Appunti di Analisi 3 - Analisi Complessa

Osea

Primo semestre A.A. 2024 - 2025, prof. Enrico Vitali

1 Convergenza puntuale e uniforme

Sia E un'insieme (non vuoto) e $\{f_n\}$ una successione di funzioni $E \to \mathbb{R}$ (o $E \to \mathbb{R}^n$ o $E \to \mathbb{C}$). Sia $f: E \to \mathbb{R}$.

Definizione 1.1: D

iciamo che $\{f_n\}$ converge **puntualmente** ad f se

$$\lim_{n \to \infty} f_n(x) = f(x) \quad \forall x \in E$$

Esempio 1.1. $E = \mathbb{R} \, e \, f_n(x) = \frac{1}{n+x^2}, \, f_n \to 0 \, \text{su} \, \mathbb{R}$

Esemplo 1.2. $f_n(x) = (x - \frac{1}{n})^2 \to x^2$

Esempio 1.3. $f_n(x) = x^2 - \frac{1}{n}$

Esempio 1.4. $f_n(x) = e^{x-n} f_n \to 0$

Esempio 1.5. $E = [0, 1], f_n(x)$ funzione che è a triangolo con vertici $(\frac{1}{4n}, 0), (\frac{1}{2n}, 1), (\frac{1}{n}, 0)$. Allora $f_n \to 0$

In questi esempi l'idea è che per ogni ε esiste un n_{ε} tale che per $n \geq n_{\varepsilon}$, $f_n(x) < \varepsilon$. La domanda è se si riesce a esprimere n_{ε} senza che dipenda da x. Nell'esempio di $f_n(x) = \frac{1}{n+x^2}$ si può perché f_n ha un massimo in x = 0, in tal caso infatti se prendo n_{ε} tale che $\frac{1}{n} < \varepsilon$ allora $\frac{1}{n+x^2} < \frac{1}{n} < \frac{1}{n} < \varepsilon$.

Nell'esempio 1.2 invece vogliamo un n_{ε} tale che $\forall n \geq n_{\varepsilon}$, $|f_n(x) - f(x)| \leq \varepsilon$ ossia $|-\frac{2}{n}x + \frac{1}{n^2}| \leq \varepsilon$. Da questo troviamo che

$$\frac{1}{n^2} - \varepsilon \le \frac{2x}{n} \le \frac{1}{n^2} + \varepsilon$$

Ma è sempre possibile, per qualsiasi $\frac{1}{n^2} + \varepsilon$ è possibile trovare un x tale che sia maggiore, quindi non è possibile non esprimere n_{ε} anche in funzione di x.

Definizione 1.2: S

ia $f, f_n : E \to \mathbb{R}$. Diciamo che $f_n \to f$ uniformemente in E se:

$$\forall \varepsilon > 0 \quad \exists n_{\varepsilon} \in \mathbb{N} : \forall n > n_{\varepsilon}, \forall x \in E, \quad |f_n(x) - f(x)| < \varepsilon$$

Osservazione. La condizione della definizione di convergenza uniforme è equivalente a richiedere che $\sup_{x\in E}|f_n(x)-f(x)|<\varepsilon$. Da questo concludiamo che $f_n\to f$ uniformemente se e solo se

$$\lim_{n \to \infty} \sup_{x \in E} |f_n(x) - f(x)| < \varepsilon$$

Allora con questa nuova osservazione è facile notare la non convergenza uniforme dell'esempio 1.2. Infatti se $f_n(x) = \left(x - \frac{1}{n}\right)^2$ e $f(x) = x^2$ allora $\sup_{x \in \mathbb{R}} |f_n(x) - f(x)| \ge |f_n(n) - f(n)| = |2 - \frac{1}{n}| \to 2 > 0$.

Abbiamo però che converge uniformemente sugli insiemi limitati (esercizio). Similmente nell'esempio 1.4 f_n converge uniformemente sugli insiemi $(-\infty, a]$ infatti $0 \le f_n(x) \le e^{a-n} \to 0$ per $n \to +\infty$

Geometricamente la convergenza uniforme dice che il grafico di f_n è contenuta in un intorno tubolare arbitrario di f per n sufficientemente grande.

Proposizione 1.1 (Criterio di Cauchy / completezza di \mathbb{R}). Se $\{a_n\}$ è una successione di numeri reali si ha: a_n converge se e solo se a_n è una successione di Cauchy, ossia se $\forall \varepsilon > 0 \exists n_{\varepsilon}$ tale che $\forall n_1, n_2 \geq n_{\varepsilon}$, $|a_{n_1} - a_{n_2}| < \varepsilon$

Teorema 1.2: Criterio di Cauchy per la convergenza uniforme

Siano $f, f_n : E \to \mathbb{R}$, con $f_n \to f$ in E. Allora la convergenza è uniforme in E se e solo se

$$\forall \varepsilon > 0 \quad \exists n_{\varepsilon} \in \mathbb{N} : \forall n, m \ge n_{\varepsilon} \in \forall x \in E, \quad |f_n(x) - f_m(x)| < \varepsilon$$

Dimostrazione.

- $\implies \text{Sia } f_n \to f \text{ uniformemente in } E. \text{ Fissato } \varepsilon > 0, \text{ sia } n_\varepsilon \text{ tale che (convergenza uniforme)} \ \forall k \geq n_\varepsilon \text{ e } \forall x \in E, \ |f_k(x) f(x)| < \frac{\varepsilon}{2} \text{ allora presi } n, m \geq n_\varepsilon \text{ ho che } |f_n(x) f_m(x)| \leq |f_n(x) f(x)| + |f_m(x) f(x)| < \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon$
- \Leftarrow Valga la condizione di Cauchy. Allora $\forall x \in E$ la successione $\{f_n(x)\}$ è una successione di Cauchy, quindi è convergente, quindi $\exists f: E \to \mathbb{R}$ tale che $f_n \to f$. Allora dalla condizione di Cauchy, tenendo n fisso e facendo tendere $n \to +\infty$ si ottiene esattamente la convergenza uniforme.

Fun fact: esistono dei cosiddetti "Spazi uniformi", che sono spazi topologici ma non metrici.

Esempio 1.6. Sia $f_n = \frac{n^2 - x}{n^3 + e^{nx}}$. È evidente per $x \in \mathbb{R}$ che $f_n(x) \to 0$. C'è convergenza uniforme sui limitati, infatti se $|x| \leq M$ allora $|f_n(x)| \leq \frac{n^2 + M}{n^3} \to 0$. Consideriamo ora $x \geq 0$ (esercizio). Invece per $x \leq 0$, posso prendere

per ogni n $x_n = -n^4$ e allora ottengo che $f_n(x_n) \to +\infty$

Osservazione. Sia $f_n:[a,b)\to\mathbb{R}$ continua, suppongo che $\{f_n\}$ converga uniformemente a f in (a,b). Allora converge uniformemente in [a,b)

Dimostrazione. Per Cauchy

$$\forall \varepsilon > 0 \quad \exists n_{\varepsilon} \in \mathbb{N} : \forall n, m \ge n_{\varepsilon}, \forall x \in (a, b), \quad |f_n(x) - f_m(x)| \le \varepsilon$$

Per $x \to a$ abbiamo per continuità che $|f_n(a) - f_m(a)| \le \varepsilon$ per $n, m \ge \overline{n} \in \mathbb{N}$, quindi preso $\tilde{n} = \max n_{\varepsilon}, \overline{n}$ si ha che f_n soddisfa il criterio di Cauchy in [a, b) e quindi converge uniformemente.

Da questa osservazione noto anche che vale il contrapositivo: se f_n non converge uniformemente in [a,b) non può neanche convergere uniformemente in (a,b)

Esempio 1.7.
$$f_n(x) = \frac{1}{1 + n^2 \left(x - \frac{q}{\sqrt{n}}\right)^2}$$
, allora ho che $f_n(0) = \frac{1}{1 + n} \to 0$, e per

 $x \neq 0$ pure, infatti

$$0 \le \frac{1}{1 + n^2 \left(x - \frac{1}{\sqrt{n}}\right)^2} \le \frac{1}{1 + n^2 \left(\frac{x^2}{2}\right)^2} \to 0$$

è convergente uniformemente su tutto $\mathbb R$

Sia E un insieme non vuoto e sia $\mathcal{B}(E)$ l'insieme delle funzioni reali e limitate su E.

Definizione 1.3: Norma dell'estremo superiore

Sia $f: E \to \mathbb{R}^n$ una funzione. Allora

$$||f||_{\infty} := \sup_{x \in E} |f(x)|$$

è la norma dell'estremo superiore (anche denotata semplicemente ||f||).

Buona definizione. Perché sia una buona definizione, serve che sia una norma.

a.
$$||f|| \ge 0$$
 e $||f|| = 0 \iff f = 0$

b.
$$||\lambda f|| = |\lambda| ||f||$$

c.
$$||f + g|| \le ||f|| + ||g||$$

Proposizione 1.3. $\mathcal{B}(E)$ è uno spazio metrico normato con la norma dell'estremo superiore, e quindi distanza d(f,g) = ||f-g||

Dimostrazione. ovvio

1.1 Scambi di limite, derivate, integrali

Esempio 1.8. Dimostrare che se $f \in C^0([a,b] \times [c,d])$ a valori reali e

$$g(y) = \int_a^b f(x, y) dx \quad y \in [c, d]$$

Allora g è continua in [c, d]

Infatti $\forall \overline{y} \in [c,d]$ abbiamo che comunque presa $y_n \to \overline{y}$ chiaramente $g(y_n) \to g(\overline{y})$. Ponendo ora $f_n = f(\cdot,y_n)$. Allora vogliamo mostrare che $f_n(\cdot) \to f(\cdot,\overline{y})$ uniformemente in [a,b]. Poiché f è uniformemente continua in $[a,b] \times [c,d]$ perché continua su un compatto, allora $\forall \varepsilon > 0 \quad \exists \delta > 0$ tale che $\forall x,x' \in [a,b] \in \forall y,y' \in [c,d]$ se $\sqrt{(x-x')^2 + (y-y')^2} < \delta$ allora $|f(x,y) - f(x',y')| < \varepsilon$. Allora fissato $\varepsilon > 0$ sia δ come sopra; sia quindi n_ε tale che $n \geq n_\varepsilon \implies |y_n - \overline{y}| \leq \delta$ e quindi, per ogni $x \in [a,b]$ abbiamo $|(x,y_n) - (x,\overline{y})| = |y_n - y| \leq \delta$, da cui $|f_n(x,y_n) - f(x,\overline{y})| \leq \varepsilon$. Abbiamo quindi mostrato l'uniforme convergenza.

Proposizione 1.4 (Derivation under the integral sign). Sia $f \in C^1([a,b] \times [c,d])$ $e \ g(y) = \int_a^b f(x,y) dx \ per \ y \in [c,d], \ allora$

$$g \in C^1([c,d]) \ e \ g'(y) = \int_a^b \frac{\partial f}{\partial y}(x,y) \, dx$$

Dimostrazione. Fissiamo $\overline{y} \in [c, d]$ e consideriamo

$$\frac{g(y) - g(\overline{y})}{y - \overline{y}} = \int_{a}^{b} \frac{f(x, y) - f(x, \overline{y})}{y - \overline{y}} dx = \int_{a}^{b} \varphi(x, y) dx$$

con $\varphi(x,y)$ l'integrando. Siappiamo che $\lim_{y\to \overline{y}} \varphi(x,y) = \frac{\partial f}{\partial y}(x,\overline{y})$ e vogliamo mostrare che questa convergenza è uniforme al variare di x. Per il teorema di Lagrange si ha che

$$\varphi(x,y) = \frac{f(x,y) - f(x,\overline{y})}{y - \overline{y}} = \frac{\partial f}{\partial y}(x,\xi_{x,y}) \quad \xi_{x,y} \in (\overline{y},y) \text{ oppure } (\overline{y},y)$$

Poiché $\frac{\partial f}{\partial y}$ è uniformemente continua in $[a,b]\times [c,d]$ allora

$$\forall \varepsilon > 0 \quad \exists \delta > 0 : \forall x, x' \in [a, b] \in \forall y, y' \in [c, d]$$
$$|(x, y) - (x', y')| < \delta \implies \left| \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) - \frac{\partial f}{\partial y}(x', y') \right| < \varepsilon$$

e ora prendiamo come coppie (x, \overline{y}) e $(x, \xi_{x,y})$ e abbiamo

$$|(x, \xi_{x,y}) - (x, \overline{y})| = |\xi_{x,y} - \overline{y}| \le |y - \overline{y}|$$

Ora come prima ciò dimostra che $\varphi(x,y) \to \frac{\partial f}{\partial y}(x,\overline{y})$ uniformemente in [a,b] e quindi

$$\frac{d}{dy} \int_{a}^{b} f(x, y) dx = \int_{a}^{b} \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) dx$$

1.2 Serie di funzioni

I risultati visti per le successioni di funzioni danno luogo ad analoghi risultati per le serie di funzioni. Sia quindi E un insieme $f_n: E \to \mathbb{R}$ (oppure \mathbb{R}^m, \mathbb{C}) e si considera la serie

$$\sum_{n=1}^{\infty} f_n(x) \quad x \in E$$

che è una serie di funzioni.

Definizione 1.4: D

iciamo che la serie $\sum_{n=1}^{\infty} f_n(x)$ converge puntualmente in E se la successione delle somme parziali converge puntualmente in E, ossia se

$$\lim_{N \to \infty} \sum_{n=1}^{N} f_n(x) = f(x) \quad \forall x \in E$$

Diciamo che la serie $\sum_{n=1}^{\infty} f_n(x)$ converge uniformemente in E se la successione delle somme parziali converge uniformemente in E,

Ne consegue che alcuni risultati hanno rispettivi analoghi, ad esempio

$$\sum_{i=1}^{\infty} f_n(x)$$

converge uniformemente in E se e solo se

$$s_N(x) = \sum_{n=1}^N f_n(x)$$

converge uniformemente in E (definizione), ossia questo vale se

$$\forall \varepsilon > 0 \quad \exists n_{\varepsilon} \in \mathbb{N} : \forall N, M \ge n_{\varepsilon}, \forall x \in E, \quad |s_N(x) - s_M(x)| < \varepsilon$$

Ora assumiamo senza perdita di generalità che $N \leq M$, allora chiamiamo M = N + p e otteniamo che l'ultima eguaglianza si scrive come

$$\left| \sum_{n=N+1}^{N+p} f_n(x) \right| < \varepsilon$$

Otteniamo

Proposizione 1.5 (Criterio di Cauchy). La serie $\sum_{n=1}^{\infty} f_n(x)$ converge uniformemente in E se e solo se

$$\forall \varepsilon > 0 \quad \exists n_{\varepsilon} \in \mathbb{N} : \forall n, p \ge n_{\varepsilon}, \forall x \in E, \quad \left| \sum_{k=n+1}^{n+p} f_k(x) \right| < \varepsilon$$
 (1.1)

Corollario 1.5.1. Condizione necessaria affinche la serie $\sum_{n=1}^{\infty} f_n(x)$ converga uniformemente in E è che $f_n \to 0$ uniformemente in E

Dimostrazione. prendiamo p=1 in (1) e otteniamo $|f_{n+1}(x)|<\varepsilon$ ossia $f_n\to 0$ uniformemente in E

Esempio 1.9. Supponiamo ora che esista una successione numerica $\{a_n\}_{n\in\mathbb{N}}$ tale che

- $|f_n(x)| \le a_n$ per ogni $x \in E$
- $\sum_{n=1}^{\infty} a_n < +\infty$

vogliamo mostrare che allora la serie $\sum_{n=1}^{\infty} f_n(x)$ converge uniformemente in E, usando (1), infatti abbiamo

$$\left| \sum_{k=n+1}^{n+p} f_k(x) \right| \le \sum_{k=n+1}^{n+p} |f_k(x)| \le \sum_{k=n+1}^{n+p} a_k < \varepsilon$$

dove nell'ultima diseguaglianza si è utilizzato il criterio di Cauchy per le serie numeriche.

Definizione 1.5: Convergenza totale

Si dice che la serie $\sum_{n=1}^{\infty} f_n(x)$ converge **totalmente** in E se esiste $\{a_n\}$ in \mathbb{R} tale che

- $|f_n(x)| \le a_n$ per ogni $x \in E$
- $\sum_{n=1}^{\infty} a_n < +\infty$

Per quanto visto prima quindi

Proposizione 1.6. Convergenza totale implica convergenza uniforme, e notando dalla dimostrazione prima abbiamo anche che implica la convergenza assoluta uniforme.

Esempio 1.10. Non vale il contrario, un esempio di serie uniformemente convergente ma non totalmente convergente è

$$\sum_{n=1}^{\infty} -1 \cdot \frac{\left(-1\right)^n}{n}$$

dove $f_n(x)$ è costante per ogni n. Allora la serie converge uniformenente in \mathbb{R} ovviamente perché è costante e converge in quanto a segno alternato, ma non converge totalmente perché la serie armonica diverge.

Esempio 1.11. Sia $f_n(x) = (-1)^{n+1} \frac{x^n}{n}$, per $x \in \mathbb{R}$. Allora usiamo il criterio della radice ottenendo

$$\lim_{n \to \infty} \sqrt[n]{|f_n(x)|} = \lim_{n \to \infty} \frac{|x|}{\sqrt[n]{n}} = |x|$$

quindi per |x| < 1 la serie converge assolutamente, per |x| > 1 la serie diverge, per x = -1 la serie è la serie armonica che diverge, per x = 1 la serie è una serie a segni alterni che converge.

Concludiamo quindi che la serie converge puntalmente in (-1,1] e per ogni $0 < \delta < 1$ la serie converge uniformemente in $[-\delta, \delta]$, infatti

$$\left| (-1)^{n+1} \frac{x^n}{n} \right| \le \delta^n n$$

la cui serie converge, quindi la serie converge totalmente.

