习题 12

12-4 解:

采用计数循环结束条件, A、B 两台 51 机之间传送 1K (1024) 字节数据,需要两字节寄存器计数,故选用 R6 为计数高 8 位,为传送总数的 256 的倍数; R7 为计数低 8 位,为传送总数的 256 以内的余数。A 机的发送参考驱动程序如下:

A 机的发送参考驱动程序如下:			
	ORG	0000Н	
	LJMP	SATRT	
	ORG	0003H	
	LJMP	INIT0	
	ORG	0040H	
START:	MOV	SP, #5FH	
	MOV	DPTR, #0E003H	; 8255A 控制口地址=基地址+3
	MOV	A, #0A0H	; 初始化命令
	MOVX	@DPTR, A	; 控制字端口, 先定义, 后使用
	MOV	A, #0DH	; PC6 置 1,8255A 中断请求使能
	MOVX	@DPTR, A	
	CLR	F0	; F0=0 表示数据传送未完成
	MOV	IE, #81H	; 开放外部中断 0 和总中断
	SETB	IT0	; 边沿触发,系统初始化完成
	MOV	DPTR, #8000H	; 数据缓冲区首址
	MOV	R6, #04H	; 传送个数的高8位
	MOV	R7, #0	; 传送个数的低 8 位
	MOV	A, @DPTR	; 预传送的数据→寄存器 A
	INC	DPTR	; 指向缓冲区下一地址
	PUSH	DPH	
	PUSH	DPL	; 数据地址压入堆栈
	MOV	DPTR, #0E000H	;8255A 端口 A 地址=基地址+0
	MOVX	@DPTR, A	;将第一个数据发至 B 方
WORKW:	JNB	F0, WORKW	;数据传送未完成,等中断
	••••		; 其他处理工作
INIT0:	MOV	A, R7	
	JZ	TESTR6	; R7=0 继续检测 R6
	DEC	A	
	MOV	R7, A	;R7≠0,计数值减 1
	SJMP	WORKC	
TESTR6:	MOV	A, R6	
	JZ	FINISH	; R6、7 均为 0 结束
	DEC	A	
	MOV	R6, A	; R6≠0, 计数值减 1
	MOV	R7, #0FFH	;R7 应为 255
WORKC:	POP	DPL	
	POP	DPH	; 平衡堆栈, 得到缓冲区地址
	MOV	A, @DPTR	
	INC	DPTR	; 指向缓冲区下一地址
	PUSH	DPH	
	PUSH	DPL	; 数据地址压入堆栈

FINISH: RETURN:	MOV MOVX SJMP POP POP CLR SETB RETI	DPTR, #0E000H @DPTR, A RETURN DPL DPH EX0 F0	;	8255A 端口 A 地址=基地址+0 将下一个数据发出 平衡堆栈,得到缓冲区地址 关 INT0 置完成标志
p 细始绘业系	END National English To the Control of the Control			
D机的按拟约	参考程序如下: ORG	0000H		
	LJMP	SATRT		
	ORG	0040H		
START:	MOV	SP, #5FH		
SIAKI;	MOV	DPTR, #0E003H		8255A 控制口地址=基地址+3
	MOV	A, #98H		初始化命令
	MOVX	@DPTR, A		控制字端口,先定义,后使用
	MOV	A, #05H		PC2 置 1,ACK 无效
	MOVX	@DPTR, A	,	102 1, 11011, 11,
	MOV	R6, #04H	:	传送个数的高8位
	MOV	R7, #0		传送个数的低 8 位
	MOV	DPTR, #8000H	;	数据缓冲区首址
	PUSH	DPH		
	PUSH	DPL		
TESTOBF:	MOV	A, R7		
	JZ	TESTR6	;	R7=0 继续检测 R6
	DEC	A		
	MOV	R7, A	;	R7≠0, 计数值减 1
	SJMP	WORKC		
TESTR6:	MOV	A, R6		
	JZ	FINISH	;	R6、7 均为 0 结束
	DEC	A		
	MOV	R6, A		R6≠0, 计数值减 1
	MOV	R7, #0FFH		R7 应为 255
TESTOBF1:	MOV	DPTR, #0E002H		8255A 端口 C 地址=基地址+2
	MOV	A, @DPTR	;	C 口数据→寄存器 A
	ANL	A, #08H		000 N - 666 /-
	JNZ	TESTOBF1		OBF 为高等待
	MOV	DPTR, #0E000H		8255A 端口 A 地址=基地址+0
	MOV	A, @DPTR	;	接收的数据→寄存器 A
	POP	DPL		亚条托扑 复到逐冲互抽机
	POP	DPH A		平衡堆栈,得到缓冲区地址
	MOV	@DPTR, A		接收的数据→寄存器 A 指向缓冲区下一地址
	INC PUSH	DPTR DPH	;	11円级件位下一地址
	PUSH	DPH DPL	_	数据地址压入堆栈
	гозп	DLΓ	;	双油地址小小堆牧

