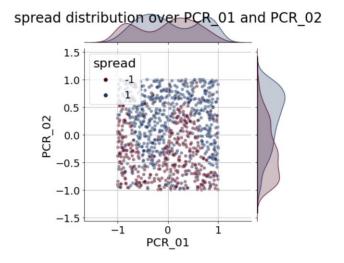
Major 02 Report

Part 1: Basic model selection with k-Nearest Neighbors

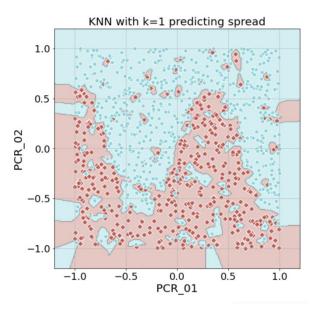
Visualization and basic analysis

<u>שאלה 1:</u>



<u>שאלה 2:</u>

K=1: אימנו מודל על סט האימון עם הפרמטר



Model selection

<u>שאלה 3:</u>

. k=7 אינו kNN ערך ה-k שהתקבל כאופטימלי

נשים לב שעבור ערך זה של k אנחנו מקבלים דיוק גבוהה עבור סט האימון ובנוסף גם דיוק גבוהה על סט הוולדיציה, ניתן לראות לפי הגרף שהדיוק המתקבל בערך זה כבור שני הסטים קרוב מאוד.

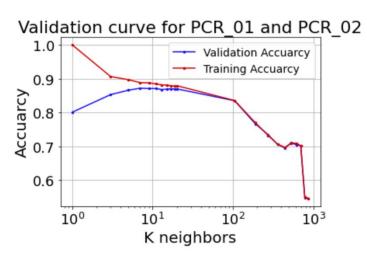
על מנת לבחור את הפרמטר האופטימלי עלינו לבחור פרמטר כזה שעבורו הדיוק בסט loss - האימון הוא הגבוהה ביותר (וה-loss הוא הנמוך ביותר) וגם ההפרש בין הדיוק של סט האימון הוא המינימאלי ביותר.

0.872 : הדיוק המתקבל עבור דיוק סט הוולידציה היא

.0.8884285714285713 ועבור סט האימון:

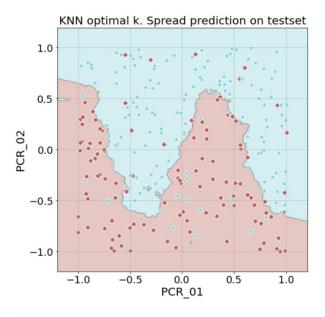
עבור הערכים 5<K מתקיים כי הדיוק של סט האימון גבוה לעומת סט הוולידציה(מבחן), לכן מתקיים בטווח ערכים זה - .Overfitting.

> עבור הערכים K>100 מתקיים כי דיוק האימון קטן ולכן בטווח ערכים מתקיים-Underfitting.



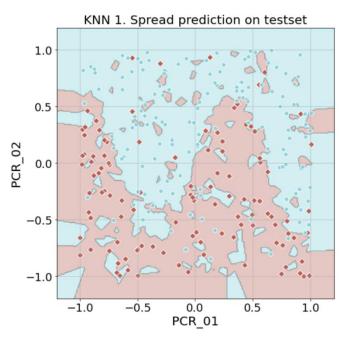
<u>שאלה 4:</u>

- גרף האופטימלי



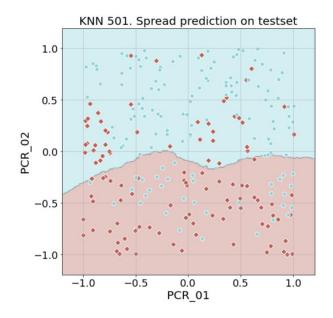
.0.856 האופטימלי על המבחן הוא: 6.856

<u>שאלה 5:</u>



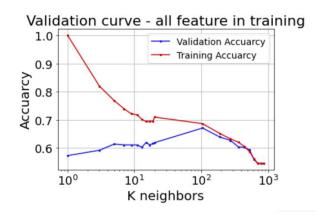
ניתן לראות שעבור k=1 הגבולות מאוד רגישים, הכוונה שהמודל מותאם מאוד לסט k=1 האימון, זאת אומרת שאנחנו נצפה ל Overfitting. וכן ניתן לראות מהצגת הגרף על