Naturalmente però la serie non converge totalmente in [0, 1] poiché

$$\max_{x \in [0,1]} |f_n(x)| = \frac{1}{n}$$

ma comunque la serie converge uniformemente in [0,1], infatti usiamo il criterio di Cauchy.

$$\left| \sum_{k=n+1}^{n+p} f_k(x) \right| \le |s_{n+p}(x) - s_n(x)| < = |s_{n+p} - S(x)| + |S(x) - s_n(x)| < \frac{x^{n+p}}{n+p} + \frac{x^n}{n}$$

che converge a 0 per $n \to +\infty$ e si è usato il fatto che se $S = \sum_{i=1}^{\infty} (-1)^{n+1} a_n$ è una serie convergente a segni alterni, con $a_n > 0$, $a_n \to 0$ allora $|S - s_n| \le a_{n+1}$

Procediamo a chiederci se la serie converge uniformemente in (-1,0]. Utilizziamo allora la seguente osservazione dedotta direttamente dalle successioni

Osservazione. Sia $\sum_{i=1}^{\infty} f_n(x)$, $f_n \in C^0([a,b])$. Se la serie converge uniformemente in [a,b] allora converge uniformemente in [a,b] (in particolare converge in x=a)

Dimostrazione. Per ipotesi $s_n(x)$ converge uniformemente in (a,b] e s_n sono funzioni continue in x=a, quindi per il risultato che avevamo già per le successioni (in breve basta enunciare il criterio di Cauchy e usare la continuità in x=a) otteniamo che la serie converge uniformemente in [a,b]

Ne concludiamo che la serie non può convergere uniformemente in (-1,0] altrimenti convergerebbe uniformemente in [-1,0] ma sappiamo che in -1 non abbiamo neanche convergenza puntuale.

Esempio 1.12. Studiare la convergenza puntuale e uniforme di

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{x}{(1+x)^n}$$

1.3 Richiami su limiti e serie

Proposizione 1.7. Sia a_n una successione di numeri reali positivi. Allora

$$\liminf_{n\to +\infty}\frac{a_{n+1}}{a_n}\leq \liminf_{n\to +\infty}\sqrt[n]{a_n}\leq \limsup_{n\to +\infty}\sqrt[n]{a_n}\leq \limsup_{n\to +\infty}\frac{a_{n+1}}{a_n}$$

Dimostrazione. Sia $L=\limsup rac{a_{n+1}}{a_n}$. Se $L=+\infty$ non c'è nulla da dimostrare. Sia allora $L<+\infty$. Fissato un $\varepsilon>0$ quindi esiste n_{ε} tale che $\forall n\geq n_{\varepsilon}$ si ha

$$\frac{a_{n+1}}{a_n} \le L + \varepsilon$$

Allora iterando otteniamo

$$a_n \le (L+\varepsilon)^{n-n_{\varepsilon}} a_{n_{\varepsilon}} \implies \sqrt[n]{a_n} \le (L+\varepsilon)^{1-\frac{n_{\varepsilon}}{n}} \sqrt[n]{a_{n_{\varepsilon}}} \to L+\varepsilon$$

Per $n \to \infty$, ora per l'arbitrarietà di $\varepsilon > 0$ otteniamo

$$\limsup_{n \to \infty} \sqrt[n]{a_n} \le L = \limsup_{n \to \infty} \frac{a_{n+1}}{a_n}$$

Similmente si dimostra anche l'altra uguaglianza, quella centrale è ovvia.

Esempio 1.13. Sia $a_n = n$. Allora poiché $\frac{a_{n+1}}{a_n} \to 1$ abbiamo che anche $\sqrt[n]{n} \to 1$. Sia $a_n = n!$. Allora $\frac{a_{n+1}}{a_n} = n+1 \to +\infty$ e quindi anche $\sqrt[n]{n!} \to +\infty$ Sia $a_n = \frac{n^n}{n!}$ allora

$$\frac{a_{n+1}}{a_n} = \frac{(n+1)^{n+1}}{(n+1)!} \frac{n!}{n^n} = \frac{(n+1)^n}{n^n} = \left(1 + \frac{1}{n}\right)^n \to e$$

e quindi
$$\sqrt[n]{\frac{n^n}{n!}} = \frac{n}{\sqrt[n]{n!}} \to e.$$

Osservazione. In realtà (e potremmo vederlo più tardi), l'approssimazione di Stirling ci dice

$$n! \sim \sqrt{2\pi n} \left(\frac{n}{e}\right)^n$$

Ora procediamo vedendo un criterio di convergenza (non assoluta) che sarà il criterio di convergenza di Abel. Procediamo a passi più piccoli.

Lemma 1.8: Disuguaglianza di (Brunacci) Abel

Siano $\gamma_0, \gamma_1, \dots, \gamma_\ell \in \mathbb{C}$ e siano $\zeta_0, \zeta_1, \dots, \zeta_\ell \in \mathbb{C}$. Poniamo ora

$$w_m = \sum_{i=0}^m \zeta_i \quad m = 0, 1, \dots, \ell$$

Sia M > 0 tale che

$$|w_m| \le M \quad \forall m = 0, 1, \dots, \ell$$

Allora

$$\left| \sum_{i=0}^{\ell} \gamma_i \zeta_i \right| \le (|\gamma_0 - \gamma_1| + |\gamma_1 - \gamma_2| + \dots + |\gamma_{\ell-1} - \gamma_{\ell}| + |\gamma_{\ell}|) M$$

Dimostrazione.

$$\sum_{i=0}^{\ell} \gamma_i \zeta_i = \sum_{i=0}^{\ell} \gamma_i (w_i - w_{i-1}) = \sum_{i=0}^{\ell} (\gamma_i - \gamma_{i+1}) w_i$$

Dove si intende che $\gamma_{\ell+1} = 0$ e $w_{-1} = 0$. Ora semplicemente per disuguaglianza triangolare e applicando l'ipotesi definente M otteniamo la tesi.

Teorema 1.9: primo criterio di convergenza di Abel

Sia $\sum_{n=1}^{\infty} c_n z_n$ una serie numerica. Se

- $z_n \in \mathbb{C}$ (oppure in \mathbb{R}^N)
- $\sum_{n=1}^{\infty} z_n$ è una serie le cui somme parziali sono limitate
- $\{c_n\}$ è una successione di numeri reali non creascente e infinitesima

allora la serie $\sum_{n=1}^{\infty} c_n z_n$ converge.

Dimostrazione. Utilizziamo il criterio di convergenza di Cauchy. Fissiamo $N,p\in\mathbb{N}$ e consideriamo

$$\left| \sum_{n=N}^{N+p} c_n z^n \right| \le 2M \sum_{n=N}^{N+p} |c_n - c_{n+1}| \text{ (diciamo } c_{N+p+1} = 0 \text{ per comodità notazionale)}$$

Dove M è maggiorante per le somme parziali di z_n . Infatti abbiamo che

$$w_m = z_N + z_{N+1} + \cdots + z_{N+m} = \sum_{i=0}^{N+m} z_n - \sum_{i=0}^{N-1} z_n$$

per cui effettivamente $|w_m| \leq 2M$ e possimao applicare la disuguaglianza di Abel.

Ora possiamo, sapendo che $c_k \to 0$ da sopra, ottenere che la serie precedentemente trovata è telescopica per N sufficientemente grande e quindi

$$\left| \sum_{n=N}^{N+p} c_n z^n \right| \le 2M |c_N| \to 0 \text{ per } N \to +\infty$$

e quindi per il criterio di Cauchy la serie converge.

Esempio 1.14. Consideriamo la serie

$$\sum_{n=1}^{\infty} \left(-1\right)^{n+1} \frac{z^n}{n} \quad z \in \mathbb{C}$$

Allora se |z| > 1 manca la condizione necessaria di convergenza.

Sia allora $|z| \leq 1$. Consideriamo prima il caso |z| < 1. Sia ha allora convergenza assoluta, perché

$$\frac{|z|^{n+1}}{n+1} \cdot \frac{n}{|z|^n} = |z| \frac{n}{n+1} \to 0$$

Consideriamo invine il caso |z| = 1. Se z = -1 la serie non converge:

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{\left(-1\right)^{n+1} \cdot \left(-1\right)^n}{n} = -\sum_{i=1}^{\infty} \frac{1}{n} \to -\infty$$

Ora consideriamo |z| = 1 con $z \neq -1$ e vogliamo applicare il criterio di Abel, con $c_n = \frac{1}{n}$ e $z_n = (-1)^{n+1} z^n$. Chiaramente c_n è infinitesima non crescente reale. Inoltre

$$|z_1 + z_2 + \dots + z_N| = \left| \sum_{i=1}^N (-1)^{i-1} z^n \right| = \left| \sum_{i=1}^N (-z)^N \right| = |z| \left| \frac{1 - (-z)^N}{1 - (-z)} \right| \le \frac{z}{|1 + z|}$$

Quindi sono soddisfatte le ipotesi del criterio di Abel e la serie converge.

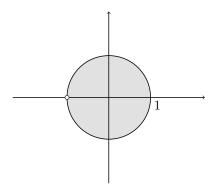


Figura 1: Punti del piano C tali che la serie dell'esempio 2.2 converge

Corollario 1.9.1 (Criterio di Leibniz). Se una serie è a segni alterni del tipo

$$\sum_{n=1}^{\infty} \left(-1\right)^n a_n$$

con $a_n \to 0$ e $a_n > 0$ non crescente. Allora abbiamo che $z_n = (-1)^n$ e $c_n = a_n$ soddisfano le ipotesi del criterio di Abel e quindi la serie converge.

Teorema 1.10: Secondo criterio di convergenza di Abel

Si consideri la serie

$$\sum_{n=0}^{\infty} c_n z_n$$

con

- $z_n \in \mathbb{C}$ (oppure in \mathbb{R}^N)
- $\sum_{n=0}^{\infty} z_n$ è una serie convergente
- $\{c_n\}$ è una successione monotona e convergente

Allora la serie $\sum_{n=0}^{\infty} c_n z_n$ converge.

Dimostrazione. Supponiamo $c_n \to c$ non crescente. Allora

$$\sum_{n=0}^{N} c_n z_n = \sum_{n=0}^{N} (c_n - c) z_n + c \sum_{n=0}^{N} z_n$$

Ora per $N \to \infty$ abbiamo che $c_n - c \to 0$ decrescente e le somme parziali di z_n sono limitate, perché la serie converge. Quindi abbiamo che la prima serie converge per il primo criterio di Abel. Anche la seconda serie converge per ipotesi, quindi la tesi è dimostrata.

Sappiamo che

$$\left(\sum_{n=0}^{N} a_n z^n\right) \left(\sum_{n=0}^{M} b_n z^n\right) = \sum_{n=0}^{N+M} \sum_{k=0}^{n} a_k b_{n-k} z^n$$

è il prodtto di polinomi. Quindi formalmente, se z=1e $N,M\to\infty$ otteniamo

Definizione 1.6: Serie prodotto alla Cauchy

$$\left(\sum_{n=0}^{\infty} a_n\right) \left(\sum_{n=0}^{\infty} b_n\right) := \sum_{n=0}^{\infty} \sum_{k=0}^{n} a_k b_{n-k}$$

che è detta serie prodotto alla Cauchy delle serie $\sum_{n=0}^\infty a_n$ e $\sum_{n=0}^\infty b_n$

Teorema 1.11: Mertens + Cauchy

Se le serie $\sum_{n=0}^{\infty} a_n$ e $\sum_{n=0}^{\infty} b_n$ sono convergenti e almeno una è assolutamente convergente, allora la serie prodotto è convergente ed ha per somma il prodotto delle serie

Se entrambe le serie sono assolutamente convergenti, allora tale è anche la serie prodotto.

Consideriamo serie della forma

$$\sum_{n=0}^{\infty} c_n (z-a)^n \text{ con } c_n \in \mathbb{C} \text{ e } z, a \in \mathbb{C}$$

Abbiamo visto alcuni esempi:

- a) $\sum_{n=0}^{\infty} z^n$ converge se e solo se |z| < 1
- b) $\sum_{n=0}^{\infty}{(-1)^{n+1}\frac{z^n}{n}},$ converge se e solo se $|z|\leq 1$ e $z\neq -1$

In entrambi i casi (e vedremo in generale) la convergenza è nei punti di un disco (detto cerchio di convergenza) di centro z=a. Il comportamento sul bordo del cerchio varia da caso a caso.

Teorema 1.12: Abel

Si consideri la seire di potenze

$$\sum_{n=0}^{\infty} c_n (z-a)^n$$

Se la serie converge in un punto $z\in\mathbb{C}$ allora converge uniformemente su tutto il segmento di estremi a e z.

Dimostrazione. Il teorema è significativo quando $z_1 \in \partial D_R(a)$ Non è restrittivo supporre a=0. Consideriamo

$$\sum_{n=0}^{\infty} c_n z_t^n = \sum_{n=0}^{\infty} c_n (tz_1)^n$$

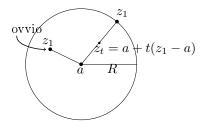


Figura 2: abel

utilizziamo il criterio di Cauchy per le convergenze uniformi: fissiamo $\varepsilon > 0$, vogliamo avere che per un n_{ε} allora per ogni $N \geq n_{\varepsilon}, \ p \in \mathbb{N}$ e $t \in [0,1]$ si abbia che

$$\left| \sum_{m=N}^{N+p} \underbrace{t^n}_{\gamma_{m-N}} \underbrace{c_n z_1^n}_{\zeta_{m-N}} \right| < \varepsilon$$

$$\leq M(|\gamma_0 - \gamma_1| + |\gamma_1 - \gamma_2| + \dots + |\gamma_{p-1} - \gamma_p|)$$

con M un maggiorante per le somme parziali di $c_n z_1^n$. Ora poiché per ipotesi tale serie converge, esiste n_{ε} tale per cui per ogni $N \geq n_{\varepsilon}$ e per ogni $p \in \mathbb{N}$ si ha che

$$\left| \sum_{m=N}^{N+p} c_m z_1^m \right| \le \varepsilon$$

ora poiché $1 \geq t^n$ per ogni $n \in \mathbb{N}$ abbiamo che la precedente disugaglianza è soddisfatta per M=1, quindi

$$\left|\sum_{n=N}^{N+p} t^n c_n z_1^n\right| \le t^N \varepsilon \le \varepsilon$$

2 Analisi complessa

2.1 Funzioni analitiche su $\mathbb R$

Definizione 2.1: Funzione analitica

Sia I un intervallo aperto. Diciamo che una funzione $f:I\to\mathbb{R}$ è analitica se per ogni $x_0\in I$ esiste $\delta>0$ tale che su $(x_0-\delta,x_0+\delta)$ la funzione sia esprimibile come somma di una serie di potenze

$$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n (x - x_0)^n$$
 (2.1)

Sia f come in (2); Sia R il raggio di convergenza della serie. Su ogni intervallo J tale che $\overline{J} \subseteq (x_0 - R, x_0 + R)$ sappiamo che la serie converge totalmente. Consideriamo la serie delle derivate (cioè la serie derivata)

$$\sum_{n=1}^{\infty} n a_n (x - x_0)^{n-1}$$

è una serie di potenze con raggio di convergenza R, poiché

$$\limsup_{n \to \infty} \sqrt[n]{n|a_n|} = \limsup_{n \to \infty} \sqrt[n]{|a_n|} \cdot \limsup_{n \to \infty} \sqrt[n]{n}$$

Quindi la Erie delle derivate è uniformemente convergente su ogni compatto di $x_0 - R, x_0 + R$.

Lemma 2.1 (Teorema di derivazione per Serie). Sia $f = \sum f_n$ convergente e $g = \sum f'_n$ uniformemente convergente. Allora f è derivabile e f' = g.

Per il teorema di derivazione per serie, f è derivabile e

$$f'(x) = \sum_{n=1}^{\infty} n a_n (x - x_0)^{n-1} \quad \forall x \in (x_0 - R, x_0 + R)$$

A f' applichiamo lo stesso ragionamento visto su f: f' è derivabile e si ha che

$$f''(x) = \sum_{n=2}^{\infty} n(n-1)a_n(x-x_0)^{n-2} \quad \forall x \in (x_0 - R, x_0 + R)$$

Procedendo induttivamente otteniamo che $f \in C^{\infty}(x_0 - R, x_0 + R)$ e

$$f^{(k)}(x) = \sum_{n=k}^{\infty} n(n-1) \dots (n-k+1) a_n (x-x_0)^{n-k}$$

In particolare abbiamo che $f^{(k)}(x_0) = k! a_k$ e quindi la serie di potenze è la serie di Taylor di f centrata in x_0 . Più precisamente

Teorema 2.2

Sia $f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n (x - x_0)^n$ per $x \in (x_0 - R, x_0 + R)$, con $a_n \in \mathbb{R}$ e $x_0 \in \mathbb{R}$. Allora $f \in C^{\infty}(x_0 - R, x_0 + R)$ e la serie è la serie di Taylor di f centrata in x_0 .

Dimostrazione. Vedasi sopra.

Non è vero che ogni funzione C^{∞} sia sviluppabile in serie di Taylor.

Esempio 2.1. Sia $f(x) = e^{-\frac{1}{x^2}}$ per $x \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$ e f(0) = 0. Allora

$$f'(x) = \begin{cases} \lim_{x \to 0} \frac{f(x)}{x} = \frac{1}{x} e^{-\frac{1}{x^2}} = 0 & x = 0\\ \frac{2}{x^3} e^{-\frac{1}{x^2}} & x \neq 0 \end{cases}$$

eccetera anche per le altre derivate si ha che $f^{(k)}(0) = 0$. Quindi la serie di Taylor centrata in 0 è la serie nulla, ma $f \neq 0$ in alcun intorno di 0.

Teorema 2.3

Sia $f\in C^\infty(I)$ con $I\subseteq\mathbb{R}$ un intervallo aperto per la quale esistano M,L>0 tali che per ogni $k\in\mathbb{N}$

$$\forall x \in I \quad |f^{(k)}(x)| \le ML^k$$

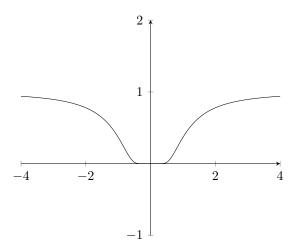


Figura 3: $e^{-\frac{1}{x^2}}$

Allora f è analitica.

