

# Matemáticas Computacionales

## Práctica 1: Gráficas de Curvas

Alumno: María Fernanda Orozco Medellín

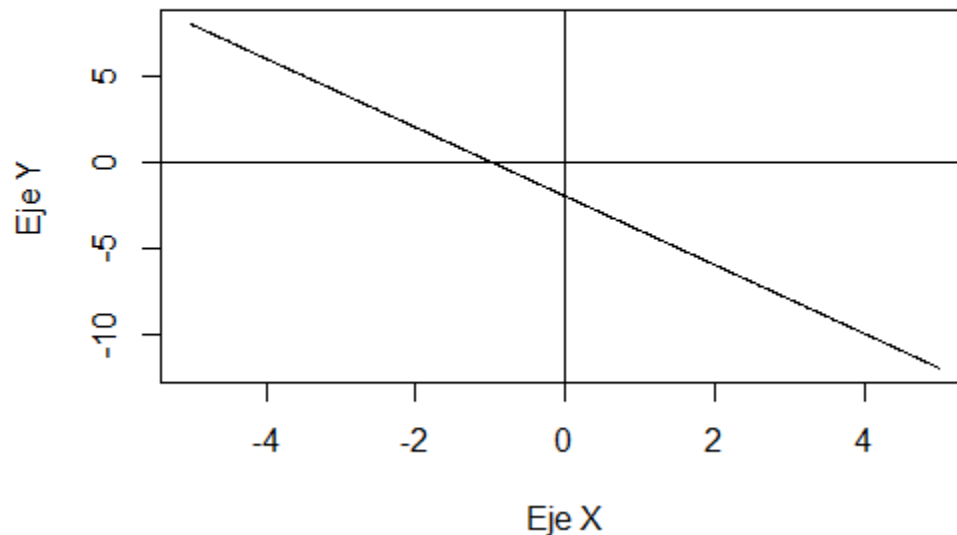
Semestre: Febrero-Junio 2021

1. Introducción
2. Curvas en  $R^2$ 
  - 2.1 Línea recta

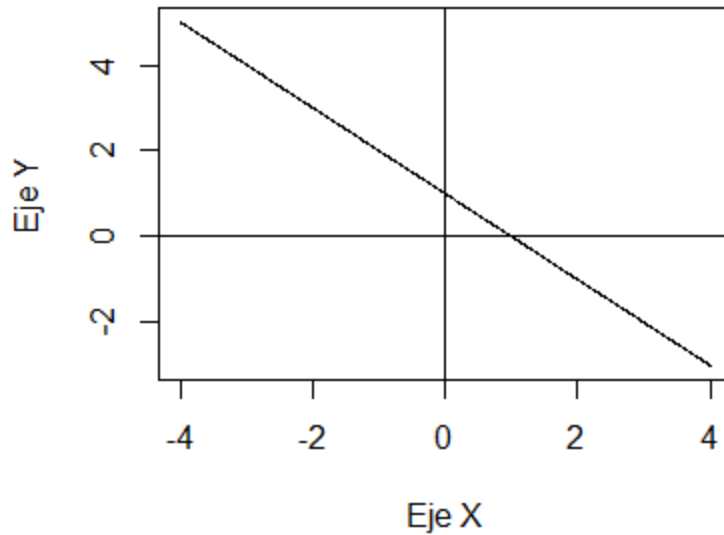
Llamamos línea recta al lugar geométrico de los puntos tales que tomados 2 puntos diferentes cualesquiera  $P_1(x_1, y_1)$  y  $P_2(x_2, y_2)$  del lugar, el valor de la pendiente  $m$  calculado por medio de la fórmula  $m = \frac{y_1 - y_2}{x_1 - x_2}$ ,  $x_1 \neq x_2$ .

