

## Rappel de cours

•

### Exercice 1.1

$$\begin{cases} x & +y & -z & -t & = 0 \\ x & -y & +z & -t & = 0 \\ x & & & -t & = 0 \\ & y & -z & & = 0 \end{cases}$$

C'est un système d'équations homogène de rang 4, à 4 inconnues. Aucune ligne nulle. Les inconnues principales sont  $x$  et  $y$ . Les inconnues secondaires sont  $z$  et  $t$ .

### Exercice 1.2

$$(S_0) \begin{cases} x & -3y & & = a_1 \\ & 3y & -6z & = a_2 \\ x & & -6z & = a_3 \end{cases}$$

Calculer  $L_2 \leftarrow L_1 + L_2$ ,  $x - 6z = a_1 + a_2$ , qui est égale à l'équation [3]. Donc  $a_1 + a_2 = a_3$ .  
Ou calculer  $L_3 \leftarrow L_3 - L_1$ ,  $-3y + 6z = a_1 - a_3$ , qui est égale à la négation de l'équation [2]. Donc  $a_2 = a_3 - a_1$ .

$$(S_0) \begin{cases} x & -3y & & = 1 \\ & 3y & -6z & = 1 \\ x & & -6z & = 2 \end{cases}$$

Lorsque  $(a_1, a_2, a_3) = (1, 1, 2)$ , le système est compatible car  $2 = 1 + 1$ . La solution du système est  $(x, y, z) = (a, \frac{a-1}{3}, \frac{a-2}{6})$ .

Lorsque  $(a_1, a_2, a_3) = (0, 0, 0)$ , le système est compatible. La solution du système est  $(x, y, z) = (a, \frac{a}{3}, \frac{a}{6})$ .

### Exercice 1.3.a

La famille  $((1, 2, 3, 0), (3, 1, 2, 0), (2, 3, 1, 0), (3, 2, 1, 0))$  engendre  $\mathbb{R}^4$  si

$$\forall a \in \mathbb{R}^4, \exists \lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \lambda_4 \in \mathbb{R}, \lambda_1(1, 2, 3, 0) + \lambda_2(3, 1, 2, 0) + \lambda_3(2, 3, 1, 0) + \lambda_4(3, 2, 1, 0) = a$$

$$\forall (a_1, a_2, a_3, a_4) \in \mathbb{R}^4, \exists \lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \lambda_4 \in \mathbb{R}, \begin{cases} \lambda_1 & +3\lambda_2 & +2\lambda_3 & +3\lambda_4 & = a_1 \\ 2\lambda_1 & +\lambda_2 & +3\lambda_3 & +2\lambda_4 & = a_2 \\ 3\lambda_1 & +2\lambda_2 & +\lambda_3 & +\lambda_4 & = a_3 \\ 0\lambda_1 & +0\lambda_2 & +0\lambda_3 & +0\lambda_4 & = a_4 \end{cases}$$

Le vecteur  $(a_1, a_2, a_3, 1) \in \mathbb{R}^4$  mais ne peut pas être généré par la famille. Donc, cette famille n'engendre pas l'espace vectoriel  $\mathbb{R}^4$ .

### Exercice 1.3.b

La famille  $((1, 2, 3), (1, 3, 2), (2, 1, 3), (2, 3, 1))$  est libre si

$$\begin{cases} 1\lambda_1 & +2\lambda_2 & +3\lambda_3 & = 0 \\ 1\lambda_1 & +3\lambda_2 & +2\lambda_3 & = 0 \\ 2\lambda_1 & +1\lambda_2 & +3\lambda_3 & = 0 \\ 2\lambda_1 & +3\lambda_2 & +1\lambda_3 & = 0 \end{cases} \implies \lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 0$$

$$L_2 \leftarrow L_2 - L_1 : \lambda_2 - \lambda_3 = 0$$

$$L_3 \leftarrow L_3 - 2L_1 : -3\lambda_2 - 3\lambda_3 = 0$$

$$L_4 \leftarrow L_4 - 2L_1 : -\lambda_2 - 5\lambda_3 = 0$$

$$L_4 \leftarrow L_4 + L_1 : -6\lambda_3 = 0$$

Donc  $\lambda_3 = \lambda_2 = \lambda_1 = 0$ . La famille est libre.

