

## 习题 4 参考答案

### 4-1

解：实现图 4-13 的逻辑关系式为： $Q = (U * (V + W) + \overline{X} * Y + \overline{Z})$ ，Q 为输出（I/O）参考子程序如下：

```
LOG:  MOV    C, V
      ORL    C, W
      ANL    C, U
      MOV    F0, C           ; 存中间结果
      MOV    C, Y
      ALN    C, /X
      ORL    C, F0
      ORL    C, /Z
      MOV    Q, C
      RET
```

### 4-2

解：参考子程序清单如下：

```
XORW:  MOV    C, X           ; 位变量 X 送 Cy
      ANL    C, /Y           ;
      MOV    F0, C           ; 暂存 F0
      MOV    C, Y           ; 位变量 Y 送 Cy
      ANL    C, /X           ;
      ORL    C, F0           ; C←F0
      RET
```

### 4-3

解 一个二进制整数乘以 16，相当于左移 4 次。乘法左移要从数据的低位开始。

“小端”存储结构参考的通用子程序清单如下：

```
RLMUL:  MOV    R2, #ADDR0H   ; 备份数据首地址信息
      MOV    R6, #n2         ;
RL4TIME: MOV    A, R2         ; 外层循环开始
      MOV    R0, A           ; 恢复数据首地址送入 R0
      CLR    C
      MOV    R7, #N
RLnTIME: MOV    A, @R0        ; 内层循环开始
      RLC    A
      MOV    @R0, A
      INC    R0
      DJNZ   R7, RLnTIME     ; 内层循环最后一条指令
      DJNZ   R6, RL4TIME     ; 外层循环最后一条指令
      RET
```

则实现本题的程序为：

```
ADDR0 EQU 40H
N EQU 4
```

```

        n2      EQU    4
        ORG     0000H
        SJMP    MAIN
MAIN:    MOV     SP, #5FH
        LCALL   RLMUL
        SJMP    $
RLMUL:   .....
        RET
        END

```

如果数据采用“大端”存储结构参考子程序清单如下：

```

RLMUL:   MOV     A, #ADDR0
        ADD     A, #N
        DEC     A
        MOV     R2, A                ; 备份数据最低位地址信息
        MOV     R6, #n2              ;
RL4TIME: MOV     A, R2                ; 外层循环开始
        MOV     R0, A                ; 恢复数据首地址送入 R0
        CLR     C
        MOV     R7, #N
RLnTIME: MOV     A, @R0              ; 内层循环开始
        RLC     A
        MOV     @R0, A
        DEC     R0
        DJNZ    R7, RLnTIME          ; 内层循环最后一条指令
        DJNZ    R6, RL4TIME          ; 外层循环最后一条指令
        RET

```

#### 4-4

解：

(1) 参考子程序清单如下：

```

TWOADD: MOV     R0, #ADDR0           ; 被加数首址存入间址寄存器 R0 中
        MOV     R1, #ADDR1           ; 加数首址存入间址寄存器 R1 中
        MOV     R7, #n               ; 数据长度存入 R7 中
        CLR     C                     ; 清 Cy
AGAIN:   MOV     A, @R0               ; 取被加数
        ADDC    A, @R1               ; (A) = 被加数+加数
        MOV     @R0, A               ; 存此位部分和
        INC     R0                   ; 指向下一个被加数与加数单元地址
        INC     R1
        DJNZ    R7, AGAIN             ; 全部数据没处理完循环，否则向下执行
        MOV     F0, C                ; 存进位值于 F0
        RET                           ; 子程序返回

