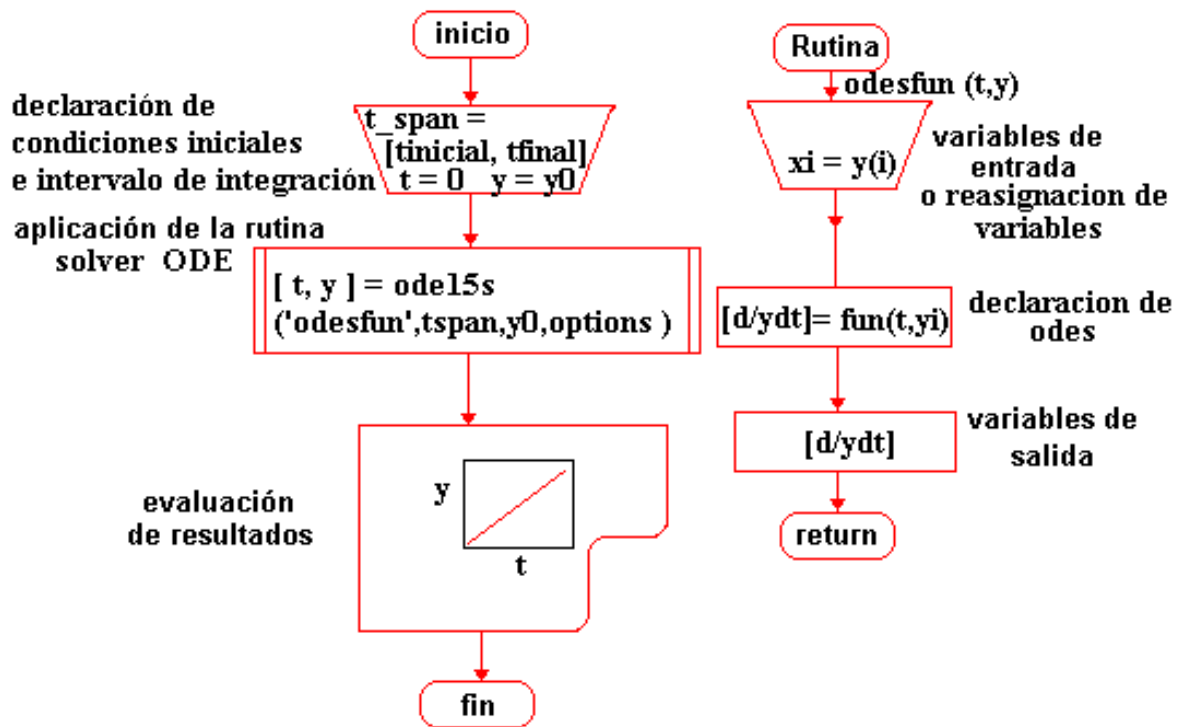




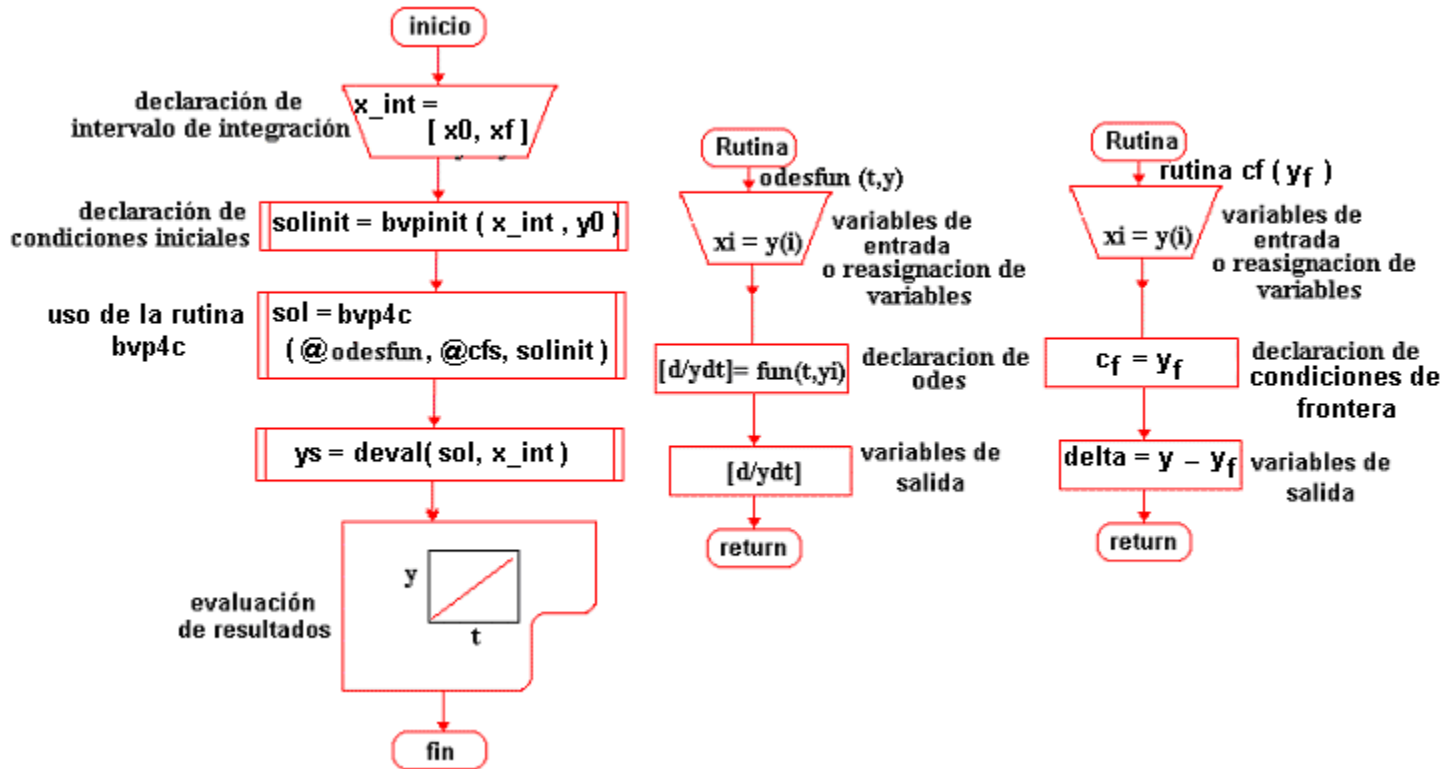
## Técnicas de solución

### 1. A través del método de disparo

Estructura para resolver sistemas de ecuaciones diferenciales ordinarias con valores a la frontera



## 2. Utilizando la rutina BVP4C



La rutina bvp4c permite resolver ecuaciones diferenciales ordinarias con dos valores a la frontera

Sintaxis:

$$\text{sol} = \text{bvp4c}(\text{@odesfun}, \text{@bcfun}, \text{solinit})^1$$

Argumentos de entrada :

**Odefun** : rutina que contiene el conjunto de ecuaciones diferenciales<sup>2</sup>

**Bcfun** : rutina que calcula el residual de las condiciones de frontera  $cf(y(a), y(b))$  y puede tener la forma  $\text{res} = \text{bcfun}(y_a, y_b)^3$

**Solinit** : estimado de valores en la frontera inicial, puede tener la forma

$$\text{solinit} = \text{bvpinit}(x\_int, y0)^4$$

## Ejemplo 1 [[Código](#)]

Trace la respuesta de la función solución para

$$\frac{d^2 y}{dx^2} + y = 0 \quad \text{con las condiciones frontera} \quad cf1 \ x = 0 \quad y = 1 \quad \& \quad cf2 \ x = 1 \quad y = 0.5$$

