# REPAS ALGEBRA: ESPAIS VECTORIALS

# $\mathbb{R}^n$ i les seves operacions

$$\mathbb{R}^n = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} : x_i \in \mathbb{R}, \ 1 \le i \le n \right\}$$

Siguin 
$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x \end{pmatrix}$$
 i  $y = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y \end{pmatrix}$  elements de  $\mathbb{R}^n$  i  $\lambda \in \mathbb{R}$ 

Signiff 
$$x = \begin{bmatrix} \vdots \\ x_n \end{bmatrix}$$
 if  $y = \begin{bmatrix} \vdots \\ y_n \end{bmatrix}$  elements de  $\mathbb{R}$  if  $x \in \mathbb{R}$ 

Suma a 
$$\mathbb{R}^n$$
: Producte per escalars a  $\mathbb{R}^n$ :

$$x + y = \begin{pmatrix} x_1 + y_1 \\ x_2 + y_2 \\ \vdots \\ x_n + y_n \end{pmatrix} \qquad \lambda x = \begin{pmatrix} \lambda x_1 \\ \lambda x_2 \\ \vdots \\ \lambda x_n \end{pmatrix}$$

#### **PROPIETATS**

La suma a  $\mathbb{R}^n$  satisfà les propietats següents:

- s1) (associativa) x + (y + z) = (x + y) + z
- s2) (commutativa) x + y = y + x
- s3) (element neutre) x + 0 = x on 0 = (0, 0, ..., 0)
- s4) (element oposats) per tot x existeix x' tal que x + x' = 0

El producte per escalars a  $\mathbb{R}^n$  satisfà:

- p1)  $\lambda(\mu x) = (\lambda \mu)x$
- p2)  $\lambda(x+y) = \lambda x + \lambda y$
- p3)  $(\lambda + \mu)x = \lambda x + \mu x$
- p4) 1x = x

(Totes les propietats són certes perquè ho són a  $\mathbb{R}$  i les operacions són component a component)

#### **ESPAIS VECTORIALS**

#### Un espai vectorial sobre un cos K consisteix en

- 1. un conjunt no buit E
- 2. una operació interna  $E \times E \rightarrow E$  (suma +) i
- 3. una aplicació  $\mathbb{K} \times E \to E$  (producte per escalars ·)

de manera que per a tot  $u, v, w \in E$  i tot  $\lambda, \mu \in \mathbb{K}$  es satisfà:

- e1) (associativa) u + (v + w) = (u + v) + w
- e2) (commutativa) u + v = v + u
- e3) (element neutre) existeix un únic element  $\mathbf{0}_E \in E$  tal que  $u + \mathbf{0}_E = u$
- e4) (element oposat) per cada  $u \in E$  existeix un únic  $u' \in E$  tal que  $u + u' = \mathbf{0}_E$
- e5)  $\lambda(\mu u) = (\lambda \mu)u$
- e6)  $\lambda(u+v) = \lambda u + \lambda v$
- e7)  $(\lambda + \mu)u = \lambda u + \mu u$
- e8) 1u = u, on 1 és el neutre del producte de  $\mathbb K$

#### **EXEMPLES D'ESPAIS VECTORIALS**

- $ightharpoonup \mathbb{R}^n$
- $\mathbb{Z}_2^n$ : cadenes de *n* bits La suma és bit a bit: p. ex.,

$$(0,1,1,0)+(1,1,1,0)=(1,0,0,0)$$

Producte per escalars:  $0u = \mathbf{0}_{\mathbb{Z}_2^n}$  i 1u = u

- $ightharpoonup \mathcal{M}_{m\times n}(\mathbb{K})$  (les matrius  $m\times n$  amb entrades en el cos  $\mathbb{K}$ )
- Les matrius de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  que són triangulars superiors
- $ightharpoonup \mathcal{P}(\mathbb{R})$ : el conjunt dels polinomis amb coeficients a  $\mathbb{R}$
- $ightharpoonup \mathcal{P}_d(\mathbb{R})$ : els polinomis de grau com a molt d i coeficients a  $\mathbb{R}$
- L'espai vectorial trivial format per un únic element:  $\{\mathbf{0}_E\}$
- Les solucions d'un sistema d'equacions lineals homogeni