```

(2) 参考子程序清单如下

```

ADDR0    EQU    30H
ADDR1    EQU    40H
n         EQU    5

```

	ORG	0000H	
	LJMP	SATRT	
	ORG	0040H	
START:	MOV	SP, #5FH	
	MOV	30H, #9AH	
	MOV	31H, #78H	
	MOV	32H, #56H	
	MOV	33H, #34H	
	MOV	34H, #12H	; 被加数设置
	MOV	40H, #9AH	
	MOV	41H, #78H	
	MOV	42H, #56H	
	MOV	43H, #34H	; 加数设置
	MOV	44H, #00H	; 最高位补 0
	LCALL	TWOADD	
	SJMP	\$	; 主程序与子程序的隔离带，调试断点。
TWOADD:	.....		; 内容省略
NOCY:	RET		; 子程序返回指令
	END		

#### 习题 4-5

解：参考程序清单如下：

	ADDR16	EQU	2000H	
	RESULTH	EQU	30H	; 结果高位字单元地址
	RESULTL	EQU	31H	; 结果高位字单元地址
	n1	EQU	16	
	ADDR0	EQU	30H	; “和” 高位字单元地址
	N	EQU	2	; N 为被除数的字节数
	n2	EQU	4	; n2 为除数的 2 幂次
	ORG	0000H		; 主程序起点
	LJMP	START		
	ORG	0040H		; 主程序内容从这里开始
START:	MOV	SP, #5FH		; 堆栈区设置
	LCALL	MULADD		; 数组求 “和”
	LCALL	RRDIV		; 数组求 “平均值”
	SJMP	\$		; 建立隔离
MULADD:	MOV	DPTR, #ADDR16		; 数组首址存入 DPTR 中
	MOV	R7, #n1		; 数据长度存入 R7 中
	MOV	RESULTH, #0		; 结果高位字节清 0
	MOV	RESULTL, #0		; 结果低位字节清 0
AGAIN:	MOVB	A, @DPTR		; 取数组数据
	ADD	A, RESULTL		; 计算累加值
	MOV	RESULTL, A		; 存和的低位
	JNC	NOCY		; 判断有吗?
	INC	RESULTH		; 有进位处理
NOCY:	INC	DPTR		; 指向数组的下一个单元

	DJNZ	R7, AGAIN	; 全部数据没处理完循环, 否则向下执行
	RET		; 子程序返回
RRDIV:	MOV	R0, #ADDR0	; R0 指向数的最高位地址
	MOV	R6, #n2	; n2 为除数的 2 幂次
	MOV	A, R0	
	MOV	R2, A	; 备份数据首地址信息
RR3TIME:	MOV	A, R2	; 外层循环开始
	MOV	R0, A	; 恢复数据首地址送入 R0
	CLR	C	; 清 CY, 使运算结果的高位字节前 n 位为 0
	MOV	R7, #N	; N 为被除数的字节数
RRnTIME:	MOV	A, @R0	; 内层循环上边界, 取出被除数的高位
	RRC	A	; 右移此字节内容
	MOV	@R0, A	; 再存入原地单元中
	INC	R0	; 地址指针加 1, 指向数的次高位单元
	DJNZ	R7, RRnTIME	; 内层循环下边界, 一次整体右移未完成, 继续
	DJNZ	R6, RR3TIME	; 外层循环最后一条指令
	RET		

求平均值直接引用【例 4-12】的子程序。

#### 4-6 解:

分析: 本题给出了参与运算数的片内 RAM 地址, 3 字节无符号整数乘 1 字节无符号整数, 其积不超过 4 字节。为此我们要定义 4 个字节单元用于存放积。命名为 RES0 (个位)、RES1、RES2、RES3。

本程序所采用的算法: 与手算竖式相同。

参考子程序如下:

