

# インストールの確認

宮本 信彦

国立研究開発法人産業技術総合研究所  
インダストリアルCPS研究センター  
ソフトウェアプラットフォーム研究チーム



# インストールの確認(Windows)

- OpenRTM-aist
  - OpenRTM-aist-1.2.1-RELEASE\_x86\_64.msi
    - Python 3.8を使用する場合はOpenRTM-aist-1.2.2-Beta200501\_x86\_64.1.msiをインストール
  - インストール後に再起動する(2回再起動を必要とする環境もある)
- Python
  - python-3.7.5-amd64.msi
  - OpenRTM-aistの64bit版をインストールする場合はPythonも64bit版をインストールする。
- CMake
  - cmake-3.15.4-win64-x64.msi
- Doxygen
  - doxygen-1.8.14-setup.exe
- Visual Studio
  - Visual Studio 2019

# インストールの確認(Ubuntu)

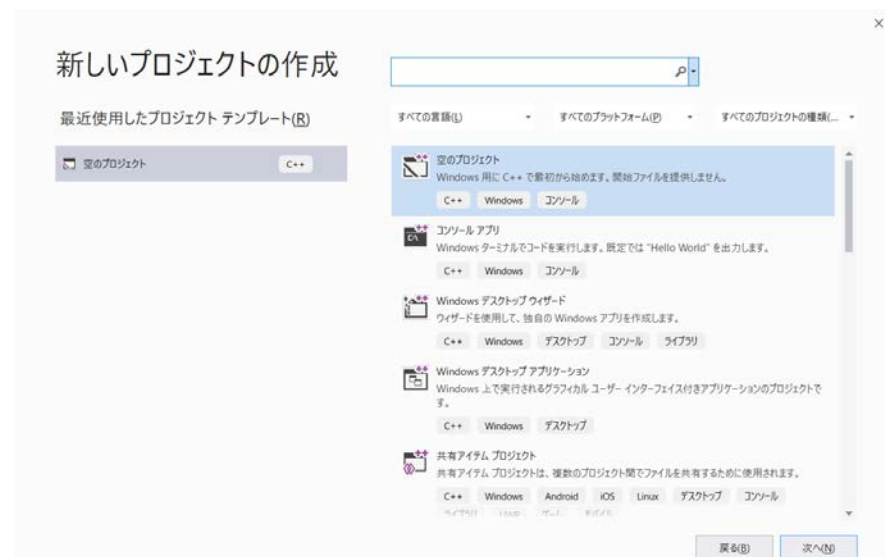
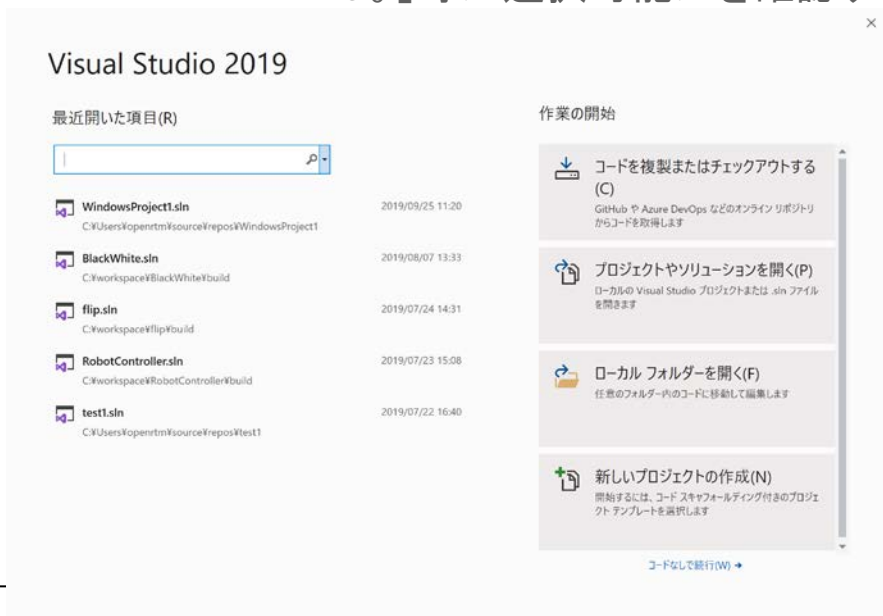
- OpenRTM-aist
  - \$ wget [https://raw.githubusercontent.com/OpenRTM/OpenRTM-aist/master/scripts/pkg\\_install\\_ubuntu.sh](https://raw.githubusercontent.com/OpenRTM/OpenRTM-aist/master/scripts/pkg_install_ubuntu.sh)
  - \$ sudo sh pkg\_install\_ubuntu.sh -l all --yes
- CMake
  - \$ sudo apt-get install cmake cmake-gui
- Doxygen
  - \$ sudo apt-get install doxygen
- Java
  - \$ sudo apt-get install openjdk-8-jdk
- Code::Blocks(任意)
  - \$ sudo apt-get install codeblocks
- RaspberryPiMouseSimulatorComp
  - sudo apt install git premake4 freeglut3-dev
  - \$ wget [https://raw.githubusercontent.com/OpenRTM/RTM\\_Tutorial/master/script/install\\_raspimouse\\_simulator.sh](https://raw.githubusercontent.com/OpenRTM/RTM_Tutorial/master/script/install_raspimouse_simulator.sh)
  - sh install\_raspimouse\_simulator.sh

# 資料のダウンロード

- **RTM\_Tutorial.zip**をダウンロードして展開する
  - [https://github.com/OpenRTM/RTM\\_Tutorial/releases/download/online\\_0.1/RTM\\_Tutorial.zip](https://github.com/OpenRTM/RTM_Tutorial/releases/download/online_0.1/RTM_Tutorial.zip)
- 展開したRTM\_Tutorial.zipの中身
  - ppt
    - 第2部スライド
    - RTM講習会\_2部\_online.pdf
  - WEBページ(手順を記載したページ)
    - 第2部(Windows)
    - 第2部(Ubuntu)
  - Installer(OpenRTM-aist-1.2.1版 Windows用インストーラ)
    - OpenRTM-aistのインストールに問題があった場合に使用してください
  - script
    - この講習で使うシミュレータのインストールスクリプト(Ubuntu用)
  - EXE
    - RaspberryPiMouseSimulatorComp.exe(シミュレータ)
  - sample
    - RobotController(本実習で作成するコンポーネントの見本)

# インストール、資料のダウンロードをしていない場合

- 休憩時間中にインストールしてください。
  - <https://openrtm.org/openrtm/ja/tutorial/robomech2020#toc7>
  - [https://github.com/OpenRTM/RTM\\_Tutorial/releases/download/online\\_0.1/RTM\\_Tutorial.zip](https://github.com/OpenRTM/RTM_Tutorial/releases/download/online_0.1/RTM_Tutorial.zip)
  - Visual C++がインストールされているかは必ず確認してください。
    - Visual Studioを起動して新しいプロジェクトの作成をクリックする。
    - 「空のプロジェクトWindows用にC++で最初から始めます。開始ファイルは提供しません。」等が選択可能かを確認する。



# 質問の手順

- トラブルが発生したらZoomのチャットで質問する

Zoomグループチャットの画面を表示する