כי ישנם טעויות על samples שלא נראה על ידי המודל - המודל אינו גמיש/מכליל עבור מידע אחר. ועל כן ניתן לראות כי דיוק מודל זה נמוכה מהאופטימלי: **0.796.**

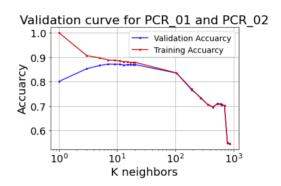


בנוסף ניתן לראות עבור k=501 כי הגבול בגרף הוא מאוד אדיש, ישנו קו יחסית ישר החותך את כל מרחב הsamples. מודל זה מבצע וUnderfitting שכן כפי שניתחנו את הפרמטר K (בשאלה 3), הדיוק על סט האימון הוא נמוך. וכן ניתן לראות כי הדיוק על סט המבחן נמוך גם כן: 0.688.

:6 שאלה



בהרצאה בכתה הוסבר לנו שמודל KNN עובד בצורה פחות יעילה על דאטה סט בעל מספר פיצ'רים גבוה יחסית למספר הדגימות תחת ההסבר כי ככל שמספר המימדים של דגימה גדולה יותר ה"מרחק" בין 2 נק' קרוב יותר. על כן ככל שמספר העמודות גדול יותר אנו צופים שהנק' במרחב יהיו יותר קרובות אחת לשנייה ועל כן יתנו מס' רב של שגיאות על מדגם המבחן. ובאמת, ההבדל המשמעותי בין גרף זה לגרף בשאלה 3 הוא שבגרף זה, כאשר אימנו על כל הפיצ'רים הדיוק גם של האימון וגם של הולידציה נמוכים יותר בממוצע וכן דיוק המקסימלי של הולידציה נמוך משמעותית מאימון 2 הפיצ'רים.



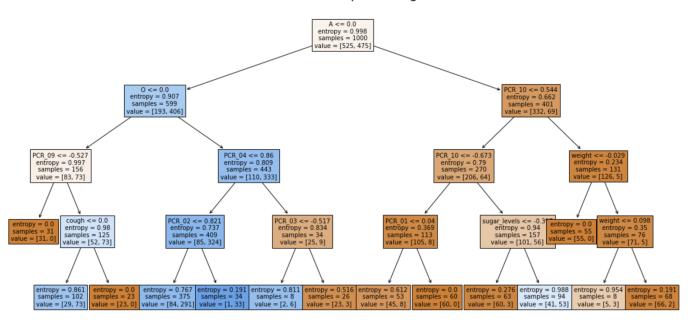
Decision trees: Part 2

Visualization

<u>שאלה 7:</u>

0.78: שגיאת האימון שקיבלנו היא

Decision Tree for predicting risk:



C

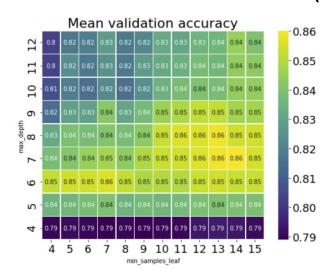
Model selection

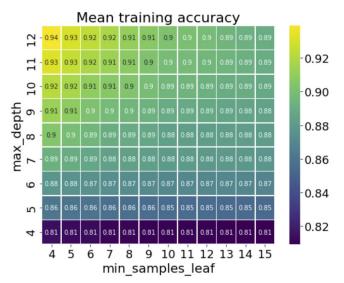
<u>שאלה 8:</u>

(<u>a</u> לאחר בדיקת טווחי ערכים שונים וחיפוש עבור ערכים עבורם שגיאת הוולידציה היא הגבוהה ביותר בחרנו להשתמש בטווחים הבאים

