

Universidade de Brasília  
Instituto de Ciências Exatas  
Departamento de Ciência da Computação

## CIC 117536 - Projeto e Análise de Algoritmos

### Terceira Prova

Turma: B

#### **NP-completude**

Prof. Flávio L. C. de Moura

26 de novembro de 2018

Jônatas Rocha de Paiva – 140177043

Matheus de Oliveira Braga – 140155571

1. **(2.5 pontos)** O problema 2-SAT tem como instâncias as fórmulas lógicas formadas por conjunções de disjunções de até dois literais, onde um literal é uma variável booleana ou a negação de uma variável booleana. Por exemplo, a expressão a seguir é uma instância de 2-SAT:

$$(x_1 \vee \neg x_2) \wedge (\neg x_1 \vee \neg x_3) \wedge (x_1 \vee x_2) \wedge x_3$$

Prove que 2-SAT  $\in$  P.

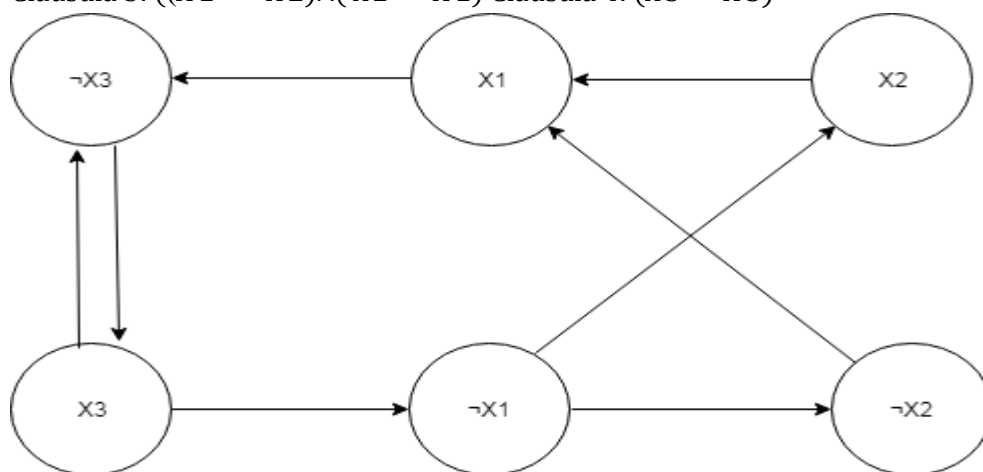
### Solução.

$$F = (X1 \vee \overline{X2}) \wedge (\overline{X1} \vee \overline{X3}) \wedge (X1 \vee X2) \wedge (X3 \vee X3)$$

Para 2-SAT ser satisfatível a forma normal conjuntiva fornecida deve ser satisfeita, ou seja, deve ser TRUE para alguma atribuição de  $X_i$ .

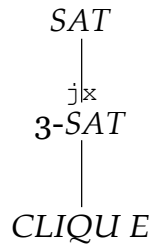
Cláusula 1:  $(\overline{X1} \rightarrow \overline{X2}) \wedge (X2 \rightarrow X1)$  Cláusula 2:  $(X1 \rightarrow \overline{X3}) \wedge (X3 \rightarrow \overline{X1})$

Cláusula 3:  $((\overline{X1} \rightarrow X2) \wedge (\overline{X2} \rightarrow X1))$  Cláusula 4:  $(\overline{X3} \rightarrow X3)$