Dimostrazione. Sia $x_0 \in I$ e consideriamo

$$\sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(k)}(x_0)}{k!} (x - x_0)^k \quad x \in I$$

Scriviamo lo sviluppo di Taylor con il resto di Lagrange.

$$f(x) = \sum_{k=0}^{k} \frac{f^{(n)}}{k!} (x - x_0)^k + \frac{1}{(n+1)!} f^{(n+1)} (\xi_x) (x - x_0)^{n+1}$$

dove $\xi_x \in (x_0, x)$ è un opportuno punto. Mostriamo ora che

$$\left| \frac{1}{(n+1)!} f^{(n+1)}(\xi_x) (x - x_0)^{n+1} \right| \le \frac{ML^{n+1}}{(n+1)!} (x - x_0)^{n+1} \to 0 \text{ per } n \to \infty$$

Esempio 2.2. Le funzioni e^x , $\sin x$, $\cos x$ sono analitiche.

\mathbb{C} -differenziabilità

Sia $\Omega \subseteq \mathbb{C}$ aperto, $f: \Omega \to \mathbb{C}$

Definizione 2.2: \mathbb{C} -differenziabilità

Sia $a \in \Omega$. Diciamo che f è \mathbb{C} -differenziabile in z=a se esiste

$$\lim_{z \to a} \frac{f(z) = f(a)}{z - a} = f'(a) \tag{2.2}$$

o equivalentemente

$$f(z) = f(a) + f'(a)(z - a) + (\varepsilon(z - a))(z - a)$$
(2.3)

$$f(z) = f(a) + f'(a)(z - a) + (\varepsilon(z - a))(z - a)$$

$$\lim_{w \to 0} \varepsilon(w) = 0$$
(2.3)

Se poniamo $\varepsilon(0)=0$ allora la (1)' vale per ogni $z\in\Omega$, non solo $z\neq a$ Alcune proprietà:

- Se f è \mathbb{C} -differenziabile in z=a allora è continua (da (1)')
- f, g \mathbb{C} -differenziabile in z = a; allora $f \pm g$ è \mathbb{C} -differenziabile, λf , con $\lambda \in \mathbb{C}$ è \mathbb{C} -differenziabile e fg è \mathbb{C} -differenziabile.

Se
$$g(a) \neq 0$$
 allora $\frac{f}{g}$ è \mathbb{C} -differenziabile in $z = a$ e $\left(\frac{f}{g}\right)' = \frac{f'g - fg'}{g^2}$

Esempio 2.3. $z \mapsto z$ è \mathbb{C} -differenziabile in ogni $z \in \mathbb{C}$. Ne consegue dalle proprietà che i polinomi sono \mathbb{C} -differenziabili, e anche le funzioni razionali.

Esempio 2.4. $z\mapsto \overline{z}$ non è $\mathbb C$ -differenziabile. Infatti

$$\frac{f(z) - f(a)}{z - a} = \frac{\overline{z} - \overline{a}}{z - a} = \frac{\overline{z - a}}{z - a}$$

che non ha limite perché assume valori diversi ad esempio sulla retta $a+\delta$ e $a+\delta i$ al variare di $\delta\in\mathbb{R}$.

Una funzione $f: \Omega \to \mathbb{C}$ può essere vista come $f: \Omega \subseteq \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$ tralasciando la struttura di campo di \mathbb{C} . Allora possiamo scrivere $f(x,y) = (u(x,y),v(x,y)) \in \mathbb{R}^2$, con $u,v:\Omega \subseteq \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$. Si utilizza spesso la scrittura

$$f(x,y) = u(x,y) + iv(x,y)$$

che è una sorta di "ibrido". Possiamo ora scrivere $\frac{\partial f}{\partial x}$, $\frac{\partial f}{\partial y}$, $\frac{\partial u}{\partial x}$, $\frac{\partial v}{\partial y}$ ecc. Supponiamo ora che f sia \mathbb{C} -differenziabile in $z=a=x_0+iy_0$. Esiste quindi

$$\lim_{z \to a} \frac{f(z) - f(a)}{z - a} = f'(a)$$

Guardiamo ora la retta $z = a + \delta$, con $\delta \in \mathbb{R}$, quindi

$$f'(a) = \lim_{\delta \to 0} \frac{f(x_0) + \delta, y_0) - f(x_0, y_0)}{\delta} = \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) = \frac{\partial f}{\partial x}(a)$$

In maniera analoga, per $z = a + \delta i$ abbiamo

$$f'(a) = \lim_{\delta \to 0} \frac{f(x_0, y_0 + \delta i) - f(x_0, y_0)}{\delta i} = \frac{1}{i} \frac{\partial f}{\partial y} f(x_0, y_0) = -i \frac{\partial f}{\partial y} f(a)$$

In breve abbiamo che deve essere

$$\frac{\partial f}{\partial x}(a) = -i\frac{\partial f}{\partial y}(a)$$

Che in termini di u e v equivale a dire che

$$u_x + iv_x = -i(u_y + iv_y) = v_y - iu_y \iff \begin{cases} u_x = v_y \\ u_y = -v_x \end{cases}$$

Proposizione 2.4 (Condizioni necessarie). Se $f \in \mathbb{C}$ -differenziabile in z = a allora valgono le condizioni di Cauchy-Riemann, cioè

$$\frac{\partial f}{\partial x} = -i \frac{\partial f}{\partial y} \quad o \quad equivalent emente \quad \begin{cases} u_x &= v_y \\ u_y &= -v_x \end{cases}$$

Dimostrazione. Vedasi sopra.

Proposizione 2.5. Sia f differenziabile in $a=(x_0,y_0)$ come funzione $\mathbb{R}^2\supseteq\Omega\to\mathbb{R}^2$. Se valgono le condizioni di Cauchy-Riemann, allora $f:C\supseteq\Omega\to\mathbb{C}$ è $\mathbb{C}-$ differenziabile in $z=x_0+iy_0$

Dimostrazione. Per ipotesi (con $h = (h_1, h_2)$)

$$f(a+h) - f(a) = \frac{\partial f}{\partial x}(a)h_1 + \frac{\partial f}{\partial y}(a)h_2 + o(h)$$

Poiché $\frac{\partial f}{\partial y} = i \frac{\partial f}{\partial x}$ si ha

$$f(a+h) - f(a) = \frac{\partial f}{\partial x}(a)h_1 + i\frac{\partial f}{\partial x}(a)h_2 + o(h) = \frac{\partial f}{\partial x}(a)(h_1 + ih_2) + o(h)$$
$$= \frac{\partial f}{\partial x}(a)h + o(h) = \frac{\partial f}{\partial x}(a)(z-a) + o(z-a)$$

Teorema 2.6: Looman-Menchoff

Sia $f:\Omega\to\mathbb{C}$ continua e dotata di $\frac{\partial f}{\partial x}$, $\frac{\partial f}{\partial y}$ in z=a. Se valgono le condizioni di Cauchy Riemann, allora f è \mathbb{C} -differenziabile in z=a

Abbiamo già visto sui reali che analitica implica C^{∞} . Ora spiace lo spoiler ma dimostreremo che \mathbb{C} -differenziabile implica analitica, quindi \mathbb{C} -differenziabilità, C^{∞} , analitica saranno nozioni equivalenti e gli assegneremo la dicitura di **olomorfe**.

Definizione 2.3: Derivata complessa

$$\frac{\partial f}{\partial z} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial f}{\partial x} - i \frac{\partial f}{\partial y} \right)$$
$$\frac{\partial f}{\partial \overline{z}} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial f}{\partial x} + i \frac{\partial f}{\partial y} \right)$$

Ciò è motivato dal seguente passaggio formale: Sia z=x+iy con $x,y\in\mathbb{R}$, allora $f(x,y)=f\left(\frac{z+\overline{z}}{2},\frac{z-\overline{z}}{2}\right)$ e quindi si ottiene formalmente il risultato come sopra definito

Osservazione. Le condizioni di Cauchy-Riemann diventano $\frac{\partial f}{\partial \overline{z}} = 0$

2.3 C-differenziabilità delle funzioni analitiche

Teorema 2.7

Si consideri la serie

$$\sum_{n=0}^{\infty} c_n (z-a)^n \quad c_n \in \mathbb{C}$$

con R il raggio di convergenza. Allora la serie derivata

$$\sum_{n=1}^{\infty} n c_n (z-a)^{n-1}$$

ha lo stesso raggio di convergenza R. Inoltre se f(z) è la somma della serie data e g(z) la somma della serie derivata, allora avremo che f è \mathbb{C} -differenziabile e f'(z) = g(z) per ogni $z \in D_R(a)$

Dimostrazione. Come nel caso reale,

$$\limsup_{n \to \infty} \sqrt[n]{|nc_n|} = \limsup_{n \to \infty} \sqrt[n]{|c_n|}$$

quindi i due raggi di convergenza coincidono. Supponiamo a=0. Fissiamo $w\in D_R(0)$ e consideriamo

$$\frac{f(w+h)-f(w)}{h}$$

con h tale che $w + h \in D_R(0)$. Scriviamo, per $N \in \mathbb{N}$,

$$f(z) = S_N(z) + R_N(z)$$
 con $S_N(z) = \sum_{n=0}^{N} c_n (z-a)^n$

e $R_N(z)$ il resto della serie. Sappiamo che

$$\lim_{n\to 0} \frac{S_N(w+h) - S_N(w)}{h} = S_N'(w) \to g(z) \text{ per } N \to \infty$$

Consideriamo il resto

$$\frac{R_N(w+h) - R_N(w)}{h} = \frac{1}{h} \sum_{n=N-1}^{\infty} (c_n((w+h)^n - w^n))$$

essendo

$$(w+h)^n - w^n = (w+h-w)\left((w+h)^{n-1} + (w+h)^{n-2}w + \dots + w^{n-1}\right)$$

ottengo

$$\left| \frac{R_N(w+h) - R_N(w)}{h} \right| \le \sum_{n=N+1}^{\infty} |c_N| \left(|w+h|^{n-1} + |w+h|^{n-2} |w| + \dots + |w|^{n-1} \right)$$

Ora, per h tale che $w+h \in D_{\rho}(0)$, con $|w| \le \rho < R$ si ha che $|w+h|^{n-k}|w|^{k-1} \le \rho^{n-1}$ quindi

$$\left| \frac{R_N(w+h) - R_N(w)}{h} \right| \le \sum_{n=N+1}^{\infty} |c_n| n \rho^{n-1} \to 0$$

Poiché la serie $\sum_{n=1}^{\infty} nc_n \zeta^{n-1}$ la serie derivata converge assolutamente in $D_R(0)$ in particolare per $\zeta = \rho$. Concludiamo ora

$$\begin{split} & \limsup_{h \to 0} \left| \frac{f(w+h) - f(w)}{h} - g(w) \right| \leq \limsup_{h \to 0} \left| \frac{S_N(w+h) - S_N(w)}{h} - S_N'(w) \right| + \\ & + \limsup_{h \to 0} \left| S_N'(w) - g(w) \right| + \limsup_{h \to 0} \left| \frac{R_N(w+h) - R_N(w)}{h} \right| = \left| S_N'(w) - g(w) \right| + \varepsilon \end{split}$$

per N sufficientemente grande. Si conclude per l'arbitrarietà di ε

2.4 Integrazione su Curve

Definizione 2.4: Curva in $\mathbb C$

Diremo **curva** in $\mathbb C$ ogni funzione continua $\gamma:[a,b]\to\mathbb C$. Si dice **chiusa** se $\gamma(a)=\gamma(b)$. Il **sostegno** di γ è l'immagine di γ , cioè $\gamma([a,b])$. Inoltre γ si dice

 C^1 a tratti se esistono $a = t_0 < t_1 < \cdots < t_n = b$ tali che

$$\gamma|_{[t_{k-1},t_k]} \in C^1([t_{k-1},t_k]) \quad \forall k = 1,\dots, n$$

Diciamo curva opposta di γ la curva percorsa in "senso opposto" ossia:

$$-\gamma:[a,b]\to\mathbb{C}$$
 $-\gamma(t)=\gamma(a+b-t)$

Chiamiamo saldatura di due curve $\gamma_1 : [a_1, b_1] \to \mathbb{C}, \gamma_2[a_2, b_2] \to \mathbb{C}, \text{ con } \gamma_1(b_1) = \gamma_2(a_2)$., la curva

$$(\gamma_1 + \gamma_2)(t) = \begin{cases} \gamma_1(t) & t \in [a_1, b_1] \\ \gamma_2(a_2 + t - b_1) & t \in [b_1, b_1 + b_2 - a_2] \end{cases} \quad \forall t \in [a_1, b_1 + (b_2 - a_2)]$$

(Notare che esiste anche la notazione moltiplicativa per saldatura e curva opposta). Siano ora $\gamma:[a,b]\to\mathbb{C}$ e $\tilde{\gamma}:[\alpha,\beta]\to\mathbb{C}$ due curve. Allora diciamo che le due curve sono **equivalenti** se esiste $\varphi:[\alpha,\beta]\to[a,b]$ C^1 a tratti, biettiva, con $\varphi'>0$, tale che $\tilde{\gamma}=\gamma\circ\varphi$

Per convenzione, se non espressamente specificato diversamente considereremo curve \mathbb{C}^1 a tratti.

Definizione 2.5: Integrale su curva

Sia $\gamma:[a,b]\to\mathbb{C}$ una curva C^1 a tratti e sia f continua a valori in \mathbb{C} definita (almeno) sul sostegno di γ . Allora si definisce

$$\int_{\gamma} f(z)dz = \int_{a}^{b} f(\gamma(t))\gamma'(t)dt$$

Abbiamo le seguenti proprietà:

$$- \text{ (linearità) } \int_{\gamma} (\lambda f + \mu g) \, dz = \lambda \int_{\gamma} f dz + \mu \int_{\gamma} g dz$$

$$- \text{ (additività) } \int_{\gamma_1 + \gamma_2} f dz = \int_{\gamma_1} f dz + \int_{\gamma_2} f dz$$

$$- \left| \int_{\gamma} f dz \right| \leq \text{ lungh } (\gamma) \cdot \max_{\text{spt } \gamma} |f|$$

$$- \int_{-\gamma} f(z) dz = - \int_{\gamma} f(z) dz$$

Sia $\mathcal C$ una curva in $\mathbb C$ assegnata come "oggetto geometrico": circonferenza, retangolo, segmento eccetera. Allora scriveremo $\int_{\mathcal C} f(z)dz$ purché il contesto chiarisca il tipo di parametrizzazione. Ad esempio $\int_{\partial D_R}$ o $\int_{\partial R}$ (rispettivamente integrale su circonferenza e su bordo di un rettangolo) si intenderà a meno di specificare in orientamento antiorario.

Proposizione 2.8. Siano $\gamma:[a,b]\to\mathbb{C}$ e $\tilde{\gamma}:[\alpha,\beta]\to\mathbb{C}$ due curve equivalenti. Allora

$$\int_{\gamma} f(z)dz = \int_{\tilde{\gamma}} f(z)dz$$

Dimostrazione. Sia $\varphi: [\alpha, \beta] \to [a, b]$ la funzione di equivalenza. Allora

$$\int_{\tilde{\gamma}} f(z)dz = \int_{\alpha}^{\beta} f(\tilde{\gamma}(t))\tilde{\gamma}'(t)dt = \int_{\alpha}^{\beta} f(\gamma(\varphi(t)))\gamma'(\varphi(t))\varphi'(t)dt =$$

$$= \int_{a}^{b} f(\gamma(s))\gamma'(s)ds = \int_{\gamma} f(z)dz$$

Esempio 2.5. Se consideriamo $\int_{\partial D_R(a)}$ allora la parametrizzazione che prendiamo sarà $\gamma(t) = a + Re^{it}$ con $t \in [0, 2\pi]$. Quindi abbiamo $\gamma'(t) = iRe^{it}$ e

$$\int_{\partial D_R(a)} f(z)dz = \int_0^{2\pi} f(a + Re^{it})iRe^{it}dt$$

ad esempio se $f(z) = \frac{1}{z-a}$

$$\int_{\partial D_{R}(a)} \frac{1}{z - a} dz = \int_{0}^{2\pi} \frac{1}{Re^{it}} iRe^{it} dt = \int_{0}^{2\pi} idt = 2\pi i$$

Esempio 2.6. Se consideriamo R rettangolo, $a \in R \setminus \partial R$. Calcoliamo quindi

$$\int_{\partial R} \frac{1}{z - a} dz$$

dove $z = a + \rho(\theta)e^{i\theta}$ dove $\theta \in [0, 2\pi]$ e ρ è C^1 a tratti. Allora otteniamo che

$$\int_{\partial R} \frac{1}{z-a} dz = \int_0^{2\pi} \frac{1}{\rho(\theta) e^{i\theta}} i \rho(\theta) e^{i\theta} d\theta = \int_0^{2\pi} i d\theta = 2\pi i$$

Osservazione. Se ho $F: \Omega \subseteq \mathbb{C} \to \mathbb{C}$, \mathbb{C} -differenziabile e $\gamma: [a,b] \to \Omega$ C^1 a tratti, allora $\frac{d}{dt}F(\gamma(t)) = F'(\gamma(t))\gamma'(t)$. Infatti, fissato $t_0 \in [a,b]$ Consideriamo

$$\frac{F(\gamma(t)) - F(\gamma(t_0))}{t - t_0}$$

Ricordiamo che $F(z)=F(a)+F'(a)(z-a)+(\varepsilon(z-a))(z-a)$ con $\varepsilon(w)$ infinitesimo per $w\to 0$ e $\varepsilon(0)=0$. Allora

$$\frac{F(\gamma(t)) - F(\gamma(t_0))}{t - t_0} = F'(\gamma(t_0)) \frac{\gamma(t) - \gamma(t_0)}{t - t_0} + \varepsilon(\gamma(t) - \gamma(t_0)) \frac{\gamma(t) - \gamma(t_0)}{t - t_0}$$

e passando al limite otteniamo la tesi.

