

Guillaume RIO

## Compte rendu 10<sup>ème</sup> séance

Afin de faire fonctionner la jetson nano, j'ai dans un premier temps formater la carte SD puis j'ai redirigé le stockage des données de la cartes vers la carte SD.

Ensuite, j'ai commencé à modéliser les bords de notre robot pour ensuite les découper avec la découpe laser.

J'ai eu des problèmes sur certaines mesures que j'ai corrigé et redécoupé.

Enfin j'ai fixé une première partie afin d'avoir un premier aperçu