2-2 前向传播设定 2-2-1 遍历每个GTlayer-定义元路径 GT conv1 a N normal CT conv2 b H normal CT conv2 b GTleyer1
GT conv1
a
GTleyer2 GT conv1 a 每层GTlayer定义 = self.conv1(A) = torch.bnm(H_,a) = [(F.softmax(self.conv1.weight, dis=1)).detach()] GTconv定义 GT conv W_edges normalization 归一化定义 2-2-2 遍历每个channel-节点特征更新 $X_{tmp} = F.relu(self.gcn_conv(X,H[i]))$ $X_{tmp} = torch.cat((X_{tmp},X_{tmp}), dim=1)$ 虚线部分的执行的次数=num_channel-1 gcn-cnv

norm

2-2-3 后续两个线性层

聚合不同通道的新节点特征生成生 成新节点特征的最终表示

节点所属分类的概率

⊗→

进行多通道生成的新节点特征矩阵的拼接