МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ АЭРОКОСМИЧЕСКОГО ПРИБОРОСТРОЕНИЯ»

КАФЕДРА № 2

ОТЧЕТ	.		
ЗАЩИЩЕН С О			
ПРЕПОДАВАТЕ			0.5.1/
Доце			<u>С.Л. Козенко</u>
должность, уч.	Степень, звание	подпись, дата	инициалы, фамилия
	ОТЧЕ	Т О ПРАКТИЧЕСКОЙ	ГРАБОТЕ №2
		РЕШЕНИЕ СЛА	ДУ
	по кур	су: ВЫЧИСЛИТЕЛЬНАЯ	МАТЕМАТИКА
РАБОТУ ВЫПО.	ЛНИЛ		
		BHL	
СТУДЕНТ ГР.	4136		Бобрович Н. С.

подпись, дата

инициалы, фамилия

Цель работы:

- а) освоение основных методов решения систем линейных алгебраических уравнений (СЛАУ);
- б) совершенствование навыков по алгоритмизации и программированию вычислительных задач.

Задание:

3. Решить систему линейных уравнений AX = B методом Зейделя, где

$$A = \begin{pmatrix} 21 & 4 & 2 & 5 \\ 4 & 24 & 5 & 3 \\ 1 & 2 & 26 & 8 \\ 3 & 7 & 3 & 22 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 3 \\ 8 \\ 1 \\ 7 \end{pmatrix}$$

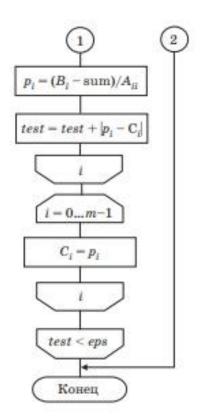
Математическая часть:

Метод Зейделя относится к итерационным методам решения систем линейных уравнений, обеспечивающим хорошую сходимость итерационного процесса поиска корней системы. Пусть задана система (3.2). Прежде всего необходимо задать значения начальных (нулевых) приближений корней X1 (0), X2 (0),..., Xm(0). Если отсутствует какая-нибудь информация об этих значениях, то их можно принять равными свободным членам системы уравнений (3.2) или даже принять равными нулю. Выбранные таким образом нулевые приближения корней подставим в первое уравнение системы (3.2) и получим первое приближение корня X1 X1 (1) = β 1 + α 12 X2 (0) + α 13 X3 (0) + ... + α 1 m Xm(0). Используя во втором уравнении системы (3.2) найденное первое приближение корня X1 и приближения остальных корней, получим нулевые приближение корня X2 X2 (1) = β 2 + α 21 X1 (1) + α 23 X2 (0) + ... + α 2 m Хт(0). Повторяя эту процедуру последовательно для всех уравнений системы (3.2), получим в итоге первое приближение корня Xm(1) = β m + α m 1 X1 (1) + α m2 X2 (1) + ... + α m m-1 Xm-1(1). Используя первые приближение корня системы, можно аналогичным образом найти вторые приближения X1 (2) = β 1 + α 12 X2 (1) + α 13 X3 (1) + ... + $\alpha 1 \text{ mCm}(1) \text{ X2 } (2) = \beta 1 + \alpha 21 \text{ X1 } (2) + \alpha 23 \text{ X3 } (1) + ... + \alpha 2 \text{ mXm}(1)$ $Cm(2) = \beta m +$ αm 1 X1 (2) + αm 2 X2 (2) + ... + αm m–1 Xm–1(2). Затем, используя

вторые приближения, можно вычислить третьи и т.д. Итерационный процесс решения системы линейных уравнений методом Зейделя сходится к единственному решению при любом выборе начальных приближений искомых корней, если выполняется одно из условий (3.5). Погрешность решения системы уравнений методом Зейделя принято оценивать по формулам (3.7) — (3.9). 3.4. Схема алгоритма решения системы линейных уравнений методом Зейделя Схема алгоритма решений системы уравнений (1.7) методом Зейделя представлена на рис. 3.3. В схему алгоритма определения сходимости итерационного процесса (рис.3.1), которая используется в методе Зейделя, необходимо внести следующие изменения: заменить блок вычисления значения переменной Flag = Flag + 1 на Flag = 1; условие Flag = m заменить на условие Flag = 1. Эта замена объясняется Замечанием, приведенным на стр. 29, и связано с тем, что для метода Зейделя достаточно, чтобы неравенство (3.6) выполнялось хотя бы для одной строки матрицы А.



