Détection de mélanome de la peau

Présentation TIPE réalisée par : ORKHIS Walid

Numéro d'inscription SCEI: 21072

Sommaire

- 1. Introduction
- 2. Réseaux de neurones artificiels.
 - Principe
 - Perceptron
 - Sigmoid
- Apprentissage du réseaux de neurones.
 - Principe
 - · Descente du gradient
 - Retropropagation
- 4. Réseaux de neurones convolutifs
 - architecture
 - Convolution
 - · Pooling
 - Test du réseau pour mon etude de melanome
- 5. Conclusion

Introduction

Mélanome



Figure 1 : grain de beauté

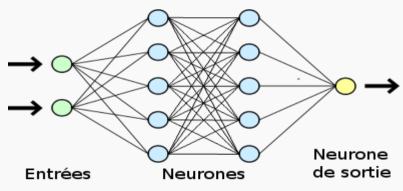


Figure 2: mélanome de la peau

Réseaux de neurones artificiels

Qu'est ce qu'un réseau de neurones artificiel

 Le Deep learning ou apprentissage profond est l'une des technologies principales du Machine learning. Avec le Deep Learning, nous parlons d'algorithmes capables de mimer les actions du cerveau humain grâce à des réseaux de neurones artificielles.



Perceptron

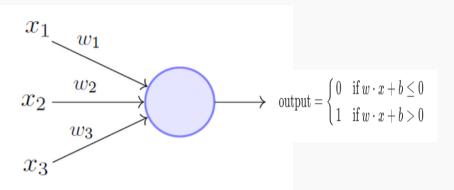
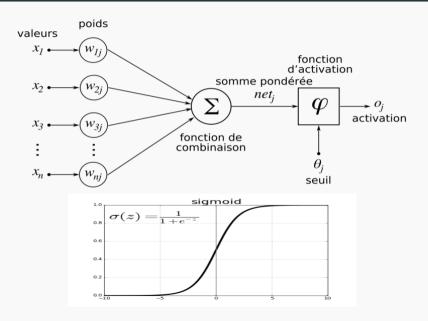


Figure 3: Perceptron

Sigmoid



Apprentissage du réseaux de neurones.

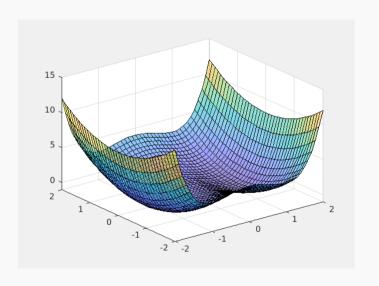
Principe

 Pour quantifier dans quelle mesure nous atteignons l'apprentissage du réseaux, nous définissons une fonction de coût:

$$C(w,b) \equiv (1/2n)\sum_{x} \| y(x) - a \|^2$$

• Notre algorithme d'entraînement a fait du bon travail s'il peut trouver des poids et des biais tels que : $C(w,b) \approx 0$

Descente du gradient



Descente du gradient

Réfléchissons à ce qui se passe lorsque nous déplaçons d'une petite quantité $\Delta v1$ dans la direction v1, et d'une petite quantité $\Delta v2$ dans la direction v2. le Calcul nous dit que C change comme suit :

$$\Delta C \approx \frac{\partial C}{\partial v 1} \Delta v 1 + \frac{\partial C}{\partial v 2} \Delta v 2$$

- Nous définirons alors le gradient de C: $\nabla C = (\frac{\partial C}{\partial v_1}, \frac{\partial C}{\partial v_2})$
- On suppose on choisit : $\Delta v = -\eta \nabla C$
- Donc : $\Delta C \approx -\eta \nabla C \cdot \nabla C = -\eta \|C\|^2$ qui est toujours negative car $\|C\| \ge 0$ et $\eta > 0$
- Et on utilise à nouveau cette règle de mise à jour pour effectuer un autre mouvement : $v \to v' = v \eta \nabla C$