[4,12]: Max_depth

[4,15]:Min_samples_leaf





: הערכים שעבורם נקבל את הדיוק האופטימלי הם (c

. min_samples_leaf=7 -I max_depth=6

0.86 הדיוק ב-validation

: הערכים שעבורם נקבל Underfitting הם (d

.min samples leaf=15-I max depth=4

: הערכים שעבורם נקבל overfitting הם (e

max_depth = 12 I Min_sample_leaf = 4

לן עבור הערכים בסעיף d נקבל שהדיוק בסט האימון הוא הנמוך ביותר (ושגיאה הכי C) עבור הערכים בסעיף d גדולה), במצב זה מתקבל Underfitting.

עבור הערכים בשאלה e נקבל שההפרש בין הדיוק בסט הוולדיציה לסט האימון הוא Overfitting הגדול, ביותר וזה המצב בו נקבל

עכשיו נבין את הקשר בין הפרמטרים לתוצאות שקבלנו.

מכל שבעץ שלנו יש יותר עלים אז המודל המתקבל מסובך יותר, הפרמטרים max_depth ככל שבעץ שלנו יש יותר עלים אז המודל המתקבל מסובך יותר, הפרמטרים min_samples_leaf.

ככל שעומק העץ גדול יותר וככל שהמספר הדגימות המינימאלי בעלה קטן יותר אז נקבל עלים.

מודל "מסובך מידי" יקבל Overfitting ו-"מודל פשוט מידי" יקבל

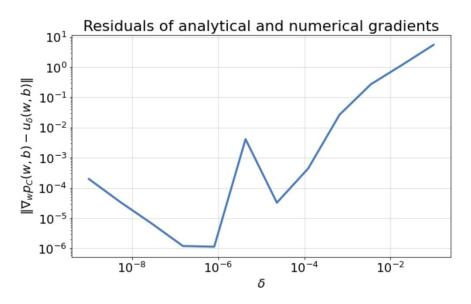
<u>שאלה 9:</u>

עבור עץ ההחלט בעל סט הערכים האופטימליים (משאלה 8c) נקבל כי הדיוק המתקבל עבור עץ ההחלט בעל סט הערכים האופטימליים (משאלה 0.828).

Part 3: Linear SVM and the Polynomial kernel

Verifying your implementation: Numerical vs. analytical gradients

<u>שאלה 10:</u>



ניתן לראות שבאיזור שבו דלתא הוא $^{-6}$ 1 נקבל ההפרש בין הנגזרת בנקודה והגרדיאנט האנליטי הוא המינימלי ולכן ישנה הערכה מדויקת כאשר דלתא בנק' זו.

בערכים הקטנים מהנק' הנ"ל נקבל כי ההפרש מתחיל לגדול הנובע משגיאות נומריות.

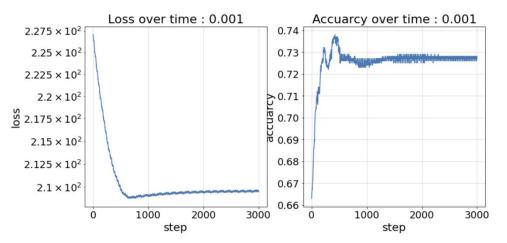
ובערכים הגדולים מאוד מהנק' הנגזרת פחות מדויקת ולכן ההפרש גדל בהתאם.