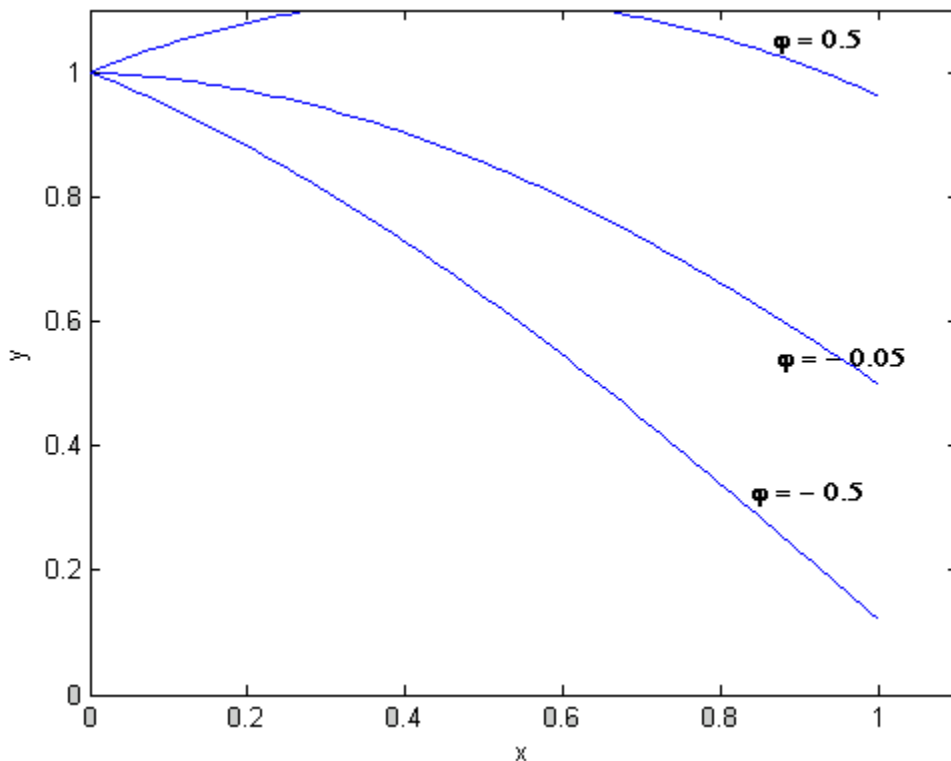
aplicando el método de disparo y la rutina de *BVP4C*

### Solución

La ecuación diferencial ordinaria de segundo orden tendrá que ser expresada como dos ecuaciones diferenciales ordinarias de primer orden como sigue

Si  $\varphi = \frac{dy}{dx}$  entonces EDO1:  $\frac{dy}{dx} = \varphi$  & EDO2:  $\frac{d\varphi}{dx} = -y$  con las condiciones iniciales

Ci1:  $x = 0 \quad y = 1$ , Ci2:  $x = 0 \quad \varphi = \varphi_s$ , en donde el valor de  $\varphi_s$  será supuesto hasta que se cumpla la condición de frontera  $x = 1 \quad y = 0.5$



## Ejemplo 2 [[Código solución](#)]

Se desea resolver el siguiente sistema de ecuaciones diferenciales ordinarias con valores a la frontera

$$\frac{du}{dx} = \frac{u(w-u)}{2v} \quad (1) \qquad \frac{dv}{dx} = -\frac{(w-u)}{2} \quad (2) \qquad \frac{dw}{dx} = \frac{0.9 - 1000(w-y) - 0.5w(w-u)}{z} \quad (3)$$

$$\frac{dz}{dx} = \frac{w-u}{2} \quad (4) \qquad \frac{dy}{dx} = -100(y-w) \quad (5)$$

con las condiciones de frontera  $u(0) = v(0) = w(0) = 1$   $z(0) = -10$  &  $w(1) = y(1)$

si se definen las variables siguientes  $y(1) = u$ ,  $y(2) = v$ ,  $y(3) = w$ ,  $y(4) = z$ , &  $y(5) = y$