Osservazione. $\int_{\gamma} f(z)dz$ è l'integrale su un intervallo di una funzione vettoriale $f(\gamma(t))\gamma'(t)$. Come tale possiamo applicare i risultati visti di passaggio al limite sotto il segno di integrale. Ad esempio supponiamo di avere $\gamma:[a,b]\to\Omega$ e una successione e una funzione $f_n,f:\operatorname{spt}\gamma\to\mathbb{C}$ continua e $f_n\to f$ uniformemente su $\operatorname{spt}\gamma$. Allora

$$\int_{\gamma} f_n(z)dz \to \int_{\gamma} f(z)dz$$

Infatti per ipotesi sappiamo che

$$\forall \varepsilon > 0 \ \exists n_{\varepsilon} : \forall n \ge n_{\varepsilon} \ \forall z \in \operatorname{spt} \gamma \quad |f_n(z) - f(z)| < \varepsilon$$

ma quindi anche $\forall t \in [a, b]$ abbiamo che $|f_n(\gamma(t)) - f(\gamma(t))| < \varepsilon$ e quindi

$$|f_n(g(t))\gamma'(t) - f(\gamma(t))\gamma'(t)| \le |f_n(\gamma(t)) - f(\gamma(t))| \max_{a \le s \le b} |\gamma'(s)| < M\varepsilon$$

cioè $f_n(\gamma(\cdot))\gamma'(\cdot) \to f(\gamma(\cdot))\gamma'(\cdot)$ uniformemente.

In particolare (come successione si consideri la successione delle somme parziali di una serie) si ha che se $\sum_{n=0}^{\infty} f_n(z)$ converge uniformemente sul supporto di γ allora

$$\int_{\gamma} \sum_{n=0}^{\infty} f_n(z) dz = \sum_{n=0}^{\infty} \int_{\gamma} f_n(z) dz$$

Definizione 2.6: Primitiva

Sia $\Omega \subseteq \mathbb{C}$ aperto e $f:\Omega \to \mathbb{C}$ continua. Una funzione $F:\Omega \to \mathbb{C}$ si dice **primitiva** di f se F è \mathbb{C} -differenziabile e F'(z)=f(z) per ogni $z\in\Omega$.

Proposizione 2.9. Sia F primitiva di f e $\gamma:[a,b]\to\Omega$ una curva C^1 a tratti. Allora

$$\int_{\gamma} f(z)dz = F(\gamma(b)) - F(\gamma(a))$$

Dimostrazione.

$$\int_{\gamma} f(z)dz = \int_{a}^{b} f(\gamma(t))\gamma'(t)dt = \int_{a}^{b} F'(\gamma(t))\gamma'(t)dt = F(\gamma(b)) - F(\gamma(a))$$

Corollario 2.9.1. Se F ammette primitiva in Ω allora $\int_{\gamma} f(z)dz = 0$ per ogni curva chiusa γ in Ω .

Dimostrazione. ovvia

Corollario 2.9.2. Sia Ω un aperto connesso, allora se f è \mathbb{C} -differenziabile e f'=0 allora f è costante.

Dimostrazione. Fissiamo $z_0, z_1 \in \Omega$, allora esiste (connessione per archi) una γ C^1 a tratti (poligonale) con $\gamma(a) = z_0$ e $g(b) = z_1$ e allora poiché f è primitiva di f' abbiamo che

$$0 = \int_{\gamma} f'(z)dz = f(\gamma(b)) - f(\gamma(a)) = f(z_1) - f(z_0)$$

Ricordiamo la notazione "mista" per le funzioni $f:\mathbb{C}\to\mathbb{C},\ f=f(x,y)=u(x,y)+iv(x,y)$. Sia ora $\gamma:[a,b]\to\Omega$ C^1 a tratti e la denotiamo $\gamma(\cdot)=x(\cdot)+iy(\cdot)$. Allora

 $\int_{\gamma} f(z)dz = \int_{a}^{b} (u(x(t), y(t)) + iv(x(t), y(y)))(x'(t) + iy'(t))dt =$ $= \int_{a}^{b} u(x(t), y(t))x'(t) - v(x(t), y(t))y'(t)dt +$ $+ i \int_{a}^{b} u(x(t), y(t))y'(t) + v(x(t), y(t))x'(t)dt$

Se ora poniamo $\omega_r(x,y)=u(x,y)dx-v(x,y)dy$ e $\omega_i(x,y)=v(x,y)dx+u(x,y)dy$ allora otteniamo

$$\int_{\gamma} f(z)dz = \int_{\gamma} \omega_r + i \int_{\gamma} \omega_i$$

e anche

$$\int_{\gamma} f(z)dz = \int_{a}^{b} (u(x(t), y(t)) + iv(x(t), y(t)))x'(t)dt +$$

$$+ i \int_{a}^{b} (u(x(t), y(t)) + iv(x(t), y(t)))y'(t)dt =$$

$$= \int_{\gamma} f(x, y)dx + i \int_{\gamma} f(x, y)dy$$

Proposizione 2.10. Sia $\Omega \subseteq \mathbb{C}$ aperto, $f: \Omega \to \mathbb{C}$.

- a) Sia f continua. Allora f ammette primitiva se e solo se ω_r e ω_i sono esatte
- b) Sia $f \in C^1$. Allora f soddisfa le condizioni di Cauchy Riemann (cioè è \mathbb{C} -differenziabile) se e solo se ω_r e ω_i sono chiuse

Dimostrazione.

a) f ammette primitiva $F = \varphi + i\psi$; si ha quindi che

$$u + iv = F' = F_x = \varphi_x + i\psi_x$$
 e
$$\begin{cases} \varphi_x = \psi_y \\ \varphi_y = -\psi_x \end{cases}$$

Allora otteniamo che

$$\begin{cases} u = \varphi_x = \psi_y \\ v = \psi_x = -\varphi_y \end{cases}$$

ne consegue che

$$\begin{cases} \omega_r = udx - vdy = \varphi_x dx - \varphi_y dy = d\varphi \\ \omega_i = vdx + udy = \psi_x dx + \psi_y dy = d\psi \end{cases}$$

sono esatte.

Viceversa, siano ω_r e ω_i esatte, quindi $\omega_r = d\varphi$ e $\omega_i = d\psi$, per opportune $\varphi, \psi \in C^1(\Omega)$. Allora

$$\begin{cases} u = \varphi_x \\ -v = \varphi_y \end{cases} \qquad \begin{cases} v = \psi_x \\ u = \psi_y \end{cases}$$

Ponendo ora $F = \varphi + i\psi \in C^1$ si ha che

$$\begin{cases} \varphi_x = y = \psi_y \\ \varphi_y = -v = -\psi_x \end{cases}$$

che sono esattamente le condizioni di Cauchy-Riemann per F. Allora F è \mathbb{C} -differenziabile e $F'=F_x=\varphi_x+i\psi_x=u+iv=f$, quindi F è primitiva di f.

b) f = u + iv. Le condizioni di Cauchy-Riemann sono

$$\begin{cases} u_x = v_y \\ u_y = -v_x \end{cases} \iff \begin{cases} w_i = vdx + udy \text{ è chiusa} \\ w_r = udx - vdy \text{ è chiusa} \end{cases}$$

semplicemente per definizione

Ricordiamo che vogliamo cercare di invertire il risultato precedente, ossia il corollario 2.9.1. Per il viceversa quindi abbiamo che $\int_{\gamma} f = 0$ per ogni γ chiusa in Ω , ma ora poiché $\int_{\gamma} f = \int_{\gamma} \omega_r + i \int_{\gamma} \omega_i$ ne consegue che

$$\int_{\gamma} \omega_r = \int_{\gamma} \omega_i = 0 \quad \forall \gamma \overset{\text{Teorema 3.1}}{\Longrightarrow} \omega_r, \omega_i \text{ esatte } \overset{\text{Proposizione}}{\Longrightarrow} f \text{ ammette primitiva}$$

Con questo abbiamo dimostrato

Proposizione 2.11. Sia $f: \Omega \to \mathbb{C}$ continua, allora f ammette primitiva se e solo se

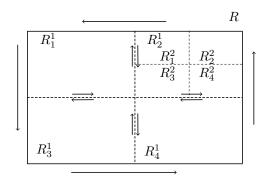
$$\int_{\gamma} f(z)dz = 0 \quad \forall \gamma \ chiusa \ in \ \Omega$$

Nella dimostrazione $f\mathbb{C}$ -differenziabile $\Longrightarrow f$ analitica servirà avere che $\int_{\gamma} f=0$ per ogni γ chiusa in Ω semplicemente connesso. Ma non possiamo usare (b) della proposizione 2.10 perché non possiamo assumere che f sia C^1 . Allora mostriamo direttamente che $\int_{\gamma} f=0$ in un caso particolare, usando il seguente lemma

Lemma 2.12: Cauchy-Goursat

Sia $f:\Omega\to\mathbb{C}$ C—differenziabile. Sia R un rettangolo chiuso, con $R\subseteq\Omega$. Allora

$$\int_{\partial R} f(z)dz = 0$$



Dimostrazione. Sia $A = \left| \int_{\partial R} f dz \right|$. Per assurdo supponiamo sia A > 0. Ora suddividiamo R in quattro rettangoli $R_1^1, R_2^1, R_3^1, R_4^1$ e abbiamo

$$A = \left| \int_{\partial R} f \right| = \left| \sum_{i=1}^4 \int_{\partial R_i^1} f \right| \le \sum_{i=1}^4 \left| \int_{\partial R_i^1} f \right|$$

Allora abbiamo che per un qualche R_i^1 si ha che

$$\left| \int_{\partial R_{j_1}^1} f \right| \ge \frac{A}{4}$$

Procediamo in questo modo suddividendo $R^1_{j_1}$ in quattro rettangoli R^2_i per i=1,2,3,4 e così procedendo si forma una successione di rettangoli

$$R_{j_1}^1 \supseteq R_{j_2}^2 \supseteq \cdots \supseteq R_{j_n}^n$$

che hanno diametro diam $R^k_{j_k}=\frac{1}{2^k}$ diamR di lunghezza lungh $R^k_{j_k}=\frac{1}{2^k}$ lungh e tali che

$$\left| \int_{\partial R_{j_k}^k} f \right| \ge \frac{1}{4^k}$$

Ora essendo ogni rettangolo compatto, la loro intersezione non è vuota e anzi è un solo punto $\bigcap_{k\in\mathbb{N}}\mathbb{R}^k_{j_k}=\{a\}$, avendo diametro 0. Poiché f è \mathbb{C} -differenziabile in z=a:

$$f(z) = f(a) + f'(a)(z-a) + \varepsilon(z-a)(z-a)$$
 $\varepsilon(0) = 0$ $\varepsilon(w) \to 0$ per $w \to 0$

Infine notiamo che

$$\int_{\partial R_{j_k}^k} f(z)dz = \int_{\partial R_{j_k}^k} (f(a) + f'(a)(z-a))dz + \int_{\partial R_{j_k}^k} \varepsilon(z-a)(z-a)dz$$

dove il primo termine è uguale a 0 poiché la funzione integranda ammette primitiva $f(a)z+\frac{1}{2}f'(a)(z-a)^2$. Ora fissiamo $\sigma>0$. Sia $\delta>0$ tale che $|w|<\delta \implies |\varepsilon(w)|<\sigma$. Per k sufficientemente grande abbiamo che diam $R_{j_k}^k<\delta$ e allora $|z-a|<\delta$ se $z\in\partial R_{j_k}^k$. Allora, per tali k:

$$\left| \int_{\partial R_{j_k}^k} \varepsilon(z-a)(z-a)dz \right| \leq \sigma \operatorname{diam} R_{j_k}^k \operatorname{lungh} R_{j_k}^k = \sigma \cdot \frac{1}{2^k} \operatorname{diam} R \cdot \frac{1}{2^k} \operatorname{lungh} \partial R$$

Ricordando che

$$\left| \int_{\partial R_{j_k}^k} f \right| \ge \frac{1}{4^k}$$

e mettendo assieme i pezzi otteniamo che A=0 (per l'arbitrarietà di σ), che è assurdo

Estendiamo ora il risultato

Proposizione 2.13. Sia $f: \Omega \to \mathbb{C}$ continua. Sia $a \in \Omega$ e supponiamo che f sia \mathbb{C} -differenziabile in $\Omega \setminus \{a\}$. Allora

$$\int_{\partial R} f = 0$$

 $per\ ogni\ rettangolo\ chiuso\ R\ in\ \Omega$

 $Dimostrazione. \hspace{0.5cm} - \mbox{ Se } a \not \in R \mbox{ allora si usa il lemma di Cauchy-Goursat$

– Se $a \in \partial R$ si approssima R con una successione R_n di rettangoli internamente (come in figura 4) Risulta poi

$$0 = \int_{\partial R_n} f \to \int_{\partial R} f$$

(possiamo pensare ogni ∂R_n parametrizzato su un intervallo fisso [a,b] e c'è convergenza uniforme)

 $-a \in \mathring{R}$ Scomponendo R in due rettangoli R_1 e R_2 come in figura, con $a \in \partial R_1 \cap \partial R_2$ si ha che

$$\int_{\partial R} f = \int_{\partial R_1} f + \int_{\partial R_2} f = 0$$

per il caso precedente

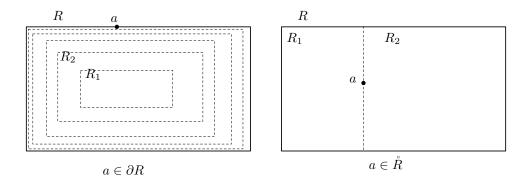


Figura 4: Approssimazione di R con R_n per $a \in \partial R$ e decomposizione per $a \in \mathring{R}$

Teorema 2.14: Formula di Cauchy per il rettangolo

Sia $f:\Omega\to\mathbb{C}$ —differenziabile. Sia $R\subseteq\Omega$ un rettangolo chiusa. Allora per ogni $w\in\mathring{R}$ risulta

$$f(w) = \frac{1}{2\pi i} \int_{\partial B} \frac{f(z)}{z - w} dz$$

Dimostrazione. Sia

$$g(z) := \begin{cases} \frac{f(z) - f(w)}{z - w} & z \neq w \\ f'(w) & z = w \end{cases}$$

allora poiché f è \mathbb{C} -differenziabile, g è continua Ω . Inoltre g è \mathbb{C} -differenziabile in $\Omega \setminus \{w\}$. Allora per la proposizione 2.13 si ha che

$$0 = \int_{\partial R} g(z)dz = \int_{\partial R} \frac{f(z) - f(w)}{z - w}dz = \int_{\partial R} \frac{f(z)}{z - w}dz - f(w) \int_{\partial R} \frac{1}{z - w}dz$$

Infine poiché $\int_{\partial R} \frac{dz}{z-w} = 2\pi i$ per $w \in \mathring{R}$ si ottiene la tesi.

Teorema 2.15

Sia $\Omega\subseteq\mathbb{C}$ aperto e $f:\Omega\to\mathbb{C}$ una funzione $\mathbb{C}-$ differenziabile. Allora f è analitica in Ω

Dimostrazione. Fissiamo $a \in \Omega$ e mostriamo che f è sviluppabile in serie di potenze in un intorno di a. Sia R un rettangolo chiuso con $a \in \mathring{R}$ e $R \subseteq \Omega$. Sia $D_r(a)$ con $\overline{D_r(a)} \subseteq \mathring{R}$. Consideriamo $z \in D_r(a)$. Sappiamo per la formula di Cauchy per il rettangolo

$$f(z) = \frac{1}{2\pi i} \int_{\partial R} \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta$$

Ora comunque presi $z \in D_r(a)$ e $\zeta \in \partial R$

$$\frac{1}{\zeta - z} = \frac{1}{\zeta - a - (z - a)} = \frac{1}{\zeta - a} \cdot \frac{1}{1 - \frac{z - a}{\zeta - a}}$$

e poiché

$$\left| \frac{z - a}{\zeta - a} \right| \le \alpha < 1$$

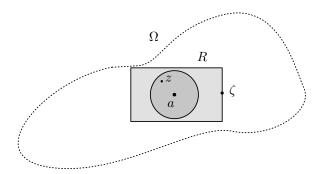


Figura 5: diffanalitica

per un opportuno α . Allora abbiamo

$$\frac{1}{1 - \frac{z - a}{\zeta - a}} = \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{z - a}{\zeta - a}\right)^n$$

e quindi

$$f(z) = \frac{1}{2\pi i} \int_{\partial R} \sum_{n=0}^{\infty} \frac{f(\zeta)}{(\zeta - a)^{n+1}} (z - a)^n d\zeta$$

Risulta che

$$\left| \frac{f(\zeta)}{(\zeta - a)^{n+1}} (z - a)^n \right| \le \left(\max_{\partial R} |f| \right) \frac{1}{|\zeta - a|} \cdot \alpha^n$$

e quindi poiché $\alpha < 1$ si ha convergenza globale e si può scambiare il segno di serie e integrale ottenendo

$$f(z) = \frac{1}{2\pi i} \sum_{n=0}^{\infty} \left(\int_{\partial R} \frac{f(\zeta)}{(\zeta - a)^{n+1}} d\zeta \right) (z - a)^n = \sum_{n=0}^{\infty} c_n (z - a)^n$$

$$\text{dove } c_n = \frac{1}{2\pi i} \int_{\partial R} \frac{f(\zeta)}{(\zeta - a)^{n+1}} d\zeta \qquad \Box$$

Abbiamo allora dimostrato che f è \mathbb{C} —differenziabile se e solo se è analitica. Si parla anche di funzioni **olomorfe** e si indica con $f \in \mathcal{H}(\Omega)$

Osservazione. Se f è olomorfa allora f è infinitamente differenziabile in senso complesso. Inoltre se guardiamo f come funzione reale $f:\mathbb{R}^2\to\mathbb{R}^2$ allora f è C^∞

Sia $f: \Omega \to \mathbb{C}$. Abbiamo già visto che se per ogni γ chiusa in Ω si ha $\int_{\gamma} f = 0$ allora f ammette primitiva in Ω , ossia esiste $F: \Omega \to \mathbb{C}$ tale che F' = f. In particolare F è \mathbb{C} —differenziabile e quindi olomorfa, ma quindi anche f è olomorfa.

Ricordando la dimostrazione del teorema 3.1 che dice che se l'integrale su ogni curva chiusa di una forma differenziale è nullo allora la forma è esatta. Similmente se per ogni curva chiusa γ si ha che l'integrale su γ di f è nullo allora f ammette primitiva, costruita nello stesso modo, ossia

$$F(z) = \int_{\gamma_z} f(\zeta) d\zeta$$

dove γ_z è una curva che unisce z_0 a z, con z_0 fissato. Richiedere che l'integrale su ogni curva chiusa sia nullo serve perché questa funzione sia ben definita.