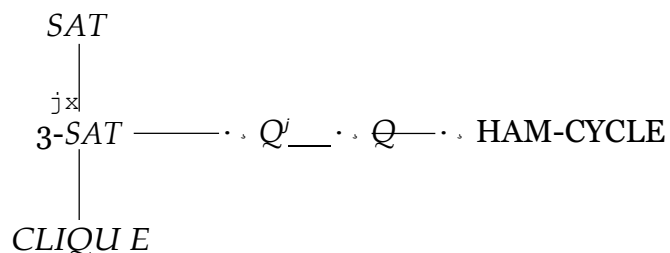


Na cláusula 4 há uma contradição e como  $X3$  e  $\overline{X3}$  pertencem ao mesmo componente fortemente conexo, estão em um ciclo, ou seja,  $PATH(\overline{A} \rightarrow B) \& PATH(\overline{B} \rightarrow A)$  existe, logo, a forma conjuntiva normal não é satisfatível. Como exemplo: Se  $X1$  for TRUE, para as cláusulas serem TRUE,  $X3$  deve ser TRUE e FALSE ao mesmo tempo, sendo assim, é impossível ter atribuições de  $X1$ ,  $X2$  e  $X3$  tal que, a expressão 2-SAT,  $F$ , seja TRUE.

2. **(2.5 pontos)** Em aula, assumimos que SAT é um problema NP-completo (Teorema de Cook-Levin), e a partir deste fato mostramos que 3-SAT e CLIQUE também são problemas NP-completos. As reduções foram feitas de acordo com o seguinte diagrama:



Um ciclo Hamiltoniano é um ciclo simple que visita cada vértice de um grafo exatamente uma vez. Considere o problema de decisão HAM-CYCLE que pergunta se um dado grafo (não-dirigido)  $G$  possui um ciclo Hamiltoniano. Mostre que HAM-CYCLE é um problema NP-completo. Sua solução deve ser construída a partir de SAT, 3-SAT ou CLIQUE. Caso, você não veja como reduzir diretamente HAM-CYCLE a partir destes, mas sabe como fazê-lo a partir de um certo problema  $Q$  então inicialmente mostre que  $Q$  é NP-completo a partir de SAT, 3-SAT ou CLIQUE, e assim por diante. Digamos que você não saiba como mostrar que  $Q$  é NP-completo diretamente a partir de SAT, 3-SAT ou CLIQUE, mas você sabe como fazê-lo a partir de outro problema  $Q'$ , e também sabe como mostrar que  $Q'$  é NP-completo a partir de 3-SAT, por exemplo. Então o diagrama correspondente à sua solução seria:



E todas as reduções (de 3-SAT para  $Q'$ , de  $Q'$  para  $Q$  e de  $Q$  para HAM-CYCLE) devem ser detalhadas na sua solução.

### Solução.

Reduzindo um problema HAM-CYCLE a partir de 3-SAT, deve-se provar que  $3-SAT \leq p HAMPATH$ , tal que  $HAMPATH = \{(G, u, v) \mid G \text{ é grafo, } u, v \text{ são vértices de } G\}$ . E mostrando que HAMPATH é NP, prova-se que HAMPATH é NP-completo.

