

列写方程

● 杆的纵振动问题

例 11.1 一长为 l 、横截面积为 S 的均匀弹性杆，一端 ($x=0$) 固定、另一端 ($x=l$) 在沿杆轴方向上受外力挤压，在压缩了 δ 后而达到平衡 (见图 11.1). 在 $t=0$ 时，撤去外力. 试推导杆的纵振动所满足的方程、边界条件和初始条件.

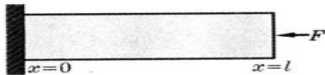


图 11.1

解 假设在垂直杆长方向的任一截面上各点的振动情况 (即位移) 完全相同.

如图 11.2 所示，取杆长方向为 x 轴方向，垂直于杆长方向的各项截面均用它的平衡位置 x 标记. 在任一时刻 t ，此截面相对于平衡

位置的位移为 $u(x, t)$. 在杆中隔离出一小段 ($x, x+dx$). 通过截面 x ，这一小段杆受到弹性力 $P(x, t)S$ 的作用 ($P(x, t)$ 为单位面积所受的弹性力，即应力，规定沿 x 方向为正)，通过截面 $x+dx$ 受到弹性力 $P(x+dx, t)S$ 的作用. 因此，对于这一小段应用牛顿第二定律，就得到

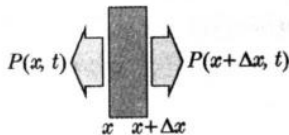


图 11.2

$$dm \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = [P(x+dx, t) - P(x, t)] S.$$

若杆的密度为常数 ρ ，则 $dm = \rho dx \cdot S$ ，

$$\rho \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = \frac{\partial P}{\partial x}.$$

如果略去垂直杆长方向的形变，根据胡克定律，应力 P 与应变 $\partial u / \partial x$ 成正比，

$$P = E \frac{\partial u}{\partial x},$$

比例系数 E 称为杆的杨氏模量，它是一个物质常数. 这样，就得到了杆的纵振动方程

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = 0,$$

其中 $a = \sqrt{E/\rho}$ ，是振动在杆中传播的相速度.

边界条件的推导：因为杆在 $x=0$ 处固定，所以任何时刻 t 在 $x=0$ 处有 $u(0, t) = 0$. 在 $x=l$ 处，在 $t=0$ 时去掉了外力，即任何时刻 t 在 $x=l$ 处为自由端，故有第二类边条件 $\left. \frac{\partial u(x, t)}{\partial x} \right|_{x=l} = 0$.

初始条件的推导：因为杆在 $x=l$ 处受外力 F 而达到平衡，可以如图 11.3 取杆端 $x=l-\varepsilon$ 到 $x=l$ 的一小段，分析其受力情况. 在 $x=l-\varepsilon$ 处受应力 $ES \left. \frac{\partial u}{\partial x} \right|_{x=l-\varepsilon}$ ，在 $x=l$ 处受外力 F . 平衡时，则应有

$$ES \left. \frac{\partial u}{\partial x} \right|_{x=l-\varepsilon} + F = 0,$$

且因平衡时处处应力相等，所以对任意 x 在 $t=0$ 时都有

$$ES \left. \frac{\partial u}{\partial x} \right|_{t=0} + F = 0,$$

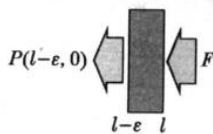


图 11.3

即 $\frac{\partial u}{\partial x}\bigg|_{t=0} = -\frac{F}{ES}$. 从 0 到 x 积分可得初始分布

$$u(x, 0) = -\frac{F}{ES}x,$$

已知 $u(l, 0) = -\delta$, 即 $\frac{F}{ES} = \frac{\delta}{l}$, 所以初始分布为

$$u(x, 0) = -\frac{\delta}{l}x,$$

又因 $t = 0$ 时平衡, 故初始速度为零,

$$\frac{\partial u}{\partial t}\bigg|_{t=0} = 0.$$

● 膜的横振动

例 11.2 一均匀、各向同性的弹性圆膜, 四周固定, 试列出膜的横振动方程及边界条件.