Рис. З.З. Схема алгоритма решения системы уравнений методом Зейделя



Вычисление очередного приближения

Добавление в накопитель test очередного слагаемого

Копирование элементов (k+1)-го приближения в соответствующие элементы массива ${\bf C}$

Окончание цикла с постусловием. Выход из цикла с постусловием при достижении заданной точности *eps*

Рис.3.2. Схема алгоритма решения системы линейных уравнений методом последовательных приближений (окончание)



Рис.3.2. Схема алгоритма решения системы линейных уравнений методом последовательных приближений (начало)



Рис. З.З. Схема алгоритма решения системы уравнений методом Зейделя

Аналитические расчеты:

Для оценки погрешности вычисляем коэффициент α:

$$max[\sum |\alpha_{ij}|] = 0.136 + 0.318 + 0.136 = 0.591 < 1$$

$$\max[|x^4, x^5|] = \rho(x^4, x^5) = |0.222 - 0.222| = 0.00027$$

Вычисляем погрешность:

$$\rho(x,x^5) \le \frac{\alpha}{1-\alpha} \rho(x^4,x^5) = \frac{0.591}{1-0.591} 0.00027 \le 0.00039$$

N=3

x₁=0.143 - 0.301*0.19 - (-0.0473)*0.0952 - 0.224*0.238=0.0367

x₂=0.333 - 0.0367*0.167 - (-0.0473)*0.208 - 0.224*0.125=0.309

x₃=0.0385 - 0.0367*0.0385 - 0.309*0.0769 - 0.224*0.308=-0.0557

x₄=0.318 - 0.0367*0.136 - 0.309*0.318 - (-0.0557)*0.136=0.222

Остальные расчеты сведем в таблицу.

N	X ₁	X ₂	X 3	X ₄	e ₁	e ₂	e ₃	e ₄
0	0	0	0	0				
1	0.143	0.31	0.00916	0.199	0.143	0.31	0.00916	0.199
2	0.0357	0.301	-0.0473	0.224	-0.107	-0.00891	0.0381	0.0251
3	0.0367	0.309	-0.0557	0.222	0.00108	0.00843	0.00843	-0.00168
4	0.0363	0.311	-0.0553	0.222	-0.000403	0.00203	-0.000376	-0.000643
5	0.0361	0.311	-0.0551	0.222	-0.00027	4.7E-5	-0.000205	-6.0E-6

 $x_1 = 0.143 - (0.19x_2 + 0.0952x_3 + 0.24x_4)$

 $x_2 = 0.333 - (0.17x_1 + 0.21x_3 + 0.13x_4)$

 $x_3 = 0.0385 - (0.0385x_1 + 0.0769x_2 + 0.31x_4)$

 $x_4 = 0.318 - (0.14x_1 + 0.32x_2 + 0.14x_3)$

Покажем вычисления на примере нескольких итераций.

N=1

x₁=0.143 - 0*0.19 - 0*0.0952 - 0*0.238=0.143

x₂=0.333 - 0.143*0.167 - 0*0.208 - 0*0.125=0.31

x₃=0.0385 - 0.143*0.0385 - 0.31*0.0769 - 0*0.308=0.00916

 $x_4 = 0.318 - 0.143*0.136 - 0.31*0.318 - 0.00916*0.136 = 0.199$

N=2

x₁=0.143 - 0.31*0.19 - 0.00916*0.0952 - 0.199*0.238=0.0357

 $x_2 = 0.333 - 0.0357*0.167 - 0.00916*0.208 - 0.199*0.125=0.301$

 $x_3 = 0.0385 - 0.0357 \times 0.0385 - 0.301 \times 0.0769 - 0.199 \times 0.308 = -0.0473$

x₄=0.318 - 0.0357*0.136 - 0.301*0.318 - (-0.0473)*0.136=0.224

B

$$\begin{aligned} x^{k+1}_{1} &= \beta_{1} - \sum \alpha_{1j} x^{k}_{j} \\ x^{k+1}_{2} &= \beta_{2} - \alpha_{21} x^{k+1}_{1} - \sum \alpha_{2j} x^{k}_{j} \\ x^{k+1}_{i} &= \beta_{i} - \sum \alpha_{ij} x^{k+1}_{1} - \sum \alpha_{2j} x^{k}_{i} \end{aligned}$$

Прежде чем применять метод, необходимо переставить строки исходной системы таким образом,

чтобы на диагонали стояли наибольшие по модулю коэффициенты матрицы.

