

אלגברה לינארית 1ב

סיכום מקיף לקורס

אוניברסיטת תל אביב

תוכן העניינים

3	1 מערכות משוואות לינאריות
3	1.1 פעולות שורה אלמנטריות
3	1.2 צורה מדורגת
3	1.3 סוגי פתרונות
3	2 מרחבים וקטוריים
3	2.1 אקסיומות החיבור
4	2.2 אקסיומות הכפל בסקלר
4	2.3 תת-מרחב
4	2.4 סכום וחיתוך
4	3 תלות לינארית, בסיס ומימד
4	3.1 צירוף לינארי
4	3.2 תלות לינארית
4	3.3 פרישה
5	3.4 בסיס ומימד
5	3.5 נוסחת המימדים
5	4 העתקות לינאריות
5	4.1 גרעין ותמונה
5	4.2 חד-חד-ערכיות ועל
6	4.3 מטריצה מייצגת
6	5 דטרמיננטות
6	5.1 דטרמיננטות של מטריצות קטנות
6	5.2 תכונות הדטרמיננטה
6	5.3 משפטים חשובים
7	6 מטריצות דומות ושינוי בסיס
7	6.1 מטריצת מעבר
7	6.2 מטריצות דומות
8	7 מרחבי שורות ועמודות
8	8 כלל קרמר
9	9 ערכים עצמיים ולכסון
9	9.1 מציאת ערכים עצמיים
9	9.2 מרחב עצמי וריבויים
10	9.3 לכסון

10	מכפלה פנימית	10
11	10.1 נורמה ואי-שוויונות	
11	10.2 אורתוגונליות	
11	10.3 תהליך גרם-שמידט	
11	10.4 הטלה אורתוגונלית	
12	11 נוסחאות חשובות - סיכום	

1 מערכות משוואות לינאריות

מערכת משוואות לינארית: מערכת של m משוואות ב- n נעלמים מעל שדה F :

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$

1.1 פעולות שורה אלמנטריות

שלוש פעולות ששומרות על קבוצת הפתרונות:

1. החלפת שורות: $R_i \leftrightarrow R_j$

2. כפל בסקלר: $R_i \rightarrow c \cdot R_i$ כאשר $c \neq 0$

3. חיבור כפולה: $R_i \rightarrow R_i + c \cdot R_j$

1.2 צורה מדורגת

מטריצה מדורגת: מטריצה היא מדורגת אם:

1. שורות אפסים נמצאות מתחת לשורות שאינן אפסים

2. האיבר הפותח בכל שורה נמצא מימין לאיבר הפותח של השורה שמעליה

1.3 סוגי פתרונות

משפט - מספר פתרונות: למערכת לא-הומוגנית יש בדיוק אחת משלוש אפשרויות:

□ אין פתרון - יש שורת סתירה

□ פתרון יחיד - אין משתנים חופשיים

□ אינסוף פתרונות - יש משתנים חופשיים

2 מרחבים וקטוריים

מרחב וקטורי: מרחב וקטורי מעל שדה F הוא קבוצה V עם פעולות חיבור וכפל בסקלר המקיימות 8 אקסיומות.

2.1 אקסיומות החיבור

1. קומוטטיביות: $u + v = v + u$

2. אסוציאטיביות: $(u + v) + w = u + (v + w)$

3. איבר אדיש: קיים $0 \in V$ כך ש- $v + 0 = v$

4. איבר נגדי: לכל v קיים $-v$ כך ש- $v + (-v) = 0$

2.2 אקסיומות הכפל בסקלר

5. דיסטריוטיביות על וקטורים: $\alpha(u + v) = \alpha u + \alpha v$

6. דיסטריוטיביות על סקלרים: $(\alpha + \beta)v = \alpha v + \beta v$

7. אסוציאטיביות מעורבת: $\alpha(\beta v) = (\alpha\beta)v$

8. כפל ב-1: $1 \cdot v = v$

2.3 תת-מרחב

קריטריון לתת-מרחב: $W \subseteq V$ היא תת-מרחב אם ורק אם:

1. $W \neq \emptyset$ (בדרך כלל מראים $0 \in W$)

2. סגירות לחיבור: $u, v \in W \Rightarrow u + v \in W$

3. סגירות לכפל בסקלר: $\alpha \in F, v \in W \Rightarrow \alpha v \in W$

2.4 סכום וחיתוך

סכום תתי מרחבים:

$$W_1 + W_2 = \{w_1 + w_2 : w_1 \in W_1, w_2 \in W_2\}$$

סכום ישר: הסכום $W_1 + W_2$ הוא סכום ישר $W_1 \oplus W_2$ אם:

$$W_1 \cap W_2 = \{0\}$$

3 תלות לינארית, בסיס ומימד

3.1 צירוף לינארי

צירוף לינארי: יהיו $v_1, \dots, v_n \in V$. צירוף לינארי שלהם:

$$\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_n v_n$$

כאשר $\alpha_i \in F$.