### Exercice 1.4

La famille s'écrit  $\mathcal{F} = ((1, 1, 0), (0, 1, 1), (0, 1, -1))$ .

La famille engendre-t-elle  $\mathcal{P}_2$ ? bd

$$\forall a \in \mathcal{P}^2, \exists (\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^3, \begin{cases} \lambda_1 + \lambda_2 & = a_1 \\ \lambda_2 + \lambda_3 & = a_2 \\ \lambda_2 - \lambda_3 & = a_3 \end{cases}$$

$$L_3 \leftarrow L_3 - L_2 : -2\lambda_3 = a_3 - a_2$$

$$L_2 : 2\lambda_2 = a_2 + a_3$$

$$L_1 : 2\lambda_1 = 2a_1 - a_2 - a_3$$

Donc  $\lambda_1 = \frac{2a_1 - a_2 - a_3}{2}$ ,  $\lambda_2 = \frac{a_2 + a_3}{2}$ ,  $\lambda_3 = \frac{a_3 - a_2}{2}$ . La famille  $\mathcal{F}$  engendre l'espace vectoriel  $\mathcal{P}_2$ .

La famille est-elle libre?

$$\begin{cases} \lambda_1 + \lambda_2 & = 0 \\ \lambda_2 + \lambda_3 & = 0 \\ \lambda_2 - \lambda_3 & = 0 \end{cases}$$

$$L_3 \leftarrow L_3 - L_2 : -2\lambda_3 = 0$$

Donc  $\lambda_3 = \lambda_2 = \lambda_1 = 0$ . La famille  $\mathcal{F}$  est libre.

### Exercice 1.5

La famille  $\mathcal{F} = (x \rightarrow \sin(x), x \rightarrow f(x))$ .

$$\forall g : x \rightarrow g(x), \exists \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R}, \lambda_1(x \rightarrow \sin(x)) + \lambda_2(x \rightarrow f(x)) = x \rightarrow g(x)$$

Non. Prenons  $g : x \rightarrow \cos(x)$ . Pour  $x \rightarrow \infty$ , on a  $\lambda_1(x \rightarrow \sin(x)) = (x \rightarrow \cos(x))$  Il n'existe pas de  $\lambda_1$  qui engendre la fonction  $x \rightarrow \cos(x)$  car  $\sin(x) \neq \frac{\cos(x)}{\lambda_1}$ .

### Exercice 1.6

La famille  $((1, 0, 0, 0), (1, 2, 0, 0), (1, 2, 3, 0), (1, 2, 3, 4))$  est libre si

$$\begin{cases} \lambda_1 & = 0 \\ \lambda_1 + 2\lambda_2 & = 0 \\ \lambda_1 + 2\lambda_2 + 3\lambda_3 & = 0 \\ \lambda_1 + 2\lambda_2 + 3\lambda_3 + 4\lambda_4 & = 0 \end{cases} \implies \lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 0$$

$$L_1 : \lambda_1 = 0$$

$$L_2 : 2\lambda_2 = 0$$

$$L_3 : 3\lambda_3 = 0$$

$$L_4 : 4\lambda_4 = 0$$

Donc  $\lambda_3 = \lambda_2 = \lambda_1 = 0$ . La famille est libre.

$$E \subset F \text{ssi} \forall f \in E, f \in F$$

On a  $E = \lambda_{E1}u_1 + \lambda_{E2}u_2$  et  $F = \lambda_{F1}u_1 + \lambda_{F2}u_2 + \lambda_{F3}u_3$

Soit  $f \in E$ , alors  $f \in F$  avec  $\lambda_{F1} = \lambda_{E1}, \lambda_{F2} = \lambda_{E2}, \lambda_{F3} = 0$ .

L'inclusion est strict car lorsque  $\lambda_{F3} \neq 0$  alors  $f \in F$  mais  $f \notin E$ .