## Problemas de Tarea

Resuelva

1.  $\frac{d^3 y}{dx^3} - 3\frac{d^2 y}{dx^2} + \frac{dy}{dx} - 3 = 0$  con la condiciones frontera *cf1*  $x = 0$   $y = 2$  & *cf2*  $x = 0$   $y = 6$   
*cf3*  $x = 0$   $y = 0$  & *cf3*  $x = 10$   $y = 0.7$

2.  $\frac{dx}{dt} = y - 1$   $\frac{dy}{dt} = -3x + 2y$  *cf*  $x(0) = 0$   $y(0) = 0$

3. Se lleva a cabo una reacción de primer orden  $\mathbf{A} \rightarrow \mathbf{B}$  en fase gaseosa en una partícula catalítica sólida, escriba los modelos de difusión-reacción no isotérmica unidireccional, considerando las geometrías

a. Rectangular, b. Cilíndrica & c. Esférica,

expresé su modelo en forma adimensional con las variables siguientes  $\varepsilon = \frac{r}{R}$ ,  $C = \frac{C_A}{C_{As}}$  &  $\theta = \frac{T}{T_s}$

y trace la respuesta de los perfiles de concentración y temperatura

### Datos adicionales

$S_i = 9.1 \text{ m}^2/\text{g cat}$  área superficial

$\Delta H_r = -80000 \text{ J/mol}$  calor de reacción

$R = 8.314 \text{ J/mol K}$  constante universal de los gases

$D_e = 8 \times 10^{-8} \text{ m}^2/\text{s}$  difusividad efectiva

$C_{as} = 10 \text{ mol/m}^3$  concentración en la superficie del catalizador

$T_s = 400 \text{ K}$  temperatura en la superficie del catalizador

$E_a = 120000 \text{ J/mol}$  energía de activación

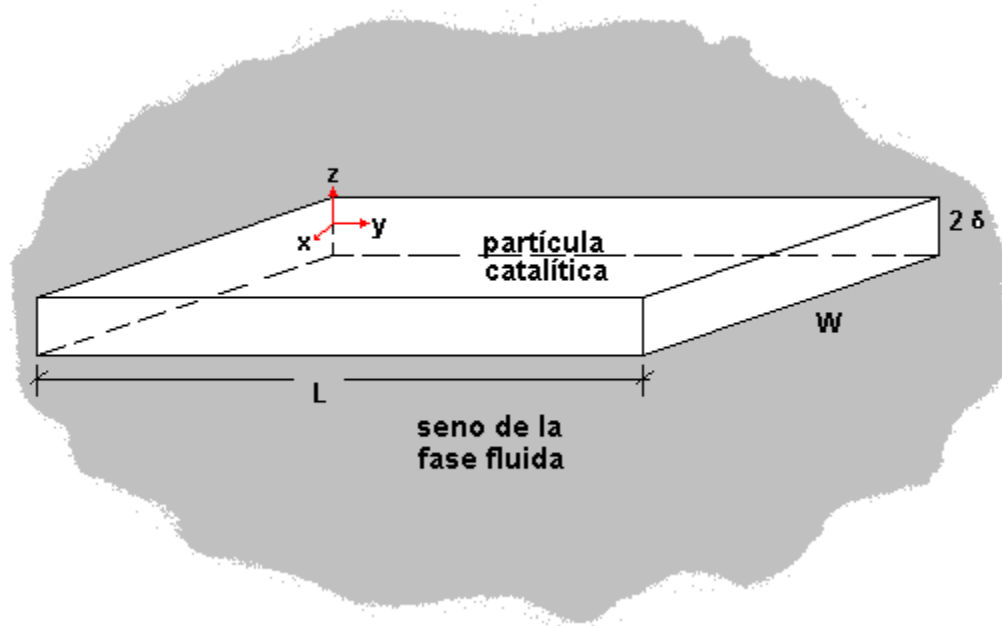
$K_t = 0.004 \text{ J/m s K}$  conductividad térmica del catalizador