3.2 תלות לינארית

תלות לינארית: קבוצה $\{v_1, \dots, v_n\}$ תלויה לינארית אם קיימים $\alpha_1, \dots, \alpha_n \in F$, לא כולם אפס, כך ש:

$$\alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n = 0$$

3.3 פרישה

פרישה: (Span)

$$\text{Span}\{v_1, \dots, v_n\} = \{\alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n : \alpha_i \in F\}$$

3.4 בסיס ומימד

בסיס: קבוצה $B = \{v_1, \dots, v_n\}$ היא **בסיס** של V אם:

1. B בלתי תלויה לינארית

2. B פורשת את V

משפט שטיינץ: לכל שני בסיסים של V יש אותו מספר איברים. מספר זה נקרא **המימד** של V : $\dim(V)$

3.5 נוסחת המימדים

נוסחת המימדים לסכום:

$$\dim(W_1 + W_2) = \dim(W_1) + \dim(W_2) - \dim(W_1 \cap W_2)$$

4 העתקות לינאריות

העתקה לינארית: $T : V \rightarrow W$ היא העתקה לינארית אם לכל $u, v \in V$ ולכל $\alpha \in F$:

$$1. T(u + v) = T(u) + T(v)$$

$$2. T(\alpha v) = \alpha T(v)$$

4.1 גרעין ותמונה

גרעין ותמונה:

$$\ker(T) = \{v \in V : T(v) = 0\}$$

$$\text{Im}(T) = \{T(v) : v \in V\}$$

משפט המימדים:

$$\dim(V) = \dim(\ker(T)) + \dim(\text{Im}(T))$$

4.2 חז-חז-ערכיות ועל

משפט: יהי $T : V \rightarrow W$ העתקה לינארית:

$$\Leftrightarrow \ker(T) = \{0\} \text{ חח"ע } T \quad \square$$

$$\Leftrightarrow \operatorname{Im}(T) = W \text{ על } T \quad \square$$

4.3 מטריצה מייצגת

מטריצה מייצגת: יהי $T : V \rightarrow W$, B בסיס של V , C בסיס של W .
המטריצה המייצגת $[T]_B^C$: העמודה ה- j היא וקטור הקואורדינטות של $T(v_j)$ לפי C .

נוסחת הקשר:

$$[T(v)]_C = [T]_B^C \cdot [v]_B$$

5 דטרמיננטות

5.1 דטרמיננטות של מטריצות קטנות

מטריצה 2×2 :

$$\det \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = ad - bc$$

5.2 תכונות הדטרמיננטה

תכונות פעולות שורה:

\square החלפת שתי שורות: כפל ב- (-1)

\square כפל שורה בסקלר α : כפל ב- α

\square הוספת כפולה של שורה לאחרת: **לא משתנה**

5.3 משפטים חשובים

כפליות:

$$\det(AB) = \det(A) \cdot \det(B)$$

שחלוף:

$$\det(A^T) = \det(A)$$

הפיכות: A הפיכה $\Leftrightarrow \det(A) \neq 0$
ואם A הפיכה:

$$\det(A^{-1}) = \frac{1}{\det(A)}$$

6 מטריצות דומות ושינוי בסיס

6.1 מטריצת מעבר

מטריצת מעבר: יהיו $B = \{v_1, \dots, v_n\}$ ו- $C = \{u_1, \dots, u_n\}$ שני בסיסים של V .
מטריצת המעבר $P_{C \leftarrow B}$ היא המטריצה שעמודותיה הן וקטורי הקואורדינטות של איברי B לפי C :

$$[P_{C \leftarrow B}]_j = [v_j]_C$$

נוסחת שינוי בסיס:

$$[v]_C = P_{C \leftarrow B} \cdot [v]_B$$

תכונות מטריצת מעבר:

$$P_{C \leftarrow B}^{-1} = P_{B \leftarrow C}, \text{ ו- } P_{C \leftarrow C} = 1.$$

