Appunti di Analisi Funzionale

Github Repository: Oxke/appunti/AnalFun

Primo semestre, 2025 - 2026, prof. Antonio Edoardo Segatti

0.1 Intro

0.1.1 Spazi Normati

Sia X uno spazio vettoriale su campo \mathbb{K} (\mathbb{C} o \mathbb{R}).

Definizione 0.1.1: norma

Si definisce **norma** una funzione

$$\|\cdot\|:X\to\mathbb{R}_{>0}$$

tale che

i.
$$||x|| = 0 \iff x = 0$$

ii.
$$\|\lambda x\| = |\lambda| \|x\|, \, \forall \lambda \in \mathbb{K} \in \forall x \in X$$

iii.
$$||x + y|| \le ||x|| + ||y||, \forall x, y \in X$$

Definizione 0.1.2: Spazio Normato

Uno **spazio normato** è una coppia $(X, \|\cdot\|)$ tale che X sia uno spazio vettoriale e $\|\cdot\|$ una norma su X.

Per una notazione più leggera, quando non è ambiguo sottintenderemo la norma, scrivendo "sia X uno spazio normato".

Proposizione 0.1.1 (Metrica indotta da $\|\cdot\|$). La norma $\|\cdot\|$ induce su X una metrica

$$d(x,y) = ||x - y|| \qquad \forall x, y \in X$$

Nota (zioni). Alcune notazioni utili:

$$-B_r(x_0) = \{x \in X : ||x - x_0|| \le r\} = x_0 + rB_1(0)$$

$$- \partial B_r(x_0) = \{ x \in X : ||x - x_0|| = r \}$$

Definizione 0.1.3: Convergenza in norma - Convergenza forte

Sia $\{x_n\}_{n\in\mathbb{N}}$ una successione in X e sia $x\in X$. Dico che x_n converge a x in norma o fortemente se

$$\forall \varepsilon > 0 \ \exists \overline{n} : \|x_n - x\| \le \varepsilon \quad \forall n \ge \overline{n}$$

Definizione 0.1.4: Successione di Cauchy

Una successione $\{x_n\}_{n\in\mathbb{N}}\subseteq X$ è detta di Cauchy se

$$\forall \varepsilon > 0 \ \exists \overline{n} : \|x_n - x_m\| \le \varepsilon \quad \forall n, m \ge \overline{n}$$

Osservazione. La norma $\|\cdot\|$ è una funzione continua.

Dimostrazione. Preso $x, y \in X$,

$$||x|| = ||x - y + y|| \le ||x - y|| + ||y||$$

e similmente si può con variabili scambiate. Ne consegue che

$$|||x|| - ||y||| \le ||x - y||$$

dunque la norma è Lipschitziana con costante 1

Definizione 0.1.5: Norma equivalente

Sia X uno spazio normato e siano $\|\cdot\|_1$ e $\|\cdot\|_2$ due norme su X. Dico che $\|\cdot\|_1$ è **topologicamente equivalente** a $\|\cdot\|_2$ se

$$\forall x \in X \ \forall r > 0 \ \exists r_1, r_2 > 0 :$$

 $B_{r_1}(x, \|\cdot\|_1) \subseteq B_r(x, \|\cdot\|_2) \in B_{r_2}(x, \|\cdot\|_2) \subseteq B_r(x, \|\cdot\|_1)$

Proposizione 0.1.2. Sia X normato. Allora due norme $\|\cdot\|_1$ e $\|\cdot\|_2$ sono equivalenti se e solo se $\exists \alpha, \beta > 0$ tali che

$$\alpha \|x\|_1 \le \|x\|_2 \le \beta \|x\|_1 \quad \forall x \in X$$

Dimostrazione.

