

## Ecuaciones Diferenciales Parciales

### Tarea 1

**Osmar Dominique Santana Reyes**

**No. de cuenta: 2125197**

Para cada EDP:

- (I) Indica el orden y decide si es lineal, semilineal, cuasilineal o completamente no lineal.
- (II) Busca en Internet y describe un contexto físico o geométrico en el que la EDP sea relevante. En particular, ¿qué modelan la variable dependiente  $U$  y las variables independientes, y qué significan los parámetros de la EDP (ya sean las constantes o las funciones especificadas)? A menos que se especifique lo contrario,  $x \in \mathbb{R}$ .
- (III) Si la EDP lleva el nombre de alguien, búsquelo en línea.
  - (a) La ecuación de Schrödinger:  $U(x, t)$  resuelve  $i\hbar U_t = -\frac{\hbar^2}{2m}\Delta U$ , donde  $\hbar$  es la constante de Planck reducida.
  - (b) La ecuación de Burgers (no viscosa):  $U(x, t)$  resuelve  $U_t + UU_x = 0$ .
  - (c) La ecuación de Burgers completa:  $U(x, t)$  resuelve  $U_t + UU_x = \epsilon U_{xx}$ .
  - (d) La ecuación de Hamilton-Jacobi:  $U(x, t)$  resuelve  $U_t + H(\nabla U, x) = 0$ , donde  $H: \mathbb{R}^N \times \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}$  está dado.
  - (e) La ecuación KdV:  $U(x, t)$  resuelve  $U_t + U_{xxx} - 6UU_x = 0$ .
  - (f) La ecuación Eikonal:  $U(x)$  resuelve  $\|\nabla U\| = f(x)$ .
  - (g) La ecuación del medio poroso:  $U(x, t)$  resuelve  $U_t = \Delta(U^m)$  para algún  $m > 1$ .
  - (h) La ecuación de la viga:  $U(x, t)$  resuelve  $U_{tt} + k^2 U_{xxxx} = 0$ .
  - (i) La ecuación de Black-Scholes:  $U(S, t)$  resuelve  $U_t + \frac{1}{2}\sigma^2 S^2 U_{SS} + rSU_{SS} - rU = 0$ , donde  $r$  y  $\sigma$  son constantes.
  - (j) La ecuación de Monge-Ampere:  $U(x)$  resuelve  $\det(D^2 U) = f(x)$ , donde  $D^2 U$  denota la matriz Hessiana (también denotada por  $H[U]$ ) y  $f$  está dada.