

Billags Dokument

Autonom overvågnings drone

Udarbejdet af	Rasmus Lydixsen Anders Opstrup Kevin Grooters
Vejleder	Torben Gregersen
Projektnummer	14123
Antal sider	1

Rasmus Lydixsen
11647

Anders Opstrup
11726

Kevin Grooters
11655

Indholdsfortegnelse

Kapitel 1	Fejlmode protokol	1
-----------	-------------------	---

Fejlmode protokol 1

I visse situationer kan dronen gå i fejlmode. Denne protokol beskriver forløbet step-by-step.

Fejlmode #1	Ingen GPS signal.
Beskrivelse	Dronen går i dette mode hvis den ikke kan modtaget noget GPS signal.
Forløb	<ul style="list-style-type: none">• Dronen er ude på ruten.• Dronen befinder sig i et område uden GPS dækning.• Flyveretning roteres 180°.• GPS signal opfanges.• Dronen springer waypoint over.• Markeres fejl ved waypoint på webapplikationen .

Tabel 1.1: Fejlmode #1 - Ingen GPS signal