 \implies Fissato $x_0 = 0$, preso r tale che

$$B_{r_2}(0, \|\cdot\|_2) \subseteq B_r(0, \|\cdot\|_1)$$

preso ora $0 \neq x \in X$, sia $y := \frac{r_2}{2\|x\|_2}x$, così che $\|y\|_2 = \frac{r_2}{2}$, dunque $y \in B_{r_2}(0,\|\cdot\|_2)$ e quindi per l'inclusione sopra

$$||y||_1 = \frac{r_2}{2} \frac{||x||_1}{||x||_2} \le r$$

che è la prima delle disuguaglianze richieste. Similmente si può trovare l'altra scambiando x e y, le due norme, e r_2 con r_1

 \iff Preso $x_0 \in X$ e r > 0, sia $r_1 := r/\beta$. Allora, per ogni $x \in X$

$$||x - x_0||_1 \le \frac{r}{\beta} \implies ||x - x_0||_2 \le \beta ||x - x_0||_1 \le r$$

che è la prima delle inclusioni richieste. Similmente si può trovare l'altra prendendo $r_2:=r/\alpha$ e scambiando le norme.

Osservazione. Se $\{x_n\}$ è di Cauchy rispetto alla norma $\|\cdot\|_1$ e $\|\cdot\|_2$ è una norma equivalente alla prima, allora $\{x_n\}$ è di Cauchy rispetto a $\|\cdot\|_2$

Definizione 0.1.6: Dimensione

Sia X uno spazio vettoriale. Allora

$$\dim X = \begin{cases} 0 & X = \{0\} \\ n & n \in \mathbb{N} \text{ e } X \text{ ha una base di } n \text{ elementi} \\ +\infty & \forall n \in \mathbb{N}, \text{ esistono } n \text{ vettori linearmente indipendenti} \end{cases}$$

Teorema 0.1.3: Equivalenza delle norme

Sia X uno spazio vettoriale di dimensione finita. Allora tutte le norme su X sono topologicamente equivalenti.

Dimostrazione. Sia $\{e_1,\ldots,e_n\}$ una base di X. Sia $x\in X$. Allora sia

$$x = \sum_{i=1}^{n} x^{i} e_{i}$$
 con $x^{i} \in \mathbb{K}$ $\forall i \in \{1, \dots, n\}$

Definiamo la norma (facile controllo lasciato come esercizio)

$$||x||_1 = \sum_{i=1}^n |a^i|$$

Sia ora $\|\cdot\|$ un'altra norma su X, dimostriamo che $\|\cdot\|$ è equivalente a $\|\cdot\|_1$.

$$||x|| = \left\| \sum_{i=1}^{n} x^{i} e_{i} \right\| \le \sum_{i=1}^{n} |x^{i}| ||e_{i}|| \le \underbrace{\left(\max_{1 \le i \le N} ||e_{i}|| \right)}_{\beta} ||x||_{1}$$

Rimane da dimostrare che $\exists \alpha > 0$ tale che $\|x\|_1 \leq \frac{1}{\alpha} \|x\|$. Assumiamo per assurdo che $\forall n \in \mathbb{N}$ esista $x_n \in X$ tale che $\|x_n\|_1 > n \|x_n\|$. Prendiamo ora (ovviamente $x_n \neq 0$ per la diseguaglianza stretta)

$$y_n := \frac{x_n}{\|x_n\|_1}$$
 per ogni $n \in \mathbb{N} \implies \|y_n\| < \frac{1}{n}$; $\|y_n\|_1 = 1$

Dalla seconda otteniamo che $\forall i \in \{1, \dots, n\}$ e $\forall n \in \mathbb{N}, |y_n^i| \leq 1$. Per Bolzano-Weierstrass esiste una sottosuccessione n_k tale che per ogni $i \in \{1, \dots, n\}, y_{n_k}^i \rightarrow y^i$.