21	4	2	5
4	24	5	3
1	2	26	8
3	7	3	22

Приведем к виду:

Метод Зейделя.

Метод Зейделя представляет собой модификацию метода простой итераций.

Имеем СЛАУ: А х =b (1)

Предполагая, что $a_{ii} \neq 0$ разрешим новое уравнение системы (1) относительно x_1 , второе –

относительно $x_2, ..., n$ -ое уравнение – относительно x_n . В результате получим:

$$x_1 = \beta_1 - \alpha_{12}x_2 - \alpha_{13}x_3 - ... - \alpha_{1n}x_n$$

$$x_2 = \beta_2 - \alpha_{21}x_1 - \alpha_{23}x_3 - \dots - \alpha_{2n}x_n$$

 $x_n = \beta_n - \alpha_{n1}x_n - \alpha_{n3}x_3 - \dots - \alpha_{nn-1}x_{n-1}$

Известно начальное приближение: $x^0 = (x^0_1, x^0_2, ..., x^0_n)$.

Основная идея заключается в том, что при вычислении (k+1)-го приближения неизвестной x_i

3

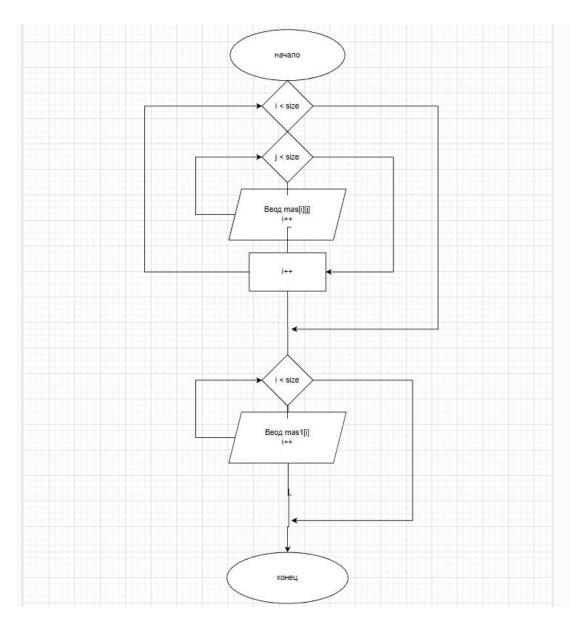
учитываются уже вычисленные ранее (k+1) - приближение неизвестных $x_1, x_2, ..., x_n$.

Итерационная схема имеет вид:

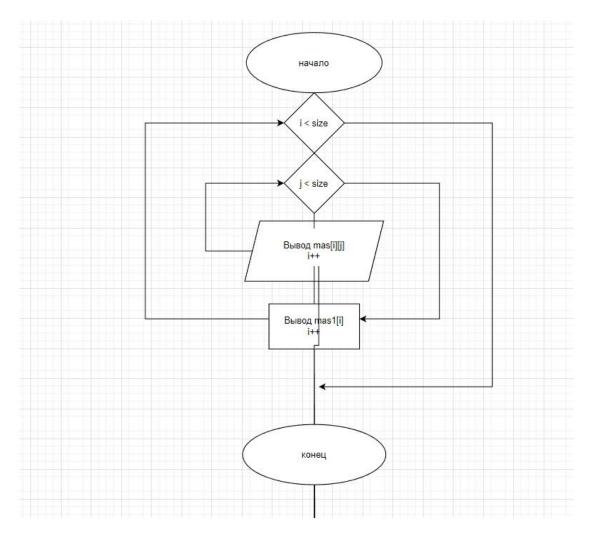
Схема алгоритма:

Class Matr:

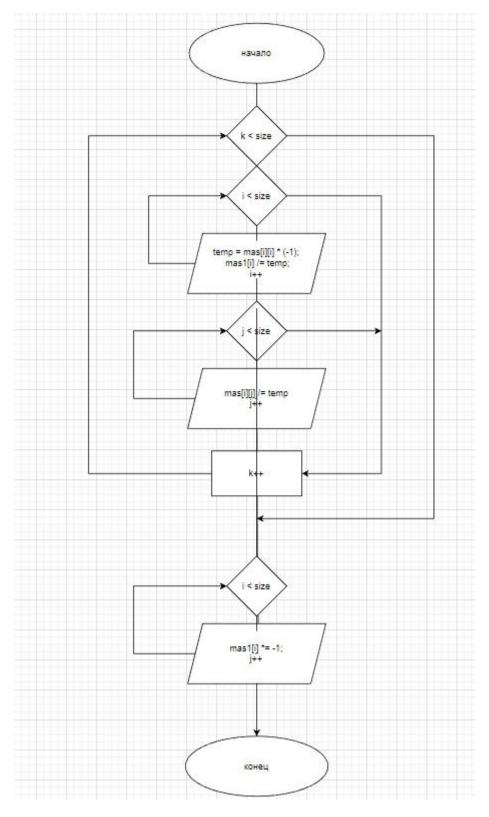
Add:



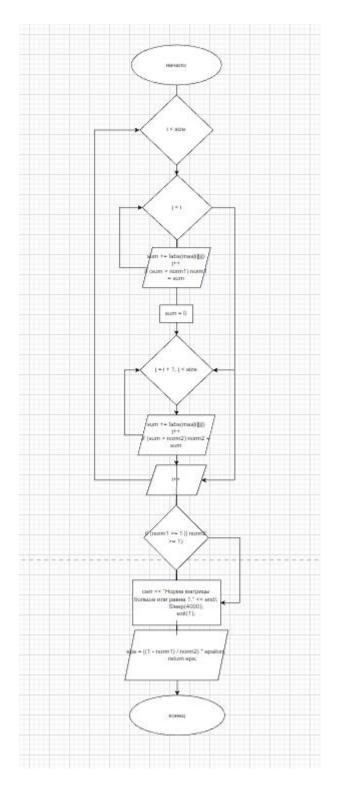
Print:



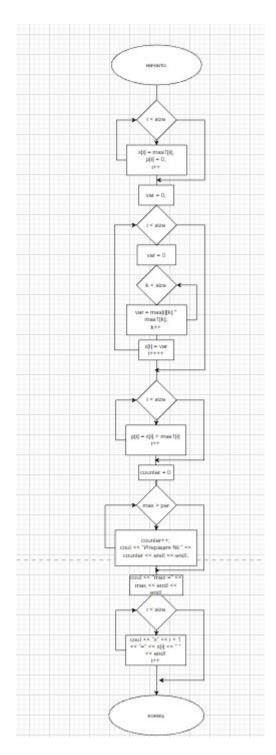
Preob:



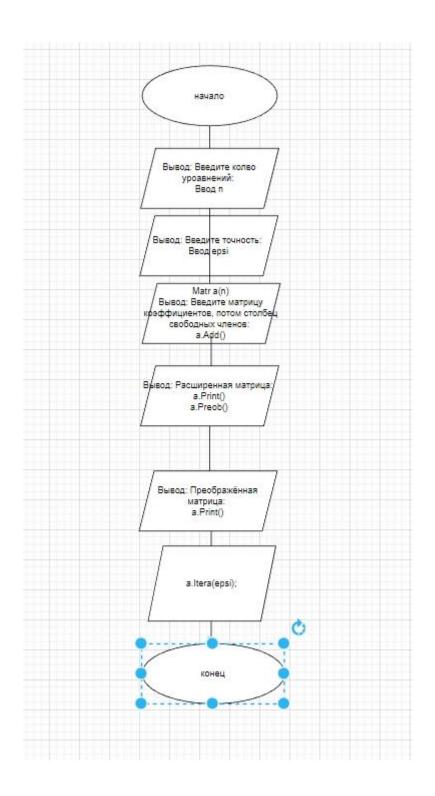
Pogr:



Itera:



main:



Листинг кода программы:

#include <iostream>

#include <iomanip>

#include <cmath>

#include <windows.h>

using namespace std;

```
class Matr
{
private:
  int size;
  double** mas;
  double* mas1;
public:
  Matr()
  {
     size = 0;
     mas = NULL;
     mas 1 = NULL;
  }
  Matr(int 1)
     size = 1;
     mas = new double* [1];
     for (int i = 0; i < 1; i++)
       mas[i] = new double[l];
     mas1 = new double[1];
  }
  void Add()
     for (int i = 0; i < size; i++)
       for (int j = 0; j < size; j++)
          cin >> mas[i][j];
     for (int i = 0; i < size; i++)
     {
       cin >> mas1[i];
     }
  void Print()
     for (int i = 0; i < size; i++)
```

```
for (int j = 0; j < size; j++)
     {
       cout << setw(4) << mas[i][j] << ""; \\
     }
    cout << "\ " << mas1[i] << endl;
void Preob()
{
  double temp = 0;
  for (int k = 0; k < size; k++)
    for (int i = 0; i < size; i++)
       temp = mas[i][i] * (-1);
       mas1[i] /= temp;
       for (int j = 0; j \le size; j++)
       {
          mas[i][j] /= temp;
       }
  for (int i = 0; i < size; i++)
    mas1[i] *= -1;
    for (int j = 0; j < size; j++)
       mas[i][i] = 0;
double Pogr(double ** mas, double epsilon)
{
  double eps = 0; double sum = 0, max = 0;
  double norm1 = 0, norm2 = 0;
  for (int i = 0; i < size; i++)
```

```
for (int j = 0; j < i; j++)
      {
        sum += fabs(mas[i][j]);
        if (sum > norm1) norm1 = sum;
      }
      sum = 0;
      for (int j = i + 1; j < size; j++)
        sum += fabs(mas[i][j]);
        if (sum > norm2) norm2 = sum;
      }
      sum = 0;
   if (norm1 >= 1 || norm2 >= 1)
cerr << "Норма матрицы больше или равна 1." << endl;
    Sleep(4000);
  exit(1);
} //проверка
   eps = ((1 - norm1) / norm2) * epsilon;
   return eps;
 void Itera(double epsilon)
    double* x = new double[size];
    double* p = new double[size];
    double* a = new double[size];
    double* E = new double[size];
    double per = Pogr(mas, epsilon), max = 0;
    for (int i = 0; i < size; i++)
      x[i] = mas1[i];
      p[i] = 0;
    double var = 0;
```

```
for (int i = 0; i < size; i++)
{
  var = 0;
  for (int k = 0; k < size; k++)
     var = mas[i][k] * mas1[k];
  x[i] = var;
for (int i = 0; i < size; i++)
  p[i] = x[i] + mas1[i];
int counter = 0;
do
  counter++;
  cout << "Итерация № " << counter << endl << endl;
  for (int i = 0; i < size; i++)
     var = 0;
     for (int j = 0; j < i; j++)
        var += (mas[i][j] * p[j]);
     for (int j = i + 1; j < size; j++)
        var += (mas[i][j] * x[j]);
     a[i] = var;
     x[i] = mas1[i] + a[i];
  max = 0;
  for (int i = 0; i < size; i++)
  {
     E[i] = fabs(x[i] - p[i]);
     if (max < E[i]) max = E[i];
     p[i] = x[i];
     cout << \ {\tt 'x''} << i+1 << \ {\tt '=''} << x[i] << \ {\tt ''''} << endl;
  }
  cout << endl;
  cout << "max =" << max << endl << endl;
} while (max > per);
```

```
cout << endl << "Результат: \n\n";
     for (int i = 0; i < size; i++)
       cout << "x" << i + 1 << "=" << x[i] << " " << endl;
     delete[] x;
     delete[] p;
     delete[] E;
     delete[] a;
  ~Matr()
  {
     for (int i = 0; i < size; i++)
       delete mas[i];
     delete mas;
  }
};
int main()
  setlocale(LC_ALL, "rus");
  int n; double epsi;
  cout << "Введите количество уравнений: ";
  cin >> n;
  cout << "Введите желаемую точность: ";
  cin >> epsi;
  Matr a(n);
  cout << "Введите матрицу коэффициентов, потом столбец свободных членов:" << endl;
  a.Add();
  cout << endl << "Расширенная матрица:" << endl;
  a.Print();
  a.Preob();
  cout << endl << "Преображенная матрица" << endl;
  a.Print();
  cout << endl;
  a.Itera(epsi);
  cout << endl;
  system("pause");
```

```
return 0;
```

Результаты программных расчетов:

```
С\User\suer\suer\sen\source\repos\VM2\x64\Debug\VM2.exe

Преображенная матрица

0 -0.190476 -0.0952381 -0.238095 0.142857
-0.166667 0 -0.208333 -0.125 0.333333
-0.0384615 -0.0769231 0 -0.307692 0.0384615
-0.136364 -0.318182 -0.136364 0 0.318182

Итерация № 1

х1=0.159757
х2=0.342546
х3=0.0132992
х4=0.223732

max =0.0944501

Итерация № 2

х1=0.0230742
х2=0.326742
х2=0.37597
х3=-0.0628732
х4=0.185591

max =0.136683

Итерация № 3
```



Сравнение результатов программных и аналитических расчетов:

Исходя из результатов мы видим, что результаты сходятся с допустимой разницей.

Вывод

В ходе выполнения практической работы №2 был освоен метод решения СЛАУ – метод Зейделя. Также были улучшены навыки по алгоритмизации и программированию вычислительной задачи на языке C++ в программе Microsoft Visual Studio.