Soit  $f \in F$ , alors  $f \in \mathbb{R}^4$  avec  $\lambda_1 = \lambda_{F1}, \lambda_2 = \lambda_{F2}, \lambda_3 = \lambda_{F3}$ .

L'inclusion est strict car  $(3, 3, 3, 3) \in \mathbb{R}^4$  mais  $(1, 2, 3, 6) \notin F$  car  $\neg \exists \lambda_{F1}, \lambda_{F2}, \lambda_{F3}, \lambda_{F4}, 0\lambda_{F1} + 0\lambda_{F2} + 0\lambda_{F3} + 0\lambda_{F4} = 6$ .

### Exercice 1.7

la famille  $(e_1, e_2, e_3, e_4)$  est une base canonique de  $\mathbb{R}^4$  donc

$$\forall a \in \mathbb{R}^4, \exists (\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \lambda_4) \in \mathbb{R}^4, \begin{cases} \lambda_1 e_{11} + \lambda_2 e_{21} + \lambda_3 e_{31} + \lambda_4 e_{41} = a_1 \\ \lambda_1 e_{12} + \lambda_2 e_{22} + \lambda_3 e_{32} + \lambda_4 e_{42} = a_2 \\ \lambda_1 e_{13} + \lambda_2 e_{23} + \lambda_3 e_{33} + \lambda_4 e_{43} = a_3 \\ \lambda_1 e_{14} + \lambda_2 e_{24} + \lambda_3 e_{34} + \lambda_4 e_{44} = a_4 \end{cases}$$

et

$$\begin{cases} \lambda_1 e_{11} + \lambda_2 e_{21} + \lambda_3 e_{31} + \lambda_4 e_{41} = 0 \\ \lambda_1 e_{12} + \lambda_2 e_{22} + \lambda_3 e_{32} + \lambda_4 e_{42} = 0 \\ \lambda_1 e_{13} + \lambda_2 e_{23} + \lambda_3 e_{33} + \lambda_4 e_{43} = 0 \\ \lambda_1 e_{14} + \lambda_2 e_{24} + \lambda_3 e_{34} + \lambda_4 e_{44} = 0 \end{cases} \implies \lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = \lambda_4 = 0$$

Pour que  $(u_1, u_2, e_2, e_4)$  soit une base canonique de  $\mathbb{R}^4$ , il faut montrer:

P1:

$$\forall b \in \mathbb{R}^4, \exists (\beta_1, \beta_2, \beta_3, \beta_4) \in \mathbb{R}^4, \begin{cases} \beta_1 + 2\beta_2 + \beta_3 e_{21} + \beta_4 e_{41} = b_1 \\ \beta_1 + 2\beta_2 + \beta_3 e_{22} + \beta_4 e_{42} = b_2 \\ 2\beta_1 + 3\beta_2 + \beta_3 e_{23} + \beta_4 e_{43} = b_3 \\ 2\beta_1 + 3\beta_2 + \beta_3 e_{24} + \beta_4 e_{44} = b_4 \end{cases}$$

Démonstration de P1

Posons

$$\begin{cases} \beta_1 = 0 \\ \beta_2 = 0 \\ \beta_3 = \lambda_2 \\ \beta_4 = \lambda_4 \end{cases}$$

et P2:

$$\begin{cases} \beta_1 + 2\beta_2 + \beta_3 e_{21} + \beta_4 e_{41} = 0 \\ \beta_1 + 2\beta_2 + \beta_3 e_{22} + \beta_4 e_{42} = 0 \\ 2\beta_1 + 3\beta_2 + \beta_3 e_{23} + \beta_4 e_{43} = 0 \\ 2\beta_1 + 3\beta_2 + \beta_3 e_{24} + \beta_4 e_{44} = 0 \end{cases} \implies \beta_1 = \beta_2 = \beta_3 = \beta_4 = 0$$

Démonstration de P2

$$L4 \leftarrow e_{22}L4 - e_{24}L2 : \beta_4(e_{22}e_{44} - e_{24}e_{42}) = 0$$

### Exercice 1.8

$$(S) \begin{cases} x + y + 2z - t = 0 \\ 3x + 4y + 2z + t = 0 \end{cases}$$

Première étape, mettre le système sous forme échelonnée.  $L2 \leftarrow L2 - 3L1$

$$(S) \begin{cases} x & +y & +2z & -t & = 0 \\ & y & -4z & +4t & = 0 \end{cases}$$