Allora

$$||y_{n_k} - y|| \le \beta ||y_{n_k} - y||_1 = \beta \left\| \sum_{i=1}^n (y_{n_k}^i - y^i) e_i \right\|_1 \le \beta^2 \sum_{i=1}^n |y_{n_k}^i - y^i| \stackrel{k \to \infty}{\longrightarrow} 0$$

e poiché

$$1 = ||y_{n_k}|| \le ||y_{n_k} - y|| + ||y|| \stackrel{k \to \infty}{\Longrightarrow} ||y|| \ge 1$$

che è in contraddizione con $\|y_n\| \to 0$

Definizione 0.1.7: Spazio di Banach

X spazio normato è detto **spazio di Banach** se le successioni di Cauchy convergono in X (ossia X è completo)

Teorema 0.1.4

Sia X uno spazio normato di dimensione finita. Allora X è di Banach.

Dimostrazione. Sia $N=\dim X$. Dimostro che X è completo secondo la norma $\|\cdot\|_1$.

Sia $\{x_n\}$ una successione di Cauchy. Vogliamo mostrare l'esistenza di $x \in X$ tale che $\lim_{n\to\infty} ||x_n-x||_1 = 0$. Da definizione di successione di Cauchy,

$$\forall \varepsilon > 0 \ \exists \overline{n} \in \mathbb{N} : \forall n, m \ge \overline{n}, \ \|x_n - x_m\|_1 = \sum_{i=1}^N |x_n^i - x_m^i| \le \varepsilon$$

per cui ogni successione delle componenti $\{x_n^i\}_{n\in\mathbb{N}}$ è di Cauchy in \mathbb{K} . Poiché \mathbb{C} e \mathbb{R} sono completi, allora $x_n^i\to x^i\in\mathbb{K}$ per ogni $i\in\{1,\ldots,N\}$. Concludiamo osservando che

$$||x_n - x||_1 = \sum_{i=1}^N |x_n^i - x^i| \stackrel{n \to \infty}{\longrightarrow} 0$$

Esempio 0.1.1. Sia $X=\mathbb{K}^N$ con $\mathbb{K}=\mathbb{C}$ o \mathbb{R} . Su tale spazio possiamo avere le norme

$$||x||_p = \left(\sum_{i=1}^N |x^i|^p\right)^{\frac{1}{p}}, \quad p \in [1, \infty)$$

X è chiaramente di Banach.

Esempio 0.1.2. Sia $\Omega \subseteq \mathbb{R}^d$, allora $X = C^0(\Omega, \mathbb{K}^N)$ spazio delle funzioni continue $\Omega \to \mathbb{R}^N$. Facile verificare che X formi uno spazio vettoriale.

Preso ora Ω aperto e limitato.

$$C^0(\overline{\Omega}) = \{ f : \Omega \to \mathbb{R} \text{ unif. continue} \}$$

poiché f è uniformemente continua se e solo se si può estendere con coninuità al bordo. Si può prendere la norma

$$||f||_{\infty} = \max_{x \in \overline{\Omega}} |f(x)| \quad \forall f \in C^0(\overline{\Omega})$$

che si può verificare essere effettivamente una norma. Inoltre con tale norma $C^0(\overline{\Omega})$ è uno spazio di Banach.

Le funzioni in $C^0(\Omega)$ sono limitate e definite su un compatto, dunque sono anche integrabili, e possiamo dunque definire le norme

$$||f||_p = \left(\int_{\Omega} |f(x)|^p d\right)^{\frac{1}{p}} \quad \forall f \in C^0(\overline{\Omega}) \quad \forall p \in [1, \infty)$$

ma per nessun p la norma rende $C^0(\overline{\Omega})$ completo. Un esempio è

$$f_n(x) = \begin{cases} 1 & x \in [0, \frac{1}{2} - \frac{1}{n}] \\ \text{lineare} & x \in [\frac{1}{2} - \frac{1}{n}, \frac{1}{2} + \frac{1}{n}] \\ 0 & x \in [\frac{1}{2} + \frac{1}{n}, 1] \end{cases}$$

definita in [0,1]. Tale funzione converge in L_p con la stessa norma a una funzione non continua.

Esempio 0.1.3. Legato all'esempio precedente, con la stessa norma gli spazi $L^p(\Omega, \mu)$ sono spazi di Banach.