#### **PROPIETATS**

Si v pertany a l'espai vectorial E i  $\lambda$  és un escalar, es satisfà:

- $0v = 0_E$
- $\lambda \mathbf{0}_E = \mathbf{0}_E$
- ▶ Si  $\lambda v = \mathbf{0}_E$ , aleshores  $\lambda = 0$  o  $v = \mathbf{0}_E$
- L'element oposat de v és (-1)v; normalment escriurem -v

#### SUBESPAIS VECTORIALS

Un **subconjunt** vectorial S⊆E es un **subespai** vectorial si compleix les següents característiques:

- S no és buit
- Per tot u, v ∈ S, u + v ∈ S, és a dir, si sumem dos vectors del subconjunt, el resultat també formarà part d'aquest subconjunt
- Per tot  $u \in S$  i tot  $\lambda \in K$ ,  $\lambda u \in S$ , és a dir, si multipliquem qualsevol vector del subconjunt per un escalar del cos, el vector resultant també formarà part d'aquest subconjunt

El vector 0 del espai E pertany a tots els subespais vectorials d'E

#### **EXEMPLES SUBESPAIS VECTORIALS**

- $ightharpoonup \mathcal{P}_d(\mathbb{R})$  és un subespai vectorial de l'espai de polinomis  $\mathcal{P}(\mathbb{R})$
- Les matrius triangulars superiors de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  formen un SEV de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$
- Les solucions d'un sistema d'equacions lineals homogeni amb n variables i coeficients a  $\mathbb{R}$  és un SEV de  $\mathbb{R}^n$

## INTERSECCIÓ DE SUBESPAIS

Si fem la **intersecció** de dos subespais vectorials de E (S i S', per exemple) el **subconjunt** vectorial resultant, serà també un **subespai**.

En canvi, si fem la **unió**, pel general, no serà un subespai vectorial d'E, com per exemple:

$$S = \{(x,x) : x \in \mathbb{R}\}\ \mathsf{i}\, S' = \{(x,-x) : x \in \mathbb{R}\}\ ((1,1) + (2,-2) \not\in S \cup S')$$

## **COMBINACIÓ LINEAAAAAL**

La manera d'expressar que un vector és **combinació lineal** dels altres es fa mitjançant els propis vectors, i una sèrie d'escalars (un diferent per cada vector. Si hi penseu, aquests **escalars** són els mateixos que es fan servir a les **transformacions elementals per files**). Aquí en teniu un exemple:

Donats  $u_1, \ldots, u_k$  vectors d'E, una combinació lineal de  $u_1, \ldots, u_k$  és una expressió del tipus

$$\lambda_1 u_1 + \cdots + \lambda_k u_k$$

on  $\lambda_1, \ldots, \lambda_k$  són escalars

El vector v és combinació lineal de  $u_1, \ldots, u_k$  si existeixen escalars  $\alpha_1, \ldots, \alpha_k$  tals que

$$\mathbf{v} = \alpha_1 \mathbf{u}_1 + \dots + \alpha_k \mathbf{u}_k$$

#### "SUBESPAIS VECTORIALS" GENERATS

Ara que ja sabem com funcionen les **combinacions lineals**, hem de saber que quan tenim un conjunt de vectors (li direm Cv), i els combinem com hem vist, podem obtenir nous vectors. Tot aquest conjunt de NOUS vectors:

- S'anomena **subespai generat** i, com indica el nom, és un subespai vectorial
- Té una nomenclatura important:  $\langle u_1, \ldots, u_k \rangle$
- Inclou TOTES les combinacions lineals dels vectors de Cv (aquests inclosos òbviament)
- És el subespai més "petit" que inclou als vectors de Cv
- Cv es considera un conjunt de generadors
- Observació: Un vector V pertany a  $\langle u_1, \dots, u_k \rangle$  si, i només si, és combinació lineal dels vectors de Cv

## INDEPENDÈNCIA LINEAAAAL

#### LI

Per resumir, un conjunt de vectors és **INDEPENDENT** linealment, quan cap dels vectors és **combinació lineal** de la resta de vectors.