Se utilizará la ecuación de la forma pendiente-intersección para graficar en R.

```
1 #Línea recta
2 m <- 4 #pendiente
3 b <- 4 #intersección
4
5 #funcion de la línea recta
6 f <- function(m, b, x){
7   return(m * x + b)
8 }
9
10 x <- seq(-6, 6, 0.01) #vector de -6 a 6
11 y <- f(m, b, x) #evaluamos
12
13 plot(x, y, type = "l", xlab = "Eje x", ylab = "Eje y") #graficamos
14 abline(h = 0, v = 0) #una línea horizontal que pasa por el 0 en las x y una línea vertical que pasa por el 0 en las y
15
```



```
16 m <- -1 #pendiente
17 b <- 1 #intersección
18
19 #funcion de la línea recta
20 f <- function(m, b, x){
21   return(m * x + b)
22 }
23
24 x <- seq(-4, 4, 0.01) #vector de -4 a 4
25 y <- f(m, b, x) #evaluamos
26
27 plot(x, y, type = "l", xlab = "Eje x", ylab = "Eje y") #graficamos
28 abline(h = 0, v = 0) #una línea horizontal que pasa por el 0 en las x y una línea vertical que pasa por el 0 en las y
29
```



## 2.2 Parábola

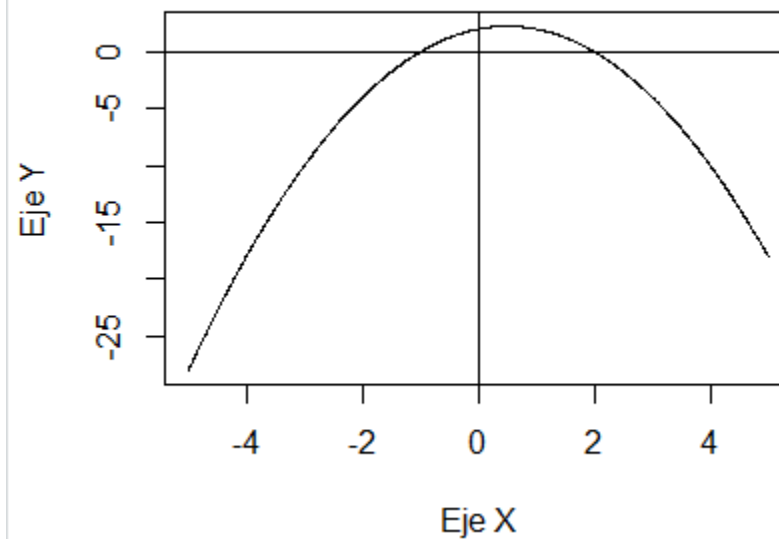
Una parábola es el lugar geométrico de un punto que se mueve en un plano de tal manera que su distancia a una recta fija, situada en el plano, es siempre igual a su distancia de un punto fijo del plano y que no pertenece a la recta. El punto fijo se llama foco y la recta fija directriz de la parábola.