MULJKLM:	PUSH	ACC	; 保护现场
	PUSH	B	
	MOV	A, M	; 取乘数到 A
	MOV	B, L	; 取被乘数个位到 B
	MUL	AB	; (L) × (M)
	MOV	LOML, A	; 存部分积低 8 位
	MOV	HIML, B	; 存部分积高 8 位
	MOV	A, M	; 取乘数到 A
	MOV	B, K	; 取被乘数十位到 B
	MUL	AB	; (K) × (M)
	MOV	LOMK, A	; 存部分积低 8 位
	MOV	HIMK, B	; 存部分积高 8 位
	MOV	A, M	; 取乘数到 A
	MOV	B, J	; 取被乘数十位到 B
	MUL	AB	; (J) × (M)
	MOV	LOMJ, A	; 存部分积低 8 位
	MOV	HIMJ, B	; 存部分积高 8 位
	MOV	RES0, LOML	; 积个位存于 RES0 中
	MOV	A, HIML	;
	ADD	A, LOMK	; (A) = (HIML) + (LOMK)
	MOV	RES1, A	; 存积的次低位位于 RES1 中
	MOV	A, HIMK	;
	ADDC	A, LOMJ	; (A) = (HIMK) + (Cy) + (LOMJ)

```

MOV    RES2, A           ; 存积的次高位位于 RES2 中
CLR    A                 ; (A) 清 0, 处理进位位 Cy
ADDC   A, HIMJ           ; (A) = (HIMJ) + (Cy)
MOV    RES3, A           ; 存积的最高位位于 RES3 中
POP    B
POP    ACC
RET

```

主程序调用子程序时需定义子程序中的变量地址，且被乘数和乘数已放入对应单元中：

```

J      EQU    30H
K      EQU    31H
L      EQU    32H           ; 被乘数
M      EQU    33H           ; 乘数
HIML   EQU    34H
LOML   EQU    35H
HIMK   EQU    36H
LOMK   EQU    37H
HIMJ   EQU    38H
LOMJ   EQU    39H           ; 部分积
RES3    EQU    3AH
RES2    EQU    3BH
RES1    EQU    3CH
RES0    EQU    3DH           ; 积
ORG     0000H
SJMP    MAIN
ORG     0040H
MAIN:   MOV    SP, #60H
        LCALL  MULJKLM
STOP:   SJMP    STOP
MULJKLM: PUSH  ACC
        .....
        RET
        END

```

；子程序主体部分，略

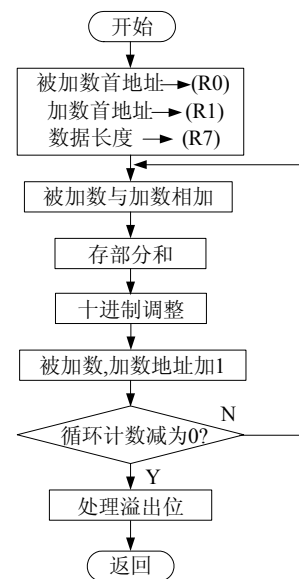


图 04-1 习题5-7程序流程

与【例 4-18】的程序相比，本程序显然没有通用性。本程序只适用于 3 字节和 2 字节被乘数与单字节乘数的乘法运算，而两个单字节数的运算，当然直接用乘指令了。本程序的另一个缺点是，RAM 空间占用量巨大。

4-7 解：

(1) 子程序流程如图 04-1 所示。

(2) 参考子程序如下：

```

BCDADD: MOV    R0, #ADDR0           ; 被加数首址存入间址寄存器 R0 中
        MOV    R1, #ADDR1           ; 加数首址存入间址寄存器 R1 中
        MOV    R7, #DATANUM         ; 数据长度存入 R7 中
        CLR    C                     ; 清 Cy
AGAIN:  MOV    A, @R0                ; 取被加数
        ADDC   A, @R1                ; (A) = 被加数+加数
        DA     A                     ; 十进制调整
        MOV    @R0, A                ; 存此位部分和

```

```

        INC    R0                ; 指向下一个被加数与加数（内存单元地址）
        INC    R1
        DJNZ   R7, AGAIN        ; 全部数据没处理完循环，否则向下执行
        MOV    00H, C          ; 进位值处理
NOCY:    RET                    ; 子程序返回指令

