guide-utils.md 2024-07-08



Reset

TODO

Pamięć EEPROM

Popularnym sposobem przechowywania zmiennych, których wartości zostają zachowane po resecie urządzenia lub utracie zasilania, jest pamięć **EEPROM**. Najprostszą metodą jest użycie domyślnego kontrolera tej pamięci do zapisu oraz wczytywania zmiennych podczas inicjalizacji programu lub w momencie, kiedy będą one potrzebne.

W przykładzie wykorzystywane są 4 wejścia cyfrowe DI. Operujemy na zmiennej value, której wartość jest inicjowana (przed pętlą główną while), przez odczyt z pamięci EEPROM. Jeśli odczyt się nie powiedzie (zmienna nie zostanie znaleziona), zostanie przypisana wartość domyślna. W pętli głównej program oczekuje na wciśnięcie jednego z przycisków podłączonych do wejść cyfrowych oraz realizuje ich obsługę:

- DI1 Inkrementacja zmiennej value (zwiększenie o 1)
- DI2 Zapisanie wartości zmiennej value do pamięci EEPROM
- DI3 Reset sterownika
- DI4 Wyczyszczenie pamięci EEPROM

```
// Wartość domyślna zmiennej `value`, używana, gdy nie ma jej w pamięci EEPROM
#define DEFAULT_VALUE 1
// Zmienna robocza, której wartość będzie przechowywana w pamięci EEPROM
uint32 t value;
void loop(void)
  if(EEPROM Load(&value)) {
    // Obsługa, gdy zmienna nigdy nie była zapisana w pamięci EEPROM
    // Może być wykorzystana do wczytania wartości domyślnej
    value = DEFAULT VALUE;
    DBG_String("EEPROM default value:");
  }
  else {
    // Wartość z pamięci EEPROM została znaleziona i przekopiowana do zmiennej
`value`
    DBG String("EEPROM load value:");
  }
  DBG_uDec(value);
  DBG_Enter();
  while(1) {
    // Pojawienie się sygnału na wejściu cyfrowym DI1
    if(DIN Rise(&DI1)) {
      value++; // Zwiększenie wartości zmiennej `value` o 1
      DBG_String("EEPROM inc value:");
```

guide-utils.md 2024-07-08

```
DBG_uDec(value);
      DBG_Enter();
   }
   // Pojawienie się sygnału na wejściu cyfrowym DI2
   if(DIN Rise(&DI2)) {
     EEPROM_Save(&value); // Zapisz aktualną wartość zmiennej `value` w pamięci
EEPROM
     DBG_String("EEPROM save");
     DBG_Enter();
   }
   // Pojawienie się sygnału na wejściu cyfrowym DI3
   if(DIN_Rise(&DI3)) {
     DBG_String("PWR Reset");
     DBG_Enter();
      DBG_BeforeReset(); // Poczekaj, aż wszystkie dane z DBG zostaną wysłane
      PWR_Reset(); // Zresetuj sterownik - program rozpocznie się od nowa
   }
   if(DIN Rise(&DI4)) {
     EEPROM_Remove(); // Reset wszystkich zmiennych z pamięci EEPROM
      DBG_String("EEPROM remove");
     DBG_Enter();
      value = DEFAULT_VALUE; // Ustawienie wartości na domyślną
   }
   let();
 }
}
```

Ø Kompletny przykład: Podstawowa obsługa EEPROM

Ale jest kilka haczyków. Zmienna, którą chcemy przechowywać musi zajmować 4 bajty, więc nadają się uint32_t, float, int32_t. Gdy typ jest różny od uint32_t należy dokonac rzutowania na niego. Gdy zmienna jest zajmuje mniej bajtów (char, uint8_t, int8_t, uint16_t, int16_t) należy zrobić wyjątek i zminić jej deklaracjie na uint32_t lub int32_t, w zależności czy kożystamy zmiennej z znakiem czy bez

Zmienna, którą zaapisujemy musi być zadeklarowana globalnie lub być zmienną statyczną static

W rzeczywisości na płytkce nie ma dołączonej pamięci EEPROM

Plik konfiguracyjny FLASH

Backup registers BKPR

Gdy mamy naprawdę niewiele zmiennych konfiguracyjnych, zamiast pliku konfiguracyjnego lub nawet kontrolera EEPROM, możemy wykorzystać 4 rejestry BKPR podtrzymywane bateryjnie. Ich zaletą jest niewątpliwie szybkość dostępu, jednak rozładowanie lub wyciągnięcie baterii będzie skutkować utratą tych wartości.