 $r:D \to S$ 是一一对应且正则的, 即 r(u,v) 是连续可微的, 且

 $r_u \times r_v \neq 0$, $\forall (u,v) \in D$, 其面积定义如下

$$|S| = \iint_D |r_u \times r_v| du dv,$$

其中 $r_u = (x_u, y_u, z_u)$, $r_v = (x_v, y_v, z_v)$.

两个注记

注一:上述定理关于参数表示r = r(u, v)的假设,即正则性和 一一对应, 可适当减弱, 只要不影响函数 $|\mathbf{r}_{ii} \times \mathbf{r}_{v}|$ 的可积性以及 积分值即可. 例如 $r_{ii} \times r_{ij}$ 可以在若干个点处为零. $r: D \subset \mathbb{R}^2$ \rightarrow S \subset IR³ 的一一对应关系, 可以再有限个点处不成立. 注二: 在引入曲面面积定义时, 我们曾导出了近似关系 |Sii| ≈ |r_u△u_i×r_v△v_i|_{pii} = |R_{ii}||r_u×r_v|_{pii}. 由此可见 $\frac{|S_{ij}|}{|R_{ii}|} \approx |r_u \times r_v|_{p_{ij}}.$

因此 $|r_u \times r_v|_{(u,v)}$ 可以理解为映射 $r:D \to S$ 在点 (u,v) 的面积 放缩比.

关于 $|\mathbf{r}_{\mathbf{u}} \times \mathbf{r}_{\mathbf{v}}|$ 的两个计算公式, 公式一

公式一: 由 $r_u=(x_u,y_u,z_u)$, $r_v=(x_v,y_v,z_v)$ 知 $|r_u\times r_v|=$ (A,B,C), 其中

$$\mathbf{A} = \left| \begin{array}{cc} \mathbf{y_u} & \mathbf{z_u} \\ \mathbf{y_v} & \mathbf{z_v} \end{array} \right|, \, \mathbf{B} = \left| \begin{array}{cc} \mathbf{z_u} & \mathbf{x_u} \\ \mathbf{z_v} & \mathbf{x_v} \end{array} \right|, \, \mathbf{C} = \left| \begin{array}{cc} \mathbf{x_u} & \mathbf{y_u} \\ \mathbf{x_v} & \mathbf{y_v} \end{array} \right|.$$

因此我们得到计算 $|r_u \times r_v|$ 的第一个公式

$$|r_u \times r_v| = \sqrt{\textbf{A}^2 + \textbf{B}^2 + \textbf{C}^2}.$$



公式二

根据向量叉积的几何意义可知

$$|r_u \times r_v| = |r_u||r_v|sin\theta,$$

其中 θ 表示向量 r_{μ} 和 r_{ν} 的夹角. 于是

$$|\mathbf{r}_{\mathsf{u}} \times \mathbf{r}_{\mathsf{v}}|^2 = |\mathbf{r}_{\mathsf{u}}|^2 |\mathbf{r}_{\mathsf{v}}|^2 \sin^2 \theta = |\mathbf{r}_{\mathsf{u}}|^2 |\mathbf{r}_{\mathsf{v}}|^2 (1 - \cos^2 \theta)$$

$$= |\mathbf{r}_{\mathsf{u}}|^{2} |\mathbf{r}_{\mathsf{v}}|^{2} - (|\mathbf{r}_{\mathsf{u}}||\mathbf{r}_{\mathsf{v}}|\cos\theta)^{2} = |\mathbf{r}_{\mathsf{u}}|^{2} |\mathbf{r}_{\mathsf{v}}|^{2} - (\mathbf{r}_{\mathsf{u}} \cdot \mathbf{r}_{\mathsf{v}})^{2}.$$