解 因圆膜质量均匀可设面密度 ρ 为常数, 又因弹性各向同性可设任何方向单位长度上所受的张力 T 也是常数. 在非边界的膜上任取一小块 r 到 $r + \Delta r$, ϕ 到 $\phi + \Delta\phi$, 现在来分析此小块横向上的受力和运动情况:

沿平行于 r 的方向, 设张力与平衡位置的夹角为 α , 有

在 r 边上受力 $T r \Delta\phi \sin\alpha|_r$,

在 $r + \Delta r$ 边上受力 $T (r + \Delta r) \Delta\phi \sin\alpha|_{r+\Delta r}$,

沿平行于 ϕ 的方向, 设张力与平衡位置的夹角为 β , 有

在 ϕ 边上受力 $T \Delta r \sin\beta|_\phi$,

在 $\phi + \Delta\phi$ 边上受力 $T \Delta r \sin\beta|_{\phi+\Delta\phi}$.

在小振动近似下, $\sin\alpha \approx \tan\alpha \approx \frac{\Delta u}{\Delta r}$, $\sin\beta \approx \tan\beta \approx \frac{\Delta u}{r \Delta\phi}$. 由此并根据牛顿第二定律可得

$$\begin{aligned} & T(r + \Delta r) \Delta\phi \frac{\Delta u}{\Delta r}\bigg|_{r+\Delta r} - T r \Delta\phi \frac{\Delta u}{\Delta r}\bigg|_r \\ & + T \Delta r \frac{\Delta u}{r \Delta\phi}\bigg|_{\phi+\Delta\phi} - T \Delta r \frac{\Delta u}{r \Delta\phi}\bigg|_\phi = \rho r \Delta r \Delta\phi \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}, \end{aligned}$$

用 $\Delta r \Delta\phi$ 除方程两边, 并让 $\Delta r \rightarrow 0$ 和 $\Delta\phi \rightarrow 0$, 可得

$$\begin{aligned} & T \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial u}{\partial r} \right) + T \frac{1}{r} \frac{\partial^2 u}{\partial \phi^2} = \rho r \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}, \\ & \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - a^2 \left\{ \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial u}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 u}{\partial \phi^2} \right\} = 0, \end{aligned}$$

其中 $a = \sqrt{T/\rho}$.

边界条件为: $u|_{r=R} = 0$.

● 热传导问题

例 11.3 一长为 l 的均匀金属细杆 (可近似地看作一维的), 通有稳定电流 I . 设杆的一端 ($x = 0$) 温度保持为 0, 另一端 ($x = l$) 保持为 u_0 . 初始的温度分布为 $\frac{x}{l} u_0$. 试写出杆中温度场所满足的方程, 边界条件与初始条件.

解 在金属细杆上取从 x 到 $x + \Delta x$ 的一小段, 若假设金属细杆全杆的总电阻为 R , 通过的电流为 I , 则此小段上在 Δt 的时间间隔之内得到的焦耳热为 $I^2 R \frac{\Delta x}{l} \Delta t$, 由热传导的傅里叶定律 $q(x, t) = -k \frac{\partial u(x, t)}{\partial x}$ 知, 此小段上在 Δt 的时间间隔内传入的热量 $[q(x, t) \cdot S - q(x + \Delta x, t) \cdot S] \Delta t$, 这些热量全部用来升高温度. 设金属细杆的密度为 ρ , 比热容为 c , 在 Δt 的时间间隔内温度升高 Δu , 则此小段上的能量守恒方程为:

$$k \left[\frac{\partial u(x, t)}{\partial x} \Big|_{x+\Delta x} - \frac{\partial u(x, t)}{\partial x} \Big|_x \right] S \Delta t + I^2 R \frac{\Delta x}{l} \Delta t = \rho c S \Delta x \Delta u.$$

等式两边用 $S \Delta x \Delta t$ 相除, 并取 $\Delta x, \Delta t$ 均趋于零的极限, 则得

$$\frac{\partial u(x, t)}{\partial t} - \kappa \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial x^2} = \frac{I^2 R}{\rho c l S},$$

其中 $\kappa = \frac{k}{\rho c}$ 为金属细杆的温度扩散系数.