$kr_0 = 0.1 \text{ m/s a } 400 \text{ K}$  coeficiente cinético específico

$d_p = 0.005 \text{ m}$  diámetro de la partícula catalítica

$\rho_c = 1.1 \times 10^3 \text{ g/m}^3$  densidad del catalizador

### Solución caso rectangular [\[Código en MATLAB\]](#)



El conjunto de ecuaciones en forma dimensional de los balances de masa y energía para la partícula catalítica son

$$D_{AM} \frac{d^2 C_A}{dz^2} = kr \rho_c S_c C_A \quad kt \frac{d^2 T}{dz^2} = -(-\Delta H_r) kr \rho_c S_c C_A \quad (1)$$

$$CF1 \quad z = 0 \quad \frac{dC_A}{dz} = 0 \quad \frac{dT}{dz} = 0 \quad (2)$$

$$CF2 \quad z = L \quad CA = C_{AS} \quad T = T_s \quad (3)$$

y en forma adimensional se tiene

$$\frac{d^2 C}{d\varepsilon^2} = \frac{kr\rho c Sc L^2}{D_{AM}} C \quad \frac{d^2 \theta}{d\varepsilon^2} = - \frac{L^2 (-\Delta H r) kr\rho c Sc C}{kt} \quad (4)$$

$$kr = kr_0 e^{-\frac{Ea}{RTr} \left(1 - \frac{T_r}{T_s} \frac{1}{\theta}\right)} \quad (5)$$

$$CF1 \quad \varepsilon = 0 \quad \frac{dC}{d\varepsilon} = 0 \quad \frac{d\theta}{d\varepsilon} = 0 \quad (6)$$

$$CF2 \quad \varepsilon = 1 \quad C = 1 \quad \theta = 1 \quad (7)$$

este problema matemático de ecuaciones diferenciales ordinarias de segundo orden con valores a la frontera se pueden expresar en un sistema EDO de primer orden como sigue