C'est un système de rang 2, avec 2 inconnues principales  $x, y$  et 2 inconnues secondaires  $z, t$ . Les solutions s'écrivent

$$(x_1, y_1, z_1, t_1) = (-6z_1 + 5t_1, 4z_1 - 4t_1, z_1, t_1) = z_1(-6, 4, 1, 0) + t_1(5, -4, 0, 1)$$

La famille  $(u_1, u_2) = ((-6, 4, 1, 0), (5, -4, 0, 1))$  forme une base  $\mathcal{B}$ , de dimension 2 ( $p - r$ , avec  $p$  le nombre d'inconnues du système et  $r$  son rang).

Le vecteur  $v = (2, -3, 1, -1)$  est solution de  $(S)$  si  $\exists \lambda_1, \lambda_2, \lambda_1 u_1 + \lambda_2 u_2 = u_3$ .

$$\exists \lambda_1, \lambda_2, \begin{cases} -6\lambda_1 & +5\lambda_2 & = 2 \\ 4\lambda_1 & -4\lambda_2 & = -3 \\ \lambda_1 & +0\lambda_2 & = 1 \\ 0\lambda_1 & +\lambda_2 & = -1 \end{cases}$$

Faux, car  $-6 - 5 \neq 2$ .

La famille  $(u_1, u_2, u_3)$  est-elle liée? Une famille est liée si  $\exists \lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$ , non tous nul,  $\lambda_1 u_1 + \lambda_2 u_2 + \lambda_3 u_3 = 0$ .

$$\exists \lambda_1, \lambda_2, \lambda_3 \begin{cases} -6\lambda_1 & +5\lambda_2 & +2\lambda_3 & = 0 \\ 4\lambda_1 & -4\lambda_2 & -3\lambda_3 & = 0 \\ \lambda_1 & +0\lambda_2 & +\lambda_3 & = 0 \\ 0\lambda_1 & +\lambda_2 & -\lambda_3 & = 0 \end{cases}$$

$$\lambda_1 = -\lambda_3, \lambda_2 = \lambda_3, 6\lambda_3 + 5\lambda_3 + 2\lambda_3 = 0, -4\lambda_3 - 4\lambda_3 - 3\lambda_3 = 0$$

Donc  $\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 0$ . La famille est libre donc elle n'est pas liée.

### Exercice 1.9

la famille  $(v_1, v_2, v_3)$  est une base canonique de  $\mathbb{R}^3$  donc

$$\forall a \in \mathbb{R}^3, \exists \lambda_1, \lambda_2, \lambda_3 \in \mathbb{R}, \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \lambda_3 v_3 = a$$

et

$$\lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \lambda_3 v_3 = 0 \implies \lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 0$$

Pour que  $(u_1, u_2, u_3)$  soit une base canonique de  $\mathbb{R}^3$ , il faut montrer:

P1:

$$\forall b \in \mathbb{R}^3, \exists \beta_1, \beta_2, \beta_3 \in \mathbb{R}, \beta_1 v_1 + \beta_2(v_1 + v_2) + \beta_3(v_1 + v_2 + v_3) = b$$

Démonstration de P1.

$$\forall b \in \mathbb{R}^3, \exists \beta_1, \beta_2, \beta_3 \in \mathbb{R}, \beta_1 v_1 + \beta_2 v_1 + \beta_2 v_2 + \beta_3 v_1 + \beta_3 v_2 + \beta_3 v_3 = b$$

$$\forall b \in \mathbb{R}^3, \exists \beta_1, \beta_2, \beta_3 \in \mathbb{R}, v_1(\beta_1 + \beta_2 + \beta_3) + v_2(\beta_2 + \beta_3) + \beta_3 v_3 = b$$

$$\begin{cases} \beta_1 + \beta_2 + \beta_3 = \lambda_1 \\ \beta_2 + \beta_3 = \lambda_2 \\ \beta_3 = \lambda_3 \end{cases}$$

$$\begin{cases} \beta_1 = \lambda_1 - \lambda_2 \\ \beta_2 = \lambda_2 - \lambda_3 \\ \beta_3 = \lambda_3 \end{cases}$$