边界条件为: $u(0, t) = 0, u(l, t) = u_0$.

初始条件为: $u(x, 0) = \frac{x}{l} u_0$.

● 坐标系的选取

例 11.5 有一半径为 a 、表面涂黑的均匀导体无穷长圆柱, 日光

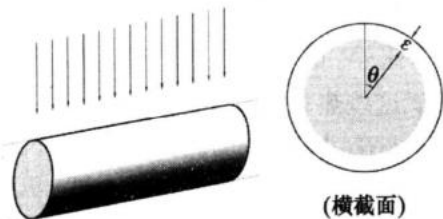


图 11.5

垂直于柱轴照射其上, 在垂直于光线的单位面积上, 单位时间内吸收的热量为 M . 设周围媒质温度为 0 , 柱面按牛顿冷却定律向外散热. 试在适当的坐标系中写出其边界条件 (见图 11.5).

解 取柱坐标系, y 轴平行于光线的方向. 在 $\theta = \pi/2 - \phi$ 处的表面附近作一小盒子, 表面积为 S , 厚度为 ϵ . ϕ 为极角. 在上半柱面的单位面积上吸收的热量为 $M \cos \theta$, 在下半柱面的单位面积上吸收的热量为 0 , 在柱面的单位面积上按牛顿冷却定律散失的热量为 $H(u|_{r=a} - u_0)$, 在小盒子的内壁处单位面积上传入的热量为

$-k \frac{\partial u}{\partial r} \Big|_{r=a-\epsilon}$. 因此, 小盒子的能量守恒方程为 (注意到 $\cos \theta = \sin \phi$)

$$SM \sin \phi - S k \frac{\partial u}{\partial r} \Big|_{r=a-\epsilon} - S H(u|_{r=a} - u_0) = \rho S \epsilon \frac{\partial u}{\partial t}, \quad 0 < \phi < \pi,$$

$$-S k \frac{\partial u}{\partial r} \Big|_{r=a-\epsilon} - S H(u|_{r=a} - u_0) = \rho S \epsilon \frac{\partial u}{\partial t}, \quad \pi < \phi < 2\pi.$$

让 $\epsilon \rightarrow 0$ 即得边界条件:

$$\begin{cases} \left(\frac{\partial u}{\partial r} + \frac{H}{k} u \right) \Big|_{r=a} = \frac{M}{k} \sin \phi, & 0 \leq \phi \leq \pi, \\ \left(\frac{\partial u}{\partial r} + \frac{H}{k} u \right) \Big|_{r=a} = 0, & \pi \leq \phi \leq 2\pi. \end{cases}$$

● 定解条件

例 10 弹性杆原长为 l , 一端固定, 另一端被拉离平衡位置 b 而静止, 放手任其振动, 若如图 2.7 所示, 将其平衡位置选在 x 轴上, 则其定解条件可写作以下 A, B, C 三种情况中的哪一种? 为什么?

A. $u|_{x=0} = 0, u|_{t=0} = l + b;$

B. $\begin{cases} u|_{x=0}, u|_{x=l} = l + b \\ u|_{t=0} = 0, u_t|_{t=0} = \varphi(x); \end{cases}$

C. $\begin{cases} u|_{x=0} = 0, u_x|_{x=l} = 0 \\ u|_{t=0} = \frac{b}{l}x, u_t|_{t=0} = 0. \end{cases}$



图 2.7

解 C 是正确的, 而 A, B 均是错误的.

分析 因为弹簧的纵振动所满足的是一维的波动方程

$$u_{tt} = a^2 u_{xx} + f$$

它既是时间变量 t 的二阶线性偏微方程, 也是坐标变量 x 的二阶线性偏微方程, 故应有两个初始条件和两个边界条件. 仅就此而言 A 就是错的. 更何况 $u|_{t=0} \neq l + b$. 其次“另一端被拉离平衡位置 b 而静止”给出的不是边界条件, 而是初始条件. 所以仅就此而言 B 也是错的.