La definición excluye el caso en que el foco está sobre la directriz.

```

30 #Parabola
31 g <- function(x){
32   return(-x^2 + x + 2)
33 }
34
35 x <- seq(-5, 5, 0.01) #vector de -5 a 5
36 y <- g(x)
37
38 plot(x, y, type = "l", xlab = "Eje X", ylab = "Eje Y") #graficamos
39 abline(h = 0, v = 0) #una línea horizontal que pasa por el 0 en las x y una línea vertical que pasa por el 0 en las y

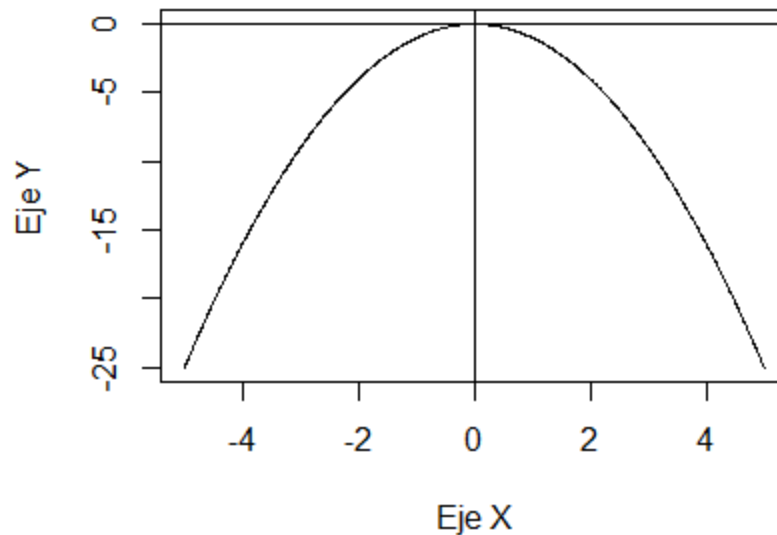
```



```

40
41 g <- function(x){
42   return(-x^2)
43 }
44
45 x <- seq(-5, 5, 0.01) #vector de -5 a 5
46 y <- g(x)
47
48 plot(x, y, type = "l", xlab = "Eje X", ylab = "Eje Y") #graficamos
49 abline(h = 0, v = 0) #una línea horizontal que pasa por el 0 en las x y una línea vertical que pasa por el 0 en las y
50
51 #-----

```



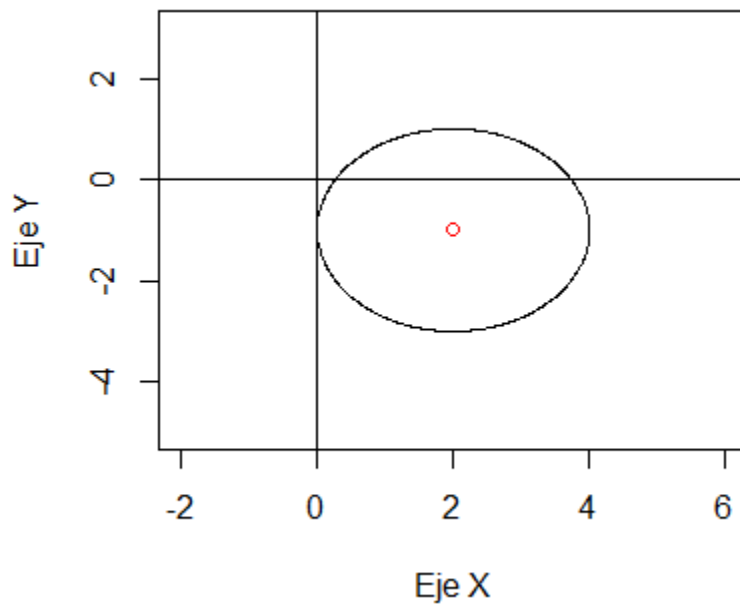
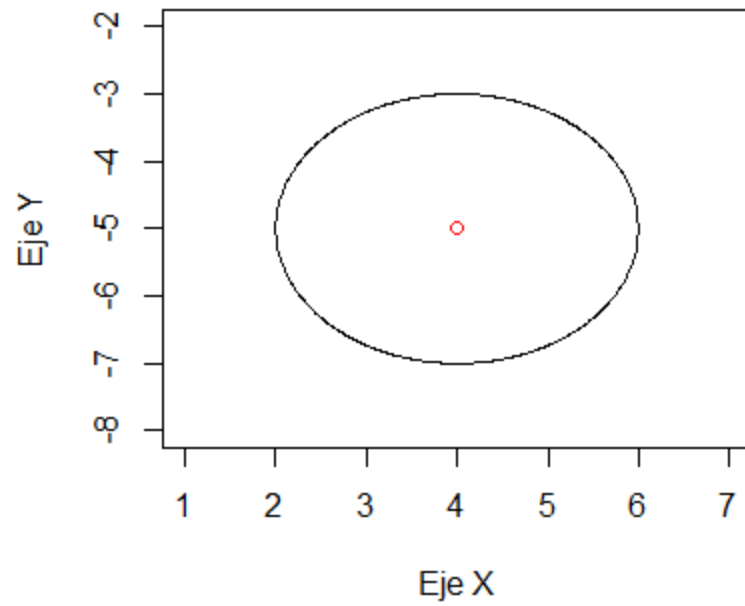
### 2.3 Circunferencia