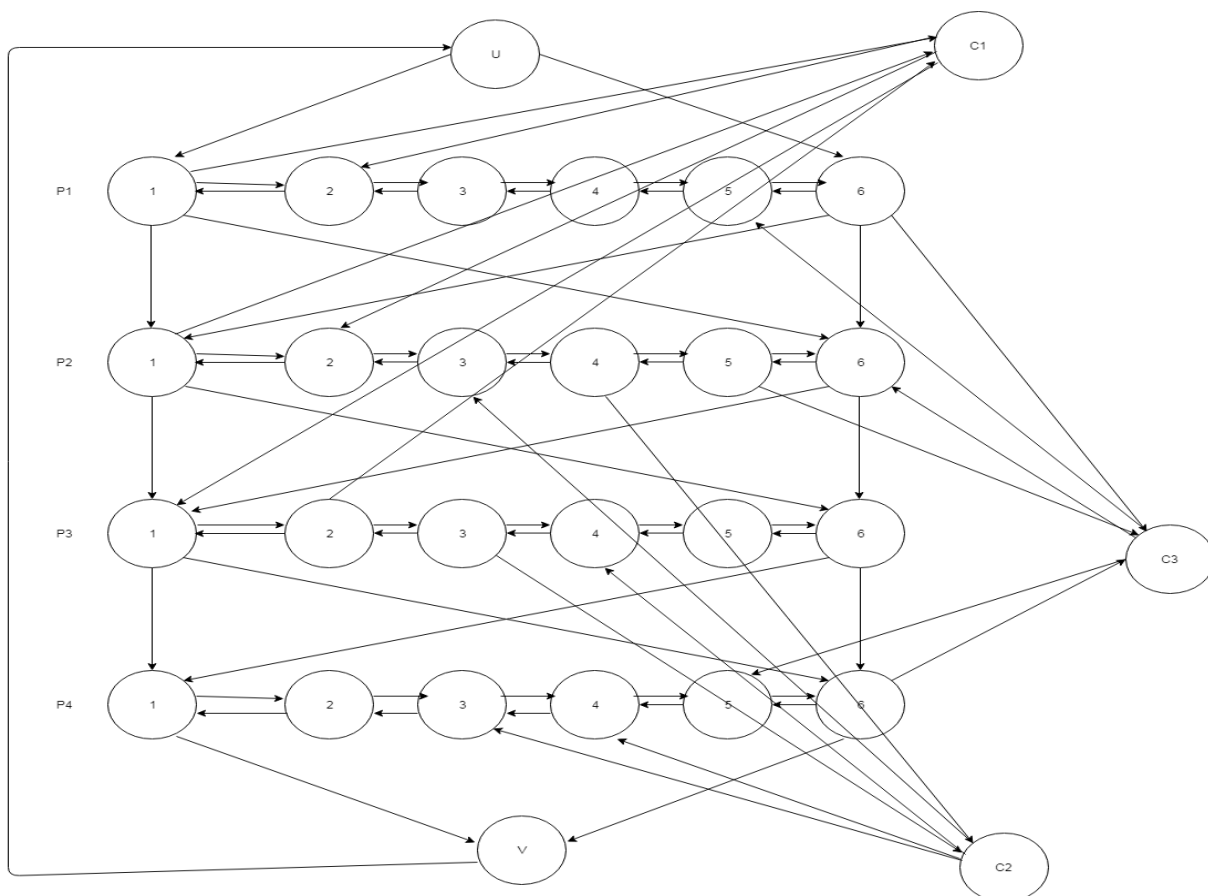
Para mostrar que HAMPATH é NP, usa-se um verificador para tempos polinomiais e um certificado sendo um caminho de  $u$  até  $v$  em  $G$ , se existir. E

para mostrar que HAMPATH é NP-completo, mostra-se que 3-SAT é reduzível em tempo polinomial para HAMPATH, já que se sabe que 3-SAT é NP-completo.

A partir de uma expressão 3-SAT de  $n$  variáveis, modela-se o grafo com uma origem  $u$  e um destino  $v$ , e de forma a construir caminhos  $P_i$  com  $2k$  nós ( $V_{i,1}$ ,  $V_{i,2}$ , ...,  $V_{i,2k}$ ) sendo  $k$  o número de cláusulas, para cada variável  $X_i$ . Liga-se todos os nós, com cada nó tendo dois caminhos, representando atribuições TRUE e FALSE, formando uma estrutura de diamante. Representa-se cada cláusula como um único nó  $C_j$ , e as conecta. Se  $C_j$  contém  $X_i$ , conecta  $C_j$  em  $V_{i,2j-1}$  e  $V_{i,2j}$  da esquerda para a direita, e se,  $C_j$  contém  $\bar{X}_i$  conecta  $C_j$  em  $V_{i,2j-1}$  e  $V_{i,2j}$  da direita para a esquerda, e por fim, liga uma aresta de  $v$  para  $u$ .

Como exemplo:

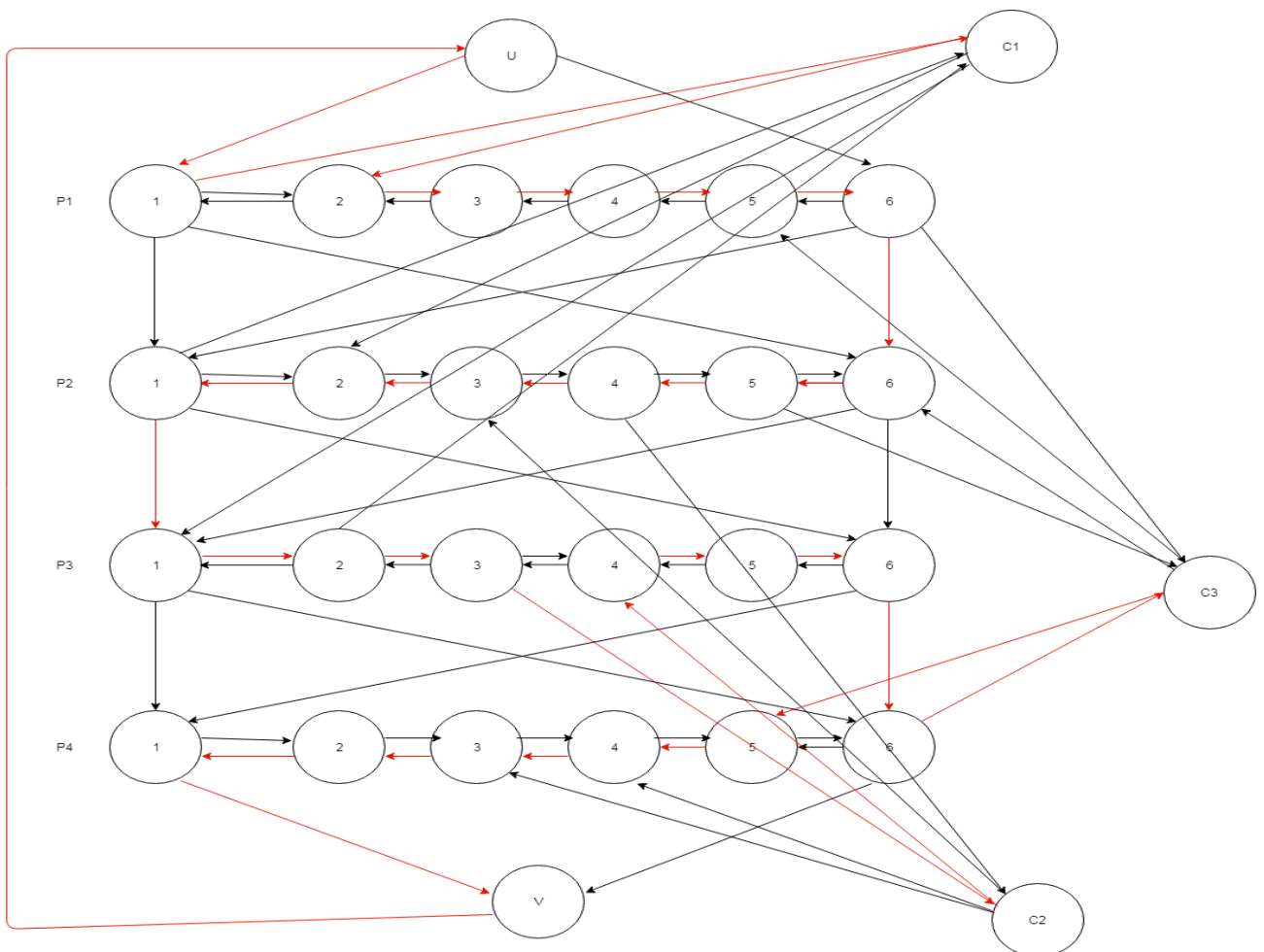
$$F = (X1 \vee X2 \vee \bar{X}3) \wedge (\bar{X}2 \vee X3 \vee X4) \wedge (X1 \vee \bar{X}2 \vee X4)$$



Se existe um ciclo Hamiltoniano  $H$  no grafo  $G$ , atribui-se  $X_i = \text{True}$ , se  $H$  percorre  $P_i$  da esquerda para a direita, e atribui-se  $X_i = \text{False}$ , se  $H$  percorre  $P_i$  da direita para a esquerda. Já que  $H$  visita cada nó cláusula  $C_j$ , ao menos um  $P_i$  é percorrido na direção certa relativo ao nó  $C_j$ . A atribuição obtida satisfaz à forma normal conjuntiva fornecida. Ademais, se a expressão 3-SAT é satisfeita, seleciona um caminho que percorre  $P_i$  da esquerda para direita se  $X_i = \text{True}$  ou da direita para a esquerda se  $X_i = \text{False}$ , inclui as cláusulas no caminho quando possível, conecta  $u$  em  $P_1$ ,  $P_n$  em  $v$  e  $P_i$  em  $P_{i+1}$  apropriadamente para manter a continuidade do caminho e conecta  $v$  em  $u$  para completar o ciclo.

