

난냐냐팀장님

## 클린업 2주차

이윤희



이지연

황정현

김민주

선형대수학팀(3팀)

박서영  
김민주  
이윤희  
이지연  
황정현

# INDEX

---

## 0. Review

1. 행렬 뜯어보기

2. 벡터 뜯어보기

3. 투영벡터 : 회귀분석에 적용

## 역행렬(Inverse of matrix)이란?

- $n \times n$ 의 정방행렬

같은 말!

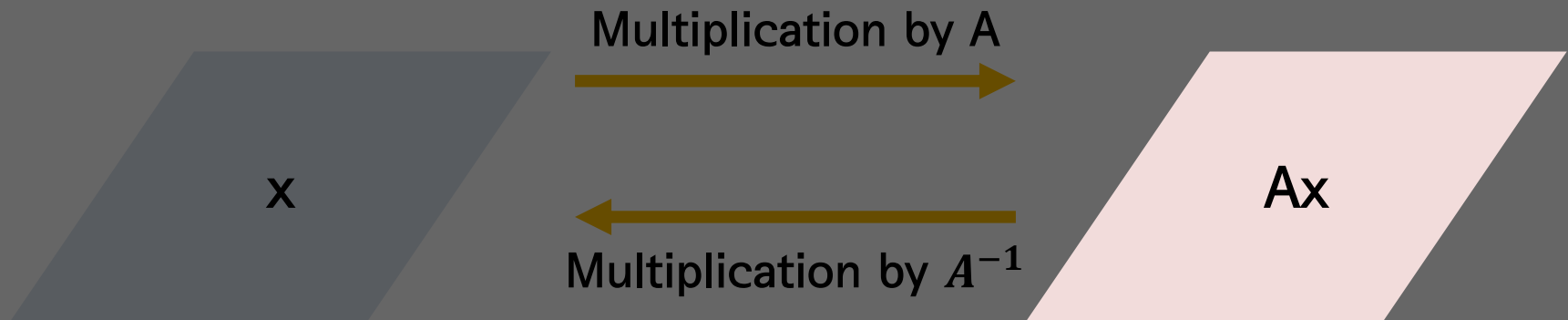
A의 역행렬이 존재한다.

$Ax=b$ 의 유일한 해가 존재한다.

$A^{-1}$ 는 유일하다. (Unique)

## 역행렬과 선형변환

- 역행렬이 존재하는  $n \times n$ 의 정방행렬  $A$ 에 대하여

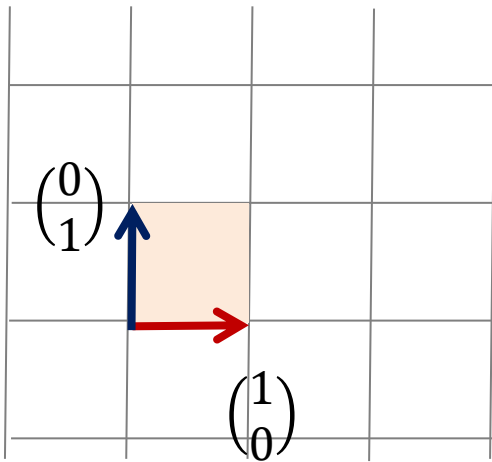


- 벡터공간( $\mathbb{R}^n$ )의 차원수가 유지된다.
- $Ax=b$ 의 해  $x$ 가 유일하다(unique).
- 특정  $x$ 를 선형 변환한  $b$ 는 유일하다.
- $x$ 와  $Ax$  ( $x$ 와  $b$ )는 일대일대응이다.

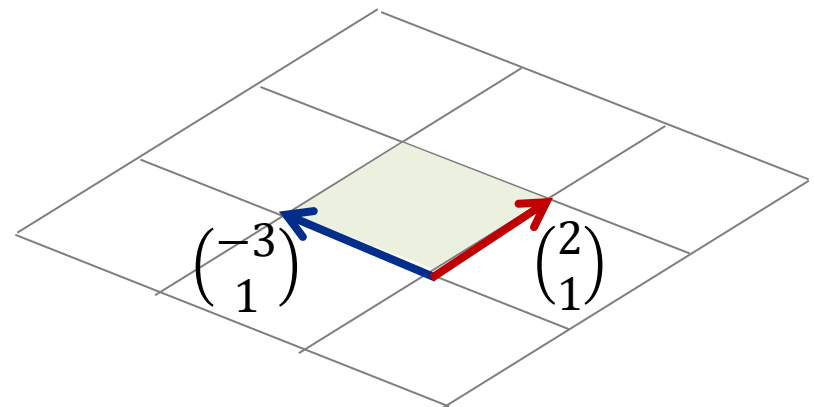
## 행렬식과 선형변환의 기하학적 관계

- 선형변환 후의 넓이 =  $|\det(A)| \times$  선형변환 전의 넓이 ( $\mathbb{R}^2$ 의 경우)

$$\underbrace{\begin{bmatrix} 2 & -3 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}}_A \underbrace{\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}}_x = \underbrace{\begin{bmatrix} -1 \\ 2 \end{bmatrix}}_b$$



선형변환



## 행렬식과 $Ax=b$ 의 해

- 행렬식을 이용해  $Ax=b$  를 더 쉽게 풀 수 있다!

