

随机过程笔记

上官凝

2020 年 12 月 13 日

目录

1 引论	2
1.1 引言	2
1.2 条件期望与矩母函数	2
2 Poisson 过程	4
2.1 Poisson 过程	4
2.2 与 Poisson 过程相联系的若干分布	5
2.3 Poisson 过程的推广	6
2.3.1 非齐次 Poisson 过程	6
2.3.2 复合 Poisson 过程	6
2.3.3 更新过程	6
3 Markov 过程	7
3.1 Markov 链的定义和例子	7
3.1.1 求矩阵的 n 次方	8
3.2 Markov 链的状态分类	8
3.2.1 可达、周期、常反的判断	9
3.3 Markov 链的极限定理和平稳分布	9
3.4 分支过程	9
3.5 连续时间 Markov 链	9
4 平稳过程	10
4.1 定义和例子	10

第 1 章 引论

第 1.1 节 引言

Def 1.1.1 (严格平稳). 如果随机过程 $X(t)$ 对任意的 $t_1, \dots, t_n \in T$ 和任何 h 有

$$(X(t_1 + h), \dots, X(t_n + h)) \stackrel{d}{=} (X(t_1), \dots, X(t_n)),$$

则称为严格平稳的

Def 1.1.2 (宽平稳). 如果随机过程的所有二阶矩存在并有 $EX(t) = m$ 及协方差函数 $R_X(t, s)$ 只与时间差 $t - s$ 有关, 则称为宽平稳的或二阶平稳的

Def 1.1.3 (独立增量过程). 如果对任意的 $t_1 < t_2 < \dots < t_n, t_1, \dots, t_n \in T$, 随机变量 $X(t_2) - X(t_1), X(t_3) - X(t_2), \dots, X(t_n) - X(t_{n-1})$ 是相互独立的, 则称 $X(t)$ 为**独立增量过程**。如果进一步有对任意的 $t_1, t_2, X(t_1 + h) - X(t_1) \stackrel{d}{=} X(t_2 + h) - X(t_2)$, 则过程称为有平稳独立增量的过程

第 1.2 节 条件期望与矩母函数

对于连续型随机变量, 定义其条件概率为:

$$P(X \in A | Y = y) = \lim_{\Delta y \downarrow 0} P(X \in A | Y \in \Delta y)$$

条件期望的表达式为:

$$E(X | Y = y) = \sum_x x P\{X = x | Y = y\} \quad (\text{离散型随机变量 } Y)$$

$$E(X | Y = y) = \int x f(x | y) dx \quad \text{连续型随机变量 } Y$$

$$E(X | Y = y) = \int x dF(x | y) \quad \text{统一记作这个}$$

条件期望的性质有:

1. 若 X 和 Y 独立, 则 $E(X | Y = y) = EX$
2. 条件期望有所谓的平滑性:

$$EX = \int E(X | Y = y) dF_Y(y) = E[E(X | Y)]$$

3. 对随机变量 X, Y 的函数 $\phi(X, Y)$ 恒有

$$E(\phi(X, Y) | Y = y) = E(\phi(X, y) | Y = y)$$

Def 1.2.1 (矩母函数). 随机变量 X 的矩母函数定义为随机变量 $\exp tX$ 的期望, 记作 $g(t)$, 即

$$g(t) = E(\exp\{tx\}) = \int \exp\{tx\} dF(x)$$

通过矩母函数可以求出 X 的各阶矩, 即有

$$E[X^n] = g^{(n)}(0), \quad n \geq 1$$

而对相互独立的随机变量 X 和 Y , 他们和的矩母函数就等于其矩母函数的积:

$$g_{X+Y}(t) = g_X(t)g_Y(t)$$

Def 1.2.2 (生成函数). 若 X 为离散随机变量, 则期望 $E(s^X)$ 为其概率生成函数, 记作 $\phi_X(s)$ 。特别地, 若 $P(X = k) = p_k, k = 0, 1, 2, \dots$, 则 $\phi_X(s) = \sum_{k=0}^{\infty} p_k s^k$

随机和的矩母函数 (例 1.12) 记 X_1, X_2, \dots 为一串独立同分布的随机变量, N 为非负整数值随机变量且与 X 序列相互独立。求 Y 的矩母函数 $g_Y(t)$

例 1.12 随机和的矩母函数. 记 X_1, X_2, \dots 为一串独立同分布的随机变量, N 为非负整数值随机变量且与 X 序列相独立. Y 为随机和 $\sum_{i=1}^N X_i$. 求 Y 的矩母函数 $g_Y(t)$.