Logo, a atribuição satisfaz todas as cláusulas e todos os nós cláusulas são incluídos no caminho. Os nós  $P_i$ ,  $u$  e  $v$  estão todos incluídos e o caminho percorre unidirecionalmente sem repetir nenhum nó. Sendo assim, o caminho obtido é um ciclo Hamiltoniano.

Exemplo de atribuição:  $X_1 = \text{True}$ ,  $X_2 = \text{False}$ ,  $X_3 = \text{True}$ ,  $X_4 = \text{False}$



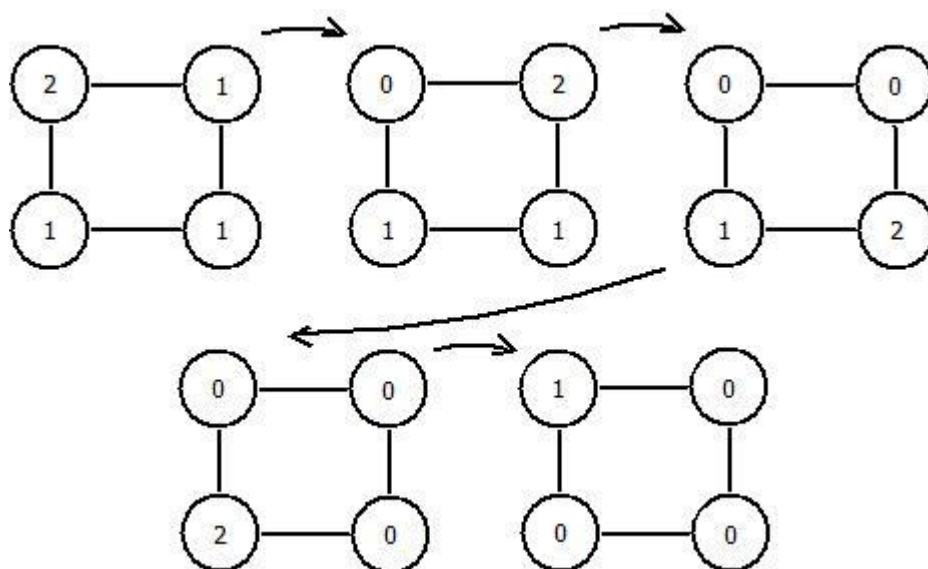
3. **(2.5 pontos)** Considere o seguinte jogo em um grafo (não-dirigido)  $G$ , que inicialmente contém 0 ou mais bolas de gude em seus vértices: um movimento deste jogo consiste em remover duas bolas de gude de um vértice  $v \in G$ , e adicionar uma bola a algum vértice adjacente de  $v$ . Agora, considere o seguinte problema: Dado um grafo  $G$ , e uma função  $p(v)$  que retorna o número de bolas de gude no vértice  $v$ , existe uma sequência de movimentos que remove todas as bolas de  $G$ , exceto uma? Mostre que este problema é NP-completo. A mesma observação feita no exercício anterior vale aqui: a prova deve ser feita a partir de problemas que provamos serem NP-completos, e reduções intermediárias, caso existam, devem ser incluídas na solução.

### **Solução.**

É possível encontrar a solução para este problema se provarmos que é np-completo. Para isso, primeiro precisamos provar se é NP, verificando se existe uma solução em tempo polinomial. Podemos realizar uma simulação de algoritmo onde percorremos o grafo a partir de um vértice e visitamos cada um dos outros apenas uma vez. Para cada vértice visitado, retiramos 2 bolas de cada vez colocando apenas 1 no próximo vértice, este passo é repetido no mesmo vértice até que não seja mais possível retirar mais bolas respeitando as regras do jogo previamente descritas. Pulamos então para o próximo vértice e realizamos os passos acima novamente. O percorrimento do grafo é feito apenas em 1 sentido, podendo ser escolhido tanto para a direita ou para esquerda, desde que este sentido seja respeitado durante todo o ciclo. Este percorrimento é feito em tempo polinomial.

