ULTRA-LOW POWER 2.4GHz WI-FI + BLUETOOTH SMART SOC

System Initialization Brief Introduction



http://www.opulinks.com/

Copyright © 2017-2018, Opulinks. All Rights Reserved.

REVISION HISTORY

Date	Version	Contents Updated	
2018-06-02	0.1	Initial Release	
2018-07-07	0.2	Updated for better understanding	
2018-08-03	0.3	Update for A1 chip	



LIST OF FIGURES

TABLE OF CONTENTS

1.	系统进入点程序说明	1	
2.	主程序说明	3	
3.	. 客户的客制化初始化设定		
4. 實際量測數據			
	4.1. Cold Boot	8	
	4.2 Warm Boot	9	



1. 系统进入点程序说明

\APS\driver\CMSIS\Device\nl1000\Source\ARM\startup_ARMCM3.s

代碼 1

; Reset Handler

```
Reset_Handler
                PROC
                EXPORT Reset_Handler
                                                   [WEAK]
                        Boot_CheckWarmBoot
                IMPORT
                IMPORT
                        SystemInit
                IMPORT
                        __main
                IMPORT
                        Boot_MainPatch
                LDR
                        R0, =Boot_CheckWarmBoot
                BLX
                        RØ
                CMP
                        R0, #1
                BEQ
                        WarmBoot
                                                                    Cold Boot
                LDR
                        R0, =SystemInit
                BLX
                        RØ
                LDR
                        R0, =__main
                ВХ
                        RØ
WarmBoot
                LDR
                        R0, =Boot_MainPatch
                        R0, [R0]
                LDR
                                                               Warm Boot
                ВХ
                        RØ
                ENDP
```



startup_ARMCM3.s

一开始系统上电时, 会使用 **Boot_CheckWarmBoot** 检查是否为 warm boot 或 cold boot。warm boot 和 cold boot 的差別在於系統是否處在定時睡眠的模式 (Timer sleep mode),假如系統目前是處在於定時睡眠的模式,系統就會用 warm boot 來快速的啟動系統。反之,就是用 cold boot 來啟動系統。

假如是 warm boot · 就直接进入 Boot_MainPatch · 而 Boot_MainPatch 就会开始进入到主程序的 main() 函式。

假如是 cold boot,会执行 SystemInit 和进入 __main 的动作。 SystemInit 会把蕊片内部振荡器的时钟 速率,做一个初始化的动作。 __main 注 1 会 linking 到 ARMCC 所提供 C 组件库里面相对应的 main 函 式库,接着开始做一连串的启动流程。 上述的实际动作流程,可以参考代碼 1。

注¹ http://infocenter.arm.com/help/topic/com.arm.doc.dui0377g/DUI0377G_mdk_armlink_user_guide.pdf



Copyright © 2017-2018, Opulinks. All Rights Reserved.

OPL1000-system-initialization-brief-introduction-R01, Version 0.2

2. 主程序说明

\APS\project\opl1000\startup\main.c Main.c

代碼 2

```
1. void Main_AppRun_impl(void) {
           osKernelInitialize();
3.
           Sys_DriverInit();
4.
           osKernelRestart();
5.
           Sys_ServiceInit();
6.
           Sys_AppInit();
7.
           Sys_PostInit();
8.
           osKernelStart();
9.
           while (1);
10.}
11.
12./* * main: initialize and start the system */
13.int main(void) {
14.
       Boot_Sequence();
15.
       Main_AppRun();
16.}
```



main():

进入 main function 之后会执行 Boot Sequence,但由于有分 Cold Boot 和 Warm Boot,所以后续的上电过程当中,就会产生不同的动作分支流程。

随后会执行 Main_AppRun (),Main_AppRun ()是一個 function pointer,真正建構的函式在於 Main_AppRun_impl 為主要的主體。 可参考代碼 2,实际动作的流程,分别为图 1 和图 2。OS init 到 OS scheduling 的部份是屬於 Main_AppRun_impl 裡面的調用。 warm boot 相对于 cold boot 省略了若干步骤,在 warm boot 時,OS init 在 cold boot 時,己有初始化過,故在 warm boot 流程中並不會在執行一次,但是在 warm boot 最後一個流程中,會有 OS Rescheduling 的動作。其目的是為了讓 OS 回復到還沒有休眠之前的設定。Service init 和 App init 在 cold boot 己有啟動程序裡面部份的 task,故在 warm boot 時,並不會在重新執行,所以在 warm boot 時,並沒有這二個流程。

图 1: Cold Boot



图 2: Warm Boot





CHAPTER TWO

Boot Sequence: Boot_Sequence()

■ Cold Boot:

在 Cold Boot 阶段执行 Boot Sequence 时,会开始把所有的 function point 都设定到对应的 function ,诸如系统函式初始化,任务控制单元初始化,WiFi API 初始化,BLE 控制单元初始化,LwIP (TCP/IP Stack) 初始化,AT command 初始化,HAL driver API 初始化,OS 初始化。 此步骤也包涵了频率的设定,UART 波特率的初始化,SPI 的预设振荡频率与启动的初始化,Flash 也指定到 SPIO 为内部使用的 Flash 等等。

■ Warm Boot:

在 Warm Boot 阶段,目前没有做任何设定。

OS Init: osKernelInitialize()

■ Cold Boot:

在 Cold Boot 阶段, memory pool 的初始化。

■ Warm Boot:

在 Warm Boot 阶段,目前没有做任何设定。

Driver Init: Sys_DriverInit()

电源设定初始化,设定 Power 的参数,系统频率初始化,GPIO 功能(pin-mux)初始化,可用 Opulinks 所提供的 pinmux 工具来设定 GPIO 的脚位功能。 SPI0、 SPI1、 SPI2 分别撷取系统定义的频率来做初始化,Flash 初始化,FIM (Flash Item Management) 初始化, UARTO / UART1 初始化,PWM (Pulse Width Modulation) 初始化



CHAPTER TWO

Service Init: Sys_ServiceInit()

AT command 任务单元初始化, WiFi mac 任务单元初始化, LWIP (TCP/IP Stack) 任务单元初始化,控制任务单元初始化,IPC 单元初始化, WPA_Supplicant 的初始化,自动联机的初始化设定,会根据 flash 读取设定来自动联机,都在此步骤完成。

APP Init: Sys_AppInit()

在 App Init 這個步驟,客戶可以在這裡新增想要的初始化功能。

Post Init: Sys_PostInit()

在 Post Init 这个步骤,会把 Log module (Tracer) 做一个初始化的动作。Tracer 顾名思意追踪信息,用于 debug,实现追踪 OS 中函数事件的框架。



3. 客户的客制化初始化设定

\APS_PATCH\project\nl1000\startup\main_patch.c

客户可以新增 APP Init 的相对初始化设定,从这里开始。使用者可以初始化變數, 也可以產生相對應的 APP task.

\APS_PATCH\project\nl1000\startup\sys_init_patch.c

针对 Driver Init ,Service Init · 客户端如有需要新增相对应的初始化动作 · 可以做相对应的 Patch · 如 Sys_DriverInit_patch , Sys_ServiceInit_patch 。



4. 實際量測數據

根據本文針對 Cold Boot 和 Warm Boot 的流程說明,用戶可以了解到二者的動作流程之差異,並且透過實際的量測數據,更加可以讓用戶了解到 OPL1000 在 Cold Boot 和 Warm Boot 在不同應用情境之下,所量測到的真正應用數據。用戶在了解理論和實用上有更進一步的感受之後,用戶更可以在不同的場景情況之下,選擇適合用戶本身的使用情境。

4.1. Cold Boot

場景定義: Power on 到與 AP 建立通信拿到 IP 為止。

量測數據: 1821ms (Cold Boot + Auto Connect)

	Timestamp(ms)	Duration(ms)	Comment
Wakeup	0		System reset button release
Power on sequence	3.08	3.08	
End of Boot_Sequence()	564.08	561	Load & apply patches
Start of Main_WaitforMsqReady()	608.88	44.8	Switch to XTAL, Driver init, excluding ps
End of Main_WaitforMsqReady()	815.88	207	Wairt for M0 ready
Start of osKernelStart()	882.68	66.8	Start running in main loop
Auto connect start	0		at+cwmode=1
Connect start	5	5	Fast connect trigger
Connect done	47	42	
Got IP	938	891	

Total duration 1820.68

說明:

- (1) Device 從 Power on Wakeup 到進 main loop 需要 883ms。系統 Cold Boot 小於 1 s。
- (2) 從 Auto Connect Start 開始·timestamp 重新計算。 執行 AT command 進行 auto connect to AP·其中 connect AP = 47ms· Got IP = 891ms。
- (3) Cold Boot + Auto Connect 共需時間總和: 883+47+891 = 1821ms。



4.2. Warm Boot

場景定義: 在 Device 已建立 WiFi 連線的情況下,從 Timer Sleep Wakeup 到喚醒的時間。

量測數據: 1.6ms

	Timestamp(us)	Duration(us)
Wakeup	0	
Power on sequence	831	831
End of Boot_Sequence()	991	160
Start of Sys_DriverInit()	997.4	6.4
End of ps_init()	1533.4	536
Start of osKernelRestart()	1581.4	48

Total duration 1581.4



CONTACT

sales@Opulinks.com

