



OpenRobotX

Lektion 9

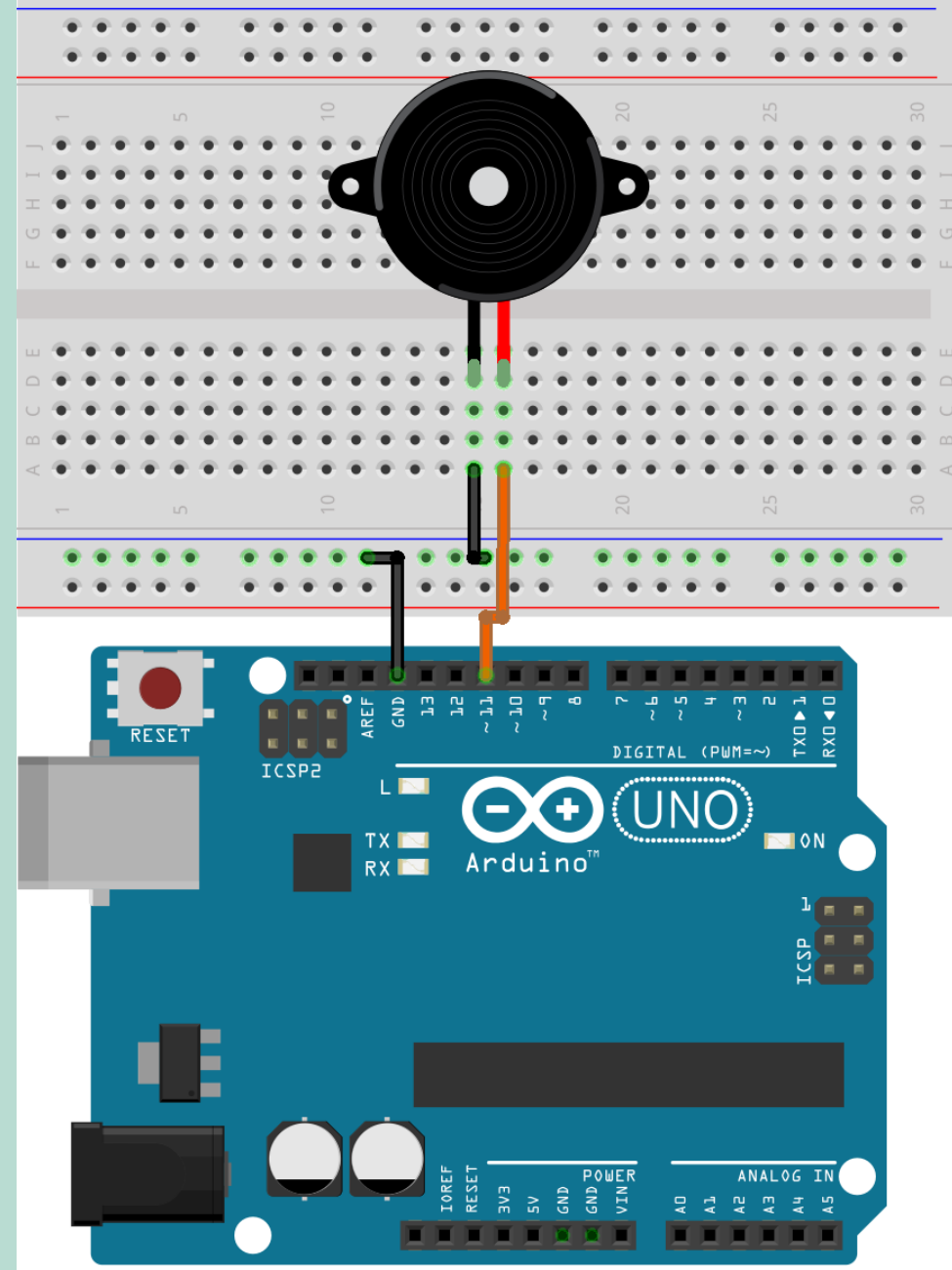
Programmieren mit dem X1 Arduino Roboter

Inhaltsverzeichnis

- Was ist ein Piezo?
- Dein Projekt

Was ist ein Piezo?

- **Pieper (Buzzer)**
 - Kleiner Lautsprecher
 - Schnelle Polaritätsänderung
- **Aufbau**
 - + & - sollte beachtet werden
 - Ground und Signal



Was ist ein Piezo?

- **pinMode**
 - Pin belegen: **11**
 - Modus angeben: **OUTPUT**
- **tone**
 - Pin angeben: **11**
 - Frequenz festlegen: **4700**
- **noTone**
 - Pin angeben: **11**

```
1 void setup() {  
2  
3     pinMode(11, OUTPUT);  
4  
5 }  
6  
7 void loop() {  
8  
9     tone(11, 4700);  
10    delay(1000);  
11    noTone(11);  
12    delay(1000);  
13  
14 }
```

Dein Projekt

Synthesizer

Programmiere einen Piezo so, dass du mit je einer Taste die Frequenz erhöhen oder senken kannst.



Quellen

- Arduino IDE – <https://arduino.cc>
- Fritzing – <https://fritzing.com>