Retropropagation

- La rétropropagation consiste à comprendre comment la modification des pondérations et des biais dans un réseau modifie la fonction de coût.
- La rétropropagation est basée sur quatre équations fondamentales :

$$\begin{array}{ll} \succ & \delta^L = \Delta_a \mathcal{C} \odot \sigma'(\mathbf{z}^L) \\ \succ & \delta^l = \left((w^{l+1})^T \delta^{l+1} \right) \odot \sigma'(\mathbf{z}^l), \\ \succ & \frac{\partial \mathcal{C}}{\partial b^l_j} = \delta^l_j, \\ \succ & \frac{\partial \mathcal{C}}{\partial w^l_{jk}} = a^{l-1}_k \delta^l_j. \end{array} \tag{preuve en annexe} \label{eq:delta_loss}$$

Retropropagation

- Les équations de rétropropagation nous fournissent un moyen de calculer le gradient de la fonction de coût. Et on peut Écrire cela explicitement sous la forme d'un algorithme:
 - Entrée x : définissez l'activation correspondante a₁ pour la couche d'entrée.
 - Anticipation : Pour chaque l=2,3,...,L calculer $z^l = w^l a^{l-1} + b^l et a^l = \sigma(z^l)$.
 - ightharpoonup Erreur de sortie δ_L : Calculer le vecteur

$$\delta^L = \Delta_{\mathrm{a}} \mathcal{C} \odot \sigma'(z^L)$$

- > Rétropropager l'erreur : Pour chaque l=L-1,L-2,...,2 calculer : $\delta^l = \left((w^{l+1})^T \delta^{l+1} \right) \odot \sigma'(z^l)$,
- Sortie :Le gradient de la fonction de coût est donné par

$$\frac{\partial \mathcal{C}}{\partial b_j^l} = \delta_j^l, \ \frac{\partial \mathcal{C}}{\partial w_{jk}^l} = a_k^{l-1} \delta_j^l.$$

Réseaux de neurones convolutifs

Architecture du réseaux de neurones convolutifs

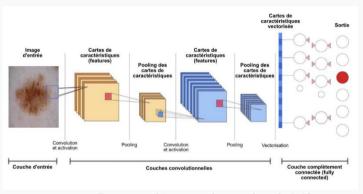


Figure : architecture des couches du RNC

Yaller Implémentation en Python

Convolution

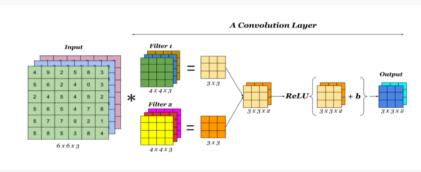


Figure 9: convolution

Yaller Implémentation en Python

Pooling

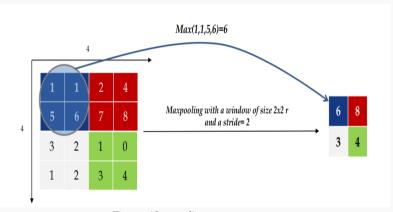


Figure 10 : pooling

Yaller Implémentation en Python

Apprentissage du Réseaux de neurones convolutifs

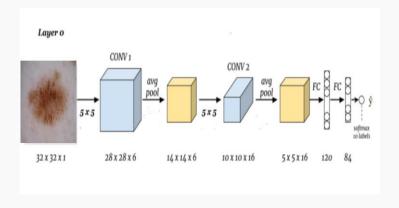


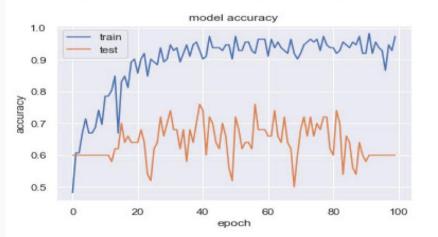
Figure 11 : Apprentissage du Réseaux de neuronnes convolutifs Implémentation en Python

Changement la fonction de coût pendant l'apprentissage



Évolution de la précision pendant l'apprentissage

```
Validation loss: 67.61959979408665
Validation accuracy: 0.31578946
dict_keys(['loss', 'accuracy', 'val_loss', 'val_accuracy'])
```



Prédire la catégorie des images connues:

Après avoir demandé au dermatologue KHALLAA youness mehdi de m'envoyer un exemple d'un de ses patients atteints de mélanome, il m'a envoyé l'exemple.