解 为求 g_Y , 先算条件期望

$$\begin{aligned} E[e^{tY} | N = n] &= E\left[\exp\left\{t \sum_{i=1}^N X_i\right\} | N = n\right] \\ &= E\left[\exp\left\{t \sum_{i=1}^n X_i\right\} | N = n\right] \\ &= E\left[\exp\left\{t \sum_{i=1}^n X_i\right\}\right] = [g_X(t)]^n. \end{aligned}$$

于是有 $g_Y(t) = E[\exp\{tY\}] = E\{E[\exp\{tY\} | N]\} = E[(g_X(t))^N]$. 对 $g_Y(t)$ 关于 t 求导即有

$$\begin{aligned} g_Y'(t) &= E[N(g_X(t))^{N-1} g_X'(t)], \\ g_Y''(t) &= E[N(N-1)(g_X(t))^{N-2} (g_X'(t))^2 + N(g_X(t))^{N-1} g_X''(t)]. \end{aligned}$$

将 $t = 0$ 代入上面两式得

$$\begin{aligned} EY &= E[NE(X)] = EN \cdot EX, \\ EY^2 &= EN \cdot \text{Var}X + EN^2 \cdot E^2X, \\ \text{Var}Y &= EN \cdot \text{Var}X + E^2X \cdot \text{Var}N. \end{aligned} \tag{1.20}$$

第 2 章 Poisson 过程

本章的符号：

1. X_n ：第 $n-1$ 次与第 n 次事件间的间隔时间
2. $W_n = \sum_{i=1}^n X_i$ 为第 n 次事件的到达或等待时间

一定要记住，Poisson 的 Poisson 是对于区间上的事件发生而言的。

第 2.1 节 Poisson 过程

Poisson 过程有如下两个性质：一是在时间或空间上的均匀性，二是未来的变化与过去的变化没有联系

Def 2.1.1 (Poisson 过程). 一个整数值随机变量 $\{N(t), t \geq 0\}$ 满足下述三个条件就称作强度为 $\lambda > 0$ 的 Poisson 过程：

1. $N(0) = 0$
2. $N(t)$ 是独立增量过程（其定义如 1.1.3 所示）
3. 对任何 $t > 0, s \geq 0$ ，增量 $N(s+t) - N(s)$ 服从参数为 λt 对 Poisson 分布，即

$$P\{N(s+t) - N(s) = k\} = \frac{(\lambda t)^k \exp\{-\lambda t\}}{k!}, k = 0, 1, \dots$$

Def 2.1.2 (Poisson 过程的假定). 对于 Poisson 过程，我们有如下四条充分必要的假定（注意和后面其变种的区别）：

1. 在不相交区间中事件发生的数目相互独立，也即对任何整数 $n = 1, 2, \dots$ ，设时刻 $t_0 = 0 < t_1 < t_2 < \dots < t_n$ ，增量 $N(t_1) - N(t_0), N(t_2) - N(t_1), \dots, N(t_n) - N(t_{n-1})$ 相互独立。为前后的独立性，说明试验是独立的
2. 对任何时刻 t 和正数 h ，随机变量（增量） $N(t+h) - N(t)$ 对分布只依赖于区间长度 h 而不依赖于时刻 t 。为时间上的均匀性或齐次性，说明在每个长度相同的小区间上事件有着相同的概率 p

