Exo 1

Q preliminaire

Un mouvement rectiligne et uniforme.

Q 1.1 part 1

- (a) $v(t) = v_0 + a_0.t$ avec v_0 la vitesse initiale de la pierre et a_0 l'accécélération
 - (b) $x(t) = v_0 \cdot t + 1/2 \cdot a_0 \cdot t^2$. Comme la pierre est lance de l'origine $x_0 = 0$.
- (c) La pierre doit s'arrêter sur la cible donc v(t) = 0m/s (la pierre est stationaire) et x(t) = l = 28m la distance du centre de la cible. Donc, il faut résoudre:

$$\begin{cases} 0 = v_0 + a_0.t \\ l = v_0.t + 1/2.a_0.t^2 \end{cases}$$

$$\begin{cases} v_0 = -a_0.t \\ l = v_0.t + 1/2.a_0.t^2 \end{cases}$$

$$\begin{cases} v_0 = -a_0.t \\ l = -a_0.t^2 + 1/2.a_0.t^2 \end{cases}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} v_0 = -a_0.t \\ t = \sqrt{\frac{l}{-1/2.a_0}} = \sqrt{\frac{-2.l}{a_0}} \end{array} \right.$$

$$\begin{cases} v_0 = -\sqrt{-2.l.a_0} \\ t = \sqrt{\frac{l}{-1/2.a_0}} = \sqrt{\frac{-2.l}{a_0}} \end{cases}$$

Donc $v_0 = 2.245 m/s$ et t = 24.94s.

Q 1.1 part 2

(a) $a = \lambda . v$, donc $m/s^2 = \lambda . m/s$. Donc, l'unité de λ est s^{-1} .

(b)On a $\frac{dv}{dt} = a$, donc $\frac{dv}{dt} = -\lambda v$ ou $\frac{dv}{dt} + \lambda v = 0$. La solution d'une équation différentielles du premier ordre est Ce^{kt} . Prenons $v(t) = Ce^{kt}$. A t = 0, la vitesse initiale est v_0 . Ce qui fait $v_0 = Ce^{k.0}$, donc $C = v_0$. En remplacant v par sa valeur dans l'équation différentielles, on a

$$\frac{dv_0e^{kt}}{dt} + \lambda v_0e^{kt} = 0$$

$$k.v_0e^{kt} + \lambda v_0e^{kt} = 0$$

$$v_0 e^{kt}(k+\lambda) = 0$$

$$k = -\lambda$$

Par conséquent $v(t) = v_0.e^{-\lambda t}$

(c) on a $\frac{dx}{dt} = v$. Donc $\frac{dx}{dt} = v_0 \cdot e^{-\lambda t}$.

$$x(t) = \frac{-v_0}{\lambda} e^{-\lambda t}$$

Q 1.2 part 1

- (a) Oui, la vitesse initiale sur la figure 2 (2.25 m/s) est du même ordre de grandeur que la valeur calculée (2.45 m/s). La vitesse décroit selon une presque une droite ce qui indique que l'accélération est constante. La pente de la droite est environ de $((0-2.25)/(22-0)=-0.1\,m/s^2$ qui est proche de $0.09\,m/s^2$
- (b) Á l'instant t = 7s. la vitesse devient constante ce qui indique un changement dans l'acceleration pendant 2 secondes puis l'accélération redevient identique. AU même instant, la pierre change de trajectoire et accélère sur l'axe O_y .
- (c) Entre les instants 0 et 15s la vitesse décroit linéairement. L'équation de la vitesse est $v(t) = v_0 at = 2.25 0.1t$. L'équation horaire x(t) est $2.25t 0.05t^2 + x_0$. Á l'instant t = 0, la pierre se trouve sur l'origine de l'axe donc:

$$v(t) = 2.25t - 0.05t^2$$

Q 1.2 part 2

- (a) Entre les instants 0 et t_1 , la vitesse oscille autour de 0m/s,
 - (b) Pour $t \in [0, t_1], v(t) = 0$.
- (c) v_y représente une vitesse, son unité est m/s. τ est le paramère de l'équation $v_y(t)$. Son unité est en seconde. L'équation est $m/s = k_0 + k_1 * s + k_2 * s^2$, donc k_0 est en m/s, k_1 est en m/s^2 et k_2 est en m/s^3 .

(d)

$$v(t) = \begin{cases} 0 & t \in [0, t_1] \\ k_0 + k1 * t + k_2 * t^2 & t \in [t_1, t_2] \end{cases}$$

$$v(t) = \begin{cases} 0 & t \in [0, 8] \\ 1.1 - 0.22 * t + 0.01 * t^2 & t \in [8, 11] \end{cases}$$

(e) L'équation est

$$v(t) = \begin{cases} 0 & t \in [0, 8] \\ 1.1 - 0.22 * t + 0.01 * t^2 & t \in [8, 11] \\ -0.1 & t \in [11, 15] \end{cases}$$

Q 1.2 part 3

- Vitesse nulle entre 0 et 8, donc pas de déplacement sur O_y .
- Entre 8 et 11, il faut intégrer la vitesse, donc $y(t) = 1.1 * t 0.22/2 * t^2 + 0.01/2 * t^3 + C$. A'instant t = 8, la distance y(8) = 0 car pas de déplacement sur O_y entre 0 et 8 s.
- Entre 11 et 15, la vitesse constante donc déplacement linéaire. y(t) = -0.1 t

Exo 2

Q 2.1

- (1) Oui.
- (2) Dans le repère \mathcal{R} le marin est immobile sur l'axe x et il se trouve à l'origine du repère. Sur l'axe y, le marin descend à vitesse constante à partir de la hauteur h. Donc,

$$\begin{cases} x(t) = 0 \\ y(t) = h - 0.5t \end{cases}$$

Q 2.2

- (1) Oui.
- (2) Dans le repère \mathscr{R}' Sur l'axe x, le marin se déplace à la vitesse du bateau. Cette vitesse est constante donc son accélération est nulle. Sur l'axe y, le marin descend à vitesse constante à partir de la hauteur h. Donc, son accélération est nulle. Par conséquent, les équations sont:

$$a(t) \left\{ \begin{array}{l} a_x(t) = 0 \\ a_y(t) = 0 \end{array} \right.$$

$$v(t) \begin{cases} v_x(t) = 0 * t + 3 = 3 \\ v_y(t) = 0 * t - 0.5 = -0.5 \end{cases}$$

(3) Du (2), les équations de la trajectoire sont

$$v(t) \left\{ \begin{array}{l} v_x(t) = 3*t \\ v_y(t) = h - 0.5*t \end{array} \right.$$

QED.