

TP3 / C++

#### Exercice 1:

Soit la classe Point3D définie comme suit (dans Point3D.hpp) :a

```
class Point3D {
        private:
                 float x,y,z; // private attributes
        public:
                 // constuctors
                 Point3D(); // fill X Y Z with random values (from 0 to 100)
                 Point3D(const float &newx, const float &newz); // fill XYZ values
                 // Setters and getters
                 void setXYZ(const float &newx, const float &newy, const float &newz);
                 void setX(const float &newx);
                 void setY(const float &newy);
                 void setZ(const float &newz);
                 float getX();
                 float getY();
                 float getZ();
                 // other methods
                 void print(); // prints the coordinates of the point
                 float distanceTo(const Point3D &otherPoint3D);
```

- 1) Expliquer les avantages/inconvénients d'un passage de paramètres par référence (&) et par référence constante (const + &).
- **2)** Développer l'ensemble des méthodes dans le fichier *Point3D.cpp*.
- **3)** Tester les différentes méthodes dans la fonction *main()*.

Remarque: Pour la génération de nombres aléatoires, faire appel aux fonctions *rand()* et *srand()* déclarées dans les entêtes de *<cstdlib>*-ou les fonctions déclarées dans l'entête « randow » pour le langage C++.

## Exercice 2:

Soit la classe Trajectory définie comme suit (dans Trajectory.hpp):

```
public:
    void print(); // print the coordinates of all points
    Point3D & getPoint(const int &n); // returns the reference of point n
    float getTotalDistance();
};
```

- Développer l'ensemble des méthodes dans le fichier *Trajectory.cpp*.
- Tester les différentes méthodes dans la fonction main().
- Explorer l'utilisation de la classe C++ « vector » afin que le nombre de points soit dynamique. Le constructeur prend obligatoirement le nombre de points en paramètre.

### Exercice 3:

Soit le code C++ suivant :

```
#include <iostream>
using namespace std;
class A {
public:
        A() \{ x = 0;
                                           cout << "1"; }
        A (int px) { x = px;
                                            cout << "2"; }
        A (const A& pa) { x = pa.x; cout << "3"; }
protected:
        int x;
};
class B {
public:
        B (const A& pa=A()): a(pa) {
                                                             cout << "4"; }
        B (const A& pa, int py) { a = pa; y = py; cout << "5"; }
protected:
        Aa;
        int y;
};
class C : public B {
public:
        C (int pz=1) { z = pz;
                                                             cout << "6"; }
                                                    cout << "7"; }
        C (A pa) : B(pa) \{ z = 0;
        C (const B& pb) : B(pb), a(1) { z = 0;
                                                    cout << "8"; }
protected:
        Aa;
        int z;
};
int main() {
cout << "-- A --\n";
A a0;
               cout << endl;
A a1(3);
                 cout << endl;
A a2(a1);
                          cout << endl;
                          cout << endl;
A a3 = a2;
a3 = a1;
                cout << endl;
cout << "-- B --\n";
```

```
B b0(a0,3); cout << endl;
B b1(a1); cout << endl;
B b2; cout << endl;
cout << "-- C --\n";
C c0; cout << endl;
C c1(a1); cout << endl;
C c2(b2); cout << endl;
}
```

- 1) Compiler, exécuter ce programme.
- 2) Interpréter, ligne par ligne, les sorties de la fonction *main()*;

### Exercice 4:

- 1) Modifier l'ensemble des classes dérivant de la classe *Shape* (premier cours) en introduisant la classe *Point2D* (une version simplifiée de la classe *Point3D* vue ci-dessus et profitez-en pour modifier cette classe afin qu'elle dérive de *Point2D*) permettant de positionner les formes géométriques (un cercle par un point et un rayon, un rectangle par deux points, un triangle par trois points...). Ces informations seront utilisées pour les dessiner à l'écran un peu plus tard.
- 2) Ecrire des méthodes du calcul pour l'estimation du nombre  $\pi$  (en utilisant la méthode de Monte Carlo et la somme des inverses des carrés). Utiliser la somme des inverses des carrés pour écrire une méthode d'estimation du nombre  $\pi$  où ce nombre est calculé à la compilation.

#### Exercice 5:

1) développer une classe *Vecteur*, ainsi que les méthodes pour :

- construire le vecteur à partir de deux points (Point3D ou Point2D),
- calculer la somme de deux vecteurs,
- calculer le produit par un réel,
- vérifier l'égalité entre deux vecteurs.

# Exercice 6:

En utilisant la classe *Point* et *Vecteur*, écrire une classe *Polygon* :

- Un tableau de points représente les sommets.
- Une méthode permet de retourner l'aire du polygone en utilisant la formule (le dernier point coïncidant avec le premier afin que le polygone soit fermé):

$$\frac{1}{2} \sum x_i y_{i+1} - x_{i+1} y_i$$

Vérifier votre méthode pour un triangle, un carré et un rectangle dans une fonction main.