

ESTRUTURAS DE DADOS E ALGORITMOS

Sumário: Ficha 2 Duração: 2 Aulas

PARTE I

Esta ficha consiste na criação de uma classe para representar uma **matriz de reais** com as operações típicas que se realizam com matrizes. Os elementos da matriz devem ser guardados num *array* dinâmico de duas dimensões de acordo com a ordem da matriz.

Ficheiro Matriz.h

```
#pragma once
// Definição da classe Matriz que contem as operações
// tipicas de matrizes
class Matriz {
private:
       float **elems;
       int linhas;
       int colunas;
       // Funções privadas
       void Apagar();
       void Iniciar(int nLinhas, int nColunas);
public:
       Matriz();
                                   // Construtor de defeito
       Matriz(const Matriz& m1); // Construtor Copy
       Matriz(int nLinhas, int nColunas);
                           // Destrutor
       ~Matriz();
              PodeMultiplicar(const Matriz* pm);
       bool
              PodeSomar(const Matriz* pm);
       bool
       const Matriz& operator = (const Matriz& m1);
       Matriz operator + (const Matriz& m1);
       Matriz operator * (const Matriz& m1);
       bool Ler(char* nome_ficheiro);
       void Escrever();
       Matriz DecomporLU ();
```

A classe deve designar-se por *Matriz* e possuir os seguintes atributos privados:

- elems elementos da matriz.
- linhas número de linhas da matriz.
- colunas número de colunas da matriz.

A classe deve conter:

LEE – ES – EDA Página 1 de 4

- Um construtor que recebe a ordem da matriz e cria uma matriz com elementos a zero.
- Um construtor cópia que cria uma nova matriz a partir de outra já existente.
- Um construtor por omissão (a ordem da matriz é definida posteriormente).
- Um destrutor para eliminar os dados dinâmicos da classe.

E os seguintes métodos:

- Ler Lê os dados da matriz de um ficheiro⁽¹⁾.
- Escrever Escreve no ecrã o conteúdo da matriz.
- **PodeSomar** Verifica se duas matrizes podem ser somadas.
- *PodeMultiplicar* Verifica se duas matrizes podem ser multiplicadas.
- operador atribuição (=) atribuição de matrizes⁽²⁾.
- operador soma (+) soma de matrizes⁽³⁾.
- *operador produto* (*) produto de matrizes⁽³⁾.
- **DecomporLU** Função explicada na parte II deste trabalho.

Deve realizar uma função main que chame estas funções definidas na classe Matriz.

Notas:

(1) Esta função deve receber como parâmetro de entrada o nome do ficheiro e devolver um valor booleano para indicar se a leitura foi correta ou não. O formato do ficheiro deve ser o seguinte: Ficheiro Matriz.txt

```
2, 2 // 1ª linha com o nº de linhas e colunas da matriz
1 // 2ª linha e seguintes cada elemento da matriz
2.5
-3.6
0
```

- (2) O conteúdo da matriz da direita é copiado para a matriz da esquerda. Se a matriz da esquerda contiver dados, estes devem ser removidos previamente.
- (3) As matrizes devem ser de dimensões compatíveis com a operação a realizar.

DEEA – SES – EDA Página 2 de 4

PARTE II

Qualquer matriz quadrada A pode ser decomposta no produto A = LU onde L e U são as matrizes triangulares inferior e superior respetivamente.

Para matrizes 3x3 tem-se o seguinte exemplo:

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} \qquad L = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ l_{21} & 1 & 0 \\ l_{31} & l_{32} & 1 \end{bmatrix} \qquad U = \begin{bmatrix} u_{11} & u_{12} & u_{13} \\ 0 & u_{22} & u_{23} \\ 0 & 0 & u_{33} \end{bmatrix}$$

Fazendo a operação A = LU

$$A = \begin{bmatrix} u_{11} & u_{12} & u_{13} \\ u_{11}l_{21} & u_{12}l_{21} + u_{22} & u_{13}l_{21} + u_{23} \\ u_{11}l_{31} & u_{12}l_{31} + u_{22}l_{32} & u_{13}l_{31} + u_{23}l_{32} + u_{33} \end{bmatrix}$$

Eliminando os elementos debaixo do pivot (LU)₁₁

 $(Row_2 - L_{21}Row_1) \rightarrow Row_2$ e assim elimina-se $(LU)_{21}$ $(Row_3 - L_{31}Row_1) \rightarrow Row_3$ e assim elimina-se $(LU)_{31}$

$$A' = \begin{bmatrix} u_{11} & u_{12} & u_{13} \\ 0 & u_{22} & u_{23} \\ 0 & u_{22}l_{32} & u_{23}l_{32} + u_{33} \end{bmatrix}$$

Aplicando novamente esta técnica de eliminação, conhecida como eliminação de Gauss, elimina-se os elementos debaixo do pivot (LU)₂₂

 $(Row_3 - L_{22}Row_2) \rightarrow Row_3$ e assim elimina-se $(LU)_{32}$

$$A^{\prime\prime} = \begin{bmatrix} u_{11} & u_{12} & u_{13} \\ 0 & u_{22} & u_{23} \\ 0 & 0 & u_{33} \end{bmatrix}$$

A matriz U é aquela que resulta da eliminação de Gauss. É prática corrente guardar numa só matriz tanto a matriz triangular superior como a matriz triangular inferior. É de notar que os elementos da diagonal principal da matriz L não são necessários guardar uma vez que são 1.

$$[L \backslash U] = \begin{bmatrix} u_{11} & u_{12} & u_{13} \\ l_{21} & u_{22} & u_{23} \\ l_{31} & l_{32} & u_{33} \end{bmatrix}$$

DEEA – SES – EDA Página 3 de 4

Pseudo-Código: Factorização A = L.U

// matriz A(nxn)

// Eliminação de Gauss

Ciclo nas colunas (k): k = 0, n-2

Ciclo nas linhas debaixo da linha pivot:

$$i = k+1, n-1$$

- Para cada linha:

Calcular o factor multiplicador:

A(i,k)/A(k,k)

- Transformar linha i:

Somente elementos (i, k+1:n) são guardados

- Guardar factor mutiplicadores em A(i,k)

Pretende-se que altere a classe Matriz da ficha anterior para incluir um método que efectue a decomposição LU e devolva uma matriz como resultado com essa decomposição.

Exemplo:

Quer-se encontrar a decomposição LU da seguinte matriz:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & -4 & 6 \\ 3 & -9 & -3 \end{bmatrix}$$

1ª coluna k = 0

$$l_{10} = \frac{a_{10}}{a_{00}} = 2$$

$$row_1 - l_{10}row_1 = [0 -8 0]$$

3º linha i = 2

$$l_{20} = \frac{a_{20}}{a_{00}} = 3$$

$$row_2 - l_{20}row_1 = \begin{bmatrix} 0 & -15 & -12 \end{bmatrix}$$

$$A' = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & -8 & 0 \\ 3 & -15 & -12 \end{bmatrix}$$

2ª coluna k = 1

$$l_{21} = \frac{a_{21}}{a_{11}} = \frac{15}{8}$$

$$row_3 - l_{21}row_2 = [0 \quad 0 \quad -12]$$

$$[L \setminus U] = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & -8 & 0 \\ 3 & 15/8 & -12 \end{bmatrix} A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 3 & 15/8 & 1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & -8 & 0 \\ 0 & 0 & -12 \end{bmatrix}$$