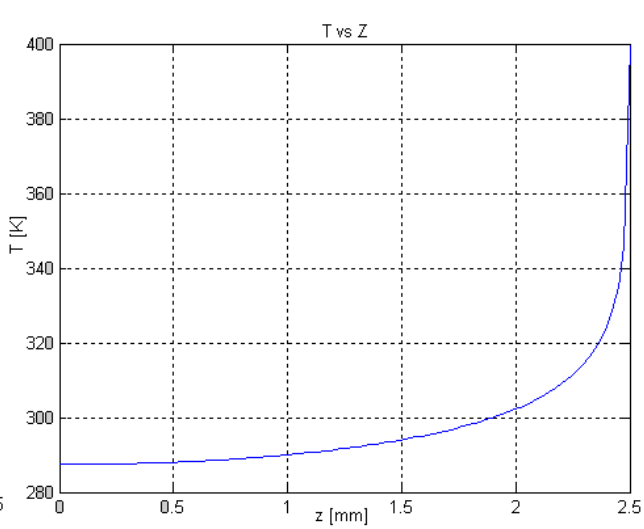
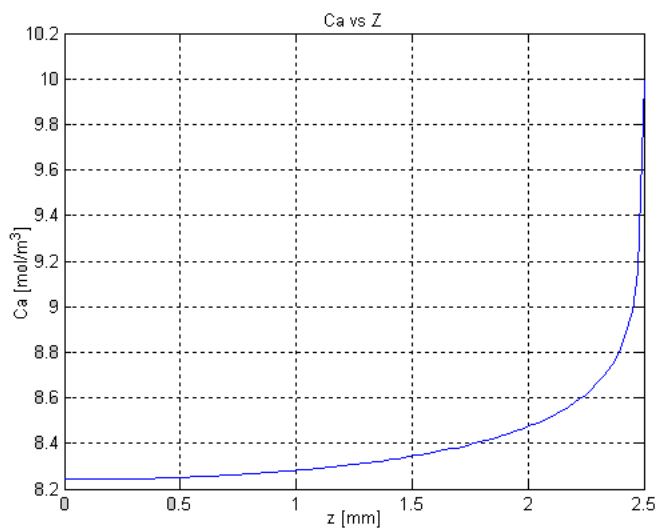
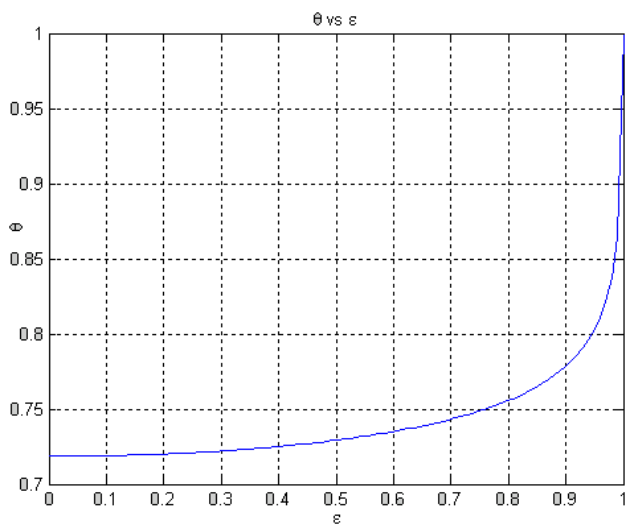
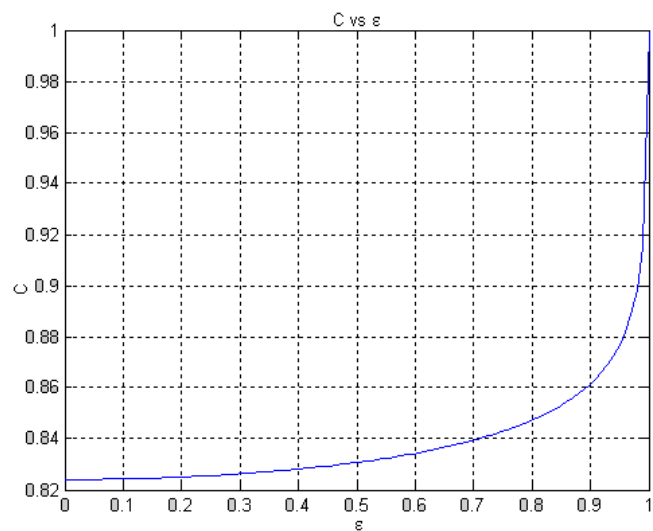
$$\frac{dC}{d\varepsilon} = \varphi \quad (8) \quad \frac{d\varphi}{d\varepsilon} = \frac{kr\rho c Sc L^2}{D_{AM}} C \quad (9) \quad \frac{d\theta}{d\varepsilon} = \psi \quad (10)$$

$$\frac{d\psi}{d\varepsilon} = - \frac{L^2 (-\Delta H r) kr\rho c Sc C}{kt} \quad (11)$$

$$CF1 \quad \varepsilon = 0 \quad \varphi = 0 \quad \psi = 0 \quad (12)$$

$$CF2 \quad \varepsilon = 1 \quad C = 1 \quad \theta = 1 \quad (13)$$

este sistema se puede resolver numéricamente a través del método de disparo o con la rutina bvp4c de MATLAB