该题讨论的是弹性杆的振动, 因为放手后才能振动. 所以, 放手之时即振动的初始时刻 $t = 0$. 此时, 杆振动的速度为零, 即

$$u_t|_{t=0} = 0$$

而 $x = l$ 端拉离平衡位置使整个弹性杆伸长了 b , 即这个 b 是来自整个杆各部分伸长后的贡献, 而不是 $x = l$ 一端伸长的贡献, 故整个系统的初始位移为

$$u|_{t=0} = \frac{b}{l}x$$

再看边界条件. 一端固定即该端没有位移, 故有

$$u|_{x=0} = 0$$

另一端由于放手任其振动时未受外力, 故有

$$u_x|_{x=l} = 0$$

因为若该端单位面积受有外力 $F(t)$ 时由胡克定律有

$$E \frac{\partial u}{\partial x} \Big|_{x=l} = F(t)S$$

即

$$u_x|_{x=l} = \frac{S}{E}F(t)$$

例 11 长为 l 横截面积为 S 的弹性杆, 一端受压, 长度缩短为 $l(1-2\epsilon)$, 放手后自由振动, 试写出其初始条件; 若两端受压缩短为 $l(1-2\epsilon)$, 其初始条件又如何?

分析 由于杆是由于受压发生形变(放手)后才产生振动, 故无论是一端受压还是两端受压发生的形变, 都只会是引起振动的初始条件而不是边界条件(边界条件应是系统的边界点自始至终所受到的约束条件)

解 (1) 先看一端受压的情形. 长度缩短为 $l(1-2\epsilon)$ 即缩短了 $l-l(1-2\epsilon)=2l\epsilon$, 亦即伸长了 $-2l\epsilon$, 这个伸长是由整个杆在开始时所提供的, 设 $u(x, t)$ 为杆的位移, 则类似于上例立即可写出此种情况的初始条件为

$$u|_{t=0} = \frac{-2l\epsilon}{l}x = -2\epsilon x, \quad u_t|_{t=0} = 0$$

此时, 杆的不动点为 $x=0$ 处, 如图 2.8(a) 所示.

(2) 再看两端受压的情况. 此时杆的不动点为 $x = \frac{l}{2}$ 处, 如图

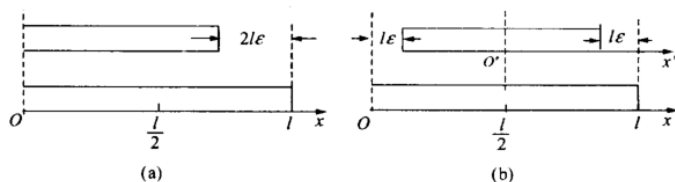


图 2.8

2.8(b) 所示. 而整个杆仍伸长了 $-2l\epsilon$, 所以每端各伸长了 $-l\epsilon$.

作坐标变换 $x' = x - \frac{l}{2}$, 则由(1)的讨论知

$$u|_{t=0} = \frac{-\epsilon l}{l/2}x' = -2\epsilon(x - \frac{l}{2})$$

故两端受压的初始条件为

$$u|_{t=0} = \epsilon(l-2x), \quad u_t|_{t=0} = 0$$

例 12 长为 l 的均匀弦, 两端 $x=0$ 和 $x=l$ 固定, 弦中张力为 T , 在 $x=x_0$ 处以横向力 F 拉弦, 达到稳定后放手任其振动, 试写出其初始条件.

解 设弦的 x_0 点受到一横向力作用后所发生的位移为 h , 则弦的初始位移如图 2.9 所示, 由两条直线的方程给出

$$u|_{t=0} = \begin{cases} \frac{h}{x_0}x, & 0 \leq x \leq x_0 \\ \frac{h}{l-x_0}(l-x), & x_0 \leq x \leq l \end{cases} \quad (1)$$

其中 h 待求. 又设 x_0 的左右两边的弦中的张力分别为 T_1 和 T_2 , 则由牛顿运动定律有

$$\begin{cases} F - T_1 \sin \alpha_1 - T_2 \sin \alpha_2 = 0 & \text{②} \\ T_2 \cos \alpha_2 - T_1 \cos \alpha_1 = 0 & \text{③} \end{cases}$$

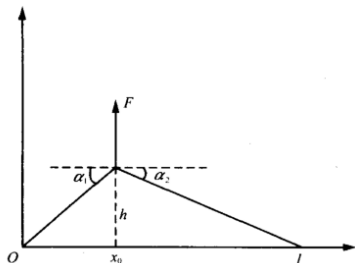


图 2.9

其中, $T_1, T_2, \alpha_1, \alpha_2$ 均为辅助量. 故只要找出辅助量和已知量及 h 的关系后代入并求解方程组②~③, 便可求得 h .