#### LD

En canvi, quan trobem que un vector o més, són **combinació lineal** de la resta, podem afirmar que el conjunt és linealment **DEPENDENT**.

# Explicació formal i exemples:

- ▶ El vector  $\mathbf{0}_E$  és linealment dependent
- ▶ Donat un vector  $u \neq \mathbf{0}_E$ , el vector u és linealment independent
- ▶ Si u és un vector qualsevol i  $\lambda$  és un escalar,  $\{u, \lambda u\}$  és LD

Siguin  $u_1, \ldots, u_k \in E$ . L'equació

$$\lambda_1 u_1 + \lambda_2 u_2 + \cdots + \lambda_k u_k = \mathbf{0}_E$$

sempre té la solució  $\lambda_1 = \cdots = \lambda_k = 0$ .

Si aquesta és l'única solució direm que els vectors  $u_1, \ldots, u_k$  són linealment independents (LI)

Si hi ha alguna solució amb un  $\lambda_i \neq 0$ , direm que els vectors són linealment dependents (LD)

(També direm que el conjunt  $\{u_1, \ldots, u_k\}$  és LI o LD, resp.)

#### COM SABER LA LINEALITAT D'UN CONJUNT DE VECTORS

Simplement hem de col·locar els vectors per **columnes**, obtenir així una matriu, i aleshores, escalonar-la. El RANG ens donarà la informació necessària per saber la linealitat d'aquest conjunt

Per determinar si un conjunt de vectors  $u_1, u_2, \dots, u_k$  de  $\mathbb{R}^n$  són linealment independents seguim els passos següents:

- (1) formem una matriu A amb els vectors donats, posant-los per columnes
- (2) calculem el rang r d'A
- (3)  $\triangleright$  si r = k, aleshores els k vectors són LI
  - ▶ si r < k, aleshores són LD; si hem calculat el rang escalonant la matriu A, aleshores els vectors que corresponen a les columnes on hi ha els uns dominants són un subconjunt LI el més gran possible; si hem calculat el rang per menors, els vectors que corresponent a les columnes del menor d'A més gran amb determinant no nul són un subconjunt LI el més gran possible
    </p>

En general, per determinar si un conjunt de vectors  $u_1, u_2, \ldots, u_k$  d'un  $\mathbb{K}$ -espai vectorial E són linealment independents seguim els passos següents:

(1) a partir de l'equació vectorial

$$\lambda_1 u_1 + \lambda_2 u_2 + \dots + \lambda_k u_k = \mathbf{0}_E$$

obtenim un sistema homogeni amb incògnites  $\lambda_1,\lambda_2,\ldots,\lambda_k$ 

- (2) discutim el sistema, si és
  - ightharpoonup compatible determinat els vectors  $u_1, u_2, \ldots, u_k$  són LI
  - ightharpoonup compatible indeterminat els vectors  $u_1, u_2, \ldots, u_k$  són LD

# PROPIETATS INDEPENDÈNCIA LINEAL (V/F)

Tenim un conjunt de vectors S:

- Si 0<sub>E</sub> pertany a S, els vector de S son LD (amb el vector 0<sub>E</sub> i un altre, podem fer tots els vector de S)
- Si els vectors de S són LI, el vector 0 € no pertany a S
- Si els vectors de S són LI, tot subconjunt de S serà LI
- Si els vectors de S són LD, tot conjunt que inclogui al conjunt S, serà LD

**Teorema**: Si els vectors de S són LD, i el vector v és combinació lineal dels altres, aleshores els S-v genera el mateix espai vectorial que S.

## CARACTERITZACIONS INDEPENDÈNCIA LINEAL

**Teorema**: Un conjunt de vectors és LD si, i només si, hi ha (com a mínim) un vector a S que és combinació lineal dels altres.

