# Árvores de decisão

Pedro Henrique da Silva Hinerasky

#### Bibliografia



• Géron, A. (2019). Hands-on machine learning with Scikit-Learn, Keras and TensorFlow: concepts, tools, and techniques to build intelligent systems (2nd ed.). O'Reilly.

#### Sumário

- 1. Introdução
- 2. Treinamento e Visualização
- 3. Fazendo Previsões
- 4. Estimativa de Probabilidades de Classe
- 5. Algoritmo de Treinamento CART
- 6. Medidas de Impureza
- 7. Hiperparâmetros de Regularização
- 8. Árvores de Decisão para Regressão
- 9. Limitações

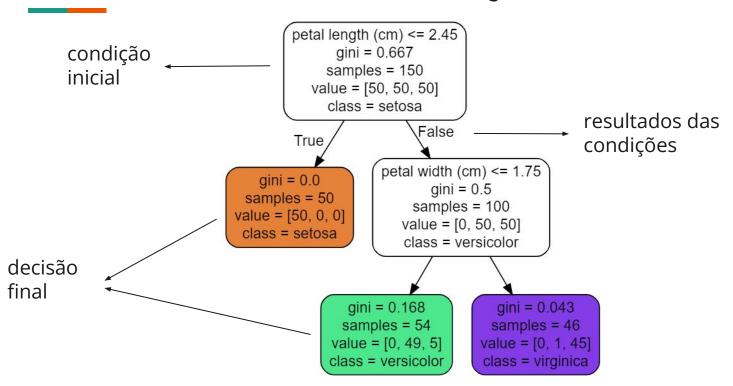
# Introdução

#### Árvores de Decisão

- São algoritmos de aprendizagem supervisionada muito utilizada na estatística e mineração de dados, conhecidos pela facilidade no uso e entendimento, além de seu grande poder.
- Possuem uma estrutura hierárquica que inclui um nó raiz, nós internos que representam testes ou decisões baseadas em características dos dados, e nós folha que representam os resultados finais ou categorias.
- São utilizadas principalmente na Classificação, mas também podem ser usadas com Regressão.
- Árvores de decisão são a base para *Random Forests*, que combinam múltiplas árvores para melhorar a precisão e a robustez das previsões.
- Como treinar, visualizar e fazer predições com Árvores de Decisão?

# Treinamento e Visualização

#### Treinamento e Visualização



## **Fazendo Previsões**

## Como é feita a Classificação?

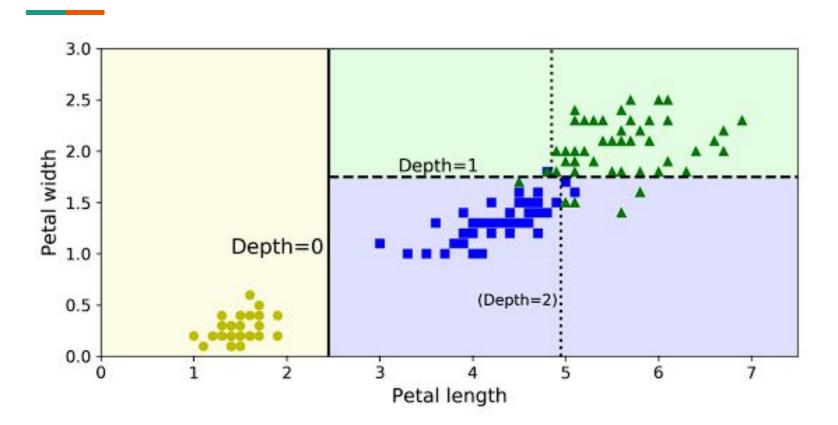
- Sempre inicia-se pelo nó raiz.
- O nó fará uma pergunta, indicando se o próximo nó deve ser o filho da esquerda ou da direita.

- Se o próximo nó for um nó folha (sem filhos), ele não fará mais nenhuma pergunta e dirá a qual classe a Árvore previu para esse item.
- Caso o nó filho não for um nó folha, ele fará outra pergunta, que levará para mais dois filhos, até chegar em algum nó folha.

#### Atributos dos Nós

- Samples: número de instâncias do conjunto inicial de treino alcançam esse nó durante a criação da Árvore.
- Value: o número de instâncias de cada classe do conjunto de treino presente neste nó.
- *Gini*: atributo que mede o grau de impureza do nó. Um nó é totalmente puro (*gini* = 0) quando todas as instâncias de treino se aplicam a mesma classe.
- Class: se refere à classe mais comum entre as amostras do nó. Em um nó folha,
   representa qual a classificação do item que chegou neste nó.