Gauss 引入记号 $E=|r_u|^2$, $G=|r_v|^2$, $F=r_u\cdot r_v$, 则得到计算 $|r_u\times r_v|$ 的第二个计算公式

$$|r_u \times r_v| = \sqrt{EG - F^2}.$$

显式曲面的面积公式

设曲面 S 是函数 z=z(x,y), $(x,y)\in D$ 的函数图像, 即 S 为显式曲面, 其中 z(x,y) 在有界闭域 D 上连续可微. 回忆显式曲面是一个正则参数曲面, 其参数表示为 $r:(x,y)\to (x,y,z(x,y))$. 于是 $r_x=(1,0,z_x)$, $r_y=(0,1,z_y)$,

$$\label{eq:rxxy} \begin{aligned} r_x \times r_y &= (-z_x, -z_y, 1), \quad |r_x \times r_y| = \sqrt{1 + z_x^2 + z_y^2}. \end{aligned}$$

由此得显式曲面的面积公式为

$$|S| = \iint_D \sqrt{1 + z_x^2 + z_y^2} dx dy.$$



曲面面积公式与曲线弧长公式之比较

回忆函数曲线 Γ : y = y(x), $x \in [a,b]$ 的弧长公式为

$$|\Gamma| = \int_a^b \sqrt{1+y_x^2} dx.$$

可见曲线 y = y(x) 的弧长公式,与曲面 S: z = z(x,y) 的面积公式

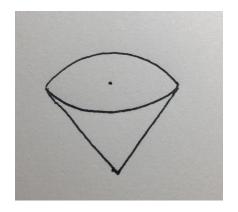
$$|S| = \iint_D \sqrt{1 + z_x^2 + z_y^2} dx dy.$$

何其相似!



例一

例: 求圆锥曲面 $z^2 = x^2 + y^2$ 位于平面 z = 0 和 z = 1 之间的那部分 S 的面积. 如图所示.



例一,续

解: 曲面 S 有显式表示 $z = \sqrt{x^2 + y^2}$, $(x, y) \in D$: $x^2 + y^2 \le 1$. 简单计算得

$$z_x = \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}}, \quad z_y = \frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2}}.$$

于是所求曲面 S 的面积为

$$|\mathsf{S}| = \iint_{\mathsf{D}} \sqrt{1 + \mathsf{z}_{\mathsf{x}}^2 + \mathsf{z}_{\mathsf{y}}^2} \mathsf{d}\mathsf{x} \mathsf{d}\mathsf{y} = \sqrt{2} \iint_{\mathsf{D}} \!\!\!\! \mathsf{d}\mathsf{x} \mathsf{d}\mathsf{y} = \sqrt{2} \pi.$$

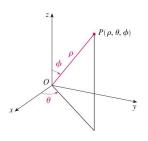
解答完毕.



例二,球面面积

例二: 求球面面积.

解: 为了能使用曲面面积公式, 我们需要球面的一个参数方程. 为此我们引入球坐标. 空间 \mathbb{R}^3 中任意一点 $\mathbb{P} \neq \mathbb{O}$ 可由 ρ, θ, ϕ 唯一确定, 其中 $\rho = |\mathbb{OP}|$, 角度 θ , ϕ , 分别称作纬度和经度. 如图所示. 这三个数 ρ, θ, ϕ 称作球坐标.



球面面积,续一

利用球坐标不难得到半径为R>0,球心位于原点球面球坐标 方程为

$$\mathbf{x} = \mathbf{R}\mathbf{s}\mathbf{i}\mathbf{n}\phi\mathbf{c}\mathbf{o}\mathbf{s}\theta, \ \mathbf{y} = \mathbf{R}\mathbf{s}\mathbf{i}\mathbf{n}\phi\mathbf{s}\mathbf{i}\mathbf{n}\theta, \ \mathbf{z} = \mathbf{R}\mathbf{c}\mathbf{o}\mathbf{s}\phi,$$