MOV DPTR, #0E002H ; 8255A 端口 C 地址=基地址+2

MOV A, #04H ; PC2 清 0, ACK/有效

MOVX @DPTR, A

NOP

MOV A, #05H ; PC2 置 1, ACK/无效

MOVX @DPTR, A

WORKC: LJMP TESTOBF

FINISH: POP DPL

POP DPH ; 平衡堆栈

END

现在检查一下你对解决计数值超过256问题的处理思想,你是否使用了以下的循环控制结构?

INITO: DINZ R7, DECR6
DECR6: DINZ R6, WORKC

SJMP FINISH

计数结束条件,发送和接收数据字节的个数不能为 0,这也不算过分,但不数据个数的低位不能为 0 是不能容忍的。

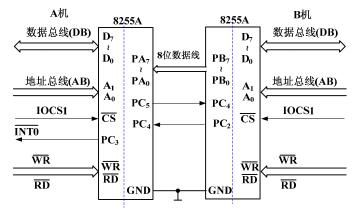
而用本题的控制方法,在 A 机发送程序中,对数据个数的限制是不能为 0,这是因为用了中断的原因,而 B 机的接收程序对数据个数无限制。

12-5

答:不行。因为 PC3 和 PC2 同属于 8255A 端口 C 低 4 位,它们只能设置为同一种状态,不能某些口线为输入、同时另一些口线为输出。

12-6 解:

① 系统设计:参照【例 12-5】,电路设计如图训练习 12-3 所示。



② 软件编程

图习题12-3系统电路原理

两方 8255A 的控制字内容:

A 方 A 口工作于方式 1 输入,B、C 口与本题无关,可随意设置。其可能的一种控制字为: 101100000B 或 B0H;

B 方 B 口工作于方式 0 输出, C 口高 4 位为输入, C 口低 4 位为输出。A 口与本题无关,可随意设置。 其可能的一种控制字为: 10001100B 或 8CH;

收、发双方 8255A 基地址均选用 E000H。接口驱动程序包含发送与接收两个程序,A 机中断 B 机用 查询方式交换数据。

本题选用 R6 为计数寄存器。

B 机的发送参考程序如下:

ORG 0000H

	LJMP	SATRT	
	ORG	0040H	
START:	MOV	SP,#5FH	
	MOV	DPTR, #0E003H	;8255A 控制口地址=基地址+3
	MOV	A, #8CH	; 初始化命令
	MOVX	@DPTR, A	,送入控制字端口,先定义,后使用
	MOV	A, #05H	; PC2 置 1, STB/无效
	MOVX	@DPTR, A	
	MOV	R6, #00H	; 计数初值
	MOV	DPTR, #8000H	; 数据缓冲区首址
	PUSH	DPH	
	PUSH	DPL	
WORKC:	POP	DPL	
	POP	DPH	; 平衡堆栈,得到缓冲区地址
	MOV	A, @DPTR	
	INC	DPTR	
	PUSH	DPH	
	PUSH	DPL	
	MOV	DPTR, #0E001H	;8255A 端口 B 地址=基地址+1
	MOVX	@DPTR, A	,将第一个数据发至 A 方
	MOV	A, #04H	;PC2 清 0,STB/有效
	MOVX	@DPTR, A	
	NOP		
	MOV	A, #05H	; PC2 置 1, STB/无效
TESTIBF:	MOV	DPTR, #0E002H	; 8255A 端口 C 地址=基地址+2
	MOV	A, @DPTR	; C 口数据→寄存器 A
	ANL	A, #20H	77 7 N -> 66 /-
	JNZ	TESTIBF	;IBF 为高等待
EDHOH	DJNZ	R6, WORKC	
FINISH:	POP	DPL	; 平衡堆栈,得到缓冲区地址
	POP SJMP	DPH \$;干舆堆栈,特封缓冲区地址
		Φ	
	END		
A 机的	接收参考程序	如下:	
/ 3/13	ORG	0000Н	
	LJMP	SATRT	
	ORG	0003H	
	LJMP	INITO	
CTA DT	ORG	0040H	
START:	MOV	SP, #5FH	;8255A 控制口地址=基地址+3
	MOV MOV	DPTR,#0E003H A,#0B0H	; 8233A 控制口地址= 基地址+3 ; 初始化命令
	MOVX MOV	@DPTR, A A, #09H	;送入控制字端口,先定义,后使用 ;PC4 置 1,8255A 中断请求使能
	MOV	Α, #υንΠ	; r C+ 且 1, 0233A 中