#### Limites da Árvore de Decisão



# Estimativa de Probabilidades de Classe

#### Estimativa de Probabilidades de Classe

- Além de apenas classificar, a Árvore de Decisão pode averiguar a probabilidade de uma instância pertencer a cada uma das classes.
- Ao percorrer a Árvore até o nó folha referente a esta instância, retorna-se a razão do número de instâncias de cada classe pelo total de *samples* no nó.
- Com isso, é possível ter uma porcentagem que infere a probabilidade da instância pertencer a cada classe. Isso se torna útil em Árvores que possuem alguns nós com *Gini* um pouco elevado.

# Algoritmo de Treinamento CART

#### Algoritmo de Treinamento CART

- Algoritmo utilizado pelo Scikit-Learn.
- ullet Separa o training set em dois subsets, utilizando de uma feature k e um threshold  $t_k$
- Escolhe a combinação de feature e threshold que produzem os subsets mais puros possíveis.
- Após separar o training set sem dois subsets, separa os subsets utilizando da mesma lógica, até atingir a profundidade máxima ou uma divisão que não diminui a impureza.
- O Algoritmo CART é um Algoritmo Guloso.

## Equações do Algoritmo de CART

Função de custo de classificação:

$$J\left(k,t_{k}
ight)=rac{m_{left}}{m}G_{left}+rac{m_{right}}{m}G_{right}$$

onde:

- k é a feature
- $-t_k$  é o threshold
- *m* é o número de instâncias
- *G* é o grau de impureza *Gini*

# Medidas de Impureza

## Medidas de Impureza

#### Gini

Índice de Gini é uma métrica que mede a impureza de um conjunto de dados. Ele indica a probabilidade de uma amostra ser classificada incorretamente se for aleatoriamente rotulada de acordo com a distribuição das classes no conjunto de dados.

#### Fórmula

$$G_i=1-\sum_{k=1}^n p_{i,k} 2$$

Onde  $p_{i,k}$  é a razão das instâncias da classe k dentre as instâncias de treino do nó i.

## Medidas de Impureza

## Entropia

Entropia é uma medida de incerteza ou impureza de um conjunto de dados. É originada da teoria da informação e quantifica a quantidade de incerteza envolvida na previsão da classe de uma amostra aleatória do conjunto.

#### Fórmula

$$H_{i} = -\sum_{\substack{k=1 \ p_{i,k} \neq 0}}^{n} p_{i,k} \log_{2} (p_{i,k})$$

Onde  $p_{i,k}$  é a razão das instâncias da classe k dentre as instâncias de treino do nó i.

#### Características

#### Gini

- Um Gini de 0 indica que todas as amostras pertencem a uma única classe (nó puro).
- Um Gini próximo de 0 indica alta pureza.
- Um Gini de 0.5 indica máxima impureza em um problema de duas classes (distribuição uniforme).

## Entropia

- Uma entropia de 0 indica que todas as amostras pertencem a uma única classe (nó puro).
- Uma entropia alta indica maior incerteza ou impureza.
- Para um problema de duas classes, a entropia máxima é 1 (distribuição uniforme).

#### Qual usar?

- O Algoritmo de CART utiliza por padrão Gini, porém é possível utilizar a Entropia modificando os hiperparâmetros de critério.
- Em muitos casos a escolha acaba não fazendo muita diferença, pois ambas técnicas acabam gerando Árvores muito similares.
- Por não envolver cálculos com logaritmos, Gini tende a ser mais rápido de computar, tornando-o um bom parâmetro *default*.
- Gini tende a isolar a classe mais frequente no seu próprio galho da Árvore, enquanto a Entropia tende a produzir Árvores mais balanceadas.

# Hiperparâmetros de Regularização

#### O Problema de Overfitting

- Árvores de Decisão são *Modelos Não Paramétricos*, ou seja, não possuem um número definido de parâmetros. Por mais que isso aumente a liberdade do modelo para se adaptar aos dados fornecidos, o risco de *overfitting* aumenta de maneira significativa.
- A fim de evitar o *overfitting*, é necessário limitar essa liberdade durante o treinamento. Esse processo é chamado de Regularização.
- Para limitar a liberdade da Árvore de Decisão, utilizamos de certos Hiperparâmetros. Estes Hiperparâmetros dependem de qual algoritmo foi utilizado, porém seguem funcionalidades parecidas.