Solving Soft SVM problems using Stochastic Gradient Descent (SGD)

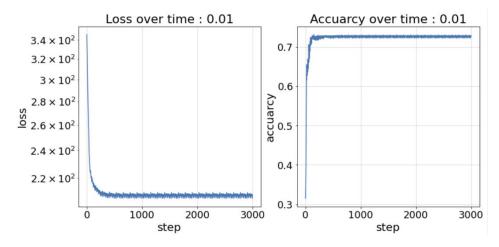
<u>שאלה 11:</u>

על מנת לקבל גרפים אינפורמטיביים ראינו כי עם C=0.1 אנחנו לא מקבלים תוצאות טובות ולכן לאחר בדירה של מספר ערכי C ראינו שעבור 0.3 ניתן לראות את ההבדלים בצורה טובה יותר בין קצבי הלמידה השונים.

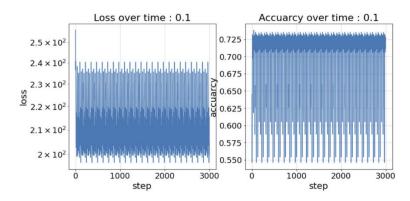
Learning Rate = 0.001



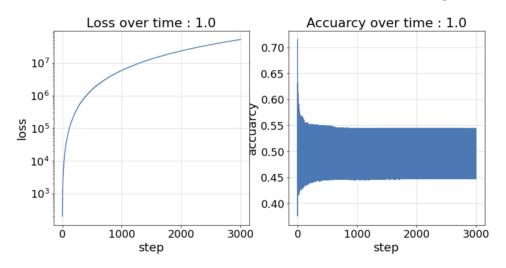
Learning Rate = 0.01



Learning Rate= 0.1

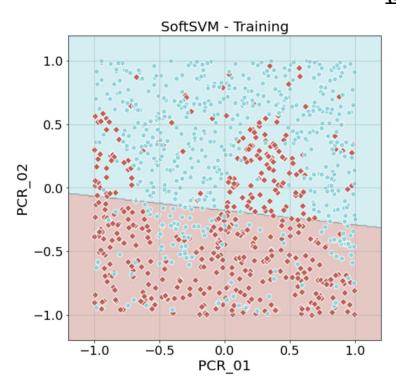


Learning Rate = 1



נבחר קצב למידה 0.01 בכלל שניתן לראות שהוא מקבל דיוק גבוהה יחסית (a

(0.7 בערך) במספר נמוך של איטרציות וגם בעל השגיאה הנמוכה ביותר מכל הגרפים. (<u>b</u>



עבור Learning rate = 0.01 הדיוק המקסימלי הוא ~ 0.75 לפי הגרף לעי"ל (0.73) עבור loss המינימלי הוא ~ 200 (205).

ניתן לראות כי מס' הצעדים עד שה accuracy בערכו המקסימלי שונה במעט למספר loss הצעדים של ה loss המינימלי עבור learning rate הנ"ל(ה

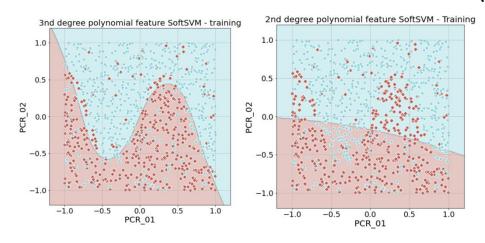
זאת מכיוון שלומרות ש hinge loss חוסם את loss 0/1 חוסם את hinge הדוק. ירידה ב loss 0/1 את מכיוון שלומרות ש loss 0/2 וכתוצאה מכך אין הבטחה על עלייה ברמת הדיוק.

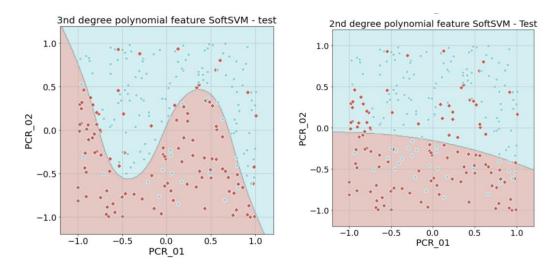
כתוצאה מכך הגרפים לא מתקבעים על ערך מקסימלי ומינימלי של דיוק Iossi עבור אותו מספר צעדים.