La circunferencia es el lugar geométrico de un punto que se mueve en un plano de tal manera que se conserva siempre a una distancia constante de un punto fijo de ese plano. El punto fijo se llama centro de la circunferencia, y la distancia constante se llama radio.

```

51 #Circunferencia
52 circunferencia <- function(h, k, r){
53   if (r >= 0){ # r tiene que ser positivo
54     if (r == 0){ # si es r = 0, entonces es un punto
55       plot(x = h, y = k, xlab = "Eje X", ylab = "Eje Y") # grafica del punto
56     } else{
57       x <- seq(h - r, h + r, 0.01) # ya que no podemos graficar en todo R^2
58       ypositiva <- k + sqrt(r^2 - ((x - h)^2)) # parte positiva de la circunferencia
59       ynegativa <- k - sqrt(r^2 - ((x - h)^2)) # parte negativa de la circunferencia
60       # graficamos primero la parte positiva
61       plot(x, ypositiva, type = "l", xlim = c(h - (r + 2), h + (r + 2)), ylim = c(k - (r + 2), k + (r + 2)),
62          xlab = "Eje X", ylab = "Eje Y")
63       lines(x, ynegativa, type = "l") # agregamos la parte negativa
64       abline(h = 0, v = 0) # agregamos los ejes
65       points(x = h, y = k, col = "blue") # dibujamos el centro
66     }
67   } else{
68     return(print("El radio no es positivo."))
69   }
70 }
71
72 # ejecutamos la funcion
73 circunferencia(2, -1, 2)
74
75 circunferencia(4, -5, 2)
76

```



## 2.4 Elipse

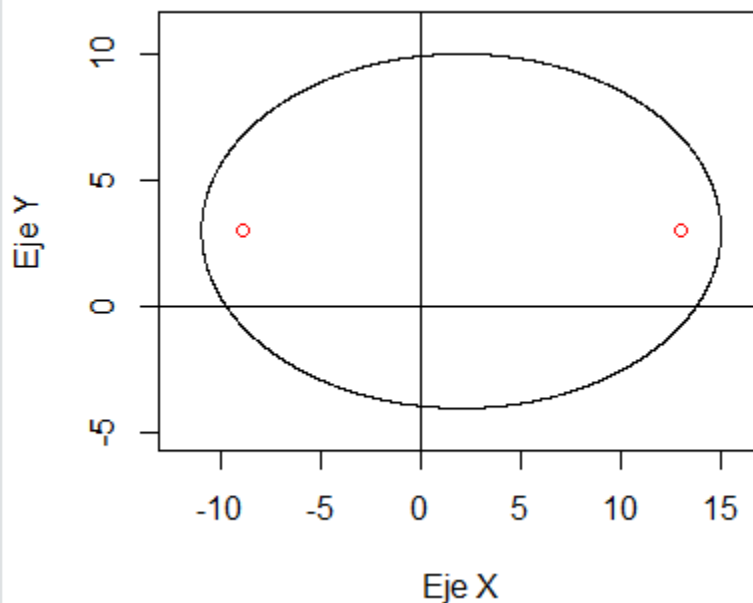
Una elipse es el lugar geométrico de un punto que se mueve en un plano de tal manera que la suma de sus distancias a dos puntos fijos de ese plano es siempre igual a una constante, mayor que la distancia entre los dos puntos.