其中 $0 \le \phi \le \pi$, $0 \le \theta \le 2\pi$. 往下根据一般曲面面积公式来计算半径为R的球面面积. 由上述球坐标方程得

$$\begin{split} \mathbf{r}_{\phi} &= \mathsf{R}(\mathsf{cos}\phi\mathsf{cos}\theta,\mathsf{cos}\phi\mathsf{sin}\theta,-\mathsf{sin}\phi), \\ \mathbf{r}_{\theta} &= \mathsf{R}(-\mathsf{sin}\phi\mathsf{sin}\theta,\mathsf{sin}\phi\mathsf{cos}\theta,\mathbf{0}). \end{split}$$

$$\begin{split} \mathbf{E} &= |\mathbf{r}_{\phi}|^2 = \mathbf{R}^2 \Big(\cos^2\!\phi \cos^2\!\theta + \cos^2\!\phi \cos^2\!\theta + \sin^2\!\phi \Big) = \mathbf{R}^2, \\ \mathbf{G} &= |\mathbf{r}_{\theta}|^2 = \mathbf{R}^2 \Big(\sin^2\!\phi \sin^2\!\theta + \sin^2\!\phi \cos^2\!\theta \Big) = \mathbf{R}^2 \sin^2\!\phi, \end{split}$$

球面面积,续二

$$|\mathsf{S}_\mathsf{R}| = \iint_{0 \le \phi \le \pi, 0 \le heta \le 2\pi} \sqrt{\mathsf{E}\mathsf{G} - \mathsf{F}^2} \mathsf{d} heta \mathsf{d}\phi$$
 $= \int_0^{2\pi} \mathsf{d} heta \int_0^\pi \mathsf{R}^2 \mathsf{sin}\phi \mathsf{d}\phi = 4\pi \mathsf{R}^2.$

平面变换的面积公式

考虑 S 位于平面的特殊情形. 不妨设 S 位于空间直角坐标系中的 x,y 平面. 此时 S 有参数表示 $r:D\subset \mathbb{R}^2 \to S\subset \mathbb{R}^3$,

$$(\mathbf{u},\mathbf{v})\mapsto \mathbf{r}(\mathbf{u},\mathbf{v})=(\mathbf{x}(\mathbf{u},\mathbf{v}),\mathbf{y}(\mathbf{u},\mathbf{v}),\mathbf{0}).$$

于是 $\textbf{r}_u=(\textbf{x}_u,\textbf{y}_u,\textbf{0})$, $\textbf{r}_v=(\textbf{x}_v,\textbf{y}_v,\textbf{0})$, $\textbf{r}_u\times\textbf{r}_v=(\textbf{0},\textbf{0},\textbf{C})$, 其中

$$C = \begin{vmatrix} x_u & y_u \\ x_v & y_v \end{vmatrix} = \det \frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)}.$$



平面变换的面积公式,续

于是曲面(平面域) S 的面积为

$$|S| = \iint_D \! |C| du dv = \iint_D \left| \det \frac{\partial (x,y)}{\partial (u,v)} \right| du dv.$$

上式可看作平面坐标变换 ϕ : $D \subset \mathbb{R}^2 \to S \subset \mathbb{R}^2$, $(u,v) \mapsto (x(u,v),y(u,v))$ 的面积公式.

例子

例: 求椭圆盘 $x=arcos\theta$, $y=brsin\theta$ 的面积, 其中 $0 \le r \le 1$, $0 \le \theta \le 2\pi$, a,b>0.

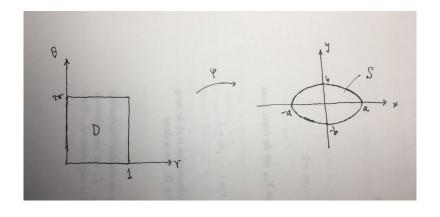
解:上述椭圆盘S 可看作是平面映射 ϕ :D \rightarrow S 的象, $(r,\theta)\rightarrow$ $(x,y)=(arcos\theta,brsin\theta)$,其中D: $0\le r\le 1$, $0\le \theta\le 2\pi$,即映射 ϕ 将 (r,θ) 平面中的矩形D,映射为(x,y)平面中的椭圆盘S.于是根据平面区域变换的面积公式可知椭圆盘的面积为

$$|\mathsf{S}| = \iint_\mathsf{D} \left| rac{\partial (\mathsf{x}, \mathsf{y})}{\partial (\mathsf{r}, heta)} \right| \mathrm{d}\mathsf{r}\mathrm{d} heta$$

$$= \iint_\mathsf{D} \mathsf{a}\mathsf{b}\mathsf{r}\mathrm{d}\mathsf{r}\mathrm{d} heta = \int_0^{2\pi} \int_0^1 \mathsf{a}\mathsf{b}\mathsf{r}\mathrm{d}\mathsf{r}\mathrm{d} heta = \mathsf{a}\mathsf{b}\pi.$$

解答完毕.

