

# CURVAS E SUPERFÍCIES

## ► LISTA 2

18/03/2024

Osmar Cardoso Lopes Filho  
osmarclopesfilho@gmail.com

Esse documento possui códigos que geram animações no formato gif e que podem ser acessadas separadamente no [repositório](#).

## Questão 1

### Item 1

Seja  $\alpha : I \in \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$  uma curva regular e  $\varphi : I_0 \rightarrow I$  um difeomorfismo. Vamos mostrar que a reparametrização  $\beta = \alpha \circ \varphi$  possui o mesmo comprimento de arco. Suponha que  $I = [a, b]$ ,  $I_0 = [c, d]$  e  $\varphi' > 0$ , obtemos o seguinte:

$$\begin{aligned}\int_c^d \|\beta'(t)\| dt &= \int_c^d \|\alpha'(\varphi(t))\| \varphi'(t) dt \\ &= \int_{\varphi(c)}^{\varphi(d)} \|\alpha'(s)\| ds \\ &= \int_a^b \|\alpha'(s)\| ds\end{aligned}$$

Caso  $\varphi' < 0$  (uma reparametrização invertida), simplesmente invertemos o sinal a partir da primeira igualdade.

### Item 2

Começamos esse item alterando nosso pacote CAS: ao invés do `Symbolics.jl` usaremos o `Reduce.jl`. Esse pacote utiliza o sistema CAS `Reduce` como *backend*, fornecendo ferramentas CAS para nosso código em Julia.

Seja  $r > 0$  e  $\alpha(t) = r(\cos t, \sin t)$ ,  $t \in \mathbb{R}$ , vamos calcular o comprimento de arco de  $\alpha$  entre 0 e  $\pi$ :

```
using Reduce
@force using Reduce.Algebra

r = :r;
t = :t;

x = r*cos(t);
y = r*sin(t);

x1d = df(x, t);
y1d = df(y, t);

l = sqrt(x1d^2 + y1d^2);

L = int(l, t, 0, pi)
```

O resultado obtido para L é  $\pi r$ .

Em seguida, seja  $\alpha(t) = \left(t, \frac{t^2}{2}\right)$ ,  $t \in \mathbb{R}$ , calculamos o comprimento de arco entre  $\alpha(0)$  e  $\alpha(1)$  da seguinte forma:

```
t = :t;

x = t;
y = (t^2)/2;

x1d = df(x, t);
y1d = df(y, t);

l = sqrt(x1d^2 + y1d^2);

L = int(l, t, 0, 1)
```

O resultado obtida para L é  $\frac{\sqrt{2} + \log(\sqrt{2}+1)}{2}$

### Item 3

Construiremos uma animação onde os vetores tangentes e normais de cada curva a percorrerão simultaneamente um círculo de raio 2:

```
using Plots

r = :r;
t = :t;
s = :s;

αfunc(targ, rarg) = (rarg*cos(targ), rarg*sin(targ));
ϕ = s/r;

α = αfunc(t, r);
β = αfunc(ϕ, r);

α1t = df.(α, t);
β1s = df.(β, s);

α2t = df.(α1t, t);
β2s = df.(β1s, s);

trange = range(0, 4π, length=100);
srange = range(0, 4π, length=100);

xvalues = zeros(Float64, 100);
yvalues = zeros(Float64, 100);

for i=1:100
    (xvalues[i], yvalues[i]) = eval.(sub.(
        Dict(
            t => trange[i],
            r => 2
        ),), α
    ));
end
```

```

base_plt = plot((xvalues, yvalues);
    linewidth=2,
    label="",
    size=(600,600),
    lim=(-3,3)
);

veca = [
    α[1]          α[2]
    (α[1] + α1t[1]) (α[2] + α1t[2])
    NaN           NaN
    α[1]          α[2]
    (α[1] + α2t[1]) (α[2] + α2t[2])
];

vecβ = [
    β[1]          β[2]
    (β[1] + β1s[1]) (β[2] + β1s[2])
    NaN           NaN
    β[1]          β[2]
    (β[1] + β2s[1]) (β[2] + β2s[2])
];

anim = @animate for i=1:100
    plt = plot(base_plt);

    numveca = eval.(sub.(
        (Dict(
            t => trange[i],
            r => 2
        )), (veca[:,1], veca[:,2])
    ))

    numvecβ = eval.(sub.(
        (Dict(
            s => srange[i],
            r => 2
        )), (vecβ[:,1], vecβ[:,2])
    ))

    plot!(plt, [numveca, numvecβ];
        arrow=true,
        linewidth=2,
        label=""
    );
end

gif(anim, "circpara.gif");