Presi ora gli spazi $l^p:=L^p(\mathbb{N},\#)$ gli spazi di successioni $\mathbb{N}\to\mathbb{K}$, abbiamo che anch'essi sono spazi di Banach con norma

$$||x||_p := ||x||_{L^p(\mathbb{N},\#)} = \left(\int_{\mathbb{N}} |x(n)|^p d\#\right)^{\frac{1}{p}} = \left(\sum_{n=1}^{\infty} |x(n)|^p\right)^{\frac{1}{p}}$$
$$||x||_{\infty} = \sup_{n \in \mathbb{N}} |x(n)|$$

Nota (zione). Per le successioni in l^p , indicheremo $x \in l^p$ intendendola come funzione $x : \mathbb{N} \to \mathbb{K}$, per cui per indicare la componente n-esima di x indicheremo x(n). In tal modo possiamo indicare le successioni di elementi in l^p come successioni $\{x_n\}_{n\in\mathbb{N}}$, dove ogni $x_n : \mathbb{N} \to \mathbb{K}$ è una funzione in l^p

0.1.2 Spazi di Hilbert

Definizione 0.1.8: Prodotto scalare

Sia X uno spazio vettoriale su $\mathbb C$. Allora un prodotto scalare è un'applicazione $\langle\cdot,\cdot\rangle:X\times X\to\mathbb C$ tale che

i.
$$\langle x, y \rangle = \overline{\langle y, x \rangle} \quad \forall x, y \in X$$

ii.
$$\langle x, x \rangle \ge 0$$
 e $\langle x, x \rangle = 0 \iff x = 0$

iii.
$$\langle \alpha x + \beta y, z \rangle = \alpha \langle x, z \rangle + \beta \langle y, z \rangle, \quad \forall \alpha, \beta \in \mathbb{C}, \quad \forall x, y, z \in X$$

Osservazione. Gli stessi assiomi valgono anche sul prodotto scalare su spazio reale. Semplicemente si ha che se $x \in \mathbb{R}$, allora $\overline{x} = x$ quindi si possono droppare tutti i coniugati e viene tutto più leggero.

Nota (antilinearità nella seconda componente).

$$\langle x, \alpha y + \beta z \rangle \stackrel{i.}{=} \overline{\langle \alpha y + \beta z, x \rangle} \stackrel{iii.}{=} \overline{\alpha} \overline{\langle y, x \rangle} + \overline{\beta} \overline{\langle z, x \rangle} \stackrel{i.}{=} \overline{\alpha} \langle x, y \rangle + \overline{\beta} \langle x, z \rangle$$

Lemma 0.1.5: Diseguaglianza di Cauchy-Schwarz

Sia X uno spazio vettoriale munito del prodotto scalare $\langle \cdot, \cdot \rangle$. Allora

$$|\langle x, y \rangle|^2 < \langle x, x \rangle \langle y, y \rangle \quad \forall x, y \in X$$

e inoltre la diseguaglianza è un'uguaglianza se e solo se x e y sono linearmente dipendenti.

Dimostrazione. Sia $z := \langle y, y \rangle x - \langle x, y \rangle y$. Allora

$$0 \leq \langle z, z \rangle = \langle \langle y, y \rangle x - \langle x, y \rangle y, \langle y, y \rangle x - \langle x, y \rangle y \rangle =$$

$$= \langle y, y \rangle \langle x, \langle y, y \rangle x - \langle x, y \rangle y \rangle - \langle x, y \rangle \langle y, \langle y, y \rangle x - \langle x, y \rangle y \rangle =$$

$$= \langle y, y \rangle^{2} \langle x, x \rangle - \langle y, y \rangle \langle y, x \rangle \langle x, y \rangle - \underline{\langle x, y \rangle \langle y, y \rangle \langle y, x \rangle} + \underline{\langle x, y \rangle \langle y, x \rangle \langle y, y \rangle} =$$

$$= \langle y, y \rangle (\langle y, y \rangle \langle x, x \rangle - |\langle x, y \rangle|^{2})$$

quindi ora o y=0 che farebbe valere la tesi, oppure si può semplificare $\langle y,y\rangle$ e rimane esattamente la tesi.