3. 存在正常数 λ , 当 $h \downarrow 0$ 时, 在长度为 h 的小区中事件至少发生一次的概率为

$$P\{N(t+h) - N(t) \geq 1\} = \lambda h + o(h)$$

事件是稀有的, 其发生概率为 $p = \lambda h$, 而且 p 很小

4. 在长度为 h 的小区上发生两个或两个以上事件的概率为 $o(h)$, 即

$$\lim_{h \downarrow 0} P\{N(t+h) - N(t) \geq 2\} = o(h)$$

为相继性, 指事件是一件一件地发生的, 在同一时间同时发生多个事件的可能性很小很小, 而不发生的概率为 $1 - \lambda h = 1 - p$

第 2.2 节 与 Poisson 过程相联系的若干分布

下面这个样本累计图对理解和掌握 Poisson 过程十分有用:

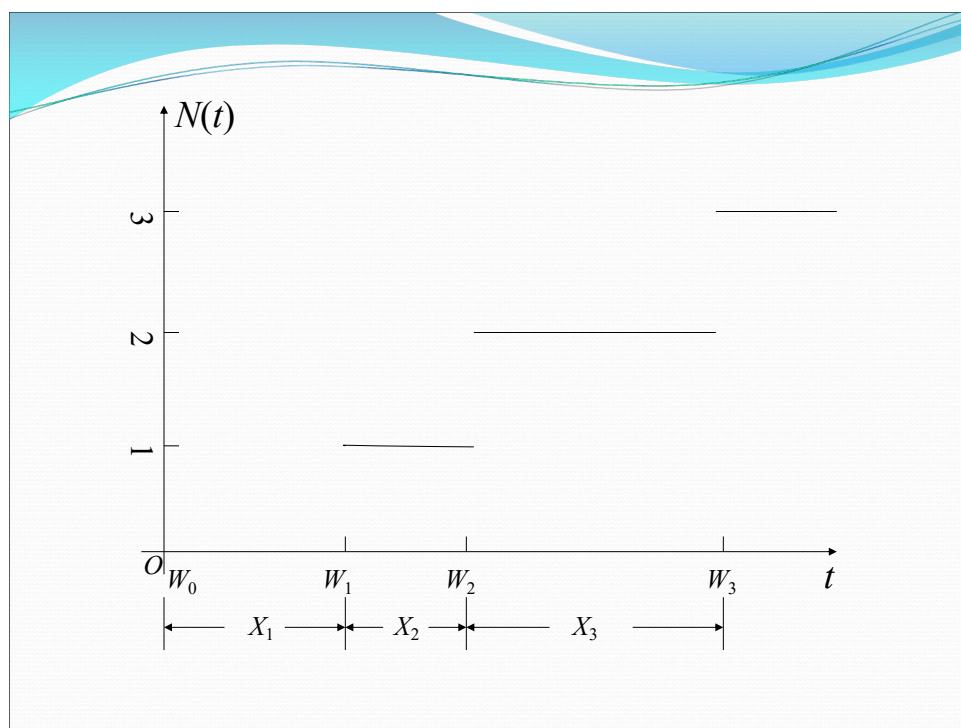


图 2.1: Poisson 过程的样本路径

Thm 2.2.1 (一条很重要的性质).

$$P\{W_n \leq t\} = P\{N(t) \geq n\} = \sum_{j=n}^{\infty} e^{-\lambda t} \frac{(\lambda t)^j}{j!}$$

即事件 $\{N(t) \geq n\}$ 是与 $W_n \leq t$ 等价的, 它们都表明第 n 次事件发生在时刻 t 之前, 或者换言之, 到时刻 t 已经发生了 n 件事

$$X_1, X_2, \dots, X_n \text{ i.i.d. } \sim \exp\left(\frac{1}{\lambda}\right)$$

$$W_n \sim \Gamma(n, \lambda)$$

$$f_{W_n}(t) = \lambda e^{-\lambda t} \frac{(\lambda t)^{n-1}}{(n-1)!}$$

Thm 2.2.2. 若 $N(t), t \geq 0$ 为 Poisson 过程, 则给定 $N(t) = n$ 下等待时间 W_1, \dots, W_n 的联合密度为

$$f_{W_1, \dots, W_n | N(t)=n}(\omega_1, \dots, \omega_n | n) = \frac{n!}{t^n}, 0 < W_1 < \dots < W_n \leq t$$