Supponiamo ora di avere solamente l'ipotesi

$$\forall R \subseteq \Omega \quad \int_{\partial R} f = 0$$

Otteniamo un simile risultato

Teorema 2.16: Morera

Sia $f:\Omega\to\mathbb{C}$ continua e tale che

$$\forall R \subseteq \Omega \quad \int_{\partial R} f = 0$$

Allora f è olomorfa in Ω

Dimostrazione. Fissato $\overline{D}_r(a) \subseteq \Omega$, per ogni $z \in D_r(a)$ costruiamo

$$F(z) := \int_{\gamma_z} f(\zeta) d\zeta$$

dove γ_z consiste in due dei lati di un rettangolo con vertici a e z. Tecnicamente allora ci sono due curve γ_z e $\tilde{\gamma}_z$ con questa proprietà, ma per l'ipotesi posta hanno uguale integrale, quindi F è ben posta. Ora come nel caso precedente si dimostra che F è \mathbb{C} -differenziabile e F'(z) = f(z) in ogni $z \in D_r(a)$. Allora F è \mathbb{C} -differenziabile in $D_r(a)$. Per l'arbitrarietà di a si ha che f è olomorfa in Ω .

Osservazione. Non abbiamo dimostrato in questo caso che f ammette primitiva su tutto Ω , ma soltanto in un intorno di ogni punto. Questo comunque ci permette di mostrare che f è olomorfa.

Con quanto appena visto possiamo aggiornare la Proposizione 2.10. Infatti se f è olomorfa, in particolare è C^1 e allora ω_i e ω_r sono chiuse. Ora usando il Teorema 3.2 vale l'invarianza per omotopia. Allora

Teorema 2.17: Cauchy, forma omotopica

Sia $f \in \mathcal{H}(\Omega)$ e γ_0, γ_1 curve chiuse fra loro omotope in Ω . Allora

$$\int_{\gamma_0} f = \int_{\gamma_1} f$$

Dimostrazione. vedasi sopra

Risultato analogo vale per curve omotope rispetto a un'omotopia che fissa gli estremi.

Corollario 2.17.1. Sia $f \in \mathcal{H}(\Omega)$, con Ω semplicemente connesso. Allora f ammette primitiva in Ω

Osservazione. Segue che $f \in \mathcal{H}(\Omega)$ ammette sempre una primitiva locale.

Teorema 2.18: Formula di Cauchy per il cerchio

Sia $f \in \mathcal{H}(\Omega)$ e D disco aperto con $\overline{D} \subseteq \Omega$. Allora per ogni $z \in D$

$$f(z) = \frac{1}{2\pi i} \int_{\partial D} \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta$$

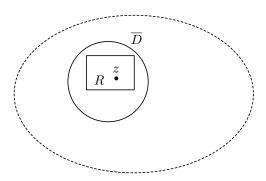


Figura 6: cauchy-disco

Dimostrazione. Sappiamo che

$$f(z) = \frac{1}{2\pi i} \int_{\partial B} \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta$$

se R è un rettangolo chiuso in $\Omega,$ con $z\in \mathring{R}.$ Sia $R\subseteq D$ Poiché

$$\zeta \mapsto \frac{f(\zeta)}{\zeta - z}$$

è olomorfa in $\Omega \setminus \{z\}$ e ∂D e ∂R sono omotope in $\Omega \setminus \{z\}$ risulta

$$\int_{\partial D} \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta = \int_{\partial R} \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta$$

Osservazione. La formula si estende al caso in cui anziché D vi è una "qualunque forma" con bordo omotopo a ∂R

Funzioni olomorfe Sia $f \in \mathcal{H}(\Omega)$. Allora se $a \in \Omega$ sappiamo che in un intorno di z=a

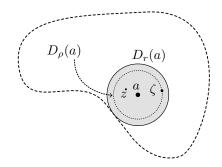
$$f(z) = \sum_{n=0}^{\infty} c_n (z - a)^n$$

per opportuni $c_n = \frac{f^{(n)}(a)}{n!}$ per il teorema della serie derivata. Domanda naturale è chiedersi quant'è il raggio di convergenza di tale serie di potenze.

Proposizione 2.19. La serie $\sum_{n=0}^{\infty} c_n (z-a)^n$ converge nel più grande disco contenuto in Ω

Dimostrazione. Sia $r = d(a, \partial\Omega)$. Fissiamo $z \in D_r(a)$ e sia $0 < \rho < r$ tale che $z \in D_\rho(a)$. Applichiamo la formula di Cauchy:

$$f(z) = \frac{1}{2\pi i} \int_{\partial D_{\rho}(a)} \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta$$



e procediamo come nella dimostrazione dell'analiticità delle funzioni $\mathbb C$ -differenziabili. Allora per z fissato

$$\frac{1}{\zeta-z} = \frac{1}{\zeta-a-(z-a)} = \frac{1}{(\zeta-a)(1-\frac{z-a}{\zeta-a})}$$

e poiché $\left| \frac{z-a}{\zeta-a} \right| = \frac{1}{\rho} |z-a| < 1$ e indipendente da ζ . Quindi

$$f(z) = \frac{1}{2\pi i} \int_{\partial D_{\rho}(a)} \sum_{n=0}^{\infty} \frac{f(\zeta)}{\zeta - a} \left(\frac{z - a}{\zeta - a}\right)^n d\zeta =$$
$$= \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{1}{2\pi i} \int_{D_{\rho}(a)} \frac{f(\zeta)}{(\zeta - a)^{n+1}} d\zeta\right) (z - a)^n$$

e quindi questa deve essere la serie di taylor

Dalla dimostrazione scende anche che

$$\frac{f^{(n)}(a)}{n!} = c_n = \frac{1}{2\pi i} \int_{\partial D_{\rho}(a)} \frac{f(\zeta)}{\left(\zeta - a\right)^{n+1}} d\zeta$$

e poiché la funzione integranda è olomorfa in $\Omega \setminus \{a\}$ e le curve ∂D e $\partial D_{rho}(a)$ sono omotope, per D qualsiasi $a \in D \subseteq \overline{D} \subseteq \Omega$ si ottiene il seguente corollario

Corollario 2.19.1. Sia $\overline{D} \subseteq \Omega$ disco chiuso. Allora per ogni $z \in D$

$$f^{(n)}(z) = \frac{n!}{2\pi i} \int_{\partial D} \frac{f(\zeta)}{(\zeta - z)^{n+1}} d\zeta \tag{2.5}$$

Osservazione. Per n=0 si trova proprio la formula di Cauchy per il cerchio.

Osservazione. Il corollario può essere ottenuto dalla formula di Cauchy per il cerchio per derivazione sotto il segno di integrale

$$\frac{d}{dz}\frac{1}{\zeta - z} = \frac{1}{\left(\zeta - z\right)^2}$$

Proposizione 2.20. Per ogni $a \in \Omega$ e $\overline{D_{\rho}}(a) \subseteq \Omega$

$$\frac{|f^{(n)}(a)|}{n!} \le \rho^{-n} \max_{\partial D_{\rho}(a)} |f|$$

Dimostrazione. Da (2.5) si ottiene che

$$\frac{|f^{(n)}(a)|}{n!} \leq \frac{1}{2\pi} \frac{1}{\rho^{n+1}} \left(\max_{\partial D_{\rho}} |f| \right) \cdot \underbrace{\operatorname{lungh} \partial D_{\rho}(a)}_{2\pi\rho}$$

Teorema 2.21: Liouville

Se $f \in \mathcal{H}(\mathbb{C})$ è limitata, allora f è costante

Dimostrazione. Fissiamo $a \in \mathbb{C}$ e $\rho > 0$ arbitrario. Consideriamo lo sviluppo di Taylor di centro z = a

$$f(z) = \sum_{n=0}^{\infty} c_n (z-a)^n$$
 $c_n = \frac{f^{(n)}(a)}{n!}$

è valido per ogni $z \in \mathbb{C}$.

Sappiamo per la proposizione precedente che

$$|c_n| \le \frac{1}{\rho^n} \max_{\partial D_{\rho}(a)} |f| \le \rho^{-n} \max_{\mathbb{C}} |f| \to 0 \text{ per } \rho \to \infty$$

da cui $c_n = 0$ per $n \ge 1$ da cui $f(z) = c_0$ è costante.

Corollario 2.21.1 (Teorema Fondamentale dell'Algebra). Sia

$$p_n(z) = a_n z^n + a_{n-1} z^{n-1} + \dots + a_0$$

 $con \ a_n \neq 0$. Allora p_n ha almeno uno zero

Dimostrazione. Per assurdo sia $p_n(z) \neq 0$ per ogni z. Allora sia

$$f(z) = \frac{1}{p_n(z)}$$

Si ha che

$$p_n(z) = a_n z^n \left(1 + \frac{a_{n-1}}{a_n z} + \frac{a_{n-2}}{a_n z^2} + \dots + \frac{a_0}{a_n z^n} \right)$$

il cui valore assoluto va a $+\infty$ per $|z| \to \infty$. Allora f è limitata perché $\lim_{|z| \to \infty} \frac{1}{p_n(z)} = 0$. Ma allora per il teorema di Liouville f è costante, assurdo.

2.5 Sviluppo di Laurent

Con

$$\sum_{m=-\infty}^{\infty} c_m (z-a)^m \tag{2.6}$$

intendiamo

$$\sum_{m=-1}^{-\infty} c_m (z-a)^m + \sum_{m=0}^{\infty} c_m (z-a)^m$$
 (2.7)

cioè diremo che la serie (2.6) converge (uniformemente, assolutamente, ecc) se tali sono le serie (2.7).

Siano $0 \le r_1 < r_2 < +\infty$ e $a \in \mathbb{C}$. Consideriamo

$$\Omega = \{ z \in \mathbb{C} : r_1 < |z - a| < r_2 \}$$

Nel caso di $r_1 = 0, r_2 = r$ allora si indica anche $D_r^*(a) = D_r(a) \setminus \{a\}$

Teorema 2.22

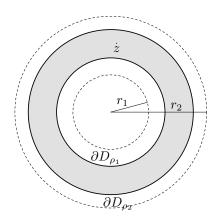
Sia $f \in \mathcal{H}(\Omega)$. Allora esiste unica una successione c_n tale che

$$f(z) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} c_m (z-a)^m \quad z \in \Omega$$

Tale serie converge assolutamente in modo uniforme sui compatti di $\Omega.$ Inoltre si ha che

$$c_m = \frac{1}{2\pi i} \int_{\partial D_a} \frac{f(\zeta)}{(\zeta - a)^{m+1}} d\zeta \tag{2.8}$$

per un qualunque $\rho \in (r_1, r_2)$



Dimostrazione. Siano $r_1 < \rho_1 < \rho_2 < r_2$ come in figura. Rappresentiamo f in forma integrale in $\{z: \rho_1 < |z-a| < \rho_2\}$. Sia

$$g(\zeta) = \begin{cases} \frac{f(\zeta) - f(z)}{\zeta - z} & \zeta \neq z \\ f'(z) & \zeta = z \end{cases}$$

Allora g è olomorfa in Ω , infatti se $\zeta \neq z$, poiché $f(\zeta) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n (\zeta - z)^n$, con $a_0 = f(z)$,

$$\frac{f(\zeta) - f(z)}{\zeta - z} = \frac{1}{\zeta - z} \sum_{n=1}^{\infty} a_n (\zeta - z)^n = \sum_{n=1}^{\infty} a_n (\zeta - z)^{n-1}$$

che è una funzione olomorfa anche in un intorno di z e vale $a_1 = f'(z)$ in $\zeta = z$. Ne consegue che per il teorema di Cauchy

$$\partial D_{\rho_1} \sim \partial D_{\rho_2} \implies \int_{\partial D_{\rho_1}(a)} g = \int_{\partial D_{\rho_2}(a)} g$$

ma allora

$$\int_{\partial D_{\varrho_1}(a)} \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta - f(z) \int_{\partial D_{\varrho_1}(a)} \frac{d\zeta}{\zeta - z} = \int_{\partial D_{\varrho_2}(a)} \frac{f(z)}{\zeta - z} d\zeta - f(z) \int_{\partial D_{\varrho_2}(a)} \frac{d\zeta}{\zeta - z} = 0$$

ma $\int_{\partial D_{\rho_1}} \frac{1}{\zeta - z} d\zeta = 0$ poiché la funzione $\zeta \mapsto \frac{1}{\zeta - z}$ è olomorfa in un disco contenente ∂D_{ρ_1} e non contenente z e in tale disco $D_{\rho_1} \sim 0$. Allora

$$-f(z)\int_{\partial D_{\rho_2}} \frac{d\zeta}{\zeta - z} d\zeta = -f(z)2\pi i = \int_{\partial D_{\rho_1}(a)} \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta - \int_{\partial D_{\rho_2}(a)} \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta$$

e quindi ora per il secondo passo usiamo la rappresentazione

$$f(z) = \frac{1}{2\pi i} \left(\int_{\partial D_{\rho_2}(a)} \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta - \int_{D_{\rho_1}(a)} \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta \right)$$

Sia ora $\zeta \in \partial D_{\rho_1}(a)$ e allora

$$\frac{1}{\zeta - z} = \frac{1}{\zeta - a - (z - a)} = -\frac{1}{(z - a) - (\zeta - a)} = -\frac{1}{(z - a)\left(1 - \frac{\zeta - a}{z - a}\right)}$$

e poiché $\left|\frac{\zeta-a}{z-a}\right|=\frac{\rho_1}{z-a}<1$ abbiamo che la precedente

$$\frac{1}{\zeta - z} = -\frac{1}{z - a} \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{\zeta - a}{z - a}\right)^n$$

converge uniformemente per $\zeta \in \partial D_{\rho_1}$ e quindi

$$-\int_{\partial D_{\rho_1}(a)} \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta = \sum_{n=0}^{\infty} \left(\int_{\partial D_{\rho_1}} f(\zeta) (\zeta - a)^n d\zeta \right) \frac{1}{(z - a)^{n+1}}$$

da cui

$$-\frac{1}{2\pi i} \int_{\partial D_{\rho_1}} \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta = \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{1}{2\pi i} \int_{\partial D_{\rho_1}} \frac{f(\zeta)}{(\zeta - a)^{-n}} d\zeta \right) (z - a)^{-(n-1)} = \cdots$$

se ora m := -(n+1) si ha che

$$\cdots = \sum_{m=-1}^{\infty} \underbrace{\left(\frac{1}{2\pi i} \int_{\partial D_{\rho_1}(a)} \frac{f(\zeta)}{(\zeta - a)^{m+1}} d\zeta\right)}_{C_m} (z - a)^m$$

che è esattamente la forma promessa dal teorema per le potenze negative. Consideriamo ora invece $\zeta \in \partial D_{\rho_2}(a)$ e allora

$$\frac{1}{\zeta - z} = \frac{1}{\zeta - a - (z - a)} = \frac{1}{(\zeta - a)\left(1 - \frac{z - a}{\zeta - a}\right)}$$

e come prima poiché $\left|\frac{z-a}{\zeta-a}\right| \leq \frac{|z-a|}{\rho_2} < 1$ la precedente

$$\frac{1}{\zeta - z} = \frac{1}{\zeta - a} \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{z - a}{\zeta - a}\right)^n$$

converge uniformemente per $\zeta \in \partial D_{\rho_2}$ e quindi

$$\int_{\partial D_{\rho_2}(a)} \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta = \sum_{n=0}^{\infty} \left(\int_{\partial D_{\rho_2}} \frac{f(z)}{(\zeta - a)^{n+1}} d\zeta \right) (z - a)^n$$

da cui

$$\frac{1}{2\pi i} \int_{\partial D_{\rho_2}} \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta = \sum_{n=0}^{\infty} \underbrace{\left(\frac{1}{2\pi i} \int_{\partial D_{\rho_2}} \frac{f(\zeta)}{(\zeta - a)^{n+1}} d\zeta\right)}_{c_n} (z - a)^n$$

Infine poiché $\zeta \mapsto \frac{f(z)}{(\zeta - a)^{n+1}}$ è olomorfa in Ω l'espressione dei coefficienti coincide con

$$c_m = \frac{1}{2\pi i} \int_{\partial D_o(a)} \frac{f(\zeta)}{(\zeta - a)^{m+1}} d\zeta$$

per ρ arbitrario con $r_1 < \rho < r_2$ e allora

$$f(z) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} c_m (z-a)^m$$

Convergenza assoluta uniforme. La validità della convergenza dimostrata assicura automaticamente la convergenza assoluta uniforme sui compatti di Ω . Infatti: Per ipotesi

$$\sum_{m=0}^{\infty} c_m (z-a)^m$$

converge per $|z-a| \in (r_1, r_2)$. Ne segue che il raggio di convergenza è almeno r_2 ; pertanto la serie converge assolutamente in modo uniforme nei compatti di $D_{r_2}(a)$ e quindi in particolare sui compatti di Ω .

Si ha inoltre che

$$\sum_{m=-1}^{-\infty} c_m (z-a)^m = \sum_{n=-1}^{\infty} c_{-n} (z-a)^{-n} = \sum_{n=1}^{\infty} c_{-n} \zeta^n$$

con $\zeta-\frac{1}{z-a}$. L'ultima serie è una serie di potenze e converge per $|\zeta|\in(\frac{1}{r_2},\frac{1}{r_1})$ con la convenzione $\frac{1}{0}=\infty$ e $\frac{1}{\infty}=0$ e quindi il raggio di convergenza è $R\geq\frac{1}{r_1}$ per cui converge in modo assoluto uniforme sui dischi $\overline{D_\rho}(0)$ con $\rho<\frac{1}{r_1}$ cioè sugli insiemi

$$\{z \in \mathbb{C} : |\zeta| \le \rho\}$$

e quindi la serie $\sum_{m=-1}^{-\infty} c_m (z-a)^m$ converge in modo assoluto uniforme sugli insiemi

$$\{z\in\mathbb{C}:\frac{1}{|z-a|}\leq\rho\}=\{z\in\mathbb{C}:|z-a|\geq\frac{1}{\rho}\}$$

con $\frac{1}{\rho}$ un qualunque valore maggiore di $r_1.$ Quindi la convergenza è assoluta uniforme sugli insiemi

$$\{z \in \mathbb{C} : |z - a| \ge \gamma\} \quad \gamma > r_1$$

in particolare si ha convergenza assoluta uniforme sui compatti di Ω .