Infine si verifica l'uguaglianza quando z = 0, ossia quando $x \in y$ sono collineari.

5

Definizione 0.1.9: Spazio prehilbertiano

Uno spazio vettoriale X con prodotto scalare viene detto spazio **prehilbertiano** (o spazio $con\ prodotto\ interno$)

Esempio 0.1.4. \mathbb{K}^N con $\langle x,y\rangle=\sum_{i=1}^N x^i\overline{y^i}$ è prehilbertiano.

Esempio 0.1.5. $C^0([0,1],\mathbb{C})$ con $\langle f,g\rangle=\int_0^1 f(x)\overline{g}(x)\,dx$

Definizione 0.1.10: Norma indotta dal prodotto scalare

Su uno spazio prehilbertiano $X, \langle \cdot, \cdot \rangle$ definisco

$$||x|| := \sqrt{\langle x, x \rangle} \quad \forall x \in X$$

Allora $\|\cdot\|$ è una norma su X

buona definizione. La radice è ben definita perché $\langle x,x\rangle$ è un reale non negativo. Inoltre si può mostrare che $\|\cdot\|$ è una norma con gli assiomi di prodotto scalare e la diseguaglianza di Schwarz per la diseguaglianza triangolare.

Proposizione 0.1.6. Sia X uno spazio prehilbertiano, allora il prodotto scalare è una funzione continua $X \times X \to \mathbb{K}$.

Dimostrazione. prese $x_n \to x$ e $y_n \to y$

$$\begin{aligned} |\langle x_n, y_n \rangle - \langle x, y \rangle| &= |\langle x_n, y_n \rangle - \langle x, y_n \rangle + \langle x, y_n \rangle - \langle x, y \rangle| \\ &= |\langle x_n - x, y_n \rangle + \langle x, y_n - y \rangle| \le |\langle x_n - x, y_n \rangle| + |\langle x, y_n - y \rangle| \le \\ &\le ||x_n - x|| ||y_n|| + ||x|| ||y_n - y|| \stackrel{n \to \infty}{\longrightarrow} 0 \end{aligned}$$

Definizione 0.1.11: ortogonalità

 $x,y\in X$ si dicono ortogonali se $\langle x,y\rangle=0$

Proposizione 0.1.7 (Identità di polarizzazione). $Se \mathbb{K} = \mathbb{C}$,

$$\langle x, y \rangle = \frac{1}{4} (\|x + y\|^2 - \|x - y\|^2 + i\|x + iy\|^2 - i\|x - iy\|^2)$$

Se invece $\mathbb{K} = \mathbb{R}$,

$$\langle x, y \rangle = \frac{1}{4} (\|x + y\|^2 - \|x - y\|^2)$$

Dimostrazione. Non sono difficili, basta scrivere per esteso $||x+y||^2$ e $||x-y||^2$ (e $||x+iy||^2$ e $||x-iy||^2$ nel caso complesso) e poi fare i contazzi.

Proposizione 0.1.8. teorema di Pitagora Se $\langle x, y \rangle = 0$ allora $||x + y||^2 = ||x||^2 + ||y||^2$

Dimostrazione. ovvio

Proposizione 0.1.9. *Identità del parallelogramma Per ogni* $x, y \in X$, *allora*

$$||x - y||^2 + ||x + y||^2 = 2(||x||^2 + ||y||^2)$$

Teorema 0.1.10

Jordan - Von Neumann Sia X uno spazio normato, allora la norma è indotta da un prodotto scalare se vale l'identità del parallelogramma

 $Dimostrazione~per~\mathbb{K}=\mathbb{R}$. Definiamo il prodotto scalare con l'identità di polarizzazione, dunque

$$\langle x, y \rangle := \frac{1}{4} (\|x + y\|^2 - \|x - y\|^2)$$

infatti se effettivamente $\langle \cdot, \cdot \rangle$ è un prodotto scalare allora quest'uguaglianza varrebbe, dunque ha senso iniziare prendendola come definizione. Verifichiamo ora che è un prodotto scalare.