```

位地址单元用 00H，是片内 RAM 的 20H 单元的第 0 位。

#### 4-8

解：参考子程序如下：

```

CVERT1:  ADD    A, #90H          ; 入口 A 中为半字节十六进制数，高 4 位为 0
        DA      A
        ADDC   A, #40H
        DA      A                ; 出口：(A) = 转换好的 ASCII 码值
        RET

```

用此算法编写的程序，指令精练，也不用转移判断，执行的快，但算法不易想到。而教材【例 4-21】的算法直观，直接根据两种代码的数量关系得到算法，一般人都能想到，一样能完成任务。因此，不要为想不到高级算法而苦恼，首先要有一个解决问题意识，并解决它。不会的东西可以学，知识积少成多。好的算法来自对要解决的问题的深刻理解之上。如果片面地强调好的算法，而忽视对问题基本属性的研究，解决问题的能力总是提高不了的。

4-9 解：修改后的子程序如下：

```

CVERT2:  CJNE   A, #3AH, NOEQU    ; 入口 A 中为 ASCII 值
        SJMP    COMM              ; 不可能情况，视为出错，直接返回
NOEQU:   JC      SMALL            ; ASCII 值<3AH 减 30H
        SUBB    A, #37H           ; ASCII>39H 减 37H
        SJMP    COMM
SMALL:   ; CLR      C
        SUBB    A, #2FH           ; SUBB A, #30H
COMM:    RET                      ; 出口：(A) = 转换好的 ASCII 码值

```

删除和修改的指令已注释，并将文字加重。

#### 习题 4-10 训练题

解：

参考程序如下：

```

        D      EQU    P1.0        ; P1.0 为输出，P1.1~P1.7 为（开关）输入
        ORG    0000H              ; 主程序起点
        LJMP   START
        ORG    0040H              ; 主程序从这里开始
START:   MOV    SP, #5FH           ; 堆栈区设置
        CLR    D                  ; 先灭灯，绿色环保
        MOV    A, P1
        ANL    A, #FEH            ; 本程序可以扩展到 7 个开关
        MOV    C, P               ; 得到上电后开关状态组合后的奇偶性
        CLR    01H                ; 作为上次检测的奇偶性，存于 01H
        CLR    F0                 ; F0 与 D 同步，为输出状态
START1:  MOV    C, F0

```

```

MOV    D, C                                ;
MOV    A, P1                              ; 循环检测开关状态组合后的奇偶性
ANL    A, #0FEH
JB     P, PEQU1`
JNB    01H, START1                        ; 开关状态组合后的奇偶性没变继续检测
SJMP   CHENG                              ; 开关状态组合后的奇偶性变化则转移
PEQU1: JB    01H, START1                  ; 开关状态组合后的奇偶性没变继续检测
CHENG: CPL   D                            ; 开关状态组合后的奇偶性变化
CPL    F0                                ; 与 D 保持同步
SJMP   START1                            ; 继续循环检测
END

```

这样做系统的可靠性有所增加。例如，开关可能长时间没人切换，但偶然的干扰可能会使灯的状态发生变化，但如果不增加周期输出，这个干扰是不能立即解除的。由于此任务的扫描周期很短，所以周期输出，能将干扰立即排除，有利于系统可靠性的提高。

**训练题 4-11** 解：参考 C51 程序如下：

```

#include <intrins.h>
#include <REGSTC51.h>
#define uchar unsigned char
#define uint unsigned int
#define D P1_0
uchar idata w_command,count;
static bdata uchar sclkdata;
sbit sclkdata7 = sclkdata^7;
uchar code *point_l;           // 指针
bit   D_state                  // 灯输出状态
bit JO_JY(uchar P1_state)      // 判断一个 8 位数的奇偶性函数
{
    uchar i,add_num = 0;
    bit P1_jo = 0;
    sclkdata = P1_state;
    for (i=0;i<8;i++)
    {
        if(sclkdata7)
            add_num++;
        sclkdata <<= 1;
    }
    if (add_num%2 !=0)
        P1_jo = 1;
    return P1_jo;
}
main()
{
    uchar data P1_work;
    bit JO_result,T_save;
START:

```

```

D = 0;                      // 先灭灯，绿色环保
D_state = 0;
P1_work = P1;
P1_work &= 0xfe;           // 本程序可以扩展到 7 个开关
JO_result = JO_JY(P1_work);
T_save = JO_result;        // 得到上电后开关状态组合后的奇偶性
START1:
D = D_state;               // 每循环一次，对灯的控制位输出
P1_work = P1;
P1_work &= 0xfe;
JO_result = JO_JY(P1_work); // 循环检测开关状态组合后的奇偶性
if (T_save != JO_result)    // 开关状态组合后的奇偶性变化
{
    D = ~D;                // 灯输出状态取反
    D_state = D;           // 存新的灯输出状态
    T_save = JO_result;    // 存入新开关状态组合后的奇偶性
}
goto    START1;            // 继续循环检测
}

```

#### 习题 4-12 训练题解：

方法是：用 DPH 分时指定源、目的地址高 8 位，由于，源、目的地址是同时变化的，所以改变 DPL 的值，源、目的地址将同时改变。这就是本题能用一个 DPTR 实现其题目要求的条件。

参考子程序如下：

```

                ORG      0000H
                SJMP     MAIN
MAIN:           MOV      SP,#5FH
                LCALL    MXRAMD
                SJMP     $
MXRAMD:         MOV      R7,#20H           ;循环计数值
                MOV      DPL, #00H         ;源、目的数据首址
LOOP1:          MOV      DPH,#20H         ;源数据首址，循环体头
                MOVX     A,@DPTR           ;取数
                MOV      DPH,#30H         ;目的数据首址
                MOVX     @DPTR,A           ;完成一个数的转移
                INC      DPL               ;指针加 1，指向下一源单元
                DJNZ     R7,LOOP1          ;循环体尾
                RET

```

#### 习题 4-13 训练题解：

参考子程序如下：

```

MULADD:         MOV      R0, #ADDR0       ; 数组首址存入间址寄存器 R0 中
                MOV      R7, # n          ; 数据长度存入 R7 中
                MOV      B, #00H          ; 和高位清零
                CLR      A                ; 清累加器
AGAIN:          ADD      A, @R0           ; (A) = 数组和

```



	JNC	NOCY	；判断有进位吗？
	INC	B	；有进位处理
NOCY:	INC	R0	；指向数组的下一个单元
	DJNZ	R7, AGAIN	；全部数据没处理完循环，否则向下执行
	RET		；子程序返回指令

区别：数据在片内和在片外，使用的数据指针不同。

习题 4-14 训练题 略。

习题 4-15 训练题 略。

习题 4-16 训练题 解：

在【例 4-19】程序 MAIN:      MOV    SP, #5FH 指令后，先加上除数值的判断部分，正常进入计算，不正常则对 B 赋值，说明问题类型，返回。

增加的程序部分如下：

MAIN:	MOV	SP, #5FH	
	MOV	R1, #50H	；设除数的首地址为 50H
	MOV	B, #00H	；00H 表示除数值正常
	MOV	A, ADDR2	；得到除数最高位地址
	MOV	R1, A	
	MOV	R7, #n	
LOOP:	MOV	A, @R1	
	JNZ	MAIN1	
	INC	R1	
	DJNZ	R7, LOOP	
	MOV	B, #0FFH	；除数为 0
	RET		
MAIN1:	.....		；接【例 4-19】程序 MAIN 部分

刘焕成 2010 年 8 月 2 日再次校稿。

2011 年 03 月 26 日再次校稿。

2011 年 05 月 08 日校稿 3。

2011 年 11 月 01 日校稿。