第 2.3 节 Poisson 过程的推广

2.3.1 非齐次 Poisson 过程

当允许强度 λ (即事件在某一小区间上的概率与区间长度的比例因子) 依赖于时刻 t , 这提供了过程增量不平稳的例子, 此时,

$$P\{N(t+h) - N(t) = k\} = \frac{(\int_t^{t+h} \lambda(u) du)^k \exp(-\int_t^{t+h} \lambda(u) du)}{k!}, k = 0, 1, \dots$$

非齐次 Poisson 过程的假定只需要将 2.1.2 中第二条去掉, 并将 (3) 换为

$$P\{N(t+h) - N(t) \geq 1\} = \lambda(t)h + o(h)$$

2.3.2 复合 Poisson 过程

累计值过程 $X(t) = \sum_{i=1}^{N(t)} Y_i$, 其中 Y_i 为独立同分布的随机变量, 有分布函数 $G(y)$, 期望 $EY = \mu$, 方差 $VarY = \tau^2$ 。 $N(t)$ 是参数为 λ 的 Poisson 过程。则 $X(t)$ 就是复合 Poisson 过程, 他是随机和并且 $E[X(t)] = \lambda\mu t, Var[X(t)] = \lambda(\tau^2 + \mu^2)t$

2.3.3 更新过程

将时间间隔 X_i 服从的指数分布改为一般的分布函数 $F(x)$, 就得到所谓的更新过程

第 3 章 Markov 过程

独立随机实验模型最直接的推广就是 Markov 链模型。粗略而言，一个随机过程如果给定了当前时刻 t 的值 X_t ，未来 $X_s(s > t)$ 的值不受过去的值 $X_u(u < t)$ 的影响就称为有 Markov 性。记号：

1. 当 $X_n = i$ ，就称过程在时间 n 处于状态 i
2. 转移概率矩阵 $P = (P_{ij})$ ，矩阵的第 $i + 1$ 行就是给定 $X_n = i$ 时， X_{n+1} 的概率分布
3. 一步转移概率 $P_{ij}^{n,n+1}$ 和一步转移概率矩阵 $P^{n,n+1}$ （当此矩阵与 n 无关时成为上面的 P ）
4. n 步转移概率和 n 步转移概率矩阵 $P^{(n)}$

第 3.1 节 Markov 链的定义和例子

Def 3.1.1 (Markov 性质). 如果对任何一列状态 $i_0, i_1, \dots, i_{n-1}, i_n, j$ ，以及对任何 $N \geq 0$ ，随机过程 $\{X_n, n \geq 0\}$ 满足 Markov 性质

$$P\{X_{n+1} = j \mid X_0 = i_0, X_1 = i_1, \dots, X_{n-1} = i_{n-1}, X_n = i\} = P\{X_{n+1} = j \mid X_n = i\}$$

则称 X_n 为离散时间 Markov 链

Def 3.1.2 (平稳转移概率). 平稳转移概率 $P_{ij}^{n,n+1}$ 为从 $(X_n, \text{状态 } i)$ 到 $(X_{n+1}, \text{状态 } j)$ 的转移概率，当此概率与 n 无关时记为 P_{ij} ，并称为平稳转移概率

Def 3.1.3 (n 步转移概率矩阵). n 步转移概率矩阵 $\mathbf{P}^{(n)}$

$$\mathbf{P}^{(n)} = \mathbf{P}^n = \sum_{k=0}^{\infty} P_{ik} P_{kj}^{(n-1)}$$

$$\mathbf{P}^{(n+m)} = \sum_{k=0}^{\infty} P_{ik}^{(n)} P_{kj}^{(m)}$$

Thm 3.1.1 (求 n 步转移概率矩阵). n 步转移概率矩阵 $P^{(n)} = P^n$

$$P\{X_0 = i_0, X_1 = i_1, \dots, X_n = i_n\} = p_i P_{i_0, i_1} \cdots P_{i_{n-1}, i_n}$$