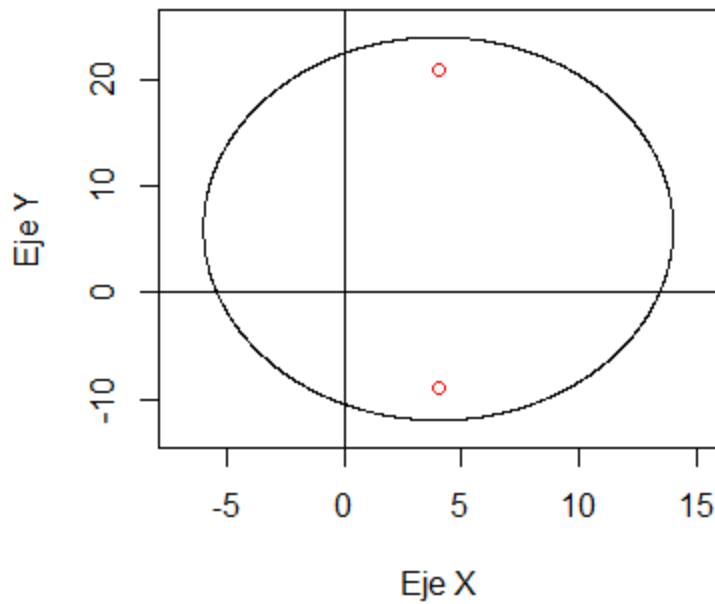
Los dos puntos fijos se llaman focos de la elipse. La definición de una elipse excluye el caso en que el punto móvil esté sobre el segmento que une los focos.

```

77
78 #Elipse
79 ellipse <- function(h, k, a, b, horizontal){
80   if (a > b){ # a tiene que ser mayor que b
81     c <- sqrt(a^2 - b^2) # calculamos c
82     if (horizontal){ # si es una elipse horizontal
83       x <- seq(h - a, h + a, 0.01) #definimos el dominio
84       ypositiva <- k + sqrt((b^2 - (b^2/a^2) * ((x - h)^2))) # parte positiva
85       ynegativa <- k - sqrt((b^2 - (b^2/a^2) * ((x - h)^2))) # parte negativa
86       # graficamos primero la parte positiva
87       plot(x, ypositiva, type = "l", xlim = c(h - (a + 1), h + (a + 1)), ylim = c(k - (b + 1), k + (b + 1)),
88         xlab = "Eje x", ylab = "Eje y")
89       lines(x, ynegativa, type = "l") # agregamos la parte negativa
90       abline(h = 0, v = 0) # ejes coordenados
91       points(x = c(h - c, h + c), y = c(k, k), col = "red") # focos
92     } else{
93       x <- seq(h - b, h + b, 0.01)
94       ypositiva <- k + sqrt((a^2 - (a^2/b^2) * ((x - h)^2)))
95       ynegativa <- k - sqrt((a^2 - (a^2/b^2) * ((x - h)^2)))
96       plot(x, ypositiva, type = "l", xlim = c(h - (b + 1), h + (b + 1)), ylim = c(k - (a + 1), k + (a + 1)),
97         xlab = "Eje x", ylab = "Eje y")
98       lines(x, ynegativa, type = "l")
99       abline(h = 0, v = 0)
100      points(x = c(h, h), y = c(k - c, k + c), col = "red")
101    }
102  } else {
103    return(print("No cumple las condiciones para ser una elipse. (a no es mayor que b)"))
104  }
105 }
106
107 ellipse(2, 3, 13, 7, TRUE)
108
109 ellipse(4, 6, 18, 10, FALSE)
110