- i. Evidente per definizione
- ii. Evidente dalla definizione, perché viene letteralmente $\langle x, x \rangle = ||x||^2$
- iii. Proseguiamo con la dimostrazione, dividendo in $\langle x+y,z\rangle=\langle x,z\rangle+\langle y,z\rangle$ e $\langle \lambda x,y\rangle=\lambda\langle x,y\rangle$

$$\begin{split} \langle x,z\rangle + \langle y,z\rangle &\stackrel{(def)}{=} \frac{1}{4} \big(\|x+z\|^2 - \|x-z\|^2 + \|y+z\|^2 - \|y-z\|^2 \big) = \\ &= \frac{1}{4} \big(\|x+z\|^2 + \|y+z\|^2 \big) - \frac{1}{4} \big(\|x-z\|^2 + \|y-z\|^2 \big) = \\ &\stackrel{prll.}{=} \frac{1}{8} \big(\|x-y\|^2 + \|x+y+2z\|^2 \big) - \frac{1}{8} \big(\|x-y\|^2 + \|x+y-2z\|^2 \big) = \\ &= \frac{2}{4} \left(\left\| \frac{x+y}{2} + z \right\|^2 - \left\| \frac{x+y}{2} - z \right\|^2 \right) = \\ &\stackrel{(def)}{=} 2 \left\langle \frac{x+y}{2}, z \right\rangle \end{split}$$

Da quest'ultima, scelto y=0e notando dalla definizione che $\langle 0,z\rangle=0$, abbiamo che

$$\langle x,z \rangle = 2 \left\langle \frac{x}{2},z \right\rangle \implies \langle x+y,z \rangle = 2 \left\langle \frac{x+y}{2},z \right\rangle$$

che conclude la prima parte della dimostrazione della linearità.

Procediamo definendo

$$\Lambda = \{ \lambda \in \mathbb{R} : \langle \lambda x, y \rangle = \lambda \langle x, y \rangle, \ \forall x, y \in X \}$$

allora chiaramente $\{0,1,-1\}\subseteq\Lambda$. Notiamo che se $\alpha,\beta\in\Lambda$ allora $\alpha+\beta\in\Lambda$:

$$\langle (\alpha + \beta)x, y \rangle = \langle \alpha x + \beta x, y \rangle = \langle \alpha x, y \rangle + \langle \beta x, y \rangle = \alpha \langle x, y \rangle + \beta \langle x, y \rangle = (\alpha + \beta) \langle x, y \rangle$$

Dunque necessariamente $\mathbb{Z} \subseteq \Lambda$. Prendiamo ora $\alpha, \beta \in \mathbb{Z}$ con $\beta \neq 0$, allora

$$\alpha \langle x, y \rangle = \langle \alpha x, y \rangle = \left\langle \alpha \frac{\beta}{\beta} x, y \right\rangle = \beta \left\langle \frac{\alpha}{\beta} x, y \right\rangle$$

da cui dividendo ambo i termini per β otteniamo che anche $\mathbb{Q} \subseteq \Lambda$. Concludiamo che, poiché \mathbb{Q} è denso in \mathbb{R} e $\langle \cdot, \cdot \rangle$ è continuo (per come è definito, chiaramente non possiamo usare la prop, essendo che non abbiamo ancora dimostrato che $\langle \cdot, \cdot \rangle$ è un prodotto scalare), allora $\mathbb{R} \subseteq \Lambda \subseteq$.