**Corol·lari**: Sigui v un vector de E i S un conjunt de vectors LI de E, llavors, S + v és LI si, i només si, v no és combinació lineal de S. (Per afegir un vector a un conjunt LI i que segueixi sent LI, el vector no pot ser generat pel conjunt inicial)

#### **BASES**

Perquè un conjunt de vectors sigui base d'un espai vectorial E, han de cumplir tres condicions. La primera és òbvia, i és que han de formar part d'E. Les altres dues són:

- Aquests vectors han de ser LINEALMENT INDEPENDENTS
- Aquests vectors han de ser GENERADORS del espai E

#### Observacions:

- 1. Un espai no té una única base
- 2. La dimensió d'un espai E determina el nombre de vectors que tindràn TOTES les seves bases

# **BASE CANÒNICA**

#### La base canònica

- de  $\mathbb{K}^n$  és  $\{(1,0,\ldots,0),(0,1,\ldots,0),\ldots,(0,0,\ldots,1)\}$
- de  $\mathcal{M}_{m \times n}(\mathbb{K})$  és la formada per les mn matrius  $M_{ii}$  que tenen totes les entrades nul·les excepte la i, j, que és igual a 1
- de  $\mathbb{K}_d[x]$  és  $\{1, x, x^2, ..., x^d\}$ (també a  $\{x^d, x^{d-1}, \dots, 1\}$  li direm base canònica, caldrà especificar quina usem)

# **PROPOSICIÓ**

Com aquest conjunt (la base) genera E, qualsevol vector d'E es pot escriure com a combinació lineal dels vectors de la base. Els escalars que multipliquen els vectors de la base s'anomena vector de coordenades.

Sigui 
$$v \in E$$
. Si  $v = \alpha_1 b_1 + \cdots + \alpha_n b_n$ , diem que

$$\mathbf{v}_{\mathsf{B}} = (\alpha_1, \dots, \alpha_n)$$

és el vector de coordenades de v en la base B

Sigui  $v \in E$ . Si  $v = \alpha_1 b_1 + \cdots + \alpha_n b_n$ , diem que **Observació**: Sigui  $\{u1, \ldots, uk\}$  un conjunt de vectors d'E que són LI. Aleshores k ≤ n

# **DIMENSIÓ**

Al cardinal de les bases d'un espai vectorial E (o d'un SEV) l'anomenem la **dimensió** de l'espai, denotada **dim(E)** 

- Les dimensions dels espais amb els que treballem habitualment són:  $\dim(\mathbb{K}^n) = n$ ,  $\dim(\mathcal{M}_{m \times n}(\mathbb{K})) = nm$ , i  $\dim(\mathcal{P}_d(\mathbb{K})) = d+1$
- ▶ La dimensió del subespai  $\{\mathbf{0}_E\}$  és 0
- La dimensió del subespai  $\langle u_1, \ldots, u_k \rangle$  donat per generadors és el nombre màxim de vectors LI entre  $\{u_1, \ldots, u_k\}$  (que és igual al rang de la matriu que té per columnes les coordenades de  $u_1, \ldots, u_k$ )
- La dimensió d'un subespai donat com a solució d'un sistema d'equacions homogeni és el nombre de graus de llibertat del sistema

Suposem que la dimensió d'E és n i sigui  $W = \{w_1, \dots, w_n\}$  un subconjunt d'E

- ▶ si W és un conjunt LI, aleshores W és una base d'E
- ▶ si W genera E, aleshores W és una base d'E

Si S és un subespai d'E aleshores

- ▶  $dim(S) \leq dim(E)$
- ightharpoonup si dim(S) = dim(E), S = E

#### **CANVIS DE BASE**

Siguin  $B = \{b_1, \dots, b_n\}$  i  $B' = \{b'_1, \dots, b'_n\}$  dues bases d'un  $\mathbb{K}$ -espai vectorial E. Sigui u un vector d'E Veiem com es relacionen els vectors de coordenades  $u_B$  i  $u_{B'}$ 

Anomenem matriu del canvi de la base B a la base B' a la matriu que té per columnes els vectors de coordenades  $(b_1)_{B'}, \ldots, (b_n)_{B'}$ . La denotem per  $P_{B'}^B$ 

$$P_{B'}^{B} = \begin{pmatrix} \vdots & \vdots & & \vdots \\ (b_{1})_{B'} & (b_{2})_{B'} & \dots & (b_{n})_{B'} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \end{pmatrix}$$

**Aleshores** 

- $u_{B'} = P_{B'}^B u_B$ , expressant els vectors de coordenades en columna
- $P_B^{B'} = \left(P_{B'}^B\right)^{-1}$