由于在小振动情况下有

$$\sin \alpha_1 \approx \tan \alpha_1 = \frac{h}{x_0}, \quad \sin \alpha_2 \approx \tan \alpha_2 = \frac{h}{l - x_0}$$

$$\cos \alpha_1 \approx \cos \alpha_2 \approx 1, \quad ds \approx dx$$

将这些近似关系一并代入②~③式得

$$T_1 \approx T_2 = T, \quad F = T \frac{h}{x_0} + T \frac{h}{l - x_0}$$

故得

$$h = \frac{Fx_0(l - x_0)}{Tl}$$

代入①式得初始位移, 为

$$u|_{t=0} = \begin{cases} \frac{F(l - x_0)}{Tl}x, & 0 \leq x \leq x_0 \\ \frac{Fx_0}{Tl}(l - x), & x_0 \leq x \leq l \end{cases}$$

而初始速度显然为 $u_t|_{t=0} = 0$

练习题目 (供参考)

一长为 l 的匀质柔软轻绳, 其一端固定在竖直轴上, 绳子以角速度 ω 转动, 试导出此绳相对于水平线的横振动方程.

试推导一匀质细圆锥杆的纵振动方程.

设有一横截面积为 S 、电阻率为 r 的均质导线, 内有其电流密度为 j 的均匀分布的直流电通过, 试导出导线内的热传导方程.

由流体力学知, 理想流体的完整方程组由

$$\text{Euler 型运动方程} \quad \mathbf{v}_t + (\mathbf{v} \cdot \nabla) \mathbf{v} = -\frac{1}{\rho} \nabla p + \mathbf{f} \quad ①$$

$$\text{连续方程} \quad \frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \mathbf{v}) = 0 \quad ②$$

$$\text{物态方程} \quad p = f(\rho) \quad ③$$

组成. 其中, ①式应看作三个分量 v_x 、 v_y 和 v_z 的方程; \mathbf{v} 、 p 、 ρ 分别为流速、压力和密度; \mathbf{f} 为单位质量上所受外力, 试导出声波在空气中传播所满足的声波方程.

分别写出以下两道关于杆的纵振动问题的定解条件

找出他们的差异.

(1) 均匀细杆长为 l , 在 $x=0$ 端固定, 而另一端受着一个沿杆长方向的力 Q , 如果在开始一瞬间, 突然停止这个力的作用, 求杆的纵向振动.

(2) 长为 l 而固定于 $x=0$ 一端的均匀细杆, 处于静止状态中, 在 $t=0$ 时, 一个沿着杆长方向的力 Q 加在杆的另一端上, 求在 $t>0$ 时杆上各点的位移.

设有一厚壁圆筒, 其初始温度为 u_0 , 并设它的内表面的温度增加与时间 t 成线性关系, 外表面按 Newton 冷却定律进行热交换, 试写出其温度分布满足的定解问题.

解 由于研究的是柔软轻绳,故弦的重量可忽略不计. 且由于惯性离心力的作用,绳的平衡位置为水平线. 如图 2.3 所示,在绳中划出一小段 dx ,考虑这一小段的受力和运动情况. 同例 1 一样,此处 $u(x, t)$ 仍表弦的位移, T_1 和 T_2 分别表小段 dx 段的两端所受的张力. 注意在小振幅情况下 $\sin\alpha \approx \tan\alpha = u_x$, $\cos\alpha \approx 1$,