 $Dimostrazione\ per\ \mathbb{K}=\mathbb{C}$. Similmente a prima, definiamo

$$\langle x, y \rangle := \frac{1}{4} (\|x + y\|^2 - \|x - y\|^2) + i\frac{1}{4} (\|x + iy\|^2 - \|x - iy\|^2)$$

Dunque $Re\langle x, y \rangle = \frac{1}{4} (\|x + y\|^2 - \|x - y\|^2) =: (x, y)$. Allora

$$\langle x, y \rangle = (x, y) + i(x, iy)$$

allora per la parte reale del teorema (x,y) verifica (x+y,z)=(x,z)+(y,z) e $(\lambda x,y)=\lambda(x,y)$ per ogni $\lambda\in\mathbb{R}$. Dunque

$$\langle x + y, z \rangle = (x, z) + (y, z) + i(x, iz)i(y, iz) = \langle x, z \rangle + \langle y, z \rangle$$

Rimane da verificare l'omogeneità per $\lambda \in \mathbb{C}$ e che $\langle x,y \rangle = \overline{\langle y,x \rangle}$. Iniziamo dalla seconda:

$$\overline{\langle y, x \rangle} = \overline{(y, x) + i(y, ix)} = (y, x) - i(y, ix)$$

inolre

$$\begin{split} (y,ix) &= \frac{1}{4} \big(\|y+ix\|^2 - \|y-ix\|^2 \big) = \frac{1}{4} \big(\|i(-iy+x)\|^2 + \|i(-iy-x)\|^2 \big) = \\ &= \frac{1}{4} \big(\|x-iy\|^2 + \|x+iy\|^2 \big) = -(x,iy) \end{split}$$

e quindi la precedente è

$$\overline{\langle y, x \rangle} = (x, y) + i(x, iy) = \langle x, y \rangle$$

Sia ora $\alpha + i\beta = \lambda \in \mathbb{C}$, con $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$. Allora

$$\langle (\alpha + i\beta)x, y \rangle = \langle \alpha x + i\beta x, y \rangle = \langle \alpha x, y \rangle + i\langle \beta x, y \rangle = \alpha \langle x, y \rangle + \beta \langle ix, y \rangle$$

ma abbiamo che, riprendendo la definizione

$$\langle ix, y \rangle = \frac{1}{4} (\|ix + y\|^2 - \|ix - y\|^2) + i\frac{1}{4} (\|ix + iy\|^2 - \|ix - iy\|^2)$$

$$= -\frac{1}{4} (\|x + iy\|^2 - \|x - iy\|^2) + i(x, y) = i(x, y) - (x, iy) =$$

$$= i\langle x, y \rangle$$

e quindi concludiamo

$$\langle (\alpha + i\beta)x, y \rangle = \alpha \langle x, y \rangle + \beta \langle ix, y \rangle = \alpha \langle x, y \rangle + i\beta \langle x, y \rangle = \lambda \langle x, y \rangle$$

Osservazione. presa su $C^0([0,1])$ la norma $||f||_2^2 = \int_0^1 |f|^2 dt$, allora $\langle f, g \rangle = \int_0^1 f(t)g(t) dt$ questo è uno spazio prehilbertiano.

 $\langle f,g \rangle = \int_0^1 f(t)g(t)\,dt$ questo è uno spazio prehilbertiano. Però con la norma $\|f\|_\infty$ non è uno spazio prehilbertiano. Infatti non vale l'identità del parallelogramma: prese f(t)=1-t e g(t)=t abbiamo

$$||f - g||_{\infty}^{2} + ||f + g||_{\infty}^{2} = 1 + 1 \neq 2(1 + 1) = 2(||f||_{\infty}^{2} + ||g||_{\infty}^{2})$$

Corollario 0.1.10.1. Sia X uno spazio normato e sia $M \subseteq X$ un sottospazio di dimensione finita. Allora M è chiuso.

Dimostrazione. $(M, \|\cdot\|)$ è esso stesso uno spazio normato di dimensione finita. M è dunque completo quindi chiuso.

Esempio 0.1.6. La precedente non vale se dim $X=+\infty$. Presi infatti $M=C^0(\Omega)$ e $X=L^2(\Omega)$, abbiamo che $\overline{M}^{L^2}=L^2$

0.1.3 Operatori lineari e continui

Siano Xe Yspazi normati. Sia $T:X\to Y.$ Allora T è lineare se

$$T(\alpha x + \beta y) = \alpha T(x) + \beta T(y)$$

per ogni $\alpha, \beta \in \mathbb{K}$ e $x, y \in X$. Per ricordare la linearità, invece di scrivere T(x) scriveremo Tx.