$$P_{D \leftarrow B} = P_{D \leftarrow C} \cdot P_{C \leftarrow B} \quad 2.$$

6.2 מטריצות דומות

מטריצות דומות: שתי מטריצות $A, B \in M_n(F)$ נקראות **דומות** אם קיימת מטריצה הפיכה P כך ש:

$$B = P^{-1}AP$$

שימור תחת דמיון: אם A ו- B דומות, אז:

$$1. \det(A) = \det(B)$$

$$2. \operatorname{tr}(A) = \operatorname{tr}(B)$$

$$3. \operatorname{rank}(A) = \operatorname{rank}(B)$$

4. להן אותו פולינום אופייני

5. להן אותם ערכים עצמיים

קשר בין מטריצות מייצגות: אם $T: V \rightarrow V$ ו- B, C בסיסים של V , אז:

$$[T]_C = P_{C \leftarrow B}^{-1} \cdot [T]_B \cdot P_{C \leftarrow B}$$

כלומר: מטריצות מייצגות של אותה העתקה הן דומות!

7 מרחבי שורות ועמודות

מרחב העמודות: מרחב העמודות של מטריצה $A \in M_{m \times n}(F)$ הוא תת-המרחב של F^m הנפרש ע"י עמודות A :

$$C(A) = \text{Span}\{A_1, A_2, \dots, A_n\}$$

כאשר A_j היא העמודה ה- j של A .

מרחב השורות: מרחב השורות של מטריצה A הוא תת-המרחב של F^n הנפרש ע"י שורות A :

$$R(A) = \text{Span}\{R_1, R_2, \dots, R_m\} = C(A^T)$$

דרגת מטריצה:

$$\text{rank}(A) = \dim(C(A)) = \dim(R(A))$$

כלומר: מימד מרחב העמודות שווה למימד מרחב השורות!

קשר לפעולות שורה: פעולות שורה אלמנטריות:

1. משמרות את מרחב השורות
2. לא בהכרח משמרות את מרחב העמודות
3. משמרות את יחסי התלות הלינארית בין העמודות

מציאת בסיס:

בסיס למרחב השורות: השורות השונות מאפס בצורה המדורגת.
בסיס למרחב העמודות: העמודות של A המקורית במיקומי הפיבטים.

8 כלל קרמר

כלל קרמר: תהי $Ax = b$ מערכת משוואות כאשר $A \in M_n(F)$ הפיכה. אזי הפתרון היחיד הוא:

$$x_i = \frac{\det(A_i)}{\det(A)}$$

כאשר A_i היא המטריצה המתקבלת מ- A ע"י החלפת העמודה ה- i בוקטור b .

דוגמה - שימוש בכלל קרמר:

$$\text{עבור המערכת: } \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e \\ f \end{pmatrix}$$

$$x = \frac{\det \begin{pmatrix} e & b \\ f & d \end{pmatrix}}{\det(A)} = \frac{ed - bf}{ad - bc}$$

$$y = \frac{\det \begin{pmatrix} a & e \\ c & f \end{pmatrix}}{\det(A)} = \frac{af - ec}{ad - bc}$$

9 ערכים עצמיים ולכסון

(נושא זה נלמד בלינארית 2)

ערך עצמי ווקטור עצמי: סקלר $\lambda \in F$ הוא **ערך עצמי** של מטריצה A אם קיים וקטור $v \neq 0$ כך ש:

$$Av = \lambda v$$

הוקטור $v \neq 0$ נקרא **וקטור עצמי** השייך לערך העצמי λ .

9.1 מציאת ערכים עצמיים

הפולינום האופייני: λ ערך עצמי של A אם ורק אם:

$$\det(A - \lambda I) = 0$$

הפולינום $p_A(\lambda) = \det(A - \lambda I)$ נקרא **הפולינום האופייני**.

9.2 מרחב עצמי וריבויים

מרחב עצמי: המרחב העצמי של λ הוא:

$$V_\lambda = \ker(A - \lambda I) = \{v \in V : Av = \lambda v\}$$

ריבויים:

□ **ריבוי אלגברי:** מספר הפעמים ש- λ מופיע כשורש של הפולינום האופייני

□ **ריבוי גיאומטרי:** $\dim(V_\lambda) = \dim(\ker(A - \lambda I))$

יחס בין הריבויים: לכל ערך עצמי λ :
 $1 \leq \text{ריבוי גיאומטרי} \leq \text{ריבוי אלגברי}$