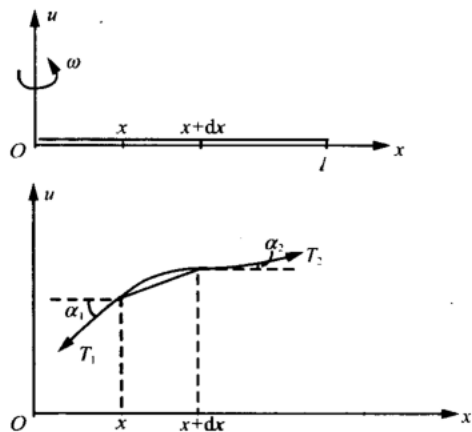


图 2.3

于是这一小段作横振动的运动方程为

$$T_2 u_x|_{x+dx} - T_1 u_x|_x = \rho dx \cdot u_{tt}$$

即

$$(Tu_x)|_{x+dx} - (Tu_x)|_x = u_{tt}\rho dx \quad (1)$$

此处 $T_1 = T_2 = T$ 是与例 1 同样的原因. 又绳在以角速度 ω 转动时,其上任意一点 x 处所受的张力 $T(x)$ 由从 x 到 l 的一段绳上的惯性离心力所提供,即

$$T(x) = \int_x^l \omega^2 x \rho dx = \frac{1}{2} \rho \omega^2 (l^2 - x^2) \quad (2)$$

将②式代入①式得

$$\left[\frac{1}{2} \rho \omega^2 (l^2 - x^2) \cdot u_x \right]_{x+dx} - \left[\frac{1}{2} \rho \omega^2 (l^2 - x^2) \right]_x = u_{tt} \rho dx$$

两边除以 ρdx 并整理得

$$u_{tt} - \frac{1}{2} \omega^2 \frac{\partial}{\partial x} [(l^2 - x^2) u_x] = 0$$

解 用 $u(x, t)$ 表杆作纵振动的位移, 并设杆的杨氏模量为 E , 体密度为 ρ , 横截面积为 $S(x)$, 如图 2.4 所示在杆上划出一小段

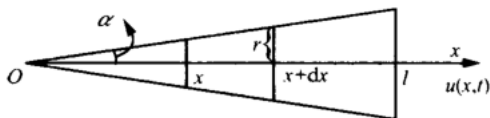


图 2.4

dx , 则该小段作纵振动时的运动方程为

$$E(Su_x)|_{x+dx} - E(Su_x)|_x = (\rho S dx) u_{tt}$$

即

$$(\rho S dx) u_{tt} = E \frac{\partial}{\partial x} (Su_x) dx$$

又

$$S = \pi r^2 = \pi (x \tan \alpha)^2$$

代入上式得

$$\rho(\pi x^2 \tan^2 \alpha) dx u_{tt} = E \frac{\partial}{\partial x} (\pi x^2 \tan^2 \alpha u_x) dx$$

化简整理得

$$u_{tt} = \frac{a^2}{x^2} \frac{\partial}{\partial x} (x^2 \frac{\partial u}{\partial x})$$

其中, $a^2 = \frac{E}{\rho}$.

解 当导线内有电流通过时, 按 Joule-Lenz 定律导线会发热. 若导线不粗, 热量会沿电流流动的方向传递. 如图 2.5 所示, 在导

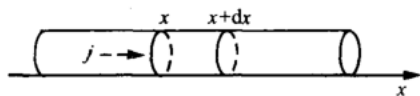


图 2.5

线内任取一小段 dx , 考虑这一小段在 dt 时间内的热量流动的情况. 设 k, c, ρ 分别为导线的热传导系数、比热和质量密度, u 代表温度, 则由 Fourier 实验定律知, 在 dt 时间内流入体元 dV 内的净热量为

$$\{[-ku_x]_x - [-ku_x]_{x+dx}\} S dt = \frac{\partial}{\partial x} (ku_x) S dt dx$$

由 Joule-Lenz 定律知, 体元 dV 当电流通过时产生的热量为

$$I^2 R dt = (jS)^2 \left(\frac{r dx}{S}\right) dt = j^2 r S dx dt$$

而体元 dV 温度升高 du 度所需要的热量为

$$c\rho dV du$$

故由热量守恒定律有

$$c\rho dV du = \frac{\partial}{\partial x}(ku_r)S dx dt + j^2 r S dx dt$$

$$\text{即 } c\rho \frac{\partial u}{\partial t} - k \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = j^2 r.$$

