

אלגברה לינארית 1ב

סיכום מקיף לקורס

אוניברסיטת תל אביב

תוכן העניינים

1	מערכות משוואות לינאריות	3
3	1.1 פועלות שורה אלמנטריות
3	1.2 צורה מדורגת
3	1.3 סוגי פתרונות
2	מרחבים וקטוריים	3
3	2.1 אקסימיות החיבור
4	2.2 אקסימיות הכפל בסקלר
4	2.3 תת-מרחב
4	2.4 סכום וחיתוך
3	תלות לינארית, בסיס ומימד	4
4	3.1 צירוף לינארי
4	3.2 תלות לינארית
4	3.3 פרישה
5	3.4 בסיס ומימד
5	3.5 נוסחת המימדים
4	העתקות לינאריות	5
5	4.1 גרעין ותמונה
5	4.2 חד-חד-ערכיות ועל
6	4.3 מטריצה מייצגת
5	דטרמיננטות	6
6	5.1 דטרמיננטות של מטריצות קטנות
6	5.2 תוכנות הדטרמיננטה
6	5.3 משפטים חשובים
6	מטריצות דומות ושינוי בסיס	7
7	6.1 מטריצת מעבר
7	6.2 מטריצות דומות
7	מרחבי שורות ועמודות	8
8	כלל קרמר	9
9	ערכיכים עצמיים ולכsoon	10
9	9.1 מציאת ערכיכים עצמיים
9	9.2 מרחב עצמי וריבויים
10	9.3 לכsoon

10	מכפלה פנימית	10
11	נורמה ואי-שוויונות	10.1
11	אורתוגונליות	10.2
11	תהליך גרים-شمידט	10.3
11	הטלה אורתוגונלית	10.4
12	נוסחאות חשובות - סיכום	

1 מערכות משוואות לינאריות

מערכת משוואות לינארית: מערכת של m משוואות ב- n נעלמים מעל שדה F :

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$

1.1 פעולות שורה אלמנטריות

שלוש פעולות שומרות על קבוצת הפתרונות:

1. **החלפת שורות:** $R_i \leftrightarrow R_j$

2. **כפל בסקלר:** $c \neq 0 \rightarrow c \cdot R_i$ כאשר $c \in F$

3. **חיבור כפול:** $R_i \rightarrow R_i + c \cdot R_j$

1.2 צורה מדורגת

מטריצה מדורגת: מטריצה היא מדורגת אם:

1. שורות אפסים נמצאות מתחת לשורות שאינן אפסים

2. האיבר הפותח בכל שורה נמצא מימין לאיבר הפותח של השורה שמעליה

1.3 סוגי פתרונות

משפט - מספר פתרונות: למערכת לא-הומוגנית יש בדיקת אחת שלוש אפשרויות:

אין פתרון - יש שורת סטירה

פתרון יחיד - אין משתנים חופשיים

אינסוף פתרונות - יש משתנים חופשיים

2 מרחבים וקטוריים

מרחב וקטורי: מרחב וקטורי מעל שדה F הוא קבוצה V עם פעולות חיבור וכפל בסקלר המקיימים 8 אksiומות.

2.1 אksiומות החיבור

1. **קומוטטיביות:** $u + v = v + u$

2. **אסוציאטיביות:** $(u + v) + w = u + (v + w)$

3. **איבר אדייש:** קיים $v \in V$ כך ש- $0 = v + v$

4. **איבר נגדי:** לכל v קיים $-v$ כך ש- $v + (-v) = 0$

2.2 אקסיומות הכפל בסקלר

5. **דיסטריבוטיביות על וקטוריים:** $\alpha(u + v) = \alpha u + \alpha v$

6. **דיסטריבוטיביות על סקלרים:** $(\alpha + \beta)v = \alpha v + \beta v$

7. **אסוציאטיביות מעורבת:** $\alpha(\beta v) = (\alpha\beta)v$

8. **כפל ב-1:** $1 \cdot v = v$

2.3 תת-מרחב

קריטריון לתת-מרחב: $W \subseteq V$ היה תת-מרחב אם ורק אם:

1. $W \neq \emptyset$ (בדרך כלל מראים $W \in \{0\}$)

2. **סגורות לחיבור:** $u, v \in W \Rightarrow u + v \in W$

3. **סגורות לכפל בסקלר:** $\alpha \in F, v \in W \Rightarrow \alpha v \in W$

2.4 סכום וחיתוך

סכום תת-מרחבים:

$$W_1 + W_2 = \{w_1 + w_2 : w_1 \in W_1, w_2 \in W_2\}$$

סכום ישיר: הסכום $W_1 + W_2$ הוא **סכום ישיר** ($W_1 \oplus W_2$) אם:

$$W_1 \cap W_2 = \{0\}$$

3 תלות לינארית, בסיס ומימד

3.1 צירוף לינארי

צירוף לינארי: יהיו V , $v_1, \dots, v_n \in V$. צירוף לינארי שליהם:

$$\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \cdots + \alpha_n v_n$$

כאשר $\alpha_i \in F$.