9.3 לכסון

מטריצה לכסינה: מטריצה A נקראת **לכסינה** אם קיימת מטריצה הפיכה P ומטריצה אלכסונית D כך ש:

$$A = PDP^{-1}$$

או באופן שקול: $D = P^{-1}AP$

תנאים ללכסינות:

□ $A \in M_n(F)$ לכסינה \Leftrightarrow יש לה n וקטורים עצמיים בלתי תלויים לינאריים

□ **תנאי מספיק:** אם ל- A יש n ערכים עצמיים שונים, אז A לכסינה

□ A לכסינה \Leftrightarrow לכל ע"ע: ריבוי גיאומטרי = ריבוי אלגברי

תכונות מטריצות לכסינות: אם $A = PDP^{-1}$ אז:

$$A^k = PD^kP^{-1} \quad \square$$

$$\det(A) = \text{מכפלת הערכים העצמיים} \quad \square$$

$$\text{tr}(A) = \text{סכום הערכים העצמיים} \quad \square$$

10 מכפלה פנימית

(נושא זה נלמד בלינארית ב2)

מכפלה פנימית: מכפלה פנימית על מרחב וקטורי V מעל \mathbb{R} היא פונקציה $\langle \cdot, \cdot \rangle : V \times V \rightarrow \mathbb{R}$ המקיימת:

$$1. \text{ לינאריות בארגומנט הראשון: } \langle \alpha u, v \rangle = \alpha \langle u, v \rangle \text{ ו- } \langle u + v, w \rangle = \langle u, w \rangle + \langle v, w \rangle$$

$$2. \text{ סימטריה: } \langle u, v \rangle = \langle v, u \rangle$$

$$3. \text{ חיוביות: } \langle v, v \rangle \geq 0, \text{ ושוויון אם } v = 0$$

10.1 נורמה ואי-שוויונות

נורמה מושרית:

$$\|v\| = \sqrt{\langle v, v \rangle}$$

אי-שוויון קושי-שוורץ:

$$|\langle u, v \rangle| \leq \|u\| \cdot \|v\|$$

שוויון מתקיים אם u, v תלויים לינארית.

10.2 אורתוגונליות

אורתוגונליות:

$u \perp v$ (אורתוגונליים) אם $\langle u, v \rangle = 0$ □

□ קבוצה אורתוגונלית: $\langle v_i, v_j \rangle = 0$ לכל $i \neq j$

□ קבוצה אורתונורמלית: אורתוגונלית וגם $\|v_i\| = 1$ לכל i

משלים אורתוגונלי:

$$W^\perp = \{v \in V : \langle v, w \rangle = 0 \forall w \in W\}$$

משפט: $V = W \oplus W^\perp$ ולכן $\dim(W) + \dim(W^\perp) = \dim(V)$

10.3 תהליך גרם-שמידט

אלגוריתם גרם-שמידט:

נתונה קבוצה $\{v_1, \dots, v_n\}$ בלתי תלויה.

שלב 1 - אורתוגונליזציה:

$$u_1 = v_1, \quad u_k = v_k - \sum_{j=1}^{k-1} \frac{\langle v_k, u_j \rangle}{\langle u_j, u_j \rangle} u_j$$

שלב 2 - נרמול:

$$e_k = \frac{u_k}{\|u_k\|}$$

10.4 הטלה אורתוגונלית

נוסחאות הטלה:
הטלה על וקטור:

$$\text{proj}_u(v) = \frac{\langle v, u \rangle}{\langle u, u \rangle} u$$

הטלה על תת-מרחב (עם בסיס אורתונורמלי $\{e_1, \dots, e_k\}$):

$$\text{proj}_W(v) = \sum_{i=1}^k \langle v, e_i \rangle e_i$$

11 נוסחאות חשובות - סיכום

נוסחאות מרכזיות:

נוסחת המימדים לסכום: $\dim(W_1 + W_2) = \dim(W_1) + \dim(W_2) - \dim(W_1 \cap W_2)$ (1)

משפט המימדים להעתקות: $\dim(V) = \dim(\ker(T)) + \dim(\text{Im}(T))$ (2)

דרגת מטריצה: $\text{rank}(A) = \dim(\text{Im}(T_A))$ (3)

כפליות דטרמיננטה: $\det(AB) = \det(A) \cdot \det(B)$ (4)

הרכבת העתקות: $[S \circ T]_B^D = [S]_C^D \cdot [T]_B^C$ (5)

אי-שוויון קושי-שוורץ: $|\langle u, v \rangle| \leq \|u\| \cdot \|v\|$ (6)