## uso de bvp4c para el problema en régimen permanente

código ejemplo 1 [\[Regresar\]](#)

```
% inicio del archivo edo2o.m
% solucion de la ODE de 2° orden
%  $y'' + y = 0$ 
% cf1  $y(0) = 1$ 
% cf2  $y(1) = 0.5$ 
% a partir de los metodos de disparo y
% la rutina vbp4c de matlab

% -----
function edo2o
% -----
clc; clear all; format compact
x_int = linspace(0,1);% intervalo de integracion
% condiciones iniciales
y10 = 1; phi0 = 1;
% vector de condiciones iniciales
y0 = [y10 phi0];
caso=input('Metodo a utilizar: [1] disparo, [2] BVP4C :
');
if caso==1
    fprintf('---- utilizo el metodo del disparo ----\n')

    [x,ys] = ode15s (@odevi,x_int,y0);

    y = ys(:,1);
    % trazo de la respuesta
    figure(1), plot(x,y),xlabel(' x ')
    ylabel(' y '), grid
    axis ([0 1.1 0 1.1])
elseif caso==2
    fprintf('---- utilizo el metodo BVP4C ----\n')
    % propuesta para valores en la frontera inicial
    % \[regresa\]
    solinit = bvpinit(x_int,y0);
    % aplicacion de la rutina bvp4c para resolver el
    ODE
    % \[regresar\]
    sol = bvp4c(@odevi,@cfs,solinit);
    % evaluacion de la solucion en el intervalo de la
    posicion
    ys = deval(sol,x_int);
    % reasignacion de variables
    y = ys(:,1);
    figure(1), plot(x_int,y),xlabel(' x ')
    ylabel(' y '), grid
    axis ([0 1.1 0 1.1])
else
    fprintf('Error en la especificacion del metodo ...')
end

% fin de la funcion edo2o
```

```
% \[regresa\]
% -----
function dvardx = odevi(x,var)
% -----
y = var(1); phi = var(2);

dydx = phi;
dphidx = -y;

dvardx = [dydx dphidx];
% fin de la funcion odevi

% inicio del archivo cfs.m \[regresa\]
% -----
function [rescf]=cfs(y0,yL)
% -----

% rutina para la declaracion de las condiciones de
frontera
% expresado en forma residual
% - entrada y0: condiciones de frontera en extremo
inicial
% yL: condiciones de frontera en extremo
final
% - salida rescf: residual de las condiciones de
frontera
% y0 - cf1
% yL - cf2
%

y_x0 = 1; % condicion de frontera x = 0
y_xL = 0.5; % condicion de frontera x = 1

% calculo de los residuales para las condiciones de
frontera
rescf(1) = y0(1) - y_x0;
rescf(2) = yL(1) - y_xL;

rescf=rescf;
% fin del archivo cfs.m
```



## Ejemplo 2 [\[Regresar\]](#)

% inicio del archivo ex1paper.m

```
%-----  
function ex1paper  
%-----
```

clc; clear all; format compact;

% definicion del intervalo de integracion  
x\_int = linspace(0,1,5);

% estimado inicial para la busqueda de la solucion  
solinit = bvpinit(x\_int,[1 1 1 -10 0.91]);

% uso de la rutina bvp4c para resolver el sistema  
sol = bvp4c(@ex1ode,@ex1bc,solinit);

% evaluacion de la solucion en el intervalo de  
integracion  
ys = deval(sol,x\_int)';

% trazo de la solucion  
for i=1:length(ys)  
 figure(i), plot(x\_int,ys(:,i))  
 xlabel(' x '),ylabel(' y\_i '), grid  
end

```
%-----  
function dydx = ex1ode(x,y)  
%-----
```

dydx = [ 0.5\*y(1)\*(y(3) - y(1))/y(2)  
-0.5\*(y(3) - y(1))  
(0.9 - 1000\*(y(3) - y(5)) - 0.5\*y(3)\*(y(3) - y(1)))/y(4)  
0.5\*(y(3) - y(1))  
100\*(y(3) - y(5))];

```
%-----  
function res = ex1bc(ya,yb)  
%-----
```

res = [ ya(1) - 1  
 ya(2) - 1  
 ya(3) - 1  
 ya(4) + 10  
 yb(3) - yb(5)];