平面变换图示



二重积分的变量代换

Theorem

定理: 设 ϕ : D \subset IR² \to S \subset IR² 为两个平面闭域 D 和 S 的变换, 其分量形式为 $(u,v) \mapsto (x(u,v),y(u,v))$. 假设变换 ϕ 连续可微, 正则且——对应的, 则对域 S 上的任意连续函数 f(x,y),

$$\iint_{S} f(x,y) dxdy = \iint_{D} f(x(u,v),y(u,v)) \left| \det \frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)} \right| dudv.$$

例一

例: 设 S 由曲线 $y^2 = px$, $y^2 = qx$, xy = a, xy = b 所围成的平面闭域, 其中 0 , <math>0 < a < b. 计算积分

$$J = \iint_{S} \frac{y^2}{x} \sin(xy) dxdy$$

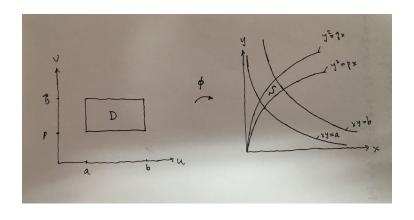
 $\underline{\mathbf{M}}$: 作变换 $\mathbf{u} = \mathbf{x}\mathbf{y}$, $\mathbf{v} = \frac{\mathbf{y}^2}{\mathbf{x}}$, 其逆变换为 $\phi : \mathbf{D} \to \mathbf{S}$,

$$\mathbf{x} = \sqrt[3]{\mathbf{u}^2\mathbf{v}^{-1}}, \quad \mathbf{y} = \sqrt[3]{\mathbf{u}\mathbf{v}},$$

其中 D 为矩形 D = $[a,b] \times [p,q]$. 不难验证变换 ϕ 满足二重积分变量代换中的条件.



平面区域变换图示



例一,续一

于是

$$J = \iint_S \frac{y^2}{x} \sin(xy) dx dy = \iint_D v \sin(u) \left| \det \frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)} \right| du dv.$$

简单计算得

$$\det \frac{\partial (u,v)}{\partial (x,y)} = \det \left[\begin{array}{cc} y & x \\ -\frac{y^2}{x^2} & \frac{2y}{x}. \end{array} \right] = \frac{3y^2}{x} = 3v.$$



例一,续二

因此

$$\det \frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)} = \left[\det \frac{\partial(u,v)}{\partial(x,y)}\right]^{-1} = \frac{1}{3v}.$$

干是所求积分为

$$\begin{split} J &= \iint_D v \sin{(u)} \left| \det \frac{\partial (x,y)}{\partial (u,v)} \right| du dv \\ &= \frac{1}{3} \iint_D \sin{(u)} du dv = \frac{1}{3} \int_p^q dv \int_a^b \sin{(u)} du \\ &= \frac{1}{3} (q-p) (\cos{a} - \cos{b}). \end{split}$$

解答完毕.

一个注记

注: 在二重积分变量代换定理中, 变换

$$\phi: D \to S$$
 正则且一一对应,

的要求可以减弱为

$$\phi: D\backslash D_0 \to S\backslash S_0$$
 正则且一一对应,

其中 D_0 和 S_0 为平面零测集. 详见卓里奇《数学分析》下册, 第125-135页.