```





## 2.5 Hipérbola

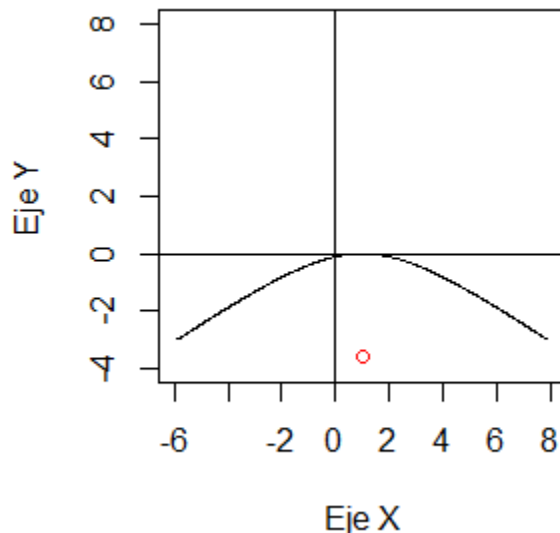
Una hipérbola es el lugar geométrico de un punto que se mueve en un plano de tal manera que el valor absoluto de la diferencia de sus distancias a dos puntos fijos del plano, llamados focos, es siempre igual a una cantidad constante, positiva y menor que la distancia entre los focos.