这个结论在直接计算的时候很平凡，但是在证明的时候不一定会想起来

3.1.1 求矩阵的 n 次方

由线性代数的知识可以知道，实对称矩阵一定可以对角化¹。下面对一个 n 阶的实对称矩阵 A 进行对角化，即求正交矩阵 T ，使得 $T^{-1}AT$ 为对角矩阵：²

1. 求出矩阵 A 的特征多项式 $\det(\lambda I - A) = f_n(\lambda)$ 为一个关于 λ 的 n 次多项式
2. 对于 n 个特征值 λ_i ，分别求解 $(\lambda_i I - A)x_1 = 0$
3. 将 x_i 分别单位化，得到 e_i （均为列向量）
4. 将 e_i 自左向右合为一个矩阵，即为 T

第 3.2 节 Markov 链的状态分类

Def 3.2.1 (可达与互达). 如果对某一 $n \geq 0$ ，有 $P_{ij}^{(n)} > 0$ ，则称状态 j 是从状态 i 可达的，记作 $i \rightarrow j$ 。他表示从状态 i 经过有限步的转移可以到达状态 j 。两个互相可达的状态 i 和 j 称为互达的，记作 $i \leftrightarrow j$

互达性是等价关系。

如果在互达性这一等价关系下 Markov 链的所有状态都居于同一类，那么称这个 Markov 链是不可约的

Def 3.2.2 (Markov 链的周期). 设 i 为 Markov 链的一个状态，使 $P_{ii}^{(n)} > 0$ 的所有正整数 $n(n \geq 1)$ 的最大公约数称作是状态 i 的周期，记作 $d(i)$ 。如果对所有 $n \geq 1$ ，都有 $P_{ii}^{(n)} = 0$ 则约定周期为 ∞ ；周期为 1 的状态非周期的

如果 $i \leftrightarrow j$ ，那么 $d(i) = d(j)$

Thm 3.2.1. 如果状态 i 有周期 $d(i)$ ，那么存在整数 N ，使得对所有 $n > N$ 恒有 $P_{ii}^{(nd(i))} > 0$

$$P_{ji}^{(m+nd(i))} \geq P_{ji}^{(m)} P_{ii}^{(nd(i))}$$

如果 $P_{ji}^{(m)} > 0$ ，则存在正整数 N ，使得对所有 $n > N$ 恒有 $P_{ji}^{(m+nd(i))} > 0$

Thm 3.2.2. 令 P 为不可约、非周期、有限状态 Markov 链的转移矩阵，则必存在 N ，使得当 $n \geq N$ 时， n 步转移概率阵 $P^{(n)}$ 的所有元素都非零

Def 3.2.3 (常反和瞬过). $f_{ij}^{(n)}$: 从 i 出发在 n 步转移时首次到达 j 的概率

f_{ij} : 从 i 出发最终转入状态 j 的概率

如果 $f_{ii} = 1$ (也等价于 $\sum_{n=1}^{\infty} P_{ii}^{(n)} = \infty$)，称状态 i 是常反的

Def 3.2.4 (常反时、正常反和零常反). 对常反状态 i ，定义 T_i 为首次返回状态 i 的时刻，称作常反时。记 $\mu_i = ET_i$ ，则有

$$\mu_i = \sum_{n=1}^{\infty} n f_{ii}^{(n)}$$

一个常反状态 i 当且仅当 $\mu_i = \infty$ 时称为零常反的，当且仅当 $\mu_i < \infty$ 时称为正常反的

¹ 《线性代数与解析几何第二版》陈发来等著，P176 §6.4

² 《线性代数与解析几何第二版》陈发来等著，P208 §7.3 例 7.3.1

3.2.1 可达、周期、常反的判断

可达性、等价类个数可以由 Markov 链状态转换图直接看出来。周期利用同一个等价类中所有状态周期一样的性质，找一个最好算的。常反可以用 $\sum f_{ii}^{(n)}$ ，找规律来计算，然后利用同一等价类中是否瞬过相同。正常反、零常反、瞬过也可以用下一节第一个定理来判断