photo à tester

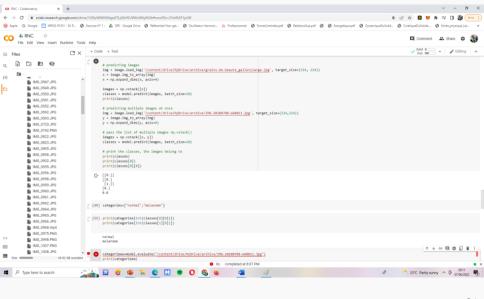


Grain de beauté



Mélanome de la peau envoyé par le médecin flouté

Test du réseaux de neurones de convolution



Conclusion

Merci pour votre attention

Annexe

Les Scripts Python

- Importer les bibliothèques nécessaires
- · Importation des données
- Visiualiser les quelques données
- Implementation de l'architecture des couches de Convolution et de pooling
- Visualisation du réseaux
- Apprentissage du RNC
- Générer des prédictions

Preuve des équations de retropropagation.

importer bibliothèque nécessaire

```
import os
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
from tensorflow.keras.models import Sequential
from tensorflow.keras import layers, losses
from tensorflow.keras.preprocessing.image import ImageDataGenerator
```

Importer les données

```
PATH = "/content/drive/MyDrive/archive"
7
   train dir = os.path.join(PATH, 'train')
   test dir = os.path.join(PATH, 'test')
   train benign dir = os.path.join(train dir, 'benign')
10
   train malignant dir = os.path.join(train dir, 'malignant')
   test benign dir = os.path.join(test dir, 'benign')
   test malignant dir = os.path.join(test dir, 'malignant')
   train image generator = ImageDataGenerator(rescale=1./255)
14
   test image generator = ImageDataGenerator(rescale=1./255)
15
   train data gen = train image generator.flow from directory(
16
   batch size=128, directory=train dir, shuffle=True, target size=(224,224)
   ,class mode='binary')
   test data gen = test image generator.flow from directory(batch size=1
   28, directory=test dir,target size=(224, 224), class mode='binary')
```

Visiualiser les quelques données

```
def plot_images(img_arr):
    fig, axes = plt.subplots(1, 5, figsize=(25, 25))
    axes = axes.flatten()
    for img, ax in zip(img_arr, axes):
        ax.imshow(img)
        ax.axis('off')
    plt.tight_layout()
    plt.show()
sample_training_images, _ = next(train_data_gen)

plot_images(sample_training_images[:5])
```

Exécution



Implementation de l'architecture des couches de Convolution et de pooling

```
18 model = Seguential([
      layers.Conv2D(16, (3, 3), activation='relu', input shape=(224, 224
                                                                      , 3)),
19
      layers.MaxPooling2D(pool size=(2, 2)),
      layers.Conv2D(64, (3, 3), activation='relu'),
20
21
      lavers.MaxPooling2D(pool size=(2, 2)),
      layers.Conv2D(64, (3, 3), activation='relu'),
22
23
      layers.MaxPooling2D(pool size=(2, 2)),
      lavers.Flatten(),
24
25
      layers.Dense(100, activation='relu'),
26
      lavers.Dropout(.2),
      layers.Dense(1, activation='sigmoid')
27
```

Visualisation du réseaux

model.summary()

Exécution:

Model: "sequential_1"		
Layer (type)	Output Shape	Param #
conv2d_3 (Conv2D)	(None, 222, 222, 16)	448
max_pooling2d_3 (MaxPooling 2D)	(None, 111, 111, 16)	0
conv2d_4 (Conv2D)	(None, 109, 109, 64)	9280
<pre>max_pooling2d_4 (MaxPooling 2D)</pre>	(None, 54, 54, 64)	0
conv2d_5 (Conv2D)	(None, 52, 52, 64)	36928
max_pooling2d_5 (MaxPooling 2D)	(None, 26, 26, 64)	0
flatten_1 (Flatten)	(None, 43264)	0
dense_2 (Dense)	(None, 100)	4326500
dropout_1 (Dropout)	(None, 100)	0
dense_3 (Dense)	(None, 1)	101
Total params: 4,373,257 Trainable params: 4,373,257 Non-trainable params: 0		