 $Unicità dei c_m$. Mostriamo che se $(c_m)_{m\in\mathbb{Z}}$ sono tali che

$$f(z) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} c_m (z-a)^m, \quad z \in \Omega$$

allora, necessariamente sono dati dalla formula dell'enunciato. Fissiamo $\overline{m} \in \mathbb{Z}$ e calcoliamo

$$\int_{\partial D_{\rho}(a)} \frac{f(z)}{(z-a)^{\overline{m}+1}} dz \stackrel{\text{conv.}}{=} \sum_{m=-\infty}^{\infty} c_m \int_{\partial D_{\rho}(a)} \frac{(z-a)^m}{(z-a)^{\overline{m}+1}} dz$$

l'argomento dell'integrale è una potenza. Ha primitiva se $m-\overline{m}-1\neq -1$ e quindi tutti gli integrali della serie sono nulli tranne per $m-\overline{m}-1=-1$ ossia $m=\overline{m}$. Allora

$$\int_{\partial D_{\rho}(a)} \frac{f(z)}{\left(z-a\right)^{\overline{m}-1}} dz = c_{\overline{m}} \int_{\partial D_{\rho}(a)} \frac{1}{z-a} dz = 2\pi i c_{\overline{m}}$$

e quindi

$$c_{\overline{m}} = \frac{1}{2\pi i} \int_{\partial D_{\rho}(a)} \frac{f(z)}{(z-a)^{\overline{m}+1}} dz$$

Esempio 2.7. Sia $f(z)=\frac{1}{z(z-1)}$. Allora $z\neq 0$ e $z\neq 1$. Consideriamo i seguenti Ω_1 e Ω_2

$$\Omega_1 = \{ z \in \mathbb{C} : 0 < |z| < 1 \}$$

$$\Omega_2 = \{ z \in \mathbb{C} : |z| > 1 \}$$

Consideriamo prima Ω_1 . Allora

$$-\frac{1}{z}\frac{1}{1-z} = -\frac{1}{z}(1+z+z^2+z^3+\dots) = -\frac{1}{z}-1-z-z^2-\dots$$

che è lo sviluppo di Laurent di f in Ω_1

In Ω_2 si ha che

$$\frac{1}{z(z-a)} = \frac{1}{z^2(1-\frac{1}{z})} = \frac{1}{z^2} \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{z^n} = \frac{1}{z^2} + \frac{1}{z^3} + \frac{1}{z^4} + \dots$$

Che è lo sviluppo di Laurent di f in Ω_2

Definizione 2.7: Sviluppo di Laurent relativo a un punto

Sia $f \in \mathcal{H}(D_r^*(a))$ con $D_r^*(a) = D_r(a) \setminus \{a\}$. Lo sviluppo di cui al teorema precedente è detto **sviluppo in serie di Laurent** relativo al punto z = a (non dipende da r)

Esercizio 2.1

Sia $f(z) = \frac{3}{iz^2 - z + 2i}$. Si calcoli:

- La serie di Laurent centrata in entrambi i punti in cui f non è definita.
- La serie di Taylor centrata in z=0

Esercizio 2.2

Sia $f \in \mathcal{H}(D_r(a))$ e $N \in \mathbb{N}$. Allora esiste unico $P_N(z-a)$ polinomio di grado al più N tale che

$$\lim_{z \to a} \frac{f(z) - P_N(z - a)}{(z - a)^N} = 0$$

Infatti il polinomio di Taylor di grado N soddisfa questa condizione

Dimostrazione. f è olomorfa, quindi

$$f(z) = \sum_{n=0}^{\infty} c_n (z-a)^n, \quad c_n = \frac{f^{(n)}(a)}{n!}$$

e quindi

$$f(z) = P_N(z-a) + R_N(z-a) = P_N(z-a) + \sum_{n=N+1}^{\infty} c_n(z-a)^n$$

$$R_N(z-a) = (z-a)^{N+1} \sum_{n=N+1}^{\infty} c_n (z-a)^{n-N-1}$$

per cui la serie dà luogo ad una funzione olomorfa g; quindi

$$\frac{f(z) - P_N(z - a)}{(z - a)^N} = (z - a)g(z) \to 0 \quad \text{per } z \to a$$

e P_N è l'unico con tale proprietà. Infatti se Q_N avesse la stessa proprietà, allora

$$\frac{P_N(z-a) - Q_N(z-a)}{(z-a)^N} = \frac{P_N - f + f - Q_N}{(z-a)^N}$$

Sia ad esempio N=2, allora questo significa

$$P_N(z-a) = a_0 + a_1(z-a) + a_2(z-a)^2$$
$$Q_N(z-a) = b_0 + b_1(z-a) + b_2(z-a)^2$$

Se ora $\frac{P_N-Q_N}{(z-a)^N} \to 0$ allora $P_N(0)=Q_N(0)$ da cui $a_0=b_0$. Si può proseguire mostrando che allora $a_1=b_1,\ a_2=b_2$ e così via.

Esercizio 2.3

Calcolare il Polinomio di Taylor di grado 4 di

$$f(z) = e^z \sin(z)$$

relativamente a z=0

Sia $f \in \mathcal{H}(D^*_r(a))$ e $f(z) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} c_m (z-a)^m$. Sia inoltre $\zeta = \frac{1}{z-a}$ e quindi

$$\sum_{m=-1}^{-\infty} c_m (z-a)^m = \sum_{n=1}^{\infty} c_{-n} \zeta^n$$

Sappiamo che (vedasi dimostrazione teorema sopra) tale serie ha raggio di convergenza $R \geq \frac{1}{r_1}$ e definisce pertanto una funzione $\varphi \in \mathcal{H}(\mathbb{C})$. Dunque

$$\sum_{m=-1}^{-\infty} c_m (z-a)^m = \varphi\left(\frac{1}{z-a}\right) \text{ è olomorfa in } \mathbb{C} - \{a\}$$

Che motiva la seguente definizione

Definizione 2.8: Parte principale

La funzione olomorfa in $\mathbb{C} \setminus \{a\}$

$$\sum_{m=-1}^{-\infty} c_m (z-a)^m$$

è detta parte principale dello sviluppo di Laurent di f relativo a z=a

Sappiamo che tale serie converge assolutamente in modo uniforme sui compatti di $\mathbb{C} \setminus \{a\}$.

Proposizione 2.23. La parte principale è l'unica funzione g tale che

- $g \in \mathcal{H}(\mathbb{C} \setminus \{a\})$
- $g(z) \to 0$ per $|z| \to \infty$
- ullet f-g è estendibile in modo olomorfo in un intorno di a

pezzettino di dim. Sappiamo che $g(z) = \varphi\left(\frac{1}{z-a}\right)$ è olomorfa in $\mathbb{C}\setminus\{a\}$. Inoltre $\lim_{|z|\to\infty}g(z)=\varphi(0)=0$. Infine $(f-g)(z)=c_0+c_1(z-a)+c_2(z-a)^2+\ldots$ e il secondo membro definisce una funzione olomorfa in un intorno di a.

 $Unicit\grave{a}$.

Definizione 2.9: Residuo

Sia $f \in \mathcal{H}(D_r^*(a))$ e sia $f(z) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} c_m (z-a)^m$ lo sviluppo di Laurent. Il valore c_{-1} è detto **residuo** di f in z=a

Definizione 2.10: Funzioni meromorfe

Sia $\Omega \subseteq \mathbb{C}$ aperto ed $E \subseteq \Omega$ un insieme chiuso e discreto (tutti i punti di E sono isolati).

Una funzione f si dice **meromorfa** in E se $f \in \mathcal{H}(\Omega \setminus E)$ e per ogni $a \in E$ esiste r > 0 e due funzioni $h, g \in \mathcal{H}(D_r(a))$ con $h \not\equiv 0$ tali che

$$h \cdot f = g$$
 in $D_r(a)$

Osservazione. Vorrei dire che f è rapporto di due funzioni olomorfe, ma non volendomi preoccupare della definizione dò invece dale definizione.

Sia f meromorfa in Ω come da definizione. Sia $a \in E$; poiché $h \not\equiv 0$

$$h(z) = c_N(z-a)^N + c_{N+1}(z-a)^{N+1} + \dots$$

con $c_N \neq 0$ e allora da hf = gsi ha

$$(z-a)^{N}\underbrace{(c_{N}+c_{N+1}(z-a)+\ldots)}_{:=\psi(z)}f(z)=g(z)$$

con $\psi(a)=c_N$. In un intorno U di a si ha $\psi\neq 0$ e quindi

$$f(z) = \frac{g(z)}{(z-a)^N \psi(z)} \quad z \in U, z \neq a$$
(2.9)

Possiamo quindi dire che la condizione che f sia meromorfa in Ω è che nell'intorno di ogni $a \in E$ la funzione f è quoziente di due funzioni olomorfe, con denominatore nullo al più in a.

Osservazione. Ovviamente $f \in \mathcal{H}(\Omega)$ allora f è meromorfa con $h \equiv 1$

Proposizione 2.24. Sia $\Omega \subseteq \mathbb{C}$ aperto ed $E \subseteq \Omega$ chiuso e discreto. Sia $f \in \mathcal{H}(\Omega - E)$. Allora f è meromorfa in Ω se e solo se per ogni $a \in E$ lo sviluppo di Laurent di f ina è "troncato a sinistra".

Dimostrazione. In (2.9) la funzione g/ψ è olomorfa in U e quindi la possiamo sviluppare in serie di Taylor di centro z=a ottenendo

$$\frac{g(z)}{\psi(z)} = \sum_{n=0}^{\infty} a_n (z-a)^n \implies f(z) = \frac{a_0}{(z-a)^N} + \frac{a_1}{(z-a)^{N-1}} + \frac{a_2}{(z-a)^{N-2}} + \dots$$

in un opportuno intorno bucato di a. Per l'unicità dello sviluppo di Laurent di f in a, il precedente è lo sviluppo di Laurent di f in a. Evidentemente è "troncato a sinistra".

Viceversa se f ha uno sviluppo come sopra allora

$$f(z) = \underbrace{\frac{1}{(z-a)^N}}_{:=\frac{1}{\tilde{h}(z)}} \underbrace{\left(a_0 + a_1(z-a) + a_2(z-a)^2 + \dots\right)}_{:=\tilde{g}(z)}$$

con \tilde{h},\tilde{g} olomorfe. Allora f è meromorfa.

Teorema 2.25: Estensione di Riemann

Sia $f \in \mathcal{H}(D_r^*(a))$ tale che

$$\lim_{z \to a} (z - a)f(z) = 0$$

Allora f è estendibile in modo olomorfo a tutto $D_r(a)$

Corollario 2.25.1. Dal teorema si ricava che se $f \in \mathcal{H}(D_r^*(a))$ allora f è estendibile in modo olomorfo a $D_r(a)$ se e solo se f è limitata in un intorno di a

Dimostrazione.

 \implies ovvio perché l'estensione è continua in z=a

Dimostrazione del Teorema 2.25. Sia

$$f(z) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} c_m (z-a)^m$$

Dimostriamo che $c_m = 0$ per m < 0. Ricordando che c_m è dato da (2.8) si ha, prendendo ρ aribtrario, con $\rho \in (0, z)$

$$|c_m| \le \frac{1}{2\pi} \max_{z \in \partial D_{\rho}(a)} \frac{|f(z)|}{|(z-a)|^{m+1}} \cdot 2\pi \rho = \frac{1}{\rho^m} \max_{\partial D_{\rho}(a)} |f|$$
 (2.10)

Per ipotesi fissato $\varepsilon>0$ esiste un $\rho_\varepsilon>0$ tale che

$$\forall \eta < \rho_{\varepsilon}, \quad \forall z \in D_n^*(a) \quad |(z-a)f(z)| < \varepsilon$$

in particolare per ogni $\rho<\rho_\varepsilon$ e per ogni $z\in\partial D_\rho^*(a)$

$$|(z-a)f(z)|<\varepsilon \implies \rho|f(z)|<\varepsilon \implies |f(z)|<\frac{\varepsilon}{\rho}$$

Allora, fissato $\varepsilon>0$ e posto ρ_{ε} come sopra, si ha $\forall \rho<\rho_{\varepsilon},$ da (2.10) otteniamo

$$|c_m| \le \frac{\varepsilon}{\rho^m} \frac{1}{\rho}$$

e quindi per m < 0 si ha

$$m=-1 \implies |c_{-1}| \leq \varepsilon$$
 quindi per arbitrarietà di ε $c_{-1}=0$

 $m < -1 \implies |c_m| \le \varepsilon \rho^{-(m+1)} \to 0 \text{ per } \rho \to 0 \implies c_m = 0$

Definizione 2.11: Singolarità eliminabile

Se $f \in \mathcal{H}(D_r^*(a))$ è estendibile in modo olomorfo a tutto $D_r(a)$, si dice che z = a è una singolarità **eliminabile**

Proposizione 2.26. Sia $\Omega \subseteq \mathbb{C}$ aperto $e \ E \subseteq \Omega$ chiuso e discreto. Sia $f \in \mathcal{H}(\Omega - E)$. Allora la funzione f è meromorfa se e solo se per ogni $a \in E$ vale una delle seguenti proprietà:

- a) f è limitata in un intorno di a (singolarità eliminabile)
- b) $\lim_{z\to a} |f(z)| = +\infty$ (polo)

Dimostrazione. Sia $a\in E.$ Sefè meromorfa, per la proposizione ${\color{red}2.24}$ in un intorno di a sia ha

$$f(z) = c_{m_0}(z-a)^{m_0} + c_{m_0+1}(z-a)^{m_0+1} + \dots \quad m_0 \in \mathbb{Z}, \ c_{m_0} \neq 0$$

ossia lo sviluppo è troncato a sinistra.

Se $m_0 \ge 0$ allora lo sviluppo dà una funzione olomorfa in un intorno di a, e quindi è verificato il caso (a), altrimenti $m_0 =: -N < 0$ e quindi

$$f(z) = \frac{c_{-N}}{(z-a)^N} + \frac{c_{-N+1}}{(z-a)^{N-1}} + \dots = \frac{1}{(z-a)^N} \underbrace{(c_{-N} + c_{-N+1}(z-a) + \dots)}_{:=g(z)}$$
(2.11)

dove $g \in \mathcal{H}(U)$, con U intorno di a, e quindi necessariamente $\lim_{z\to a} |f(z)| = +\infty$ che è la (b).

Viceversa, se (a) f è limitata in un intorno di a allora per il teorema 2.25 è estendibile in modo olomorfo anche in a ed è quindi olomorfa (dunque anche meromorfa) in un intorno di a. Se invece (b) $\lim_{z\to a}|f(z)|=+\infty$ allora $\frac{1}{f}$ è definito in un intorno U di a ed è limitato in tale intorno. Allora per il teorema 2.25 esiste $\tilde{\varphi}\in \mathcal{H}(U)$ con $\tilde{\varphi}=\frac{1}{f}$ in $U\smallsetminus\{a\}$ e dunque $\tilde{\varphi}f=1$ in $U\smallsetminus\{a\}$ ossia f è meromorfa.

Definizione 2.12: Polo

Sia $f \in \mathcal{H}(D_r^*(a))$ Si dice che z = a è un **polo** se

$$\lim_{z \to a} |f(z)| = +\infty$$

In tal caso f(z) è del tipo (2.11). Se $c_{-N} \neq 0$ si dice che z=a è un polo di **ordine**

Definizione 2.13: Singolarità essenziale

Se $f \in \mathcal{H}(D_r^*(a))$ ha sviluppo di Laurent con infiniti termini c_m con m < 0 si dice che z = a è una singolarità essenziale

Esercizio 2.4

Mostrare che $f(z) = e^{\frac{1}{z}}$ ha una singolarità essenziale in z = 0

Teorema 2.27: Casorata-Weierstrass

Sia $f \in \mathcal{H}(D_r^*(a))$ con z = a singolarità essenziale. Allora l'immagine di f è

densa in \mathbb{C}

Dimostrazione. Per assurdo supponiamo che esista un $w \in \mathbb{C}$ e $\rho > 0$ tali che

$$D_{\rho}(w) \cap f(D_r^*(a)) = \emptyset$$

Allora $\frac{1}{f-w}$ è ben definita in tutto $D_r^*(a)$ ed è limitata, dunque per il teorema 2.25 di estensione di Riemann, esiste $\varphi \in \mathcal{H}(D_r(a))$ con $\varphi = \frac{1}{f-w}$ se $z \neq a$. Ne segue che f-w è meromorfa che è assurdo, perché f ha una singolarità essenziale \Box In realtà in particolare esiste un risultato ancora più sorprendente

Teorema 2.28: Grande Teorema di Picard

Sia $f \in \mathcal{H}(D_r^*(a))$ con a singolarità essenziale. Allora f assume ogni valore di \mathbb{C} , con al più un'eccezione, un numero infinito di volte.

Da questo teorema ne possiamo dedurre la versione "piccola", ossia

Teorema 2.29: Piccolo Toerema di Picard

Una funzione olomorfa su $\mathbb C$ che non sia un polinomio assume tutti i valori complessi con al più un eccezione un numero infinito di volte.

Dimostrazione. Se f è olomorfa su tutto $\mathbb C$ allora $f(z)=c_0+c_1z+c_2z^2+\ldots$ Sia ora

$$\tilde{f}(\zeta) = f\left(\frac{1}{\zeta}\right) = c_0 + \frac{c_1}{\zeta} + \frac{c_2}{\zeta^2} + \dots$$

allora $\zeta=0$ è una singolarità essenziale perché f non è un polinomio. Si applica dunque il teorema precedente. \Box

 \mathbb{C} esteso. Indichiamo con $\hat{\mathbb{C}}$ l'estensione $\mathbb{C} \cup \{\infty\}$ in cui gli intorni aperti di ∞ sono i complementari dei compatti di \mathbb{C} (∞ è visto come una sorta di "punto ad infinito"). È la compattificazione 1-punto. Geometricamente $\hat{\mathbb{C}}$ può essere visto come una sfera (detta **sfera di Riemann**) mediante la *proiezione stereografica*.