Using a feature mapping

<u>שאלה 12:</u>

.0.72 שגיאת האימון היא 0.723 ושגיאת המבחן היא 2^{nd} -PolynomialFeatures עבור 3^{nd} -PolynomialFeatures עבור 3^{nd} -PolynomialFeatures עבור





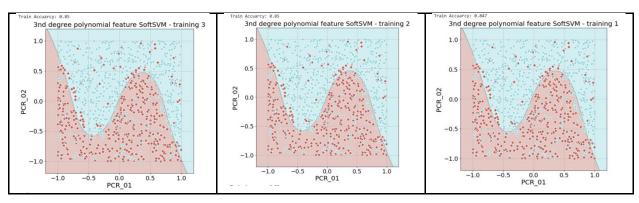
<u>6</u> ההבדל שקבלנו בין המפרידים עבור הפולינומים הוא שעבור הדאטה סט הנתון לא קיים פולינום מדרגה שנייה המסוגל להפריד אותו בצורה טובה מספיק לכן קבלנו את המפריד הטוב ביותר עבור פולינום מדרגה 2 וכפי שניתן לראות הוא אינו מפריד מספק. המפריד שקבלנו עבור הפולינום מדרגה 3 אכן מפריד בעל דיוק גבוה ומותאם להתפלגות של הדאטה ואכן מפריד את המידע בצורה יחסית טובה (ביחס לדאטה וביחס למפרידים שראינו עד כה).

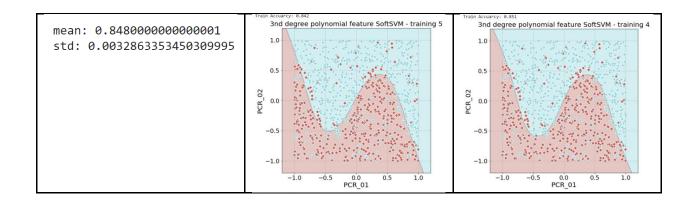
<u>שאלה 13:</u>

[0.847, 0.85, 0.85, 0.851, 0.842] חמשת דיוקי המודל על סט האימון: (\mathbf{a}

הממוצע של המודלים הוא: 0.848

0.0032863353450309995 :סטיית התקן של המודלים היא





c) כפי שהוכחנו בעיית ה-SoftSVM היא בעיה קמורה ולכן מובטח שה-SGD יתכנס למינימום גלובאלי, ואכן כפי שניתן לראות כי סטיית התקן בין התוצאות השונות המתקבלות בכל אחת מן ההרצות נמוכה מאוד.

השונות מתקבלת בגלל שנקודת ההתחלה נבחרת באופן שרירותי (וקטור משקולות התחלתי w אקראי), האלגוריתם עוצר בנקודות קרובות מאוד למינימום ולא בהכרח במינימום (האלגוריתם עוצר אחרי מספר צעדים קבוע מראש).

נרצה להראות ש־

$$\lim_{\gamma \longrightarrow \infty} sign(\sum_{i \in [m], a_i > 0} a_i y_i e^{-\gamma ||x - x_i||_2^2}) = y_{i^*}, i^* = argmin||x - x_i||_2^2$$

 $d_i=||x-x_i||_2^2$ לצורך הנוחות נסמן $d_i=||x-x_i||_2^2$ נסיק כי לכל מתקיים ש $i^*\neq i\in[m]$ נסיק כי לכל ל $i^*=argmin||x-x_i||_2^2$, i^* מתקיים ש

$$\lim_{\gamma \longrightarrow \infty} sign(\sum_{i \in [m], a_i > 0} a_i y_i e^{-\gamma d_i}) =$$

$$\lim_{\gamma \longrightarrow \infty} sign(\sum_{i \in [m], a_i > 0, i \neq i^*} a_i y_i e^{-\gamma d_i} + a_{i^*} y_{i^*} e^{-\gamma d_{i^*}}) =$$