```

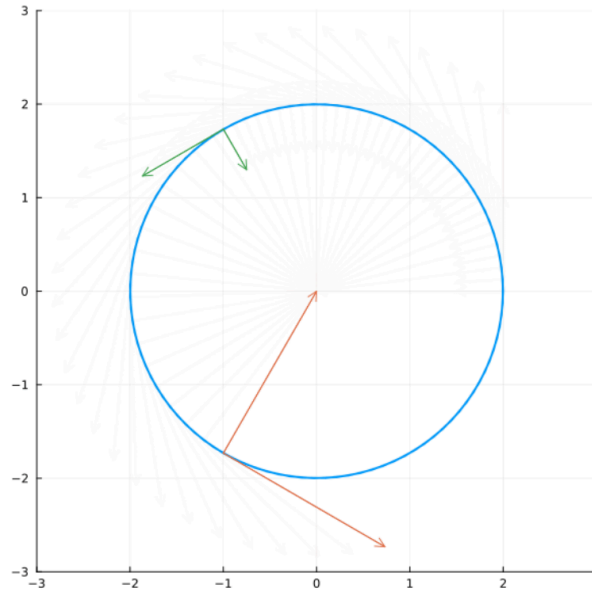


Figure 1: Vetores da parametrização original (vermelhos) e vetores da reparametrização com velocidade unitária (verdes). [Vetores animados](#)

## Questão 2

Uma reparametrização de uma curva possui o mesmo traço que ela. Portanto, mostraremos que  $\beta$  é simplesmente uma reparametrização de  $\alpha$ .

Primeiramente, construiremos um difeomorfismo  $\phi$  entre  $\mathbb{R}$  e  $(0, \infty)$ . Seja  $\phi(t) = \log(t)$  e, portanto,  $\phi^{-1}(t) = e^t$ . Sabemos que  $\phi$  é uma bijeção, já que sua inversa existe. Sabemos também que tanto  $\phi$  quanto  $\phi^{-1}$  são diferenciáveis. Portanto, concluímos que  $\phi$  é um difeomorfismo e, dado que  $\beta(s) = \alpha \circ \phi(s)$ , que  $\beta$  é uma reparametrização de  $\alpha$ .

Concluimos, então, que seus traços são iguais, já que, para todo ponto na imagem da curva, existem valores únicos em ambas as contra imagens.

## Questão 3

### Item a

Calculamos o comprimento da seguinte forma:

```
using Reduce
@force using Reduce.Algebra

load_package(:trigsimp)

t = :t;

x = 3*cosh(2t);
y = 3*sinh(2t);
z = 6t;

x1t = df(x, t);
y1t = df(y, t);
z1t = df(z, t);
```

```
l = (sqrt(xlt^2 + ylt^2 + zlt^2));
l = :(trigsimp($l)) |> rcall;

L = int(l, t, 0, π)
```

O resultado para  $L$  é

$$\frac{3\sqrt{2}(e^{4\pi} - 1)}{2e^{2\pi}}$$

### Item b

Calculamos o comprimento da seguinte forma:

```
using Reduce
@force using Reduce.Algebra

load_package(:trigsimp);

t = :t;

x = t;
y = cosh(t);

xlt = df(x, t);
ylt = df(y, t);

l = sqrt(xlt^2 + ylt^2);
l = :(trigsimp($l, cosh)) |> rcall;
# julia> :(abs(cosh(t)))
```

Nesse ponto, como a catenária é simétrica ao redor de  $x$ , podemos trocar o valor obtido,  $\text{abs}(\cosh(t))$  por  $\cosh(t)$ :

```
int(cosh(t), t, 0, :x)
```

O resultado é:

$$\frac{e^{2x} - 1}{2e^x}$$

## Questão 4

### Item a

Primeiramente, precisamos mostrar que  $s(\theta)$  é uma bijeção entre os intervalos  $A = (0, \infty)$  e  $B = (0, 1)$ .

Seja  $b \in B$  um valor qualquer, queremos mostrar que existe  $a \in A$  tal que  $s(a) = b$ . Verificamos que  $s(0) = 0$  e também que  $\lim_{x \rightarrow \infty} s(x) = 1$ . Portanto, dado que  $s$  é contínua, concluímos pelo teorema do valor intermediário que  $a$  existe.

Agora, vamos mostrar que esse  $a$  é único. Fazemos isso mostrando que  $s$  é estritamente crescente. Seja  $x > y \in A$ , logo:

$$\begin{aligned}
& \frac{x^2}{x^2+1} > \frac{y^2}{y^2+1} \\
& \Leftrightarrow \frac{x^2}{y^2} > \frac{x^2+1}{y^2+1} \\
& \Leftrightarrow \frac{x^2}{y^2} - \frac{x^2+1}{y^2+1} > 0 \\
& \Leftrightarrow \frac{x^2(y^2+1) - (x^2+1)y^2}{y^2(y^2+1)} > 0 \\
& \Leftrightarrow \frac{x^2 - y^2}{y^2(y^2+1)} > 0 \\
& \Leftrightarrow x^2 > y^2 \Leftrightarrow |x| > |y| \Leftrightarrow x > y
\end{aligned}$$

Concluimos, então, que  $s$  é uma bijeção.

