# Question 7

On prend la vecteur  $\overrightarrow{u} = \overrightarrow{AB}/|AB|$  comme vecteur unité support de l'axe des abcisses et le point A comme origine du repère orthonormal. Dans ce repère les coordonneés des points A et B sont (0,0) et (r,0).

### Question 8

Rappel de cours: Soit un point M de coordonnés  $(x_M, y_M)$ . Dans le plan complexe, le point M correspond à l'équation  $x_m + iy_m$ .

- Le point symétrique par rapport à l'abcisse est  $M_1$  avec les coordonnées  $(x_{M1}, -y_{M1}) = (x_M, -y_M)$  soit  $x_m iy_m$ . Dans le plan complexe, la transformation s d'un point M correspond au conjugué du point M.
- La rotation de centre C et d'angle  $\theta$  d'un point M est égale à  $C + e^{i\theta}(M C)$
- La translation d'un point M par rapport à un vecteur  $V = (V_x, V_y)$  est  $M1 = (x_M + V_x) + i(y_M + V_y)$ .

Soit M un point du plan complexe de coordonnée  $(x_M, y_M)$ .

- L'expression complexe de s(M) est le conjugué du point M. Donc,  $s(M) = x_M iy_M$ .
- L'expression complexe de  $r_A^-$  correspond à la rotation  $-\frac{\pi}{2}$  par rapport au point A du plan complexe. Donc,  $r_A^-(M) = 0 + e^{-i\frac{\pi}{2}}(M-0) = (cos(-\frac{\pi}{2}) + i.sin(-\frac{\pi}{2}))M = -i.M = y_M ix_M$ .
- L'expression complexe de  $r_B^+$  correspond à la rotation  $\frac{\pi}{2}$  par rapport au point B du plan complexe. Donc,  $r_B^+(M) = r + e^{i\frac{\pi}{2}}(M-r) = r + (cos(\frac{\pi}{2}) + i.sin(\frac{\pi}{2}))(M-r) = r + i(M-r) = r y_M + i(x_M r)$ .

#### Question 9

Soit M le point d'affixe  $z = x_M + iy_M$ .

- M1 = s(M), et  $z_1 = x_M iy_M$ .
- $M2 = r_A^-(M1)$ , et  $z_2 = -i(x_M iy_M) = -y_M ix_M$ .
- M3 = s(M2), et  $z_3 == -y_M + ix_M$ .
- $M4 = r_B^+(M3)$ , et  $z_4 == r x_M + i(-y_M r)$ .

#### Question 10

$$\varphi(M) = r_B^+ \circ s \circ r_A^- \circ s(M)) = r_B^+(s(r_A^-(s(M)))) = M4 = (r - x_M) + i(-y_M - r).$$

# Question 11

 $\varphi$  est une symétrie centrale si  $\forall M, \exists C, t.q. C \ est \ au \ milieu \ du \ segment \ [M, \varphi(M)]$ . Calculons les coordonnées du point C.  $C = \frac{x_M + (-x_M + r)}{2} + ib - c\frac{y_M + (-y_M - r)}{2} = \frac{r}{2} + i\frac{-r}{2}$ .

Le point C est unique car les coordonnées du point C sont indépendantes du point de départ M. Donc, la transformation  $\varphi$  est une symétrie centrale. À noter que le point C dépend uniquement des coordonnées des points A et B.

## Question 12

Les coordonnées de A, B et C sont 0+i0, r+i0,  $\frac{r}{2}+i\frac{r}{2}$ .

$$\frac{a-c}{b-c} = \frac{(0-r/2)+i(0-r/2)}{(r-r/2)+i(0-r/2)} = \frac{-(r/2+ir/2)}{r/2-ir/2} = -\frac{(r/2+ir/2)^2}{(r/2-ir/2)(r/2+ir/2)} = -\frac{2ir^2/4}{2r^2/4} = -i$$

a-c correspond au vecteur  $\overrightarrow{CA}$  et b-c correspond au vecteur  $\overrightarrow{CB}$ ,  $|\overrightarrow{CA}| = \sqrt{(-r/2)^2 + (-r/2)^2} = \sqrt{2}\frac{r}{2}$  et  $|\overrightarrow{CB}| = \sqrt{(r/2)^2 + (-r/2)^2} = \sqrt{2}\frac{r}{2}$ . Donc AC = BC.

L'angle orienté  $(\overrightarrow{CB}, \overrightarrow{CA}) = arg(\frac{a-c}{b-c}) = arg(-i) = -\frac{\pi}{2}$ .

# Question 13

Le point C est le centre de la symétrie centrale  $\varphi$ , par définition, c'est le milieu du segment  $[M, \varphi(M)]$ . Le point I est le centre du segment [M, M4]. Les points  $\varphi(M)$  et M4 sont identiques, donc I = C. Les triangles CAB et IAB sont identiques. De la questions 12, on a montré que l'angle  $\widehat{ACB} = \pi - (\pi/4 + \pi/4) = \pi/2$ . Donc le triangle IAC est rectangle en I. Comme |IA| = |IB|, le triangle est aussi isocèle.

### Question 14

Des questions précédentes on a montré que la transformation  $\varphi$  est une symetrie centrale de centre C=(r/2,r/2). Le centre de symétrie de la tranformation est le même quelque soit les points A et B. Il suffit ce calculer les coordonnées du triangles isocèle ACB, rectangle en C. Il y a 2 triangles possibles (un de chaque côté de la droite AB). Il faut prendre le triangle avec l'angle orienté  $(\overrightarrow{CB}, \overrightarrow{CA})$  qui est négatif.

Soit, D, le centre du segment [AB]. Ses coordonnées sont  $(\frac{1+2}{2}, \frac{1}{2})$ . Le point C est la rotation de  $-\frac{\pi}{2}$  du point A par rapport à D. Le vecteur  $\overrightarrow{DA} = -1/2 - i/2$ . La rotation de  $-\frac{\pi}{2}$  du point A par rapport à D est i(-1/2 - i/2) = i/2 - i/2 qui est égale au vecteur  $\overrightarrow{DC}$ . Donc les coordonnées du point C sont 3/2 - 1/2 + i(1/2 - (-1/2)) = 1 + i.

**QED**