Nota. zione Nelle bolle, indicando a pedice lo spazio invece che il raggio, si sottintende il raggio 1 e si esplicita la norma da utilizzare:

$$B_X(0) := \{x \in X : ||x||_X < 1\}$$

Teorema 0.1.11

Siano X,Y spazi normati. Sia $T:X\to Y$. Allora le seguenti proposizioni sono tutte equivalenti:

- (i) T è continuo
- (ii) T è continuo in 0
- (iii) Ogni limitato di X ha immagine limitata in Y
- (iv) $\exists \alpha > 0 : \overline{T(B_X)} \subseteq \alpha B_Y(0)$
- (v) $\sup_{X \setminus \{0\}} \frac{\|Tx\|_y}{\|x\|_X} < +\infty$
- (vi) $\sup_{x \in B_X(0)} ||Tx||_Y < +\infty$
- (vii) $\sup_{\|x\|_X=1} \|Tx\|_Y < +\infty$

Osservazione. Se X e Y hanno dimensione finita, T è sempre continuo.

Esempio 0.1.7. Preso

$$T: C^0([0,1])_{\|\cdot\|_1} \longrightarrow \mathbb{R}$$

 $f \longmapsto T(f) = f(0)$

è chiaramente lineare. Tuttavia la controimmagine di $\{0\}$ tramite T contiene ad esempio la successione $f_n(x) = \max(nx, 1)$ che ha come limite in $C^0_{\|\cdot\|_1}$ la funzione costante 1, per cui $T^{-1}\{0\}$ non è chiuso.

Definizione 0.1.12: Operatore limitato

Un operatore che soddisfa la condizione (iii) viene detto limitato

Dimostrazione.

- $(i) \implies (ii)$ ovvio
- $(ii) \implies (i)$ ovvio, poiché $T(x-x_0) = T(x) T(x_0)$
- $(ii) \implies (iv)$ Abbiamo che per ogni intorno U_Y di 0_Y esiste un intorno U_X di 0_X tale che $T(U_X) \subseteq U_Y$. Allora scelto $U_Y = \overline{B_Y(0)}$ abbiamo

$$\exists \delta > 0 : T(\delta \overline{B_X(0)}) = \delta T(\overline{B_X(0)}) \subset B_Y(0)$$

per cui basta prendere $\alpha = \frac{1}{\delta}$

 $(iv) \implies (ii)$ Preso $\varepsilon > 0$ bisogna trovare $\delta > 0$ tale che

$$T(\delta \overline{B_x(0)}) \subseteq \varepsilon B_Y(0)$$

e similmente a prima per linearità basta prendere $\delta = \varepsilon/\alpha$

 $(iv) \implies (iii)$ Sia $C \subseteq R\overline{B_X(0)}$ un limitato. Allora

$$T(C) \subseteq T(R\overline{B_X(0)}) = RT(\overline{B_X(0)}) \subseteq R\alpha \overline{B_Y(0)}$$

- $(iii)\implies (iv)\ \overline{B_X}(0)$ è limitato in X, dunque $T(\overline{B_x(0)})$ è limitato in Y, e dunque è contenuto in una palla $\alpha B_Y(0)$ per un $\alpha>0$
- $(iv)\iff (vi)\ \|x\|_X\le 1$ se e solo se $x\in \overline{B_X(0)},$ il resto vien da sè
- $(v) \iff (vi) \iff (vii)$ tutte ovvie, come anche è ovvio che il valore finito nel caso sia lo stesso, e viene denotato ||T|| e in pratica tutte e tre dicono che

$$\exists \|T\| > 0: \|Tx\|_Y \leq \|T\| \|x\|_X$$

per ogni $x\in X$