4.2 Teoría del muestreo aleatorio estratificado.

Sea Ω una población finita de N elementos y $\{\Omega_1, \Omega_2, \ldots, \Omega_m\}$ una partición de Ω . A cada $\Omega_i = \{y_{i1}, y_{i2}, \ldots, y_{iN_i}\}$ de tamaño N_i , con $i = 1, \ldots, m$, se le llama **estrato de la población**.

Luego, para cada i = 1, ..., m, sea S_i una muestra aleatoria obtenida del estrato Ω_i de tamaño n_i . Los estadísticos de la población son los siguientes:

$$t_i = \sum_{j=1}^{N_i} y_{ij}$$
 es el total de la población en el estrato Ω_i para cada $i=1,\ldots,m$

$$t = \sum_{i=1}^{m} t_i$$
 es el total de la población total

$$\overline{y_{Ui}} = \frac{t_i}{N_i} = \frac{1}{N_i} \sum_{i=1}^{N_i} y_{ij}$$
 es la media de la población en el estrato Ω_i para cada $i = 1, \dots, m$

$$\overline{y_U} = \frac{t}{N} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{m} t_i = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{m} \sum_{j=1}^{N_i} y_{ij}$$
 es la media de la población total

$$S_i^2 = \frac{1}{N_i - 1} \sum_{i=1}^{N_i} (y_{ij} - \overline{y_{Ui}})^2$$
 es la varianza de la población en el estrato Ω_i para cada

$$i = 1, \ldots, m$$

Como en cada estrato se hace un muestreo aleatorio simple, se tiene que

1.
$$\overline{y_i} = \frac{1}{n_i} \sum_{j \in \mathcal{S}_i} y_{ij}$$
 es estimador insesgado de $\overline{y_{Ui}}$ para cada $i = 1, ..., m$.

2.
$$\widehat{t_i} = N_i \overline{y_i} = \frac{N_i}{n_i} \sum_{j \in S_i} y_{ij}$$
 es estimador insesgado de t_i para cada $i = 1, ..., m$.

3.
$$\widehat{S_i^2} = \frac{1}{n_i - 1} \sum_{j \in S_i} (y_{ij} - \overline{y_i})^2$$
 es estimador insesgado de S_i^2 para cada $i = 1, ..., m$.

Proposición.

1.
$$\hat{t} = \sum_{i=1}^{m} \hat{t}_i = \sum_{i=1}^{m} N_i \overline{y}_i$$
 es estimador insesgado de t .

2.
$$\overline{y} = \frac{\widehat{t}}{N} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{m} t_i$$
 es estimador insesgado de $\overline{y_U}$.

3.
$$V(\overline{y}) = \sum_{i=1}^{m} \left(1 - \frac{n_i}{N_i}\right) \left(\frac{N_i}{N}\right)^2 \frac{\widehat{S_i^2}}{n_i}$$
.

Demostración.

1. Se tiene que

$$\mathrm{E}\left[\widehat{t}\right] = \mathrm{E}\left[\sum_{i=1}^{m} \widehat{t}_{i}\right] = \sum_{i=1}^{m} \mathrm{E}\left[\widehat{t}_{i}\right] = \sum_{i=1}^{m} t_{i} = t$$

Por lo tanto, \hat{t} es un estimador insesgado de t.

2. Por el inciso anterior, se obtiene que

$$\mathrm{E}\left[\overline{y}\right] = \mathrm{E}\left[\frac{\widehat{t}}{N}\right] = \frac{1}{N}\mathrm{E}\left[\widehat{t}\right] = \frac{t}{N} = \overline{y_U}$$

Por lo tanto, \overline{y} es un estimador insesgado de $\overline{y_U}$.

3. Se da que

$$V(\overline{y}) = V\left(\frac{1}{N} \sum_{i=1}^{m} t_i\right)$$

$$= \frac{1}{N^2} \sum_{i=1}^{m} V(t_i)$$

$$= \frac{1}{N^2} \sum_{i=1}^{m} N_i^2 \left(1 - \frac{n_i}{N_i}\right) \frac{\widehat{S}_i^2}{n}$$