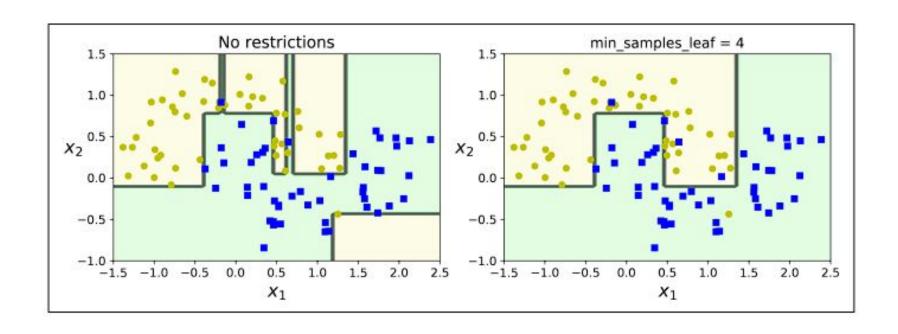
## Hiperparâmetros do Scikit-Learn

- *max\_depth*: Controla a profundidade máxima da Árvore, impedindo que ela cresça excessivamente. É um dos Hiperparâmetros mais comumente utilizados.
- **min\_samples\_split**: Define o número mínimo de amostras necessárias para dividir um nó, evitando nós com poucas instâncias.
- **min\_samples\_leaf**: Define um número mínimo de amostras em um nó, evitando padronizar casos específicos do set de treinamento.
- **min\_weight\_fraction\_leaf**: Similar ao *min\_samples\_leaf*, porém utiliza-se de uma porcentagem do subset original ao invés de um número.
- max\_leaf\_node: Define um número máximo de nós folhas, reduzindo a complexidade da Árvore.
- *max\_features*: Número máximo de *features* que são avaliadas para a divisão de cada nó.

## Como Regularizar a Árvore?

- Ao utilizar os Hiperparâmetros, evitar o *overfitting* se torna mais fácil. Aumentando os Hiperparâmetros iniciados por *min* e diminuindo os Hiperparâmetros iniciados por *max*, grande parte dos problemas serão neutralizados.
- Existem outras formas de lidar com o *overfitting* além dos Hiperparâmetros. A principal sendo a técnica da *poda*, que envolve remover partes da Árvore que possuem pouca importância para o resultado final.
- Outro método muito utilizado é o Cross-Validation, que tem como base dividir o set de treinamento em várias partes, utilizando certas partes para treino e outras para validação, alternando entre elas. Com isso, a Árvore fica mais generalizada.

#### A Importância da Regularização



# Árvores de Decisão para Regressão

## Árvores de Decisão para Regressão

- Diferentemente das Árvores de Classificação, as Árvores de Regressão tem como objetivo prever um valor contínuo ao invés de uma classe discreta.
- Possuem uma estrutura semelhante, porém em vez de uma classe, cada folha contém um valor contínuo que é a média (ou mediana) dos valores dos dados que chegam a essa folha.
- Oferecem uma abordagem intuitiva e flexível para modelar relações não lineares entre variáveis.