平面极坐标变换

记

$$D = \{(r, \theta), 0 \le r \le R, 0 \le \theta \le \theta_0\},\$$

$$S = \{(x,y), x = rcos\theta, y = rsin\theta, (r,\theta) \in D\},\$$

其中 R > 0, $\theta_0 \in (0, 2\pi)$. 再记

$$\mathsf{D}_0 = \{(0,\theta), 0 \le \theta \le \theta_0\}, \quad \mathsf{S}_0 = \{(0,0)\}$$

显然 D_0 和 S_0 均为平面零测集. 不难验证变换 $\phi: D \setminus D_0 \to S \setminus S_0$ 正则且一一对应. 进一步

$$\det \frac{\partial (x,y)}{\partial (r,\theta)} = \det \begin{bmatrix} \cos \theta & -r\sin \theta \\ \sin \theta & r\cos \theta \end{bmatrix} = r.$$

再证 Euler-Poisson 积分公式

以下利用二重积分技术再证 Euler-Poisson 积分公式

$$\int_0^{+\infty} e^{-x^2} dx = \frac{\sqrt{\pi}}{2}.$$

证明:记

$$J_{R}=\int_{0}^{R}e^{-x^{2}}dx,$$

则

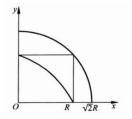
$$\lim_{R\to +\infty} J_R = \int_0^{+\infty} e^{-x^2} dx.$$

考虑

$$J_R^2 = \int_0^R e^{-x^2} dx \int_0^R e^{-y^2} dy = \iint_{0 < x, y < R} e^{-x^2 - y^2} dx dy.$$

证明续一

花
$$D_R$$
: $x^2+y^2 \le R^2$, $x,y \ge 0$, S_R : $0 \le x,y \le R$, 则 $D_R \subseteq S_R$ $\subseteq D_{\sqrt{2}R}$.



由二重积分的性质可知

$$\iint_{D_R} \leq \iint_{S_R} \leq \iint_{D_{\sqrt{2}R}}.$$



证明续二

对二重积分

$$\iint_{D_R} e^{-(x^2+y^2)} dx dy$$

作极坐标变换 $x = r\cos\theta$, $y = r\sin\theta$ 得

$$\begin{split} \iint_{D_R} & e^{-(x^2+y^2)} dx dy = \iint_{0 \leq r \leq R, 0 \leq \theta \leq \pi/2} e^{-r^2} r dr d\theta \\ & = \int_0^{\pi/2} d\theta \int_0^R e^{-r^2} r dr = \frac{\pi}{4} (1-e^{-R^2}). \end{split}$$

用√2R 替换将上式中的 R 得

$$\iint_{D_{\sqrt{2}R}} e^{-(x^2+y^2)} dx dy = \frac{\pi}{4} (1 - e^{-2R^2}).$$

于是由不等式 $\iint_{D_R} \le \iint_{S_R} \le \iint_{D_{\sqrt{2}R}}$ 得



证明续三

$$\frac{\pi}{4}(1-e^{-R^2}) \leq J_R^2 \leq \frac{\pi}{4}(1-e^{-2R^2}).$$

于上式中, 令 $R \to +\infty$ 即得

$$\frac{\pi}{4} \le \left[\int_0^{+\infty} e^{-x^2} dx \right]^2 \le \frac{\pi}{4}.$$

由此得到 Euler-Poisson 公式

$$\int_0^{+\infty} e^{-x^2} dx = \frac{\sqrt{\pi}}{2}.$$

证毕.



二重积分的变量代换定理, 回忆

Theorem

定理: 设 ϕ : D \rightarrow S 为两个平面有界闭域 D 和 S 的变换, 其分量形式为 $(u,v) \mapsto (x(u,v),y(u,v))$. 假设变换 ϕ 连续可微, 正则且一一对应的, 则对 S 上的任意连续函数 f(x,y),

$$\iint_{S} f(x,y) dxdy = \iint_{D} f(x(u,v),y(u,v)) \left| \det \frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)} \right| dudv.$$

定理证明

证明大意: 为方便, 记

$$F(u,v) \stackrel{\triangle}{=} f(x(u,v),y(u,v)), \ J(u,v) \stackrel{\triangle}{=} \left| \det \frac{\partial (x,y)}{\partial (u,v)} \right|.$$

