

是指针的话,要保存在寄存器%rax中,如果数据类型为short,就保存在寄存器元素%ax中。

表达式	类型	值	汇编代码
S+1			
S[3]			
&S[i]			
S[4*i+1]			
S+i-5			

3.8.3 嵌套的数组

当我们创建数组的数组时,数组分配和引用的一般原则也是成立的。例如,声明

```
int A[5][3];
```

等价于下面的声明

```
typedef int row3_t[3];
row3_t A[5];
```

数据类型 row3_t 被定义为一个 3 个整数的数组。数组 A 包含 5 个这样的元素,每个元素需要 12 个字节来存储 3 个整数。整个数组的大小就是 $4 \times 5 \times 3 = 60$ 字节。

数组 A 还可以被看成一个 5 行 3 列的二维数组,用 A[0][0] 到 A[4][2] 来引用。数组元素在内存中按照“行优先”的顺序排列,意味着第 0 行的所有元素,可以写作 A[0],后面跟着第 1 行的所有元素(A[1]),以此类推,如图 3-36 所示。

这种排列顺序是嵌套声明的结果。将 A 看作一个有 5 个元素的数组,每个元素都是 3 个 int 的数组,首先是 A[0],然后是 A[1],以此类推。

要访问多维数组的元素,编译器会以数组起始为基地址,(可能需要经过伸缩的)偏移量为索引,产生计算期望的元素的偏移量,然后使用某种 MOV 指令。通常来说,对于一个声明如下的数组:

```
T D[R][C];
```

它的数组元素 D[i][j] 的内存地址为

$$\&D[i][j] = x_0 + L(C \cdot i + j) \quad (3.1)$$

这里, L 是数据类型 T 以字节为单位的大小。作为一个示例,考虑前面定义的 5×3 的整型数组 A。假设 x_A 、i 和 j 分别在寄存器%rdi、%rsi 和%rdx 中。然后,可以用下面的代码将数组元素 A[i][j] 复制到寄存器%eax 中:

```
A in %rdi, i in %rsi, and j in %rdx
1  leaq  (%rsi,%rsi,2), %rax    Compute 3i
2  leaq  (%rdi,%rax,4), %rax    Compute  $x_A + 12i$ 
3  movl  (%rax,%rdx,4), %eax    Read from  $M[x_A + 12i + 4j]$ 
```

正如可以看到的那样,这段代码计算元素的地址为 $x_A + 12i + 4j = x_A + 4(3i + j)$, 使用了 x86-64 地址运算的伸缩和加法特性。

行	元素	地址
A[0]	A[0][0]	x_A
	A[0][1]	$x_A + 4$
	A[0][2]	$x_A + 8$
A[1]	A[1][0]	$x_A + 12$
	A[1][1]	$x_A + 16$
	A[1][2]	$x_A + 20$
A[2]	A[2][0]	$x_A + 24$
	A[2][1]	$x_A + 28$
	A[2][2]	$x_A + 32$
A[3]	A[3][0]	$x_A + 36$
	A[3][1]	$x_A + 40$
	A[3][2]	$x_A + 44$
A[4]	A[4][0]	$x_A + 48$
	A[4][1]	$x_A + 52$
	A[4][2]	$x_A + 56$

图 3-36 按照行优先顺序存储的数组元素