3.2 תלות לינארית

תלות לינארית: קבוצה $\{v_1, \dots, v_n\}$ **תלויה לינארית** אם קיימים $\alpha_1, \dots, \alpha_n \in F$, **לא כולם אפס**, כך ש:

$$\alpha_1 v_1 + \cdots + \alpha_n v_n = 0$$

3.3 פרישה

פרישת (Span):

$$\text{Span}\{v_1, \dots, v_n\} = \{\alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n : \alpha_i \in F\}$$

3.4 בסיס ומימד

בסיס: קבוצת $B = \{v_1, \dots, v_n\}$ היא **בסיס** של V אם:

1. B בלתי תלوية לינארית

2. פורשת את V על B .

משפט שטיינץ: לכל שני בסיסים של V יש אותו מספר איברים. מספר זה נקרא **המימד** של V :

3.5 נוסחת המימדים

נוסחת המימדים לסכום:

$$\dim(W_1 + W_2) = \dim(W_1) + \dim(W_2) - \dim(W_1 \cap W_2)$$

4 העתקות לינאריות

העתקה לינארית: $T : V \rightarrow W$ היא העתקה לינארית אם לכל $\alpha \in F$, $u, v \in V$ ולבכל

$$T(u + v) = T(u) + T(v) \quad 1.$$

$$T(\alpha v) = \alpha T(v) \quad 2.$$

4.1 גרעין ותמונה

גרעין ותמונה:

$$\ker(T) = \{v \in V : T(v) = 0\}$$

$$\text{Im}(T) = \{T(v) : v \in V\}$$

משפט המימדים:

$$\dim(V) = \dim(\ker(T)) + \dim(\text{Im}(T))$$

4.2 חד-חד-ערכיות ועל

משפט: יהיו $T : V \rightarrow W$ העתקה לינארית:

$$\Leftrightarrow \ker(T) = \{0\} \quad \square$$

$$\Leftrightarrow \text{Im}(T) = W \quad \square$$

4.3 מטריצה מייצגת

מטריצה מייצגת: יהיו $C, V \rightarrow W, T : V \rightarrow W$ בסיס של V , B בסיס של W .
המטריצה המייצגת T ביחס ל- C היא וקטור הקוואורדינטות של $T(v_j)$ לפי v_j .

נוסחת הקשר:

$$[T(v)]_C = [T]_B^C \cdot [v]_B$$

5 דטרמיננטות

5.1 דטרמיננטות של מטריצות קטנות

מטריצה 2×2 :

$$\det \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = ad - bc$$

5.2 תכונות הדטרמיננטה

תכונות פועלות שורה:

□ החלפת שתי שורות: כפל ב- (-1)

□ כפל שורה בסקלר α : כפל ב- α

□ הוספת כפולה של שורה לאחרת: **לא משתנה**

5.3 משפטיים חשובים

כפליות:

$$\det(AB) = \det(A) \cdot \det(B)$$

שחלוף:

$$\det(A^T) = \det(A)$$

היפות: A הפיכה $\Leftrightarrow \det(A) \neq 0$

ואם A הפיכה:

$$\det(A^{-1}) = \frac{1}{\det(A)}$$

6 מטריצות דומות ו שינוי בסיס

6.1 מטריצת מעבר

מטריצת מעבר: יהיו $C = \{u_1, \dots, u_n\}$ ו- $B = \{v_1, \dots, v_n\}$ שני בסיסים של V .