第 3.3 节 Markov 链的极限定理和平稳分布

第 3.4 节 分支过程

第 3.5 节 连续时间 Markov 链

Def 3.5.1. 若对所有 $s, t \geq 0$ 和任何非负整数 $i, j, x(u), 0 \leq u \leq s$ ，随机过程 $X(t), t \geq 0$ ，满足

$$P\{X(t+s) = j \mid X(s) = i, X(x) = x(u), 0 \leq u < s\} = P\{X(t+s) = j \mid X(s) = i\}$$

连续时间 Markov 链的转移概率 $P_{ij}(t)$ 和 p_i

第 4 章 平稳过程

平稳过程 $X = \{X(t), t \in T\}$ 是其概率性质在时间平移下不变的随机过程

第 4.1 节 定义和例子

回顾一下第一章对于严平稳 (1.1.1) 和宽平稳 (1.1.2) 的定义。

设 T 是具有以下性质的下标集合 (对加法封闭): 若 $t_1, t_2 \in T$, 则 $t_1 + t_2 \in T$ 。通常取以下几种集合之一:

- (i) $T = \{0, 1, 2, \dots\}$;
- (ii) $T = \{0, \pm 1, \pm 2, \dots\}$;
- (iii) $T = \{t : t \geq 0\}$;
- (iv) $T = \{t : -\infty < t < \infty\}$.

Def 4.1.1 (严平稳过程). 设 $X = \{X(t), t \in T\}$ 为一随机过程, 若对任意正整数 k 及 T 中任意 k 个时刻 $t_1 < \dots < t_k \in T$ 和任何 $h \in T$ 有

$$(X(t_1 + h), \dots, X(t_k + h)) \stackrel{d}{=} (X(t_1), \dots, X(t_k)),$$

则随机过程 X 称为严格平稳过程。

如果 $T = \{0, \pm 1, \pm 2, \dots\}$, 我们一般把 X 称为随机序列。如果 X 还是严平稳的, 则称为严平稳序列。

Thm 4.1.1. 设 $X = \{X(t), t \in T\}$ 为严平稳过程, 则:

- (a) $m(t) = EX(t) = m$ (期望, 是常数若存在)
- (b) $Var(X(t)) = E(X(t) - m)^2 = \sigma^2$ (方差, 是常数若存在)
- (c) $E(X(t) - m)(X(s) - m) = E(X(t - s) - m)(X(0) - m) \stackrel{h=t-s}{=} R(h)$ (协方差函数, 仅与时间差有关)
- (d) $Var(X(t)) = R(0)$
- (e) $r(\tau) = EX(t)X(t + \tau)$ (自相关函数, 与起点 t 无关)

(f) $\rho(v) = R(v)/\sigma^2 = R(v)/R(0)$ (标准自相关函数, $\rho(0) = 1, |\rho(v)| \leq 1$)

严平稳过程要求所有有限维分布都与起点无关

Def 4.1.2 (宽平稳过程). 设 $X = \{X(t), t \in T\}$ 为一实值随机过程, 如果对 $\forall t \in T, EX^2(t) < \infty, EX(t) = m$ 以及协方差函数 $E(X(t) - m)(X(s) - m)$ 仅与 $t - s$ 有关, 则称 X 为宽平稳随机过程

Def 4.1.3 (Gauss 过程). 设 $G = \{G(t), -\infty < t < \infty\}$ 为一随机过程, 如果对任一正整数 k 以及 k 个时刻 $t_1 \leq t_2 \leq \dots \leq t_k$, 有 $(G(t_1), G(t_2), \dots, G(t_k))$ 的联合分布为 k 维正态分布, 则称 G 为 Gauss 过程