Podemos notar então que com esta simulação, é possível montar um ciclo Hamiltoniano a partir do problema proposto. Como provamos que um ciclo Hamiltoniano é NP-completo, se fizermos a redução correta, podemos provar que o problema também é NP-completo.

Dessa forma, montamos um grafo que simula o problema de forma que o vértice inicial possua 2 bolas e todos os outros possuam apenas 1, sendo 4 vértices no total, e então percorremos o grafo da esquerda para a direita.



No final, visitamos cada um dos vértices apenas uma vez e chegamos à solução do problema proposto, podendo-se concluir que podemos reduzir o ciclo Hamiltoniano ao problema, mostrando que este também é np-completo.

4. **(2.5 pontos)** Uma fórmula booleana em *forma normal conjuntiva com disjunção exclusiva (FNCX)* é uma conjunção de diversas cláusulas, e cada cláusula é uma disjunção exclusiva (XOR) de diversos literais. Lembre-se que a disjunção exclusiva é dada por:

$a$	$b$	$a \oplus b$
$V$	$V$	$F$
$V$	$F$	$V$
$F$	$V$	$V$
$F$	$F$	$F$

O problema FNCX-SAT pergunta se uma dada fórmula em FNCX é satisfatível. Mostre que o problema FNCX-SAT está em  $P$ , ou então que FNCX-SAT é NP-completo. No último caso, a mesma observação feita nos dois exercícios anteriores vale aqui: a prova deve ser feita a partir de problemas que provamos serem NP-completos, e reduções intermediárias, caso existam, devem ser incluídas na solução.

**Solução.**

Pode-se, simplesmente, provar que FNCX-SAT é NP-completo com uma redução a partir de 3-SAT. Qualquer cláusula 3-SAT ( $X_1 \vee X_2 \vee X_3$ ) pode ser escrita como uma expressão igualmente satisfatível  $(X_1 \vee \bar{Y}) \wedge (Y \oplus X_2 \oplus Z) \wedge (\bar{Z} \vee X_3)$ , com  $y$  e  $z$  sendo variáveis introduzidas.

Afim de se ter uma prova de que um problema é NP-completo, para algum caso com 2 ou 3 literais e com relações XOR, usa-se o Teorema da Dicotomia de Schaefer. Considerando-o como um problema de satisfação de restrições (CSP) sobre um conjunto  $\Gamma$  de relações de aridade até 3,  $R(x,y,z)$ . O problema  $CSP(\Gamma)$  é resolvido em tempo polinomial se  $\Gamma$  tem uma das 6 operações abaixo, como polimorfismo:

1. Operação Unária 0;
2. Operação Unária 1;
3. Operação binária AND;
4. Operação binária OR;
5. Operação ternária Majority( $x,y,z$ ) =  $(x \vee y) \wedge (x \vee z) \wedge (y \vee z)$ ;
6. Operação ternária Minority( $x,y,z$ ) =  $x \oplus y \oplus z$ .

Caso contrário,  $CSP(\Gamma)$  é NP-completo.

Dado um problema que possua um conjunto de relações:

$$\Gamma = x \vee y, x \oplus y \oplus z, \bar{x} \vee \bar{y}$$

1. Não é um polimorfismo de nenhuma relação de  $\Gamma$



2. Não é um polimorfismo de nenhuma relação de  $\Gamma$
3. Não é um polimorfismo de nenhuma relação de  $\Gamma$ , para  $x \vee y$   
(0,0,0) não satisfaz a relação
4. Não é um polimorfismo de nenhuma relação de  $\Gamma$ , para  $\bar{x}\vee\bar{y}$   
(1,1,0) não satisfaz a relação
5. Não é um polimorfismo de nenhuma relação de  $\Gamma$ , para  $x \oplus y \oplus z$ , (1,0,1) satisfaz a relação porém, (0,0,0) não satisfaz a relação
6. Não é um polimorfismo de nenhuma relação de  $\Gamma$ , para  $x \vee y$ ,  
(0,1,0) e (1,0,1) satisfazem a relação porém, (1,1,0) não satisfaz