: נשתמש בכך ש־ $a_{i^*}e^{-\gamma d_{i^*}}=lpha>0$ עבור $sign(t)=sign(rac{t}{lpha})$ ונקבל

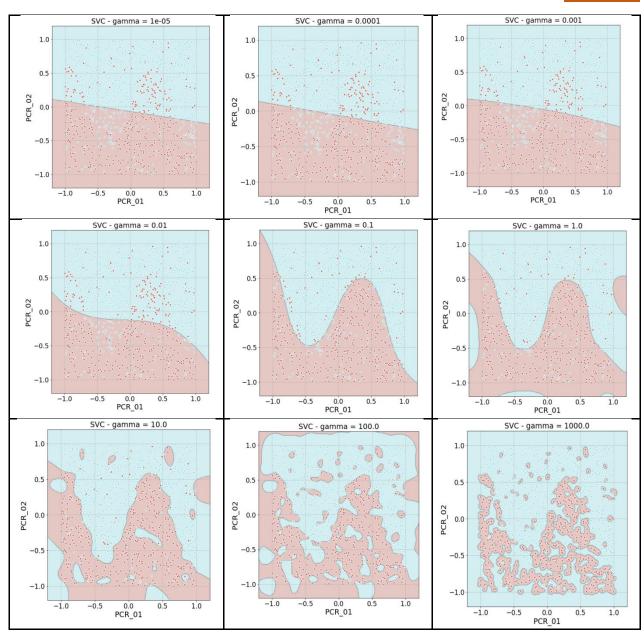
$$\lim_{\gamma \longrightarrow \infty} sign(\sum_{i \in [m], a_i > 0, i \neq i^*} \tfrac{a_i}{a_{i}^*} y_i e^{-\gamma(d_i - d_{i^*})} + y_{i^*}) =$$

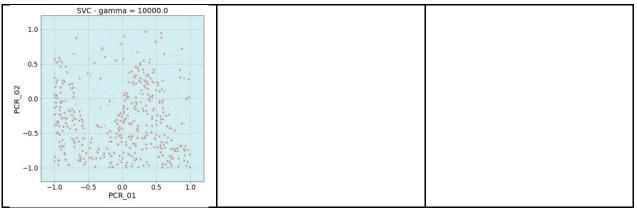
 $\lim_{\gamma\longrightarrow\infty}\sum_{i\in[m],a_i>0,i\neq i^*}rac{a_i}{a_i^*}y_ie^{-\gamma(d_i-d_{i^*})}=0$ ולכן $e^{\gamma(d_i-d_{i^*})}=0$ אז $\gamma\longrightarrow\infty$ איז פאשר γ ינקבל ש:

$$sign(y_i^*) = y_i^*$$

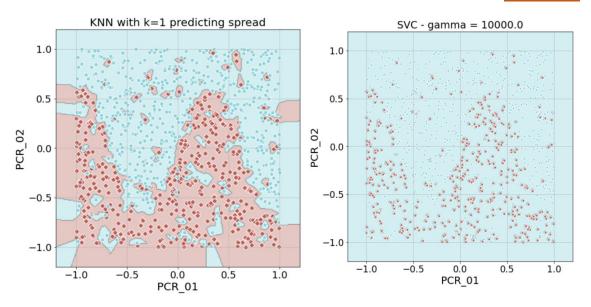
 y_i שהשוויון האחרון נובע מהגדרת

<u>שאלה 15:</u>





:16 שאלה



שני המודלים, גם SVC עם גאמה= 10000 וגם KNN עם k=1, מודלים מאוד דומים אך עם הבדל מסוים.

תחילה, 2 המודלים דומים בכך ששניהם מבצעים overfitting על סט האימון שלנו, בנוסף, ציפינו שהם יהיו זהים אחד לשני מכיוון שככל שגאמה גדולה יותר ישנה חשיבות לנק' קרובות יותר אליה בדומה לKNN.