역행렬 존재 여부의 판단 기준

Cramer's Rule을 이용해  $x$ 구하기 가능

## 선형부분공간의 조건



0 벡터(원점)가 존재해야 한다.



선형부분공간에 있는 벡터에 다른 벡터를 더했을 때  
그 합도 선형부분공간에 존재해야 한다.



선형부분공간에 있는 벡터에 스칼라를 곱했을 때  
그 곱도 선형부분공간에 존재해야 한다.

## Null space

- Homogenous 방정식  $Ax = 0$  의 해의 집합
- $x$  에  $A$  를 곱해 선형변환 했을 때  $0$  이 되는 벡터  $x$  들의 집합



**Null space**는 하나의 선형부분공간이다.



Column space와  $Ax=b$ 

$Ax = b$ 의 해가  
존재한다

=

$b$ 는  $A$ 의 열벡터의  
span에 속한다.

=

$b$ 가  $A$ 의 column  
space에 존재한다.

- $\text{col}(A) = \{b : b = Ax \text{ for some } x \text{ in } \mathbb{R}^m\}$
- 만약 모든  $b$ 에 대하여  $Ax=b$ 의 해가 존재하면,  $\text{col}(A)$ 는 모든  $b$ 를 나타내고 Column space는 부분공간(subspace)을 넘어  $\mathbb{R}^m$ 의 벡터공간이 된다.

## 선형독립

- 벡터들의 모임에서 어떤 벡터도 나머지 벡터들의 일차결합으로 만들어질 수 없을 때, **선형독립**이라고 한다.

$\mathbb{R}^m$ 의 원소인 제로벡터  $\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}$ 에 대하여

# 선형독립!

$$\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} = c_1 \begin{bmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ \vdots \\ a_{m1} \end{bmatrix} + c_2 \begin{bmatrix} a_{12} \\ a_{22} \\ \vdots \\ a_{m2} \end{bmatrix} + \dots + c_n \begin{bmatrix} a_{1n} \\ a_{2n} \\ \vdots \\ a_{mn} \end{bmatrix}$$

를 만족하는 상수  $c_i$ 의 해가  $c_1=0 \quad c_2=0 \quad \dots \quad c_n=0$  이면

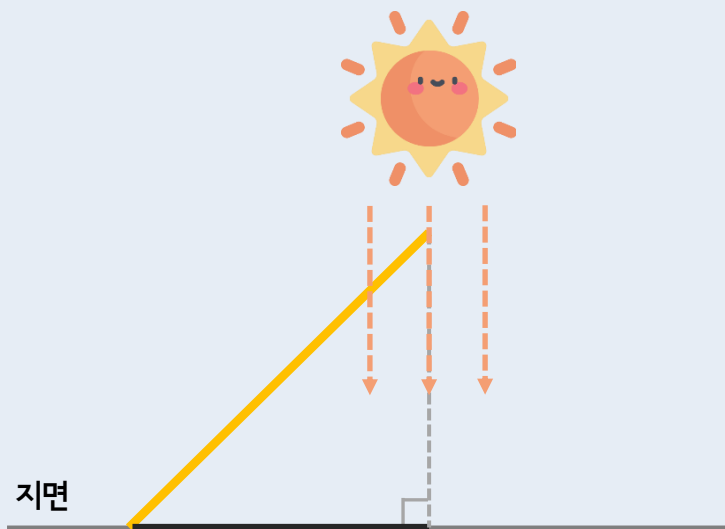
## 차원(dimension)과 rank

- 벡터공간에서 기저벡터의 개수를 **차원(dimension)**이라고 한다. 예를 들어  $\mathbb{R}^2$ 의 차원은 2,  $\mathbb{R}^3$ 의 차원은 3이다.
- 행렬 A의 Column space 의 차원을 **rank**라고 한다.

	Column space	Null space
<i>dimension</i>	pivot 의 개수	pivot이 없는 열의 개수 = 자유변수의 개수

## 투영벡터(projection)

- 지면에 비스듬히 놓인 막대에 빛이 지면과 수직으로 비칠 때, 막대가 지면에 투영되었다고 한다.
- 이때 막대가 투영되어 지면에 막대의 그림자가 생긴다.