מטריצת המעבר $P_{C \leftarrow B}$ היא המטריצה שעמודותיה הן וקטורי הקואורדינטות של איברי B לפי C :

$$[P_{C \leftarrow B}]_j = [v_j]_C$$

נוסחת שינוי בסיס:

$$[v]_C = P_{C \leftarrow B} \cdot [v]_B$$

תכונות מטריצת מעבר:

$$P_{C \leftarrow B}^{-1} = P_{B \leftarrow C}, \quad P_{C \leftarrow B} \cdot P_{B \leftarrow C} = I.$$

$$P_{D \leftarrow B} = P_{D \leftarrow C} \cdot P_{C \leftarrow B} \cdot P_{B \leftarrow C} = P_{D \leftarrow C} \cdot I \cdot P_{B \leftarrow C} = P_{D \leftarrow C}.$$

6.2 מטריצות דומות

מטריצות דומות: שתי מטריצות $A, B \in M_n(F)$ נקראות **דומות** אם קיימת מטריצה הפיכה P כך ש:

$$B = P^{-1}AP$$

שיעור תחת דמיון: אם A ו- B דומות, אז:

$$\det(A) = \det(B) \cdot 1$$

$$\text{tr}(A) = \text{tr}(B) \cdot 2$$

$$\text{rank}(A) = \text{rank}(B) \cdot 3$$

4. להן אותו פולינום אופיני

5. להן אותם ערכים עצמיים

קשר בין מטריצות מייצגות: אם B, C -ו $T : V \rightarrow V$ בסיסים של V , אז:

$$[T]_C = P_{C \leftarrow B}^{-1} \cdot [T]_B \cdot P_{C \leftarrow B}$$

כלומר: מטריצות מייצגות של אותה העתקה הן דומות!

7 מרחבי שורות ועמודות

מרחב העמודות: מרחב העמודות של מטריצה $A \in M_{m \times n}(F)$ הוא תת-המרחב של F^m הנפרש ע"י:

עמודות A :

$$C(A) = \text{Span}\{A_1, A_2, \dots, A_n\}$$

כאשר A_j היא העמודה ה- j של A .

מרחב השורות: מרחב השורות של מטריצה A הוא תת-המרחב של F^n הנפרש ע"י שורות A :

$$R(A) = \text{Span}\{R_1, R_2, \dots, R_m\} = C(A^T)$$

דרגת מטריצה:

$$\text{rank}(A) = \dim(C(A)) = \dim(R(A))$$

כלומר: מימד מרחב העמודות שווה למימד מרחב השורות!

קשר לפועלות שורה: פעולות שורה אלמנטריות:

1. **משמרות** את מרחב השורות
2. **לא בהכרח משמרות** את מרחב העמודות
3. **משמרות** את יחס הטלות הlienארית בין העמודות

מציאת בסיס:

בבסיס למרחב השורות: השורות השונות מאפס בצורה המדורגת.

בבסיס למרחב העמודות: העמודות של A המקורית במקומות הפיבוטים.

8 כלל קרמר

כלל קרמר: תהי $A \in M_n(F)$ מערכת משוואות כאשר $Ax = b$ הפיכה.

אז הפתרון היחיד הוא:

$$x_i = \frac{\det(A_i)}{\det(A)}$$

כאשר A_i היא המטריצה המתבקשת מ- A ע"י החלפת העמודה ה- i בוקטור b .

דוגמה - שימוש בכלל קרמר:

$$\begin{matrix} & : \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e \\ f \end{pmatrix} \\ \text{עבור המערכת} \end{matrix}$$

$$x = \frac{\det \begin{pmatrix} e & b \\ f & d \end{pmatrix}}{\det(A)} = \frac{ed - bf}{ad - bc}$$

$$y = \frac{\det \begin{pmatrix} a & e \\ c & f \end{pmatrix}}{\det(A)} = \frac{af - ec}{ad - bc}$$

9. ערכים עצמיים ולכ索ן

(נושא זה נלמד בליניאריות 2כ)

ערך עצמי ווקטור עצמי: סקלר $F \in \lambda$ הוא **ערך עצמי** של מטריצה A אם קיים וקטור $0 \neq v$ כך ש:

$$Av = \lambda v$$

הוקטור $0 \neq v$ נקרא **וקטור עצמי השיך** לערך העצמי λ .

9.1 מציאת ערכים עצמיים

הפולינום האופייני: λ ערך עצמי של A אם ורק אם:

$$\det(A - \lambda I) = 0$$

הפולינום $(A - \lambda I)$ נקרא **הפולינום האופייני**.