考虑

$$\sigma \stackrel{\triangle}{=} \iint_{D} F(u, v) J(u, v) du dv - \iint_{S} f(x, y) dx dy.$$

对域 D 作分割 D $= \cup_{k\geq 1} D_k$. 相应地域 S 有分割 S $= \cup_{k\geq 1} S_k$, 其中 $S_k = \phi(D_k)$. 于是

$$\sigma = \sum_{k > 1} \left\{ \iint_{D_k} \!\! F(u,v) J(u,v) du dv - \iint_{S_k} \!\! f(x,y) dx dy \right\}$$

证明续一

$$\begin{split} &= \sum_{k \geq 1} \left[F(u_k, v_k) \iint_{D_k} &J(u, v) du dv - f(x_k, y_k) \iint_{S_k} &dx dy \right] \\ &= \sum_{k \geq 1} \left[F(u_k, v_k) - f(x_k, y_k) \right] |S_k|, \end{split}$$

这里两次应用了二重积分的中值定理, 分别在子域 D_k 和 S_k 上, 并且 $(u_k, v_k) \in D_k$, $(x_k, y_k) \in S_k$. 由于 $S_k = \phi(D_k)$, 故存在(唯一) 点 $(u_k', v_k') \in D_k$, 使得 $x_k = x(u_k', v_k')$, $y_k = y(u_k', v_k')$. 于是 $f(x_k, y_k) = f(x(u_k', v_k'), y(u_k', v_k')) = F(u_k', v_k').$

证明续二

因此

$$\begin{split} |\sigma| &= \left| \sum_{k \geq 1} \left[F(u_k, v_k) - f(x_k, y_k) \right] |S_k| \right| \\ &\leq \sum_{k \geq 1} \left| F(u_k, v_k) - F(u_k', v_k') \right| |S_k|. \end{split}$$

由于 F(u,v) 在有界闭域 D 上连续, 从而一致连续. 记 $d_k = \sup$ $\{\|p-q\|,p,q\in D_k\}$, 对任意 $\varepsilon>0$, 存在 $\delta=\delta(\varepsilon)>0$, 当 $d_k<\delta$ 时, 成立 $|F(u_k,v_k)-F(u_k',v_k')|<\varepsilon$. 于是

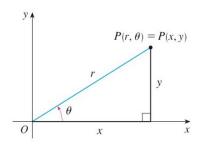
$$|\sigma| \leq \sum_{k \geq 1} |F(u_k, v_k) - f(x_k, y_k)| |S_k| \leq \varepsilon \sum_{k \geq 1} |S_k| = \varepsilon |S|.$$

注意 $|\sigma|$ 是常数, $\varepsilon>0$ 是任意正数, 故 $\sigma=0$. 命题得证.

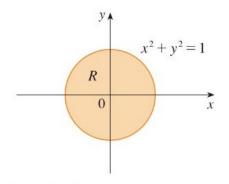
平面点的极坐标

平面上任意一点 P 在直角坐标系下的坐标 (x,y) 与其在极坐标系下的坐标 (r,θ) 的关系如图所示.

$$x = rcos\theta$$
, $y = rsin\theta$.

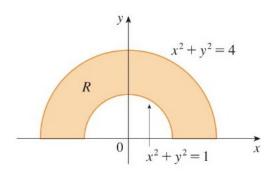


极坐标的优越性, 例一



(a)
$$R = \{(r, \theta) \mid 0 \le r \le 1, 0 \le \theta \le 2\pi\}$$

极坐标的优越性, 例二



(b)
$$R = \{(r, \theta) \mid 1 \le r \le 2, 0 \le \theta \le \pi\}$$



极坐标下的二重积分公式

回忆二重积分在变量替换 $\phi:(u,v)\mapsto(x(u,v),y(u,v))$ 下的积分公式

$$\iint_{S} f(x,y) dx dy = \iint_{D} f(x(u,v),y(u,v)) \left| \det \frac{\partial (x,y)}{\partial (u,v)} \right| du dv.$$

对于极坐标变换 $x = r\cos\theta$, $y = r\sin\theta$ 而言

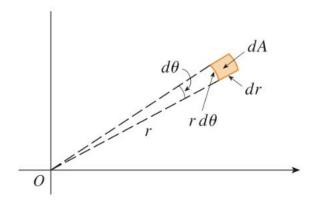
$$\iint_{S} f(x,y) dxdy = \iint_{D} f(rcos\theta, rsin\theta) rdrd\theta,$$

这里S 为直角坐标区域, D 为极坐标区域.