## Least-Square estimators

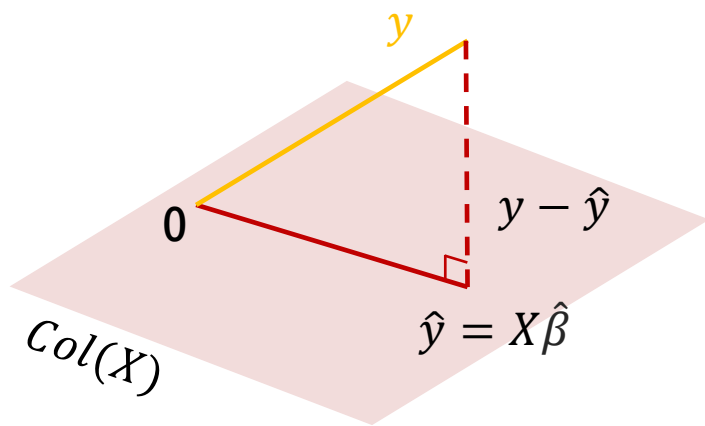
$$X\beta = y$$

만족하는  $\beta$  존재  $X$

Least-Square  
problem

$$X\hat{\beta} = \hat{y}$$

최소거리해  $\hat{\beta}$  존재



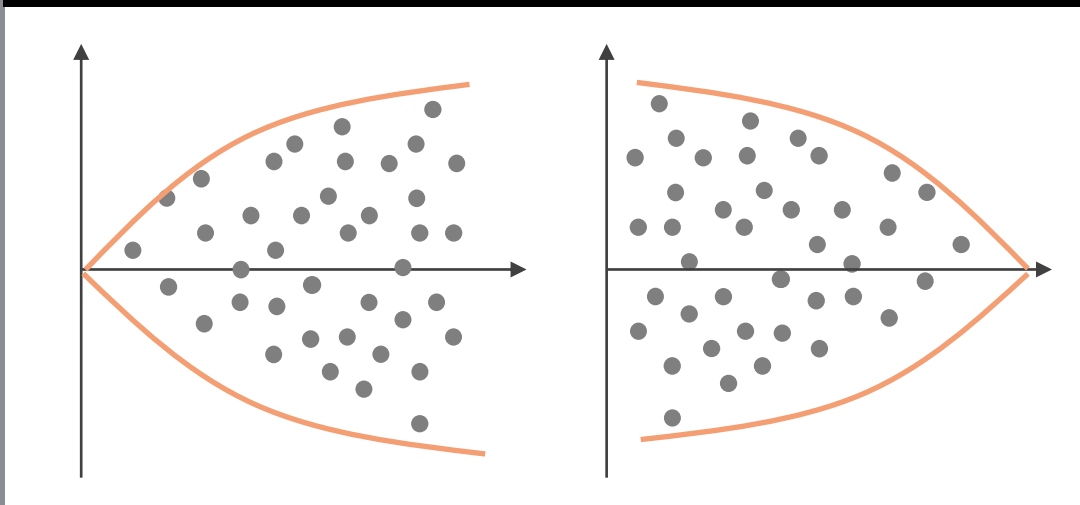
$X\beta = y$ 의 최소거리해

$$\therefore X^T X \hat{\beta} = X^T y$$

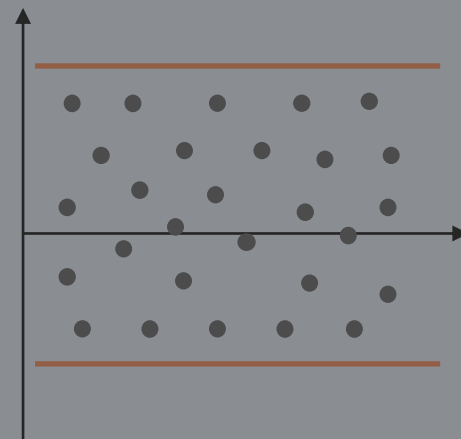
## 가중선형회귀(Weighted Linear Regression)

- 일반 단순 회귀 모형은 잔차의 등분산성을 가정한다.
- 등분산성 : 잔차는 평균이 0, 분산이  $\sigma^2$ 으로 입력 변수와 무관하게 무작위적으로 고

입력변수에 따라 분산이 달라지는 등 **이분산성**을 띠는 경우는 **작은 분산에 가중치**를 주어 등분산성을 맞춰준다.



이분산성



등분산성

## Weighted-Least-Square estimators

가중 선형변경시의 양변에 가중치 행렬을 곱하여 벡터 계수를 추정한다.

	일반회귀	가중회귀
SSE	$\ y - \hat{y}\ ^2$ $= \ y - X\hat{\beta}\ ^2$	$\ Wy - W\hat{y}\ ^2$ $= \ Wy - WX\hat{\beta}\ ^2$
$\beta$ 의 해	$X^T X \hat{\beta} = X^T y$	$(WX)^T WX \hat{\beta} = (WX)^T Wy$

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & \dots & w_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & x_n \end{pmatrix}^T \quad \begin{pmatrix} 0 & 0 & \dots & w_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_n \end{pmatrix}$$

$$\therefore (WX)^T WX \hat{\beta} = (WX)^T Wy$$