Propriété vérifiée.

et P2:

$$\beta_1 v_1 + \beta_2(v_1 + v_2) + \beta_3(v_1 + v_2 + v_3) = 0 \implies \beta_1 = \beta_2 = \beta_3 = 0$$

Démonstration de P2.

$$v_1(\beta_1 + \beta_2 + \beta_3) + v_2(\beta_2 + \beta_3) + \beta_3 v_3 = 0 \implies \beta_1 = \beta_2 = \beta_3 = 0$$

Posons

$$\begin{cases} \beta_1 = \lambda_1 - \lambda_2 \\ \beta_2 = \lambda_2 - \lambda_3 \\ \beta_3 = \lambda_3 \end{cases}$$

$$v_1(\lambda_1 - \lambda_2 + \lambda_2 - \lambda_3 + \lambda_3) + v_2(\lambda_2 - \lambda_3 + \lambda_3) + \lambda_3 v_3 = 0$$

Par hypothèse

$$v_1 \lambda_1 + v_2 \lambda_2 + \lambda_3 v_3 = 0 \implies \lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 0$$

Donc

$$\begin{cases} \beta_1 = 0 - 0 \\ \beta_2 = 0 - 0 \\ \beta_3 = 0 \end{cases}$$

Propriété vérifiée.

$(u_1, u_2, u_3)$  est une base canonique de  $\mathbb{R}^3$ .

Les coordonnées du vecteur  $v = 2v_1 - v_2 + 3v_3 = (2 - (-1))u_1 + ((-1) - 3)u_2 + 3u_3 = 3u_1 - 4u_2 + 3u_3$

### Exercice 1.10

Deux vecteurs sont colinéaires si  $u_1 = \lambda u_2$

$$\begin{cases} 1 = 0\lambda \\ -1 = \lambda \\ 1 = -\lambda \\ -1 = \lambda \end{cases}$$

De L1, il n'existe pas de  $\lambda$ , donc les vecteurs ne sont pas colinéaires.

$$\beta_1 u_1 + \beta_2 u_2 + \beta_3 e_3 + \beta_4 e_4 = 0 \implies \beta_1 = \beta_2 = \beta_3 \beta_4 = 0$$

$$\begin{cases} \beta_1 & +\beta_3 e_{31} & +\beta_4 e_{41} & = 0 \\ -\beta_1 & +\beta_2 & +\beta_3 e_{32} & +\beta_4 e_{42} & = 0 \\ \beta_1 & -\beta_2 & +\beta_3 e_{33} & +\beta_4 e_{43} & = 0 \\ -\beta_1 & +\beta_2 & +\beta_3 e_{34} & +\beta_4 e_{44} & = 0 \end{cases} \implies \beta_1 = \beta_2 = \beta_3 = \beta_4 = 0$$

$$L2 \leftarrow L2 + L3 : \beta_3(e_{32} + e_{33}) + \beta_4(e_{42} + e_{43}) = 0$$

$$L3 \leftarrow L3 + L4 : \beta_3(e_{33} + e_{34}) + \beta_4(e_{43} + e_{44}) = 0$$

$$L5 \leftarrow (e_{33} + e_{34})L2 - (e_{32} + e_{33})L3 : \beta_4((e_{33} + e_{34})(e_{42} + e_{43}) - (e_{32} + e_{33})(e_{43} + e_{44})) = 0$$

Pour avoir  $\beta_4 = 0$  il faut  $(e_{33} + e_{34})(e_{42} + e_{43}) - (e_{32} + e_{33})(e_{43} + e_{44}) \neq 0$ .

Pour avoir  $\beta_3 = 0$  lorsque  $\beta_4 = 0$ , il faut  $(e_{32} + e_{33}) \neq 0$  et  $(e_{33} + e_{34}) \neq 0$ . De L1, on a  $\beta_1 = 0$  lorsque  $\beta_3 = \beta_4 = 0$ .