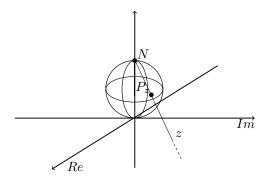


Figura 7: Sfera di Riemann

2.6 Residui

Proposizione 2.30. Sia $f \in \mathcal{H}(D_r^*(a))$ della forma

$$f(z) = \frac{g(z)}{h(z)} \quad (z \neq a)$$

con $g,h \in \mathcal{H}(D_r(a)), g(a) \neq 0, h(a) = 0$ e $h'(a) \neq 0$. Allora z = a è un polo del primo ordine per f e

$$\operatorname{Res}(f, a) = \frac{g(a)}{h'(a)}$$

Dimostrazione. Lo sviluppo di h in a è

$$h(z) = h'(a)(z - a) + a_2(z - a)^2 + \cdots = (z - a)\underbrace{(h'(a) + a_2(z - a) + \dots)}_{=:\varphi(z)}$$

allora $f(z) = \frac{g(z)}{(z-a)\varphi(z)} = \frac{\psi(z)}{z-a}$ con ψ olomorfa in un intorno di z=a e $\psi(a)=g(a)/h'(a)$. Se ora

$$\varphi(z) = \varphi(a) + \varphi'(a)(z - a) + \cdots \implies$$
$$\implies f(z) = \frac{\varphi(a)}{z - a} + \varphi'(a) + \dots$$

e quindi z = a è un polo del primo ordine per f con residuo $\psi(a)$

Esercizio 2.5

Sia $f(z) = \frac{z}{z^2 + 1}$ per $z \in \mathbb{C} \setminus \{\pm i\}$. Calcolare il residuo in z = i

Operando come nella proposizione 2.30 si ha $g(z)=z,\ h(z)=z^2+1$ e effettivamente abbiamo $g(i)=i\neq 0,\ h(i)=i^2+1=0$ e $h'(i)=2i\neq 0$ e quindi il residuo à

$$\operatorname{Res}(f,i) = \frac{i}{2i} = \frac{1}{2}$$

Il risultato della proposizione 2.30 si può generalizzare a poli di ordine superiore

Proposizione 2.31. Sia $f \in \mathcal{H}(D_r^*(a))$. Allora z = a è polo di ordine k se e solo se

$$\lim_{z \to a} (z - a)^k f(z) = l \neq 0$$

e in tal caso il residuo è

Res
$$(f, a) = \frac{\phi^{(k-1)}(a)}{(k-1)!}$$
 $\varphi(z) := (z-a)^k f(z)$

Dimostrazione.Ripercorriamo la dimostrazione del caso k=1: se z=a è un polo di ordine k allora

$$f(z) = \frac{c_{-k}}{(z-a)^k} + \frac{c_{-k+1}}{(z-a)^{k-1}} + \dots + \frac{c_{-1}}{z-a} + c_0 + c_1(z-a) + \dots$$

con $c_{-k} \neq 0$ e quindi $(z-a)^k f(z) \rightarrow c_{-k} \neq 0$. In tal caso allora

$$\phi(z) := (z-a)^k f(z) = c_{-k} + c_{-k+1}(z-a) + \dots + c_{-1}(z-a)^{k-1} + \dots$$

e quindi il residuo $\operatorname{Res}(f,a)$ è il coefficiente dello sviluppo di Taylor di ϕ in a, ossi

Res
$$(f, a) = c_{-1} = \frac{\phi^{(k-1)}(a)}{(k-1)!}$$

Viceversa se $\lim_{z\to a}(z-a)^kf(z)=l\neq 0$ allora $(z-a)\phi(z)\to 0$ per $z\to a$ allora è estensibile, con $\phi(a)\neq 0$ e quindi

$$f(z) = \frac{\phi(z)}{\left(z-a\right)^k}$$
 e quindi $z=a$ è un polo di ordine k

Esercizio 2.6

Sia $f(z) = \frac{1}{z^3 - z^5}$ per $z \in \mathbb{C} \setminus \{0, 1, -1\}$. Calcolare il residuo in z = 0

Esercizio 2.7

Calcolare i residui di f nei poli, nel caso delle funzioni

$$f(z) = \frac{e^{\frac{1}{z}} - e^z}{z^2 - 1}$$
 , $\frac{1}{\sin^3 z}$

2.7 Indice di avvolgimento

Logatitmo non è una funzione di per se su \mathbb{C} , infatti la funzione esponenziale $z|>e^z$ è suriettiva ma non iniettiva. Infatti dato $w\in\mathbb{C}\setminus\{0\}$ cerchiamo un $z\in\mathbb{C}$ tale che $e^z=w$. Se $w=re^{i\theta}$ e z=x+iy allora

$$e^{x+iy} = re^{i\theta} \implies \begin{cases} e^x = r \\ e^{iy} = e^{i\theta} \end{cases} \implies \begin{cases} x = \log z \\ y = \theta + 2k\pi \end{cases}$$

quindi abbiamo $\exp^{-1}(re^{i\theta}) = \{\log r + i(\theta + 2k\pi) : k \in \mathbb{Z}\}$. Evidentemente quindi risulta difficile definire una funzione logaritmo. Possiamo dunque limitarne il dominio

Definizione 2.14: Logaritmo principale

Diciamo logaritmo principale la funzione log : $\mathbb{C} \setminus (-\infty, 0] \to \mathbb{C}$ definita da

$$z = re^{i\theta} \mapsto \log r + i\theta \quad \theta \in (-\pi, \pi)$$

Il motivo per cui non si definisce sul semiasse negativo è per evitare la discontinuità. Vorremmo infatti che tale funzione fosse olomorfa. Lo è. Mostriamo infatti che log z è una primitiva di $\frac{1}{z}$ in $\mathbb{C}-(-\infty,0]$. $\frac{1}{z}$ è olomorfa su $\Omega=\mathbb{C}^{\searrow}(-\infty,0]$ che è semplicemente connesso, dunque ha primitiva, data da:

$$F(z) = \int_{\gamma_z} \frac{1}{\zeta} \, d\zeta$$

dove γ_z è una curva da z_0 a z. In particolare, la definiamo come in figura 8 e allora

$$F(z) = \int_{\gamma_z} \frac{1}{\zeta} d\zeta = \int_1^r \frac{1}{\rho} d\rho + r \int_0^\theta e^{i\theta} d\theta = \log z + c$$

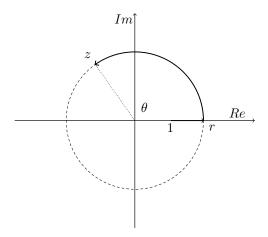


Figura 8: Curva γ usata per mostrare che logz è primitiva di $\frac{1}{z},$ in questa figura $z=re^{i\theta}$

Quindi la funzione $f(z) = \log(1+z)$ è definita in $\mathbb{C} \setminus (-\infty, 1]$ e quindi in particolare è definita in 0. Consideriamo dunque lo sviluppo di f in z = 0. Per determinare i coefficienti abbiamo due modi: facendo come al solito e calcolando tutte le derivate $f^{(n)}(0)$ oppure oppure sfruttando la primitiva trovata sopra. Infatti

$$f'(z) = \frac{1}{1+z} \stackrel{|z|<1}{=} 1 - z + z^2 - z^3 + \dots$$

e sappiamo però che, se $f(z)=c_0+c_1(z)+c_2z^2+\ldots$ allora la serie derivata $f'(z)=c_1+2c_2z+3c_3z^2+\ldots$ e per confronto abbiamo quindi (poiché $c_0=f(0)=\log{(1)}=0$)

$$f(z) = \log(1+z) = z - \frac{z^2}{2} + \frac{z^3}{3} - \dots$$

Osservazione. Notare che abbiamo usato l'accortezza di confrontare con la serie derivata, invece che "integrare". Infatti in $\mathbb C$ dovremmo specificare una curva ecc è un po' strano dire "integrando la serie". Tuttavia così ha senso.

Risulta, in particolare

$$\lim_{z \to 0} \frac{\log(1+z)}{z} = 1$$

Quanto abbiamo detto sul logaritmo principale diventa problematico se abbiamo un $\Omega \not\subseteq \mathbb{C}^2 \setminus (-\infty, 0]$. Si consideri l'esempio della figura 9 e anche nel caso di Ω

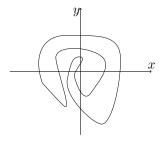


Figura 9: Omega brutto

brutto siamo riusciti a trovare una funzione log che è inversa di e^z in Ω . Questo è più generale:

Teorema 2.32

Sia $\Omega\subseteq\mathbb{C}$ semplicemente connesso. Sia $f\in\mathcal{H}(\Omega)$ mai nulla. Allora esiste $g\in\mathcal{H}(\Omega)$ tale che

$$e^g = f$$

Tale g è univocamente individuata a meno di una costante additiva della forma $2k\pi i$

Idea (illuminazione) (intuito): $g = \log f$ allora g' = f'/f

Dimostrazione. $f'/f \in \mathcal{H}(\Omega)$, Ω semplicemente connesso, e allora ammette primitiva ϕ , con $\phi' = f'/f$. Consideriamo

$$\frac{d}{dz}(fe^{-\phi}) = f'e^{-\phi} - fe^{-\phi}\phi' = 0$$

quindi $fe^{-\phi}=:e^c$ è costante su Ω e mai nulla. Ma allora $f=e^{\phi+c}$ e dunque $\phi+c$ è la funzione g di cui nell'enunciato.

Per l'unicità, se g_1 e g_2 sono tali che

$$e^{g_1} = f = e^{g_2}$$

allora $e^{g_1-g_2}=1$ e dunque $g_1(z)-g_2(z)\in 2\pi i\mathbb{Z}$ ma poiché g_1-g_2 è continua e Ω è connesso, deve essere costante, esiste dunque un $k\in\mathbb{Z}$ tale che

$$\forall z \in \Omega, \quad g_1(z) - g_2(z) = 2k\pi i$$

Definizione 2.15: Ramo del logaritmo

Ognig di cui al teorema precedente è detta ${\bf determinazione}$ o ramo di $\log f$ in Ω

Siano Ω e f come sopra; sia γ una curva in Ω con punto iniziale z_0 e terminale z_1 . Vogliamo calcolare l'integrale

$$\int_{\gamma} \frac{f'(z)}{f(z)} dz \stackrel{\star}{=} g(z_1) - g(z_0)$$

dove in \star abbiamo preso g una determinazione di log f in Ω . Allora ne segue

$$\exp\left(\int_{\gamma} \frac{f'(z)}{f(z)} dz\right) = e^{g(z_1) - g(z_0)} = \frac{e^{g(z_1)}}{e^{g(z_0)}} = \frac{f(z_1)}{f(z_0)}$$

Tale risultato continua a sussistere anche se Ω non è semplicemente connesso, ossia vale il teorema

Teorema 2.33

Sia $\Omega\subseteq\mathbb{C}$ aperto e $f\in\mathcal{H}(\Omega)$ mai nulla. Sia γ una curva in \mathbb{C} con punto iniziale z_0 e punto terminale z_1 . Allora

$$\exp\left(\int_{\gamma} \frac{f'(z)}{f(z)} dz\right) = \frac{f(z_1)}{f(z_0)}$$

Corollario 2.33.1. Siano Ω , f come sopra, sia γ una curva chiusa in Ω . Allora

$$\int_{a} \frac{f'(z)}{f(z)} \, dz \in 2\pi i \mathbb{Z}$$

Dimostrazione. Se γ è chiusa nel teorema si ha

$$\exp\left(\int_{\gamma} \frac{f'(z)}{f(z)} \, dz\right) = 1$$

Caso particolare: Sia $a \in \mathbb{C}$ e sia γ una curva chiusa che non passa per a. Sia f(z) = z - a, con $z \in \mathbb{C} \setminus \{a\} =: \Omega$ (notare Ω non semplicemente connesso). Allora dal corollario

$$\int_{\gamma} \frac{1}{z-a} \, dz = 2\pi i k \quad k \in \mathbb{Z}$$

e quindi

$$\frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{1}{z - a} \, dz = k \in \mathbb{Z}$$

Definizione 2.16: Indice di avvolgimento

Siano γ e a come sopra. Il valore (intero)

$$n(\gamma; a) = \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{1}{z - a} \, dz$$

è detto indice di avvolgimento di γ rispetto al punto a

Valgono alcune proprietà:

- $-n(\gamma;\cdot)$ è costante sulle componenti connesse di $\mathbb{C}-\gamma$, infatti la funzione $a\to n(\gamma;a)$ è continua ed ha valori in \mathbb{Z} .
- $-n(\gamma;\cdot)$ è nullo su Ω_{∞} , infatti sia D un disco contenente γ e sia $a \notin \overline{D}$. Allora

$$\int_{\gamma} \frac{1}{z-a} \, dz = 0 \text{ perch\'e } z \mapsto \frac{1}{z-a} \in \mathcal{H}(D)$$

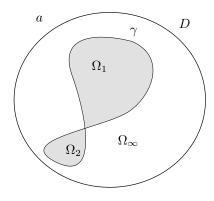


Figura 10: Indice di avvolgimento

Teorema 2.34

Sia \boldsymbol{g} olomorfa ad eccezione di un numero finito di punti, su un aperto contenente

$$H = \{ z \in \mathbb{C} : \Im(z) \ge 0 \}$$

Nessuna delle singolarità sia sull'asse reale. Sia

$$f(z) = e^{i\omega z}g(z)$$

con $\omega \in \mathbb{R}$. Supponiamo inoltre che

$$\lim_{|z| \to \infty} g(z) = 0; \quad \omega > 0$$

Allora f è integrabile su \mathbb{R} e

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{i\omega x} g(x) dx = 2\pi i \sum_{\Im(a)>0} \operatorname{Res}(f, a)$$

Dimostrazione. Sappiamo che

$$\int_{-\infty}^{\infty} = \lim_{R,S \to +\infty} \int_{-S}^{R}$$

Fissiamo R,S>0. Fissato poi M>0 consideriamo la curva $\gamma=\gamma_1+\gamma_2+\gamma_3+\gamma_4$ in figura 11

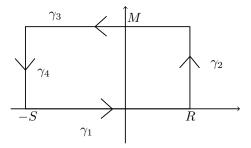


Figura 11: Costruzione della curva γ

Fissato $\varepsilon > 0$ sia R_{ε} tale che

$$\forall R, S, M > R_{\varepsilon}, \quad |q(z)| < \varepsilon$$

e le singolarità di gsiano all'interno del rettangolo. Allora

$$\int_{\gamma} e^{i\omega z} g(z) dz = 2\pi i \sum_{\Im(a)>0} \operatorname{Res}(f, a)$$

Il primo membro è uguale a

$$\int_{-S}^{R} e^{i\omega z} g(x) dx + \int_{\gamma_2} + \int_{\gamma_3} + \int_{\gamma_4}$$

Consideriamo

$$\int_{\gamma_2} e^{i\omega z} g(z) dz \stackrel{z=R+it}{=} \int_0^M e^{i\omega(R+it)} g(R+it) dt =: I_2$$

$$|I_2| \le \varepsilon \int_0^M \left| e^{i\omega R} \right| e^{-\omega t} dt = \varepsilon \left[-\frac{1}{\omega} e^{-\omega t} \right]_0^M = \frac{\varepsilon}{\omega} (1 - e^{-\omega M}) \le \frac{\varepsilon}{\omega}$$

qualunque sia M>0. Analogamente abbiamo anche che $\left|\int_{\gamma_4}\right|\leq \frac{\varepsilon}{\omega}$ Per γ_3 abbiamo invece

$$\int_{\gamma_3} e^{i\omega z} g(z) dz \stackrel{z=t+Mi}{=} \int_R^{-S} e^{i\omega(t+Mi)} g(t+Mi) dt =: I_3$$
$$|I_3| \le \varepsilon \int_{-S}^R e^{i\omega M} dt = \varepsilon e^{-\omega M} (R+S)$$

Fissati R e S si prenda quindi M tale che

$$\left| \int_{\gamma_3} \right| \le \varepsilon$$

Allora possiamo concludere perché

$$\forall \varepsilon > 0, \quad \exists R_{\varepsilon} : \forall R, S \ge R_{\varepsilon} \quad \left| \int_{-S}^{R} e^{i\omega x} g(x) \, dx - 2\pi i \sum_{\Im(a) > 0} \operatorname{Res}(f, a) \right| \le 2 \cdot \frac{\varepsilon}{w} + \varepsilon$$

Esercizio 2.8

Si calcoli l'integrale

$$\frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{\infty} e^{i\omega x} \frac{\gamma}{x^2 + \gamma^2} \, dx \quad \gamma, \omega > 0$$

e poi per $\omega < 0$

Esercizio 2.9

Si calcoli l'integrale

$$I = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{x^3 \sin x}{\left(x^2 + 1\right)^2} \, dx$$

Si osserva che

$$I = \Im(J), \quad J = \int_{-\infty}^{\infty} e^{ix} \frac{x^3}{(x^2 + 1)^2} dx$$

$$g(z) = \frac{z^3}{(z^2+1)^2}$$
 $z_0 = i$, $z_1 = -i$

Allora z_0 e z_1 sono poli del secondo ordine poiché

$$\varphi(z) = (z - i)^2 f(z) = e^{iz} \frac{z^3}{(z + i)^2} \to e^{-1} \frac{-i}{-4} \neq 0$$

e quindi il residuo è

$$\operatorname{Res}(f,i) = \varphi'(i) = \frac{1}{4e} \implies J = 2\pi i \cdot \frac{1}{4e} \implies I = \Im(J) = \frac{\pi}{2e}$$

Singolarità sull'asse reale Per gli integrali impropri richiamiamo che se $\xi \in (a,b)$, con $a,b \in \mathbb{R}$ e $f:[a,b] \setminus \{\xi\} \to \mathbb{R}$ è continua allora si dice che l'integrale

 $\int_a^b f dx$ è convergente se esiste finito

$$\lim_{\varepsilon,\sigma\to 0} \int_{[a,b]^{\diagdown}(\xi-\varepsilon,\xi+\sigma)} f(x) \, dx$$

(Analogamente per per gli integrali impropri verso $\pm \infty$ con gli intorni di $\pm \infty$ e con $f: \mathbb{R} \setminus (-\infty, \infty) \to \mathbb{R}$)

Definizione 2.17: Valor principale

Si dice che f è integrabile in valor principale su [a, b] se esiste finito

$$\lim_{\varepsilon \to 0} \int_{[a,b] \setminus (\xi - \varepsilon, \xi + \varepsilon)} f(x) \, dx =: p.v. \int_a^b f(x) \, dx$$

Esempio 2.8. Per $f(x) = \frac{1}{x}$, con $x \in [-1, 1] \setminus \{0\}$ allora

$$p.v. \int_{-1}^{1} \frac{1}{x} dx = \int_{-1}^{-\varepsilon} \frac{1}{x} dx + \int_{\varepsilon}^{1} \frac{1}{x} dx = 0$$

Scriveremo anche

$$p.v. \int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx$$

se f è integrabile in un intorno di $\pm\infty$ e presenta singolarità al finito considerate in valor principale.