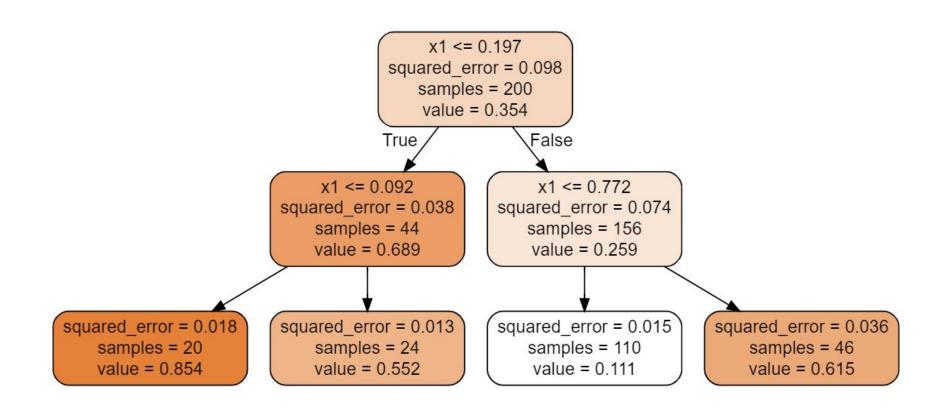
## Construção da Árvore de Regressão

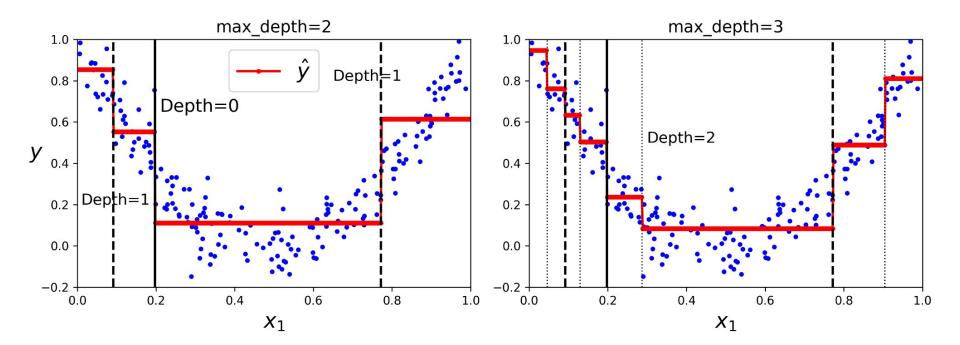
- O Algoritmo CART funciona de maneira similar à Classificação, porém ao invés de separar o set de treinamento de uma maneira que diminua a impureza, agora tentamos diminuir o MSE.
- MSE (Mean Squared Error): Soma dos Erros Quadráticos entre os valores previstos e os valores reais. Quanto menor seu valor, mais pura é a divisão.

$$MSE = rac{1}{n} \sum_{i=1}^n ig(y_i - \hat{y}ig)^2$$

onde:

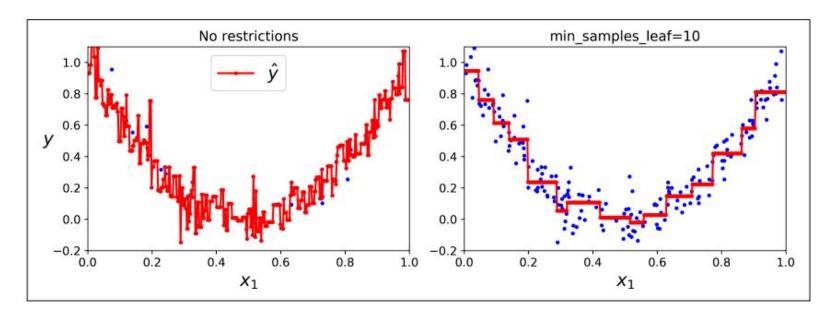
- n é o número de amostras no conjunto de dados.
- yi é o valor real da i-ésima amostra.
- $\hat{y}_i$  é o valor previsto pelo modelo para a i-ésima amostra.





## Construção da Árvore de Regressão

Assim como em Árvores de Classificação, as Árvores de Decisão também estão sujeitas ao *overfitting*, tornando sempre importante a aplicação da Regularização.

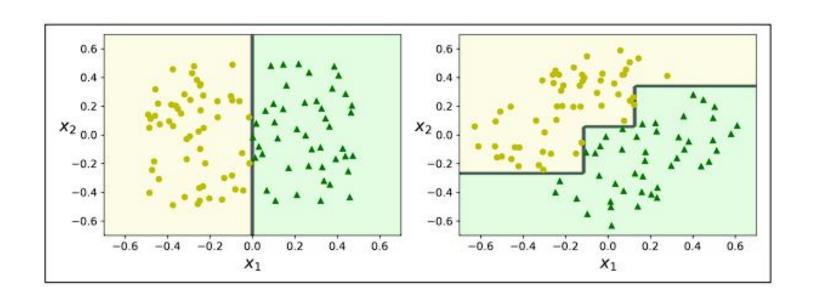


# Limitações

#### Limitações

- Possuem grande propensão ao Overfitting, se adaptando aos dados de treinamento.
   A principal técnica de mitigação é a Regularização da Árvore.
- Possuem grande sensibilidade a pequenas variações nos dados, podendo gerar
  Árvores completamente diferentes em uma pequena mudança. Para evitar isso, são
  utilizadas as Random Forests que reduzem a variabilidade.
- Como todas as divisões são perpendiculares a um dos eixos das *features*, um set de dados rotacionado pode aumentar a complexidade da Árvore. Uma maneira de mitigar esse problema é usar técnicas de transformação de dados como o PCA, que resultam em uma melhor orientação dos dados.

#### Sensitividade à Rotação do Set de Dados



#### **EXERCÍCIO FINAL**

- 7. Train and fine-tune a Decision Tree for the moons dataset.
  - a. Generate a moons dataset using make\_moons(n\_samples=10000, noise=0.4).
  - b. Split it into a training set and a test set using train\_test\_split().
- c. Use grid search with cross-validation (with the help of the GridSearchCV class) to find good hyperparameter values for a DecisionTreeClassifier. Hint: try various values for max\_leaf\_nodes.
- d. Train it on the full training set using these hyperparameters, and measure your model's performance on the test set. You should get roughly 85% to 87% accuracy.

# Obrigado pela atenção.