La definición de la hipérbola excluye el caso en que el punto móvil se mueve sobre la recta que pasa por los focos a excepción del segmento comprendido entre ellos. Los focos y el punto medio de este segmento no pueden pertenecer al lugar geométrico.

```

110
111 #Hiperbola
112 hiperbola <- function(h, k, a, b, horizontal){
113   c <- sqrt(a^2 + b^2) # calculamos c
114   if (horizontal){ # hiperbola sobre el eje x
115     xizq <- seq(h - (a + 3), h - a, 0.01) # dominio izquierdo
116     xder <- seq(h + a, h + (a + 3), 0.01) # dominio derecho
117     yizqpositiva <- k + sqrt((b^2/a^2)*((xizq - h)^2) - b^2) # parte positiva del dominio izquierdo
118     yizqnegativa <- k - sqrt((b^2/a^2)*((xizq - h)^2) - b^2) # parte negativa del dominio izquierdo
119     yderpositiva <- k + sqrt((b^2/a^2)*((xder - h)^2) - b^2) # parte positiva del dominio derecho
120     ydernegativa <- k - sqrt((b^2/a^2)*((xder - h)^2) - b^2) # parte negativa del dominio derecho
121     # graficamos la parte positiva del dominio izquierdo
122     plot(xizq, yizqpositiva, type = "l", xlim = c(h - (a + 4), h + (a + 4)), ylim = c(k - (b + 4), k + (b + 4)),
123          xlab = "Eje X", ylab = "Eje Y")
124     lines(xizq, yizqnegativa, type = "l") # agregamos parte negativa del dominio izquierdo
125     lines(xder, yizqpositiva, type = "l")
126     lines(xder, yizqnegativa, type = "l")
127     abline(h = 0, v = 0) # ejes coordenados
128     points(x = c(h - (a + c)), y = c(k)), col = "green") # focos
129   } else{ # hiperbola sobre el eje y
130     yizq <- seq(k - (a + 3), k - a, 0.01) # rango inferior
131     yder <- seq(k + a, k + (a + 3), 0.01) # rango superior
132     xizq <- seq(k - (a + 3), k - a, 0.01) # dominio inferior
133     xder <- seq(k + a, k + (a + 3), 0.01) # dominio superior
134     xizqpositiva <- h + sqrt((b^2/a^2)*((yizq - k)^2) - b^2) # parte positiva del rango inferior
135     xizqnegativa <- h - sqrt((b^2/a^2)*((yizq - k)^2) - b^2) # parte negativa del rango superior
136     yizqpositiva <- h + sqrt((b^2/a^2)*((yizq - k)^2) - b^2) # parte positiva del dominio inferior
137     yizqnegativa <- h - sqrt((b^2/a^2)*((yizq - k)^2) - b^2) # parte negativa del dominio superior
138     # graficamos
139     plot(xizqpositiva, yizq, type = "l", xlim = c(h - (b + 4), h + (b + 4)), ylim = c(k - (a + 4), k + (a + 4)),
140          xlab = "Eje X", ylab = "Eje Y")
141     lines(xizqnegativa, yizq, type = "l")
142     lines(yizqpositiva, yizq, type = "l")
143     lines(yizqnegativa, yizq, type = "l")
144     abline(h = 0, v = 0)
145     points(x = c(h), y = c(k - (a + c))), col = "green") # focos
146   }
147 }
148
149 hiperbola(1, 2, 2, 3, FALSE)

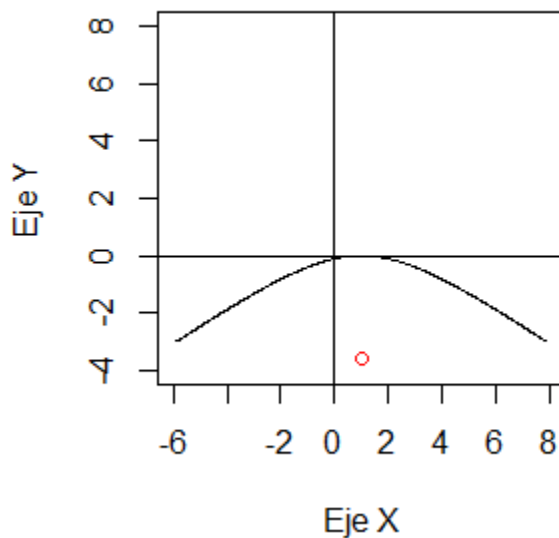
```



```

132 #Hiperbola
133 hiperbola <- function(h, k, a, b, horizontal){
134   c <- sqrt(a^2 + b^2) # calculamos c
135   if (horizontal){ # hiperbola sobre el eje x
136     xizq <- seq(h - (a + 3), h - a, 0.01) # dominio izquierdo
137     xder <- seq(h + a, h + (a + 3), 0.01) # dominio derecho
138     yizqpositiva <- k + sqrt((b^2/a^2)*((xizq - h)^2) - b^2) # parte positiva del dominio izquierdo
139     yizqnegativa <- k - sqrt((b^2/a^2)*((xizq - h)^2) - b^2) # parte negativa del dominio izquierdo
140     # graficamos la parte positiva del dominio izquierdo
141     plot(xizq, yizqpositiva, type = "l", xlim = c(h - (a + 4), h + (a + 4)), ylim = c(k - (b + 4), k + (b + 4)),
142         xlab = "Eje X", ylab = "Eje Y")
143     lines(xizq, yizqnegativa, type = "l") # agregamos parte negativa del dominio izquierdo
144     abline(h = 0, v = 0) # ejes coordenados
145     points(x = c(h - (a + c)), y = c(k), col = "red") # focos
146   } else{ # hiperbola sobre el eje y
147     yizq <- seq(k - (a + 3), k - a, 0.01) # rango inferior
148     yder <- seq(k + a, k + (a + 3), 0.01) # rango superior
149     xizqpositiva <- h + sqrt((b^2/a^2)*((yizq - k)^2) - b^2) # parte positiva del rango inferior
150     xizqnegativa <- h - sqrt((b^2/a^2)*((yizq - k)^2) - b^2) # parte negativa del rango superior
151     # graficamos
152     plot(xizqpositiva, yizq, type = "l", xlim = c(h - (b + 4), h + (b + 4)), ylim = c(k - (a + 4), k + (a + 4)),
153         xlab = "Eje X", ylab = "Eje Y")
154     lines(xizqnegativa, yizq, type = "l")
155     abline(h = 0, v = 0)
156     points(x = c(h), y = c(k - (a + c)), col = "red") # focos
157   }
158 }
159
160 hiperbola(1, 2, 2, 3, FALSE)

```



### 3. Referencias

- 1] Charles H Lehmann. Geometría analítica. LIMUSA, 1965.
- 2] [https://github.com/Orozco96/Matematicas\\_Computacionales/tree/main/Pr%C3%A1ctica\\_01](https://github.com/Orozco96/Matematicas_Computacionales/tree/main/Pr%C3%A1ctica_01)