9.2 מרחב עצמי וריבויים

מרחב עצמי: המרחב העצמי של λ הוא:

$$V_\lambda = \ker(A - \lambda I) = \{v \in V : Av = \lambda v\}$$

ריבויים:

□ **ריבוי אלגברי:** מספר הפעמים ש- λ מופיע כשורש של הפולינום האופייני

$$\dim(V_\lambda) = \dim(\ker(A - \lambda I))$$

יחס בין הריבויים: לכל ערך עצמי λ :
 ≤ 1 ריבוי גיאומטרי \leq ריבוי אלגברי

9.3 לכsoon

מטריצה לכסינה: מטריצה A נקראת **לכסינה** אם קיימת מטריצה הפיכה P ומטריצה אלכסונית D כך ש:

$$A = PDP^{-1}$$

או באופן שקול: $D = P^{-1}AP$

תנאים לכלכינות:

□ ($A \in M_n(F)$ לכסינה \Leftrightarrow יש לה n וקטורים עצמיים בלתי תלויים לינארית

□ **תנאי מספיק:** אם $\lambda - A$ יש n ערכים עצמיים **שוניים**, אז A לכסינה

□ A לכסינה \Leftrightarrow לכל λ : ריבוי גיאומטרי = ריבוי אלגברי

תכונות מטריצות לכסינות: אם $A = PDP^{-1}$ אז:

$$A^k = PD^kP^{-1} \quad \square$$

$\det(A) =$ מכפלת הערכים העצמיים

$\text{tr}(A) =$ סכום הערכים העצמיים

10 מכפלה פנימית

(נושא זה נלמד בLINARITY 2c)

מכפלה פנימית: מכפלה פנימית על מרחב וקטורי V מעל \mathbb{R} היא פונקציה $\langle \cdot, \cdot \rangle : V \times V \rightarrow \mathbb{R}$ המקיים:

1. **לינאריות בארגומנט הראשון:** $\langle \alpha u, v \rangle = \alpha \langle u, v \rangle$ ו- $\langle u + v, w \rangle = \langle u, w \rangle + \langle v, w \rangle$

2. **סימטריה:** $\langle u, v \rangle = \langle v, u \rangle$

3. **חיוביות:** $v = 0$, $\langle v, v \rangle \geq 0$, ושוויון אם ויחד

10.1 נורמה ואי-שוויונות

נורמה מושנית:

$$\|v\| = \sqrt{\langle v, v \rangle}$$

אי-שוויון קושי-שוורץ:

$$|\langle u, v \rangle| \leq \|u\| \cdot \|v\|$$

שוויון מתקיים אם u, v תלוייםlingenarity.

10.2 אורתוגונליות

אורתוגונליות:

□ $v \perp u$ (אורתוגונליים) אם $\langle u, v \rangle = 0$

□ קבוצה אורתוגונלית: $\langle v_i, v_j \rangle = 0$ לכל $i \neq j$

□ קבוצה אורתונורמלית: אורתוגונלית וגם $\|v_i\| = 1$ לכל i

משלים אורתוגונליים:

$$W^\perp = \{v \in V : \langle v, w \rangle = 0 \forall w \in W\}$$

משפט: $\dim(W) + \dim(W^\perp) = \dim(V)$ ולכן $V = W \oplus W^\perp$

10.3 תהליך גרים-שמידט

אלגוריתם גרים-שמידט:

נתונה קבוצה $\{v_1, \dots, v_n\}$ בלתי תלולה.

שלב 1 - אורתוגוניזציה:

$$u_1 = v_1, \quad u_k = v_k - \sum_{j=1}^{k-1} \frac{\langle v_k, u_j \rangle}{\langle u_j, u_j \rangle} u_j$$

שלב 2 - נרמול:

$$e_k = \frac{u_k}{\|u_k\|}$$

10.4 הטלה אורתוגונלית

**נוסחאות הטלה:
הטלה על וקטור:**

$$\text{proj}_u(v) = \frac{\langle v, u \rangle}{\langle u, u \rangle} u$$

הטלה על תת-מרחב (עם בסיס אורתונורמלי $\{e_1, \dots, e_k\}$)

$$\text{proj}_W(v) = \sum_{i=1}^k \langle v, e_i \rangle e_i$$

11 נוסחאות חשובות - סיכום

נוסחאות מרכזיות:

נוסחת הממדים לסכום: $\dim(W_1 + W_2) = \dim(W_1) + \dim(W_2) - \dim(W_1 \cap W_2)$)1(

משפט הממדים להעתקות: $\dim(V) = \dim(\ker(T)) + \dim(\text{Im}(T))$)2(

דרגת מטריצה: $\text{rank}(A) = \dim(\text{Im}(T_A))$)3(

כפליות דטרמיננטה: $\det(AB) = \det(A) \cdot \det(B)$)4(

הרכבת העתקות: $[S \circ T]_B^D = [S]_C^D \cdot [T]_B^C$)5(

אי-שוויון קושי-שוורץ: $|\langle u, v \rangle| \leq \|u\| \cdot \|v\|$)6(