极坐标下的二重积分公式, 图示

徽元面积 dA 在直角坐标系下为 dA = dxdy, 而在极坐标下为 $dA = rdrd\theta$.



例一, 球面面积公式再推导

例一: 之前我们利用球面的球坐标参数方程, 推导出球面面积公式. 往下我们用显式曲面的面积公式, 导出相同的球面面积公式. 考虑球面方程 $S: x^2+y^2+z^2=R^2$. 据球面的对称性知其面积 $|S|=2|S_{\perp}|$, 其中 S_{\perp} 表上半球面 $z=\sqrt{R^2-x^2-y^2}$, $x^2+y^2\leq R^2$. 由显式曲面的面积公式得

$$\begin{split} |S_{\pm}| &= \iint_{x^2+y^2 \leq R^2} \sqrt{1+z_x^2+z_y^2} dx dy \\ &= \iint_{x^2+y^2 \leq R^2} \sqrt{1+\frac{x^2}{R^2-x^2-y^2} + \frac{y^2}{R^2-x^2-y^2}} dx dy \end{split}$$

例一,续

$$=R\!\iint_{x^2+y^2\leq R^2}\!\frac{dxdy}{\sqrt{R^2-x^2-y^2}}.$$

对上述积分作极坐标变换 $x = r\cos\theta$, $y = r\sin\theta$, $0 \le r \le R$,

 $0 \le \theta \le 2\pi$ 即得

$$|\mathsf{S}_{\bot}| = \mathsf{R} \! \iint_{0 \leq \mathsf{r} \leq \mathsf{R}, 0 \leq \theta \leq 2\pi} \! \frac{\mathsf{rdrd} \theta}{\sqrt{\mathsf{R}^2 - \mathsf{r}^2}}$$

$$= R \int_0^{2\pi} d\theta \int_0^R \frac{r dr}{\sqrt{R^2 - r^2}} = 2\pi R^2.$$

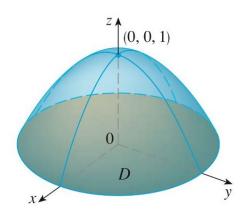
故球面面积为 $|S|=2|S_{\perp}|=4\pi R^2$. 这就得到球面面积公式的

另一个证明.



例二

例: 求由抛物面 $z = 1 - x^2 - y^2$ 和平面 z = 0 所围成的有界闭 区域 V 的体积 |V|. 如图所示.



例二续

解: 显然立体 V 是抛物面 $z=1-x^2-y^2$ 在闭圆盘 $D:x^2+y^2$ ≤ 1 上所盖住的立体. 故所求立体的体积为

$$|V| = \iint_D (1 - x^2 - y^2) dx dy.$$

区域 D 在极坐标下变换的原象为 $D': 0 \le r \le 1, 0 \le \theta \le 2\pi$. 于是

$$|\mathsf{V}|=\iint_{\mathsf{D}'}(1-\mathsf{r}^2)\mathsf{r}\mathsf{d}\mathsf{r}\mathsf{d} heta=\int_0^{2\pi}\mathsf{d} heta\int_0^1(1-\mathsf{r}^2)\mathsf{r}\mathsf{d}\mathsf{r}$$
 $=2\pi\int_0^1(\mathsf{r}-\mathsf{r}^3)\mathsf{d}\mathsf{r}=rac{\pi}{2}.$

解答完毕.



作业

习题3.3 (page 144-145) 8, 9, 10, 11, 12(1)(3)(5), 13, 14.

习题3.5 (page 169-170) 1.