אך לאחר בחינה במימוש כל אחד מהמודלים יש שוני גדול בין ה2 והוא הסיבה לשינוי הויזואליזציה והדיוק.

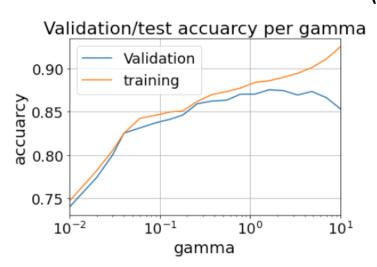
בRBF קרנל ככל שהגאמה גדלה הפונקציה במרחב נהיית מורכבת יותר ולכן מישור הTH במרחב חותך את הפונקצייה הגאוסיאנית קרוב לנק' האימון. בפשטות, ב SVM עם RBF קרנל ככל שהגאמה גדלה יש השפעה גדולה יותר לנק' שקרובות אחת לשנייה כפי שראינו בהרצאה. ועל כן כפי שרואים בגרף, הגאמה גדולה מאוד לכן מסווגת טוב מאוד את הנק' האימון אך מאבד את יכולת ההכללה שלו.

וכן ב KNN אנו מנבאים לפי המרחק במרחב. הנק' במרחק הקרובה לנקודת אימון יחידה תהיה בעלת אותו צבע של נק' האימון. וזה יוצר את ההבדל בויזואליזציות.

<u>שאלה 17:</u>

טווח הערכים שבחרנו הוא $\left[10^{-2},10^1\right]$ לאחר בדיקה של טווחים שונים של ערכי (a גאמה.

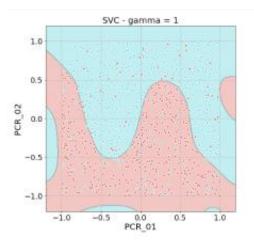
עבור גבול עליון גדול יותר (וגם כפי שניתן לראות בגרף) נקבל שהדיוק של סט האימון קטן וסט הוולידציה גדל לכן בהכרח לא נתעניין בערכים גדולים יותר כאלה ועבור ערכים הקטנים מהגבול התחתון נקבל שהדיוק של שני הסטים נמוך מאוד (אפילו עבור גבול תחתון של 0.1) .



- underfitting עבור גאמה 0.01 נקבל (c
 - overfitting עבור גאמה =10 נקבל (d
- e) נשים לב שעבור ערכים קרובים וגדולים מ-10 נקבל שההפרשבין הדיוק של סט האימון והוולידציה הוא גדול ולכן במצב זה נקבל Overfiiting.

עבור ערכים הקטנים מ0.01 נקבל שהדיוק של סט האימון נמוך מאוד ולכן במצב זה נקבל . Underfitting.

:18 שאלה



נשיב לב שלמודל שקבלנו יש דמיון למודל שקבלנו בשאלה מספר 4, אך הם גם שונים במספר דברים. המפריד שקבלנו ב- RBF חלק יותר לעומת המפריד שקבלנו ב-kNN, דבר שנובע מאופן פעולת האלגוריתם, המפריד ב-kNN נקבע לפי הסיווג של כל נקודה בהתאם למרחקה מהשכנים הקרובים אליה ולכן אין צפייה לחלקות. ב-RBF המפריד שקבלנו הינו החתך האוקלידי של פונ' הגאוסיין במימד גדול יותר, וכידוע זוהי פונקצייה חלקה.

נצפה שבמודל ה-RBF נקבל דיוק גבוהה יותר כי בנוסף להתחשבות במרחקים של הנקודות יש גם התחשבות למשקלים של כל נקודה.

קבלנו שהדיוק של המודל היא 0.868 (עבור בחירת גאמה להיות 1).

נזכר שבשאלה 4 עבור kNN עם k האופטימלי קבלנו דיוק של 0.856 ולכן נתן להסיק כי spread. עדיף עבור המשימה של ניבוי ה-spread.