这条指令的效果就是将%rsp设为120,将0x040(返回地址)存放到该内存地址,并将PC设为0x041(调用的目标地址)。

4.19 练习题中所有的 HCL 代码都很简单明了,但是试着自己写会帮助你思考各个指令,以及如何处理它们。对于这个问题,我们只要看看 Y86-64 的指令集(图 4-2),确定哪些有常数字段。 bool need_valC =

icode in { IIRMOVQ, IRMMOVQ, IMRMOVQ, IJXX, ICALL };

4.20 这段代码类似于 srcA 的代码:

```
word srcB = [
          icode in { IOPQ, IRMMOVQ, IMRMOVQ } : rB;
          icode in { IPUSHQ, IPOPQ, ICALL, IRET } : RRSP;
          1 : RNONE; # Don't need register
];
```

4.21 这段代码类似于 dstE 的代码:

- 4.22 像在练习题 4.16 中发现的那样,为了将从内存中读出的值存放到%rsp, 我们想让通过 M 端口写的优先级高于通过 E 端口写。
- 4.23 这段代码类似于 aluA 的代码:

4.24 实现条件传送令人吃惊的简单:当条件不满足时,通过将目的寄存器设置为 RNONE 禁止写寄存器 文件。

```
word dstE = [
    icode in { IRRMOVQ } && Cnd : rB;
    icode in { IIRMOVQ, IOPQ} : rB;
    icode in { IPUSHQ, IPOPQ, ICALL, IRET } : RRSP;
    1 : RNONE; # Don't write any register
];
```

4.25 这段代码类似于 mem_addr 的代码:

```
word mem_data = [
    # Value from register
    icode in { IRMMOVQ, IPUSHQ } : valA;
    # Return PC
    icode == ICALL : valP;
    # Default: Don't write anything
```

4.26 这段代码类似于 mem_read 的代码:

];

bool mem_write = icode in { IRMMOVQ, IPUSHQ, ICALL };

4.27 计算 Stat 字段需要从几个阶段收集状态信息:

```
## Determine instruction status
word Stat = [
    imem_error || dmem_error : SADR;
    !instr_valid: SINS;
    icode == IHALT : SHLT;
    1 : SAOK;
```