Encontraremos agora a inversa  $s^{-1}$  para mostrar que tanto  $s$  quanto  $s^{-1}$  são diferenciáveis. Seja  $\Phi = s^{-1}(\varphi)$ , sabemos que  $s(s^{-1}(\varphi)) = s(\Phi) = \varphi$ . Logo:

$$\begin{aligned}
s(s^{-1}(\varphi)) &= \frac{\Phi^2}{\Phi^2+1} = \varphi \\
&\Rightarrow \frac{1}{1 + \frac{1}{\Phi^2}} = \varphi \\
&\Rightarrow \frac{1}{\varphi} = 1 + \frac{1}{\Phi^2} \\
&\Rightarrow \frac{1}{\varphi} - 1 = \frac{1}{\Phi^2} \\
&\Rightarrow \frac{1-\varphi}{\varphi} = \frac{1}{\Phi^2} \\
&\Rightarrow \Phi = \sqrt{\frac{\varphi}{1-\varphi}}
\end{aligned}$$

Verificamos que tanto  $s$  quanto  $s^{-1}$  são diferenciáveis, possuindo as seguintes derivadas:

$$\begin{aligned}
s'(\theta) &= \frac{2\theta}{(\theta^2+1)^2} \\
s^{-1}'(\varphi) &= \frac{1}{2\sqrt{\frac{\varphi}{\varphi+1}}(\varphi+1)^2}
\end{aligned}$$

### Item b

A função  $\tan$  possui inversa  $\arctan$ , i.e., é uma bijeção. Além disso, ambas possuem derivadas:

$$\begin{aligned}
\tan'(x) &= \tan(x)^2 + 1 \\
\arctan'(x) &= \frac{1}{x^2+1}
\end{aligned}$$

**Item c**

Seja  $\alpha : I \rightarrow \mathbb{R}^n$  uma curva qualquer. Queremos mostrar que existe um difeomorfismo  $\varphi : [0, 1] \rightarrow I$ . Seja  $I = [a, b]$ , considere a função  $\varphi(t) = a + t(b - a) = a(1 - t) + bt$ . Sabemos que ela é contínua e que  $\varphi(0) = a$  e  $\varphi(1) = b$ . Portanto, pelo teorema do valor intermediário, sabemos que ela é sobrejetiva. Além disso sabemos que ela é estritamente crescente:

$$\begin{aligned} x > y &\in [0, 1] \\ \Rightarrow a + x(b - a) &> a + y(b - a) \\ \Rightarrow \varphi(x) &> \varphi(y) \end{aligned}$$

Portanto, sabemos que ela é injetiva e, logo, uma bijeção.

Finalmente, tanto ela quanto sua inversa  $\varphi^{-1}(s) = \frac{s-a}{b-a}$  possuem derivadas:

$$\begin{aligned} \varphi'(t) &= b - a \\ \varphi^{-1}'(s) &= \frac{1}{b - a} \end{aligned}$$

**Questão 5**

Começamos mostrando que a derivada de  $\gamma(t) = \left(2t, \frac{2}{1+t^2}\right)$  nunca se anula quando  $t > 0$ :

$$\gamma'(t) = \left(2, \frac{-4t}{(t^2 + 1)^2}\right)$$

Como  $-4t \neq 0 \quad \forall t > 0$ , concluímos que a curva  $\gamma$  é regular.

Em seguida, para mostrar que  $\gamma$  é uma reparametrização da curva  $\alpha(s) = \left(\frac{2\cos(s)}{1+\sin(s)}, 1 + \sin(s)\right)$ , precisamos encontrar um difeomorfismo  $\varphi$  tal que  $\gamma(t) = \alpha(\varphi(t))$ .

Seja, então,  $\varphi(t) = \cos^{-1}\left(2\frac{t}{1+t^2}\right)$ .

**Questão 6**

Para realizar a reparametrização, primeiro calculamos o comprimento de arco:

```
using Reduce
@force using Reduce.Algebra

isr2 = :(1/sqrt(2));
isr3 = :(1/sqrt(3));

α = (cos(t)*isr3 + sin(t)*isr2, cos(t)*isr3, cos(t)*isr3 - sin(t)*isr2);

αlt = df.(α, t);

l = sqrt(αlt[1]^2 + αlt[2]^2 + αlt[3]^2);
L = int(l, t);
L = :(trigsimp($L)) |> rcall
```

O resultado final para  $L$  é  $t$ . Ou seja, o difeomorfismo inverso  $\varphi(s) = s$  é igual a  $L(t) = t$ . Concluímos então que essa curva já está parametrizada por comprimento de arco.