@DPTR, A MOVX MOV DPTR, #8000H ; 数据缓冲区首址 **PUSH** DPH **PUSH** DPL MOV IE, #81H : 开放外部中断 0 和总中断 ; 边沿触发,系统初始化完成 **SETB** IT0 R6, #00H MOV ; 计数初值 F0 ; F0=0 表示数据接收未完成 CLR ;数据传送未完成,等中断 F0, WORKW WORKW: JNB ; 其它处理工作 **SJMP** MOV DPTR, #0E000H ; 8255A 端口 A 地址=基地址+0 INIT0: ;将下一个数据读入 MOVX A, @DPTR POP DPL POP DPH ; 平衡堆栈,得到缓冲区地址 MOV @DPTR, A INC **DPTR** : 指向缓冲区下一地址 **PUSH** DPH **PUSH** DPL : 数据地址压入堆栈 R6, RETURN DJNZ FINISH: CLR ; 关 INT0 EX0 ; 置完成标志 **SETB** F0 POP DPL POP DPH ; 平衡堆栈, 得到缓冲区地址 **RETURN: RETI END**

12-7 解:

 $5\frac{1}{2}$ 位 A/D 转换器从 0~299999 共分 300000 份。若其量程为 5V,则此 A/D 转换器能够分辨输入电压的最小值为 5÷300000 $\approx 1.67 \times 10^{-2} \text{mV}$ 。用百分数表示分辨率为 3.33×10⁻²%或 0.0333%,优于 18 位 A/D 转换器的分辨率。

12-8 解:

由教材 12-1 式得: 8 位 ADC 的量化误差为: $\varepsilon = \frac{1}{2^9} \times 100\% = 0.195\%$

12-9 解: 单极性编码见表习题 12-6。

表习题12-6 8位ADC的单极性编码

农力型12-0 0世ADC的单伙性编码		
单极性电平	原码	反码
+5.00V	1111,1111	0000,0000
+4.50V	1110,0110	0001,1001
+4.00V	1100,1101	0011,0010
+3.50V	1011,0011	0100,1100
+3.00V	1001,1010	0110,0101
+2.50V	1000,0000	0111,1111
+2.00V	0110,0110	1001,1001
+1.50V	0100,1101	1011,0010
+1.00V	0011,0011	1100,1100
+0.50V	0001,1011	1110,0100
+0.00V	0000,0000	1111,1111

12-10 解:接口电路以图 12-14 为基础,将 51 机的 \overline{WR} 和 \overline{RD} 分别与 MAX114 \overline{WR} 和 \overline{RD} 相连接,再将 MAX114 的 \overline{IWT} 管脚与 51 机的连接所示。编程时以图 12-15 的时序为准则,参考程序如下:

ADC_addr	EQU	7FFCH
ADRES	EQU	40H
ADTIME	EQU	4H
ORG	0000H	
AJMP	MAIN	
ORG	0003H	

```
AJMP
                      PIT
           ORG
                      0040H
MAIN:
           MOV
                      SP, #70H
                      DPTR, #ADC_addr
           MOV
                      R1, #ADTIME
           MOV
           MOV
                      R0, #ADRES
           SETB
                      EX0
                                               ; 允许 INT0 中断
                                               ; 边沿触发方式
           SETB
                      IT0
                                               ; 开总中断
           SETB
                      EA
                                               ; 置中断标志
           SETB
                      F0
           MOVX
                      @DPTR,A
                                               ;启动 AD,A 值并无意义
           JNB
                      F0, RQ1
WAIT:
                      A, @DPTR
           MOVX
                                               ; 中断服务程序:读 A/D 的值
           SJMP
                      WAIT
PIT:
           MOV
                      @R0, A
           INC
                      R0
           INC
                      DPTR
           DJNZ
                      R1, RQ1
           CLR
                      EX0
           RETI
                      @DPTR, A
RQ1:
           MOVX
                                               ; 启动 ADC 对下一通道采样
                      F0
           SETB
           RETI
           END
   12-11
   解:参考程序如下:
#include<reg51.h>
#include <intrins.h>
#define uchar unsigned char
uchar data count = 16,AD num[16];
ADC_addr = (uchar^*)0x027ffc;
uchar idata * ADC_addr;
void main(void)
{
   uchar data i;
   AD num[0] = * ADC_addr;
                                               //空采样一次,丢弃
   for (i = 0; i < count; i++)
       AD_num[i] = * ADC_addr;
                                               // 4 个 ADC 通道轮 1 次
       ADC addr++;
   while(1);
                                               // 动态停机
}
```

训练题

训练题 12-1 解:

由传感器的工作条件及测量范围(0~5MPa)知,传感器输出信号的最大值为 500mV,为提高系统对压力的分辨率,要充分利用 ADC 的输入电压范围,换言之,要将传感器输出信号放大到 0~5V,才可充分发挥 ADC 的潜力。例如,不对传感器信号放大,对 ADC 而言,输入信号仅为 0.5V,只用到 ADC 转换电压范围的 1/10,而 ADC 的分辨率并不能因此而提高,如 12 位的 A/D 转换器能够分辨输入电压的最小值为 1.2mV。我们回推回去,看看 1.2mV 的传感器输出信号相当于多少压力?

根据传感器的灵敏度 100mV/Mpa·mA, 2kPa 的表压相当的输出电压应为:

$$2 \times 10^{-3} \times 100 = 0.2 (mV)$$

这个信号幅度远不能被 ADC 识别,事实上,这时的 ADC 只能识别 12kPa 的表压。

若将传感器输出信号先放大到 0~5V,即在传感器与 ADC 之间插入一个放大倍数为 10 的放大器,则这时的 ADC 能识别的表压则为:

$$\frac{1.2}{1000 \times 10^6} = 1.2 \times 10^{-3} (MPa) = 1.2kPa$$

分辨率远高于设计要求。

一般 11 位 ADC 少见,我们计算一下 10 位 ADC 可否满足设计要求。在题设条件下,可按比例关系简单得到:

 $1.2 \times 4 = 4.8 \text{(kPa)}$ 。结论:分辨率达不到设计要求。同理 $3\frac{1}{2}$ 位 ADC 分辨率达也不到设计要求。

详细的计算也不难,10 位 ADC 能识别的最小电压变化为: $\frac{5000}{1024} \approx 4.9 (mV)$

则这时的 ADC 只能识别的表压则为:

$$\frac{4.9}{1000 \times 10^6} = 4.9 \times 10^{-3} (MPa) = 4.9 kPa$$

分辨率达不到设计要求。

训练题 12-2

解:参考程序如下:

ORG 0000H

AJMP MAIN

ORG 0040H

MAIN: CLR F0

MOV SP, #5FH

MOV DPTR, #0E400H

AGAIN: JBC F0, STOP MOV A, #00H

DS: MOVX @DPTR, A

INC A

CJNE A, #00H, DS

SJMP AGAIN

STOP: ;程序的其它部分 END

训练题 12-3 解:

根据教材式 7-16: $V_{OUT} = \frac{DATA_{(10)} - 128}{128} \times V_{REF}$,计算得表训练 12-4。此表与教材中表 12-7 的区别仅在于,模拟量输出量极性全部反号。

表训练 12-3

数字编码	输出模拟电平
00 H	5.000V
01 H	4.961V
40 H	2.500V
80 H	0.000V
C0 H	-2.500V
FE H	-4.923 V
FF H	-4.961V

复习题 12-6

答:在量化误差、偏移误差和满量程输入的条件下,分辨率越高的 DAC 转换精度越高。在以上条件不满足的情况下,两个 ADC 转换精度的优越性要视具体情况计算。

刘焕成 2011年1月8日 2011年6月1日修改3 2011年11月02日修改