Logo, o problema exemplo, é NP-completo. Porém, se a cláusula estiver limitada a apenas dois literais,  $x \oplus y$  é equivalente a  $(x \vee y) \wedge (\bar{x}\vee\bar{y})$ , cuja satisfatibilidade pode ser determinado em tempo polinomial.

E por fim, pode-se obter uma prova geral de um problema aleatório k-XORSAT com  $n$  variáveis e  $m = n\alpha$  cláusulas, considerando-o como um sistema de equações lineares, usa-se a eliminação Gaussiana.

A partir do teorema (Dubois, Mandler 2002), para qualquer  $k \geq 3$ , existe um  $\alpha_s = \alpha_s(k)$  tal que, com alta probabilidade, instâncias aleatórias são SAT se  $\alpha \in [0, \alpha_s)$ , ou UNSAT se  $\alpha \in (\alpha_s, \infty)$ ,  $\alpha_s(k)$  sendo determinado como:  $\alpha_s(3) = 0.9179$ ,  $\alpha_s(4) = 0.9768$ ,  $\alpha_s(5) = 0.9924$ , .... E de acordo teorema (Kantor, Kravink, Ibrahim, Montanari, 2011), para qualquer  $k \geq 3$  existe  $\alpha_d = \alpha_d(k) \in (0, \alpha_s(k))$  tal que, com alta probabilidade, soluções são bem conexas se  $\alpha \in [0, \alpha_d)$ , soluções estão em  $e^{n^\Sigma}$  e em aglomerados bem separados se  $\alpha \in (\alpha_d, \alpha_s)$ , cada aglomerado é internamente bem conexo, ademais,  $\Sigma(\alpha, k)$ ,  $\alpha_d(k)$  é dado por:  $\alpha_d(3) = 0.8185$ ,  $\alpha_d(4) = 0.772$ ,  $\alpha_d(5) = 0.7018...$

$$S \equiv \{soluções\} \subseteq \{0,1\}$$

$$\varsigma(S, l) \equiv (S, \varepsilon \equiv \{(x, x') \mid d(x, x') \leq l\})$$

$$\phi(S; l) \equiv \min_{A \subseteq S} \frac{cut_{\varsigma(S, l)}(A, S \setminus A)}{\min(|A|, |S \setminus A|)}$$

Para qualquer  $k \geq 3$  existe  $\alpha_d = \alpha_d(k)$ ,  $\Sigma$  explícito, tal que: Se  $\alpha \in [0, \alpha_d)$ ,  $\phi(S; (\log n)^c) \geq 1/2$ ; Se  $\alpha \in (\alpha_d, \alpha_s)$ ,  $\phi(S; n\varepsilon) = 0$ ; Se  $\alpha \in (\alpha_d, \alpha_s)$ , existe uma partição  $S = S_1 \cup \dots \cup S_N$  tal que, para cada  $S_\alpha$ , temos

$\phi(S; (\log n)^c) \geq 1/2$ , para cada  $S_\alpha \neq S_\beta$ , temos  $d(S_\alpha, S_\beta) \geq n\epsilon$ , e para cada  $\sigma > 0$ ,  $\exp\{n(\Sigma - \sigma)\} \leq N \leq \exp\{n(\Sigma + \sigma)\}$ . Concluindo, se  $\alpha \in [0, \alpha_d)$ , existe um algoritmo de eliminação Gaussiano que consegue encontrar uma solução em tempo  $n(\log n)^c$ , com alta probabilidade. E para  $\alpha \in (\alpha_d, \alpha_s)$ , a eliminação Gaussiana obtém uma solução em tempo  $\theta(n^3)$ , logo, um problema aleatório k-XORSAT está em P.