

Emne:

Opsamling på hele implementeringsfasen.

Formål med mødet:

Iteration 1 og 2 skal lukkes, og der skal snakkes om afrunding af implementeringsfasen.

Vejleder skal opdateres om hvor langt gruppen er kommet i udviklingsforløbet.

Om mødet:

Dato: Tirsdag - 11. November 2014

Tid: 9.00 – 10.00

Sted: Vejleders kontor

Forberedelse: Inden mødet er et udkast til systemarkitekturen.

OBS!! Indledende afsnit med domain modellen er skrevet om og beskrivelse af software arkitektur er påbegyndt på ny vis (5+1 view).

Mødedeltagere:

☒ Torben Gregersen (Vejleder)

☒ Rasmus Lydixen (Referent)

☒ Kevin Grooters

☒ Anders Opstrup

Dagsorden

1. Status opdatering
2. Dokumentation iteration 1.
3. Rapport skrivning.
4. Evt.

Punkter til næste uges møde:

1. Dokumentation.
2. Evt.

Ad 1.

Husk at tilføj afsnit om vanskelighederne med Json drone og server imellem - implementation view.

Tilføj også afsnit om timer til implementation view.

Remote controller – bør måske tilføjes til en eller flere use case, da controlleren er faktisk en del af system – og ikke bare safety. Specielt vigtigt fordi systemet er så autonomt. Mål RSI på remote controller.

Diskussion omkring valget af højdesensor – ultralyd/laser/GPS/barometret - er valgte teknologi optimal – vi bør beskrive hvorfor har vi overhovedet valgte ultralyds sensoren i udgangspunkt.

Ad 2.

Det giver god mening at stoppe implementering fra udgangen af denne uge (46). Man kan evt. bruge ekstra tid på implementering, hvis rapport og dokumentation er færdig før 17/12 – 2014.

Ad 3.

Opbygning af en bachelor rapport går helt i tråd med tidligere semestre.

Dog forventes en bedre og mere gennemarbejdet rapport.

Ad 3.

Eventuelle fejl og mangler kan udbedres efter aflevering - skader aldrig.

Vi starter dokumentation nede fra, hvilket betyder vi går gennem foranalyse, kravspecifikation og systemarkitektur på ny. Vejleder vil gerne se de forskellige dokumenter efter de er "opdateret".