% fin del archivo ex1paper.m

## Codigo problema 3 [\[Regresar\]](#)

% inicio del archivo catalitico2.m

%  
% codigo para resolver el problema de reacción de primer orden  $A \rightarrow B$  en fase  
% gaseosa en una partícula catalítica sólida con problema de difusión-reacción  
% no isotérmica unidireccional en una tableta rectangular  
%

```
% -----  
function catalitico2  
% -----
```

clc; clear all; format compact;  
global Si dHr De Ea kt kr0 R Tr rhoc Ts Cas Rp  
% -----

%datos del problema

```
% -----  
Si=9.1;%m2/g cat  
dHr=-80000;%J/mol  
R=8.314;%J/ mol K  
De=8e-8;%m2/s  
Cas=10;%mol/m3  
Ts=400;%K
```

```

Tr=400;%K
Ea=120000;%J/mol
kt=0.004;%J/ m s K
kr0=0.1;%m/s a 400 K
dp=0.005;%m
Rp=dp/2;%m
rhoc=1.1e3;%g/m3
% -----
% especificacion del vector de posicion
E=linspace(0,1);
% propuesta para valores en la frontera inicial
solinit = bvpinit(E,[ 0 0 0.75 0]);
% aplicacion de la rutina bvp4c para resolver el ODE
sol = bvp4c(@slab2,@cf2,solinit);
% evaluacion de la solucion en el intervalo de la posicion
y = deval(sol,E)';
% reasignacion de variables
C=y(:,1); Teta=y(:,3);
% calculo de concentracion y temperatura dimensionales
z=E*Rp*1000; Ca=C*Cas; T=Ts*Teta;
% -----
% impresion de resultados
% -----
figure(1), plot(E,C),grid
xlabel ('\epsilon'), ylabel ('C')
title('C vs \epsilon')

figure(2), plot(E,Teta), grid
xlabel ('\epsilon'), ylabel ('\theta')
title('\theta vs \epsilon')

figure(3), plot(z,Ca), grid
xlabel ('z [mm]'), ylabel ('Ca [mol/m^{3}]')
title('Ca vs Z')

figure(4), plot(z,T), grid
xlabel ('z [mm]'), ylabel ('T [K]')
title('T vs Z')
% fin del archivo catalitico2.m

% inicio del archivo cf2.m
% -----
function [rescf]=cf2(y0,yL)
% -----

% rutina para la declaracion de las condiciones de frontera
% expresado en forma residual
% - entrada y0: condiciones de frontera en extremo inicial
% yL: condiciones de frontera en extremo final
% - salida rescf: residual de las condiciones de frontera
% y0 - cf1
% yL - cf2
%

C = 1; Teta = 1; % condicion de frontera E=1
dCdE0 = 0; dTetadE0 = 0; % condicion de frontera E=0

```

```

%calculo de los residuales para las condiciones de frontera
rescf(1)=y0(2) - dCdE0;
rescf(2)=y0(4) - dTetadE0 ;
rescf(3)=yL(1) - C;
rescf(4)=yL(3) - Teta;
rescf=rescf';
% fin del archivo cf2.m

```

```

%inicio del archivo slab2.m
% -----
function dfdE=slab2(E,f)
% -----
% rutina de declaracion del modelo diferencial
global Si dHr De Ea kt kr0 Tr rhoc R Ts Cas Rp
% reasignacion de variables
C=f(1);    dCdE=f(2);
Teta=f(3);  dTetadE=f(4);

EaR=Ea/(R*Tr);
kc=kr0*exp(EaR*(1-Tr/(Ts*Teta)));
ra=-Rp^2*kc*rhoc*Si*C;
Rgen=-ra/De;
Qgen=(-dHr)*(-ra)/kt;
% ecuaciones diferenciales ordinarias de primer orden
dfdE(1)=dCdE;    % variable phi
dfdE(2)=Rgen;    % balance de masa especie A
dfdE(3)=dTetadE; % variable psi
dfdE(4)=Qgen;    % balance de energia
dfdE=dfdE';
%fin del archivo slab2.m

```