## Exo 3.1.1

 $\mathbf{Q}\mathbf{1}$ 

$$\overrightarrow{u} = \left\{ \begin{array}{l} u_x = \|\overrightarrow{u}\|cos(\alpha) \\ u_y = \|\overrightarrow{u}\|sin(\alpha) \end{array} \right.$$

$$\overrightarrow{w} = \begin{cases} w_x = \|\overrightarrow{w}\| sin(\beta) \\ w_y = \|\overrightarrow{w}\| cos(\beta) \end{cases}$$

 $\mathbf{Q2}$ 

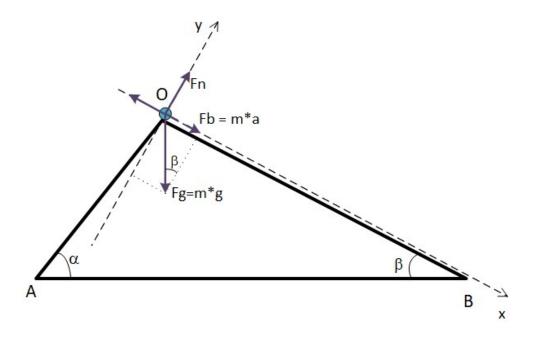


Figure 1: Pente

On va travailler dans le repère orthonormée Oxy parallèle au plan incliné. Il y a 2 forces appliquées sur l'objet :

- $\bullet\,$ la force gravitationnelle  $\overrightarrow{F_g} = m\,\overrightarrow{g}$
- la force normale au plan  $\overrightarrow{F_n}$

Dans le repère orthonormée Oxy, les 2 forces ont les valeurs suivantes:

$$\overrightarrow{w} = \begin{cases} \overrightarrow{F_n} & \overrightarrow{F_g} \\ (0, \|\overrightarrow{F_n}\|) & (m*\overrightarrow{g}*sin(\beta), -m*\overrightarrow{g}*cos(\beta)) \end{cases}$$

Comme le système n'est pas à l'équilibre, la somme des forces est égale à la force résultante.  $\sum \overrightarrow{F} = \overrightarrow{F_b}$  Dans le repère orthonormée Oxy, la force résultante a la valeur:  $\overrightarrow{F_b} = (m*a_b,0)$ .

$$\sum \overrightarrow{F} = \left\{ \begin{array}{l} \sum \overrightarrow{F_x} = 0 + m * \overrightarrow{g} * sin(\beta) = m * a_b \\ \sum \overrightarrow{F_y} = \|\overrightarrow{F_n}\| + -m * \overrightarrow{g} * cos(\beta)) = 0 \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} m*\overrightarrow{a_b} = m*\overrightarrow{g}*sin(\beta) \\ \|\overrightarrow{F_n}\|) = m*\overrightarrow{g}*cos(\beta) \end{array} \right.$$

Donc l'accélération de la boule B est  $g*sin(\beta)$ ). De même pour l'accélération de la boule A est  $g*sin(\alpha)$ ).

## $\mathbf{Q3}$

Soit h la hauteur du triangle. La longueur  $OA = \frac{h}{\sin(\alpha)}$  et  $OB = \frac{h}{\sin(\beta)}$ . Comme l'accélération est constante la distance parcourue après t secondes est  $d = \frac{1}{2}.a.t^2$  avec  $a = g * \sin(\alpha)$  et d = OA pour la boule A . Donc

$$t = \sqrt{\frac{2.d}{a}}$$

.

$$t = \sqrt{\frac{2.OA}{g.sin(\alpha)}}$$

•

$$t = \sqrt{\frac{2 \cdot \frac{h}{\sin(\alpha)}}{g \cdot \sin(\alpha)}}$$

.

$$t = \sqrt{\frac{2.h}{g.sin^2(\alpha)}}$$

. De même, le temps de parcours pour la boule B;  $t=\sqrt{\frac{2.h}{g.sin^2(\beta)}}$ .

## $\mathbf{Q4}$

L'accélération est constante donc la vitesse à l'instant t est v(t)=a.t avec  $a=g.sin(\alpha)$  et  $t=\sqrt{\frac{2.h}{g.sin^2(\alpha)}}$ . Donc la vitesse de la boule A est  $g.sin(\alpha).\sqrt{\frac{2.h}{g.sin^2(\alpha)}}=\sqrt{2.h.g}$  et la boule B a la même vitesse  $\sqrt{2.h.g}$