Apprentissage du RNC

Générer des prédictions

```
# predicting images
img = image.load img('/content/drive/MyDrive/archive/grains-de-
beaute gallerylarge.jpg', target size=(224, 224))
x = image.img to array(img)
x = np.expand dims(x, axis=0)
images = np.vstack([x])
classes = model.predict(images, batch size=10)
# predicting multiple images at once
img = image.load img('/content/drive/MyDrive/archive/IMG-20200708-
WA0011.jpg', target size=(224,224))
y = image.img to array(img)
v = np.expand dims(v, axis=0)
pass the list of multiple images np.vstack()
images = np.vstack([x, y])
classes = model.predict(images, batch size=10)
# print the classes, the images belong to
print(classes)
categories=["normal", "melanome"]
print(categories[int(classes[0][0])])
print(categories[int(classes[1][0])])
```

Preuve

Nous prouverons la première équation

on sait que :
$$\delta_j^L = \frac{\partial C}{\partial z_j^l}$$

En appliquant la règle de la chaine : $\delta_j^L = \sum_k \frac{\partial C}{\partial a_k^L} \frac{\partial a_k^L}{\partial z_j^L}$

où la somme est sur tous les neurones k de la couche de sortie. Bien entendu, l'activation de sortie a_k^L du kème neurone ne dépend que de l'entrée pondérée z_i^L pour le jème neurone lorsque

k=j. Et donc $\frac{\partial a_k^L}{\partial z_1^L}$ s'annule quand k≠j. En conséquence, nous pouvons

simplifier l'équation précédente pour :
$$\delta_j^L = \frac{\partial c}{\partial a_I^L} \frac{\partial a_I^L}{\partial z_I^L}$$

Et puisque
$$a_j^L = \sigma(z_j^L)$$

Donc

$$\delta_j^L = \frac{\partial \mathcal{C}}{\partial a_I^L} \sigma_i(z_j^L)$$

Preuve

Ensuite, nous prouverons la deuxième equation, qui donne une équation pour l'erreur δ^l en termes d'erreur dans la couche suivante. δ^{l+1} . Pour ce faire, on veut réécrire $\delta_j^l = \frac{\partial C}{\partial x^l}$

en fonction de
$$oldsymbol{\delta}_k^{l+1} = rac{\partial \mathcal{C}}{\partial z_k^{l+1}}$$

. Nous pouvons le faire en utilisant la règle de la chaîne,

$$\delta_j^l = \frac{\partial \mathcal{C}}{\partial z_j^l} = \sum_k \frac{\partial \mathcal{C}}{\partial z_k^{l+1}} \frac{\partial z_k^{l+1}}{\partial z_j^l} = \sum_k \frac{\partial z_k^{l+1}}{\partial z_j^l} \delta_k^{l+1}$$
On sait que
$$z_k^{l+1} = \sum_i w_{ki}^{l+1} a_i^l + b_k^{l+1} = \sum_i w_{ki}^{l+1} \sigma(z_i^l) + b_k^{l+1}$$

En differenciant
$$\frac{\partial z_k^{l+1}}{\partial z_j^L} = w_{kj}^{l+1} \sigma(z_j^L)$$
 En remplacant
$$\delta_j^l = \sum_k w_{kj}^{l+1} \delta_k^{l+1} \sigma(z_j^L)$$

$$\delta_j^l = \sum_k w_{kj}^{l+1} \, \delta_k^{l+1} \sigma_i(z_j^L)$$

Références



- https://faculty.uca.edu/ecelebi/documents/JAAD_2018.pdf
- https://towardsdatascience.com/backpropagation-made-easy-e90a4d5ede55
- https://www.actuia.com/contribution/cyrille-kone/a-travers-les-reseaux-de-neurones-aconvolution-en-deep-learning/
- https://www.mayoclinic.org/diseasesconditions/melanoma/symptoms-causes/syc-20374884
- https://www.imaios.com/fr/Societe/blog/Classification-desimages-medicales-comprendre-lereseau-de-neuronesconvolutifs-CNN