Teorema 2.35

Sia f olomorfa, ad eccezione di un numero finito di singolarità, in un intorno di H. Le singolarità sull'asse reale siano poli semplici. Supponiamo che valga una o l'altra delle seguenti condizioni (vedi teoremi precedenti)

- Esista p > 1 tale che

$$\limsup_{\substack{|z| \to +\infty \\ z \in M}} |z|^p |f(z)| < +\infty$$

– Esistano $\omega > 0$ e g (con le stesse singolarità di f) tali che

$$\lim_{\begin{subarray}{c} |z| \to \infty \\ z \in H \end{subarray}} g(z) = 0, \quad f(z) = e^{i\omega z} g(z)$$

Allora f è integrabile (in valor principale) su R e

$$p.v. \int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = 2\pi i \sum_{\Im(a)>0} \operatorname{Res}(f, a) + \pi i \sum_{\Im(a)=0} \operatorname{Res}(f, a)$$

Dimostrazione. La dimostrazione ripercorre ciascuna delle due precedenti, "isolando" le singolarità sull'asse reale. Siano ad esempio valide le prime ipotesi. Allora Sia $R > \max_{z \text{sing.}} |z|$ e consideriamo la curva $\gamma = \eta_1 + \gamma_\varepsilon + \eta_2 + \gamma_R$. Allora come nella dimostrazione precedente abbiamo

$$\left| \int_{\gamma_R} f(z) \, dz \right| \le \frac{M}{R^p} \pi R \to 0, \text{ per } R \to \infty$$

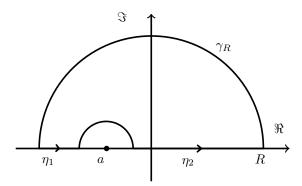


Figura 12: curva dim teo3

Per quanto riguarda γ_ε abbiamo

$$-\gamma_{\varepsilon}(\theta) = a + \varepsilon e^{i\theta}, \quad \theta \in [0, \pi]$$

Consideriamo lo sviluppo di Laurent di f relativo a a:

$$f(z) = \frac{c_{-1}}{z - a} + h(z)$$
 (polo semplice)

dove h è olomorfa in un intorno di a. Allora

$$\begin{split} \int_{\gamma_{\varepsilon}} f(z) \, dz &= \int_{\gamma_{\varepsilon}} \frac{c_{-1}}{z - a} \, dz + \underbrace{\int_{\gamma_{\varepsilon}} h(z) \, dz}_{\rightarrow 0 \text{ per } \varepsilon \rightarrow 0 \text{ } (h \text{ limitato in un intorno di } a)}_{= -\int_{0}^{\pi} \frac{c_{-1}}{\varepsilon e^{i\theta}} \varepsilon i e^{i\theta} \, d\theta = -i\pi \mathrm{Res}(f, a) \end{split}$$

Abbiamo dunque

$$\int_{\gamma} f(z) dz = \int_{-R}^{a-\varepsilon} f(x) dx + \int_{a+\varepsilon}^{R} f(x) dx + \int_{\gamma_{\varepsilon}} f(z) dz + \underbrace{\int_{\gamma_{R}} dz}_{\rightarrow 0}$$

Infine possiamo concludere

$$\left| \int_{[-R,R] \setminus (a-\varepsilon,a+\varepsilon)} f(x) \, dx - 2\pi i \sum_{\Im(\xi) > 0} \operatorname{Res}(f,\xi) - \pi i \operatorname{Res}(f,a) \right| \le \left| \int_{\gamma_R} \left| + \left| \int_{\gamma_\varepsilon} f + \pi i \operatorname{Res}(f,a) \right| \to 0 \right| \right|$$

Esercizio 2.10

Calcolare

$$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{1 - e^{iz}}{z^2} dz \quad e \quad \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1 - \cos x}{x^2} dx \qquad [\pi \text{ entrambi}]$$

2.8 Altri risultati

Teorema 2.36: Prolungamento analitico

Sia $\Omega \subseteq \mathbb{C}$ un aperto connesso e f olomorfa su Ω . Se esiste $U\mathbb{C}\Omega$ aperto tale che $f \equiv 0$ su U allora $f \equiv 0$ su Ω .

Dimostrazione. Consideriamo $E_n = \{f^{(n)} = 0\}$ con $n = 0, 1, \ldots$ Allora $E = \bigcap_n E_n$. E è chiuso in quanto intersezione di chiusi. Vogliamo mostrare che è anche aperto. Sia $a \in E \subseteq \Omega$, sviluppiamo f intorno a a e abbiamo

$$f(z) = \sum_{n=0}^{\infty} c_n (z-a)^n, \quad z \in D_r(a), quad c_n = \frac{f^{(n)}(a)}{n!}$$

per r opportuno, con $D_r(a) \subseteq \Omega$. Quindi poiché $a \in E$ risulta $c_n = 0$ per ogni n quindi $f \equiv 0$ in $D_r(a)$. Allora $D_r(a) \subseteq E$ e quindi E è aperto.

Infine poiché Ω è connesso e $E \neq \emptyset$ ne consegue necessariamente che $E = \Omega$

Corollario 2.36.1. $Sia\ 0 \not\equiv f \in \mathcal{H}(\Omega)con(\Omega)connesso. Alloral'insiemedeglizeridi(f)uninsiemechiusoin(\Omega)ed$

Dimostrazione. Sia f(a) = 0: mostriamo che z = a è uno zero isolato. Sia $D_r(a)$ tale che

$$f(z) = \sum_{n=0}^{\infty} c_n (z - a)^n, \quad z \in D_r(a)$$

Se $c_n = 0$ per ogni n allora $f \equiv 0$ su $D_r(a)$: per il teorema 2.36 quindi $f \equiv 0$ su Ω , che è escluso.

Sia quindi $N = \min\{n : c_n \neq 0\}$ e si ha che

$$f(z) = c_N(z-a)^N + c_{N+1}(z-a)^{N+1} + \dots = (z-a)^N g(z)$$

con $g(a) = c_N \neq 0$. Quindi in un opportuno intorno di a, f si annulla solamente in a.

Corollario 2.36.2. Siano $f, g \in \mathcal{H}(\Omega)$ con Ω aperto connesso. Se $\{f = g\}$ ha un punto di accumulazione in Ω allora $f \equiv g$ in Ω

Dimostrazione. Si applichi il corollario 2.36.1 a f-g

Esempio 2.9. Consideriamo $f = z \mapsto e^z : \mathbb{C} \to \mathbb{C}$. Allora f è l'unica estensione olomorfa di $x \mapsto e^x : \mathbb{R} \to \mathbb{R}$. Analogamente per le funzioni trigonometriche.

Così pure si possono estendere a tutto C alcune formule. Infatti se, ad esempio $\cos^2 x + \sin^2 x = 1$ su tutto $\mathbb{R} \subseteq \mathbb{C}$, che ha punti di accumulazione, allora l'uguaglianza vale su tutto \mathbb{C}

Teorema 2.37

Ogni funzione olomorfa non costante su un aperto connesso è un'applicazione aperta

Da cui segue il seguente teorema

Teorema 2.38: del massimo modulo

Sia $\Omega \subseteq \mathbb{C}$ aperto e connesso e $f \in \mathcal{H}(\Omega)$. Se f non è costante allora |f| non può avere punti di massimo in Ω

Dimostrazione. Sia $z \in \Omega$, vogliamo mostrare che non può essere un punto di massimo. Sia w = f(z). Sia $D_r(z) \subseteq \Omega$. Allora $f(D_r(z))$ è un aperto contenente f(z) = w. Esiste $w' \in f(D_r(z))$ (quindi w' = f(z')) tale che |w'| > |w| cioè |f(z')| > |f(z)|. Allora z non può essere punto di massimo per |f|

Corollario 2.38.1. Sia Ω aperto connesso e limitato. Sia $f: \overline{\Omega} \to \mathbb{C}$ una funzione continue con $f \in \mathcal{H}(\Omega)$.

Allora

$$\sup_{\Omega} |f| = \max_{\overline{\Omega}} |f| = \max_{\partial \Omega} |f| \tag{2.12}$$

Osservazione. Come ricordare il tutto: è chiaro, vogliamo dire che il massimo "non c'è perché è sul bordo". Per farlo dobbiamo definire la funzione su $\overline{\Omega}$, aggiungendo come ipotesi la continuità e per avere il massimo dobbiamo richiedere la limitatezza di Ω . Infine poiché il massimo non può essere in Ω deve essere sul bordo.

Dimostrazione. Se f è costante valgono le uguaglianze.

Altrimenti: i punti di massimo di |f| su $\overline{\Omega}$ (che esistono per Weierstrass) devono essere su $\partial\Omega$, altrimenti sarebbero massimo per |f| in Ω . Quindi

$$\max_{\overline{\Omega}} |f| = \max_{\partial \Omega} |f|$$

Del resto se $z_M \in \partial \Omega$ è di massimo per |f| su $\overline{\Omega}$ e $z_k \to z_M$ con $z_k \in \Omega$, allora

$$\sup_{\Omega} |f| \ge |f(z_k)| \to |f(z_M)| = \max_{\partial \Omega} |f|$$

Teorema 2.39

Sia $f \in \mathcal{H}(\Omega)$. Allora

i) Se f è iniettiva allora f' non si annulla mai. Quindi posto $G=f(\Omega)$ si ha che G è aperto, $f:\Omega\to G$ è biettiva. Allora $f^{-1}:G\to\Omega$ è olomorfa e

$$(f^{-1})'(w) = \frac{1}{f'(z)}$$
 con $w = f(z)$

ii) Se $a\in\Omega$ è tale che $f'(a)\neq 0$ allora f è localmente iniettiva, quindi localmente invertibile.

Sia $f \in \mathcal{H}(\Omega)$ e prendiamo un punto $a \in \Omega$. Consideriamo la curva $\gamma : (-1,1) \to \Omega$ con $\gamma(0) = a$ e consideriamo la curva $\tilde{\gamma} = f \circ \gamma$. Sia $v = \gamma'(0)$ allora

$$\gamma'(0) = f'(\gamma(0))\gamma'(0) = f'(a)v$$

dove l'ultimo dipende solo da f, a (e v) ma non dalla curva.

Sia $0 \neq f'(a) = re^{i\theta}$. Allora $\gamma'(0)$ si ottiene da v per rotazione dell'angolo θ (e dilatazione di fattore r). Quindi se $f'(a) \neq 0$ e γ, η sono curve che si tagliano in a secondo l'angolo α , anche le immagini si tagliano in f(a) con secondo α . Tale proprietà geometrica è chiamata **conformità**.

Definizione 2.18: Applicazione conforme

Un'applicazione $f:\Omega\to G$ con $\Omega,G\subseteq\mathbb{C}$ aperti che sia olomorfa e biettiva (quindi con anche f^{-1} olomorfa) è detta applicazione conforme (biolomorfismo)

Esempio 2.10. La funzione $f = z \mapsto e^z : \{x + iy : |y| < \pi\} \to G = \mathbb{C} \setminus (-\infty, 0]$ è conforme. In particolare ha inversa il logaritmo principale

$$\log z = \log \rho + i\theta \quad \text{con } z = \rho e^{i\theta}$$

Esempio 2.11. $f(z)=\frac{i-z}{i+z}$ con $z\neq -i$. Allora $f:\mathbb{C}\smallsetminus\{-i\}\to\mathbb{C}\smallsetminus\{-1\}$. Mostriamo che è biettiva. Sia $\zeta\neq -1$ e cerchiamo z tale che $f(z)=\zeta$

$$\frac{i-z}{i+z} = \zeta \iff i-z = i\zeta + z\zeta \iff z = i\frac{1-\zeta}{1+\zeta} = f^{-1}(\zeta)$$

Sia $H^+ = \{z \in \mathbb{C} : \Im(z) > 0\}$ e $D = D_1(0)$. Allora mostriamo che $f : H^+ \to D$ è biettiva. Questo segue da

$$|f(z)| = \frac{|i-z|}{|i+z|} = \frac{d(z,i)}{d(z,-i)}$$

e dunque $|f(z)| < 1 \iff z \in H^+$

Lemma 2.40: Schwartz

Sia $f: D \to D$ con f(0) = 0. Allora

- a. $|f(z)| \le |z|$ per ogni $z \in D$; in oltre se esiste $z_0 \ne 0$ con $|f(z_0)| = |z_0|$. Allora f è una rotazione
- b. $|f'(0)| \le 1$ e se f'(0)| = 1 allora f è una rotazione

Dimostrazione. a. Sia $g(z) = \frac{f(z)}{z}$ con $z \neq 0$. Allora per il teorema di estensione di Riemann 2.25 g è olomorfa anche in z = 0 con $g(0) = \lim_{z \to 0} \frac{f(z)}{z} = f'(0)$. Dunque $g \in \mathcal{H}(D)$.

Sia $r \in (0,1)$ e $z \in \partial D_r(0)$ allora

$$|g(z)| = \frac{|f(z)|}{|z|} \le \frac{1}{r}$$

e per il principio del massimo modulo ?? si ha che $|g| \leq \frac{1}{r}$ su $D_r(0)$. Per $r \to 1$ si ha $|g(z)| \leq 1$ su D cioè $|f(z)| \leq |z|$ su D.

Se esiste $z_0 \neq 0$ con $|f(z_0)|=|z_0|$ cioè $|g(z_0)|=1$ allora per il principio del massimo modulo si ha che |g|=c e dunque $g(z)=e^{i\theta}$ per cui $f(z)=e^{i\theta}z$ cioè f è una rotazione

b. $|f'(0)| = |g(0)| \le 1$. Se |f'(0)| = 1 allora |g(0)| = 1, come prima.

Teorema 2.41

Gli automorfismi di D sono tutte e sole le applicazioni della forma

$$f(z) = e^{i\theta} \psi_w(z)$$
 con $\psi_w(z) = \frac{z - w}{\overline{w}z - 1}$

Dimostrazione. Sia $f:D\to D$ biettiva e olomorfa. Definiamo $\psi_w:D\to D$ biettiva e olomorfa come una funzione tale che $\varphi_w(0)=w=f^{-1}(0)$ una possibile funzione è $\psi_w(z)=\frac{z-w}{\overline{w}z-1}$ (si verifichi). Allora abbiamo che $h=f\circ\psi_w$ fissa l'origina. Applichiamo 2.40 a h e otteniamo che h è una rotazione. Ne consegue la tesi

Le precedenti sono casi particolari delle **trasformazioni di Möbius** che sono della forma

$$f(z) = \frac{az+b}{cz+d}$$

che hanno proprietà interessanti

Teorema 2.42: Mappa conforme di Riemann

Sia $\Omega \subseteq \mathbb{C}$ un aperto semplicemente connesso e diverso da \mathbb{C} . Fissato $z_0 \in \Omega$ esiste $f: \Omega \to D$ conforme tali che $f(z_0) = 0$ e $f'(z_0) \in \mathbb{R}$

3 Richiamo delle forme differenziali

Sia $\Omega \subseteq \mathbb{R}^2$ aperto. Una forma differenziale su Ω è un'espressione formale della forma

$$\omega(x,y) = A(x,y)dx + B(x,y)dy$$

con $A, B \in C^0(\Omega)$. Più precisamente ω è una funzione continua $\omega : \Omega \to (\mathbb{R}^2)'$. Se γ è una curva C^1 a tratti in $\Omega, \gamma : [a, b] \to \Omega$, allora

$$\int_{\gamma} \omega \stackrel{\text{def}}{=} \int_{a}^{b} A(x(t), y(t)) x'(t) + B(x(t), y(t)) y'(t) dt \quad \gamma(t) = (x(t), y(t))$$

Definizione 3.1: Forma esatta

La forma differenziale ω si dice **esatta** se esiste $F\in C^1(\Omega)$ tale che $\omega=dF,$ e F è detta primitiva di ω

Se ω è C^1 (cio
è $A,B\in C^\Omega$) allora, se è esatta, ossia $\frac{\partial F}{\partial x}=A$ e $\frac{\partial F}{\partial y}=B$ risulta

$$\frac{\partial A}{\partial y} = \frac{\partial B}{\partial x} \tag{3.1}$$

Definizione 3.2: Forma chiusa

Se ω è una forma differenziale C^1 e soddisfa (3.1) allora si dice **chiusa**

Teorema 3.1

Sia Ω connesso. Allora

$$\omega$$
 esatta $\iff \int_{\gamma} \omega = 0$ per ogni γ in Ω chiusa

idea di dimostrazione.

 \implies semplice

 \iff Fissiamo $(x_0, y_0) \in \Omega$. Definiamo ora

$$F(x,y) = \int_{\gamma(x,y)} \omega$$

dove $\gamma_{x,y}$ è una qualunque curva in Ω che unisce (x_0,y_0) a (x,y). La definizione è ben posta perché se $\gamma_{(x,y)} e \tilde{\gamma}_{(x,y)}$ sono due tali curve allora

$$0 = \int_{\gamma_{(x,y)} - \tilde{\gamma}_{(x,y)}} \omega = \int_{\gamma_{(x,y)}} \omega - \int_{\tilde{\gamma}_{(x,y)}} \omega$$

La dimostrazione procede dimostrando che $dF = \omega$

Teorema 3.2

Sia Ω connesso e ω chiusa. Allora se γ_0 e γ_1 sono curve chiuse C^1 a tratti

omotope in Ω allora

$$\int_{\gamma_0} \omega = \int_{\gamma_1} \omega$$

Osservazione. Il teorema vale anche per curve non necessariamente chiuse purché siano omotope mediante un'omotopia che fissa gli estremi.

Corollario 3.2.1. Sia Ω semplicemente connesso e ω chiusa. Allora ω è esatta.

Dimostrazione. Se Ω è semplicemente connesso ogni curva chiusa è omotopa a costante 0e quindi $\int_{\gamma}\omega=0,$ ossia ω è esatta