#### Plan

- Programmation dynamique
  - Partition
  - Sac à dos
  - Voyageur de commerce
- Branch & bound
- Comparaison

#### \* PARTITION

# \*PROGRAMMATION DYNAMIQUE

# Problème de la partition

- Problème de décision
- Construction de 2 sous-ensembles E<sub>1</sub>, E<sub>2</sub>
- $*|E_1| = |E_2|$

## **Algorithme**

- si le poids total est impair, renvoyer faux
- création de T : (n, P/2+1)-matrice de bool
- initialisation
  - \*  $T[0,0] = vrai ; pour j \in [0,P/2] : T[0,j] = faux$
- pour i∈[I,n]
  - **\*** pour j ∈ [0,P/2]
    - \*  $T(i, j) \leftarrow [(j = 0) \lor (j = p(a_i)) \lor (T(i-1, j)) \lor (T(i-1, j-p(a_i)))]$
- renvoyer T[n, P/2]

# Implémentation

### **Performances**

Complexité

Temps : O(n.P)

Espace: (n, P/2+1)-matrice

# **Tests**

\* SAC À DOS

# \*PROGRAMMATION DYNAMIQUE

#### Problème du sac à dos

- Problème d'optimisation
- Remplir un sac à dos avec n objets
- Volume limité
- Choix d'une solution à utilité maximale

## Algorithme

- création de T une (n+1, volumeMax)-matrice
- \* initialisation : pour  $j \in [1, volumeMax]$ 
  - \*T[0,j] = 0
- **\*** pour i∈{1,...,n}
  - pour  $j \in \{1, ..., volumeMax\}$ 
    - pour  $k \in \{0, ..., volumeMax/volume[i]\}$ 
      - $^*$ T[i, j] ← max(T[i, j],T[i-1, j-k × volume[i]] + k × utilite[i])
- renvoyer T[n,volumeMax]

# Implémentation

### **Performances**

Complexité

 $\bullet$  Temps : O(n.V<sup>2</sup>)

Espace : (n+1, volumeMax)-matrice

# **Tests**

**\*** VOYAGEUR DE COMMERCE

# \*PROGRAMMATION DYNAMIQUE

## Problème du voyageur de commerce

- Passer une seule fois par chaque ville
- Voyage de coût minimum

\* cycle hamiltonien de poids minimum

# Algorithme

# Implémentation

### **Performances**

## **Tests**

### **\*BRANCH & BOUND**