De L2, L3, L4, on a  $\beta_2 = 0$  lorsque  $\beta_1 = \beta_3 = \beta_4 = 0$ .

Donc prenons  $e_3 = (17, 1, 1, 1)$  et  $e_4 = (7, 1, 1, 2)$ .

Il faut vérifier qu'aucune des 4 vecteurs n'est colinéaire:

- $e_2$  avec les 3 autres, vrai car  $e_{22} = 0$

- $e_1$  et  $e_3$  vrai car de  $e_{11}$ , il faudrait  $\lambda = 7$  qui est faux pour  $e_{12}$
- $e_1$  et  $e_4$  vrai car de  $e_{11}$ , il faudrait  $\lambda = 17$  qui est faux pour  $e_{12}$
- $e_3$  et  $e_4$  vrai car  $e_{31}$  et  $e_{41}$  sont premiers entre eux.

### Exercice 1.11

On a

- $P_1(x) = (x-2)(x-3) = x^2 - 5x + 6$ , posons  $v_1 = (1, -5, 6)$
- $P_2(x) = (x-1)(x-3) = x^2 - 4x + 3$ , posons  $v_2 = (1, -4, 3)$
- $P_3(x) = (x-1)(x-2) = x^2 - 3x + 2$ , posons  $v_3 = (1, -3, 2)$

Montrons que

$$\forall a \in \mathcal{P}_2, \exists (\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^3, \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \lambda_3 v_3 = a$$

$$\forall a \in \mathcal{P}_2, \exists (\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^3, \lambda_1(x^2 - 5x + 6) + \lambda_2(x^2 - 4x + 3) + \lambda_3(x^2 - 3x + 2) = \beta_1 x^2 + \beta_2 x + \beta_3$$

$$\forall a \in \mathcal{P}_2, \exists (\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^3, x^2(\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3) + x(-5\lambda_1 - 4\lambda_2 - 3\lambda_3) + 6\lambda_1 + 3\lambda_2 + 2\lambda_3 = \beta_1 x^2 + \beta_2 x + \beta_3$$

$$\begin{cases} \beta_1 = \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 \\ \beta_2 = -5\lambda_1 - 4\lambda_2 - 3\lambda_3 \\ \beta_3 = 6\lambda_1 + 3\lambda_2 + 2\lambda_3 \end{cases}$$

Donc

$$\begin{cases} 3\lambda_1 = -\beta_1 - \beta_2 - \beta_3 \\ \lambda_2 = -4\beta_1 - 2\beta_2 - \beta_3 \\ 2\lambda_3 = 9\beta_1 + 3\beta_2 + 1\beta_3 \end{cases}$$

La propriété est vraie.

Montrons que la famille  $(v_1, v_2, v_3)$  est libre.

$$\lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \lambda_3 v_3 = 0 \implies \lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 0$$

$$\begin{cases} \lambda_1 - 5\lambda_2 + 6\lambda_3 = 0 \\ \lambda_1 - 4\lambda_2 + 3\lambda_3 = 0 \\ \lambda_1 - 3\lambda_2 + 2\lambda_3 = 0 \end{cases}$$

$$L_2 \leftarrow L_2 - L_1 : \lambda_2 - 3\lambda_3 = 0$$

$$L_3 \leftarrow L_3 - L_1 : 2\lambda_2 - 4\lambda_3 = 0$$

$$L_4 \leftarrow L_3 - 2L_2 : 2\lambda_3 = 0$$

Donc

$$\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 0$$

La famille  $(v_1, v_2, v_3)$  est une base de l'espace  $\mathcal{P}_2$ .

Les coordonnées de  $Q(x) = \beta_1 x^2 + \beta_2 x + \beta_3$  dans la base  $(P_1(x), P_2(x), P_3(x))$  sont

$$\begin{cases} \lambda_1 = -\frac{1}{3}(\beta_1 + \beta_2 + \beta_3) \\ \lambda_2 = -4\beta_1 - 2\beta_2 - \beta_3 \\ \lambda_3 = \frac{1}{2}(9\beta_1 + 3\beta_2 + \beta_3) \end{cases}$$