解 设 p_0 和 ρ_0 为空气在平衡状态下的压力和密度, 并记 $S = \frac{\rho - \rho_0}{\rho_0}$, 即, $\rho = \rho_0(1 + S)$. 由于声波在空气中传播时 S 和 v 都是很小的量, 于是①式和②式中的二次项均可略去, 即①式变为

$$v_t = -\frac{1}{\rho_0} \nabla p \quad (4)$$

②式变为

$$\rho_t + \rho_0 \nabla \cdot v = 0, \text{ 即 } S_t + \nabla \cdot v = 0 \quad (5)$$

而声波的传播过程是绝热的, 绝热过程的物态方程③是 $p = p_0(1 + S)^\gamma$, 它可近似为线性的

$$p = p_0(1 + \gamma S) \quad (6)$$

其中 γ 为定压比热与定容比热的比值. 方程组④~⑥是声学的完整方程组. 由④式和⑥式中消去 p 得

$$v_t = -\frac{\gamma p_0}{\rho_0} \nabla S \quad (7)$$

而由⑤式和⑦式消去 v 得

$$S_{tt} - a^2 \Delta S = 0 \quad (8)$$

此即声波方程. 其中, $a^2 = \frac{\gamma p_0}{\rho_0}$.

解 设杆作纵振动的位移为 $u(x, t)$, 则

(1) 其边界条件为

$$u|_{x=0} = 0, u_x|_{x=l} = 0$$

因为在 $x=l$ 端虽然受到一个力 Q , 但这个力在开始的一瞬间已停止, 所以对于整个振动过程而言 $x=l$ 端并不受力, 力 Q 只是引起了初始位移. 设杆的横截面积为 S , 则由 Hooke 定律有

$$E \frac{\partial u}{\partial x} \Big|_{t=0} = \frac{Q}{S}$$

所以

$$u|_{t=0} = \int_0^x \frac{\partial u}{\partial x} dx = \int_0^x \frac{Q}{ES} dx = \frac{Q}{ES} x$$

显然

$$u_t|_{t=0} = 0$$

(2)这一道题的叙述虽然和上一道题貌似相似,但实际上有着很大差异. 其边界条件为

$$u|_{x=0} = 0, u_x|_{x=0} = \frac{Q}{ES}$$

因为力 Q 自 $t=0$ 时作用在 $x=l$ 端后,就没有停止和撤消过. 故 Q 导致的是边界条件而不是初始条件. 由于开始时杆是处于静止状态中,所以初始条件为

$$u|_{t=0} = 0, u_t|_{t=0} = 0$$

解 如图 2.10 所示,设圆筒的内半径为 r_1 ,外半径为 r_2 ,则由于问题的对称性,我们只需考虑温度 u 随 r 的变化情况. 显然,该问题的泛定方程和初始条件分别为

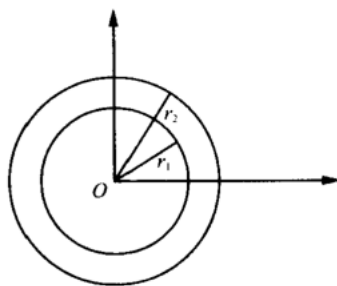


图 2.10

$$u_t = D\Delta u = D\left(\frac{\partial^2 u}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial r}\right), u|_{t=0} = u_0$$

而内表面的温度为

$$u|_{r=r_1} = at + b$$

其中, a 、 b 为常数. 由 $u|_{t=0} = u_0$ 可求得 $b = u_0$, 故有

$$u|_{r=r_1} = at + u_0$$

又设周围介质的温度为 u_1 , 则由 Newton 冷却定律有

$$-ku_r|_{r=r_2} = H(u|_{r=r_2} - u_1)$$

即

$$(u + hu_r)|_{r=r_2} = u_1$$

其中, $h = \frac{k}{H}$, k 和 H 分别为热传导系数和热交换系数. 这是第三类边界条件.