

Rappel de cours:

•

Exercice 4.1

4.1.1

$$A = \begin{vmatrix} 1 & -1 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & 1 & 3 \\ 1 & 2 & -1 & 3 \end{vmatrix}$$

4.1.2

On a

$$C_1 = \begin{vmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{vmatrix}, C_2 = \begin{vmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \end{vmatrix}, C_3 = \begin{vmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{vmatrix}, C_4 = \begin{vmatrix} 0 \\ 3 \\ 3 \end{vmatrix},$$

La première ligne peut être formée en soustrayant la ligne l_2 et la ligne l_3 . Donc, le rang de (l_1, l_2, l_3) est égal au rang de (l_2, l_3) . Les lignes l_2, l_3 sont indépendante (non proportionnelle). Donc, le rang de (S) est 2.

Trouver une relation de dépendance entre C_1, C_2 et C_3 :

$$aC_1 + bC_2 + cC_3 = 0$$

$$\begin{cases} a - b + 2c = 0 & l_1 \\ 2a + b + c = 0 & l_2 \\ a + 2b - c = 0 & l_3 \end{cases}$$

$$\begin{cases} a - b + 2c = 0 & l_1 \\ -3b + 3c = 0 & 2l_1 - l_2 \\ -3b + 3c = 0 & l_1 - l_3 \end{cases}$$

$$\begin{cases} a = -c \\ b = c \end{cases}$$

Une relation de dépendance entre C_1, C_2 et C_3 est: $-C_1 + C_2 + C_3 = 0$.

Trouver une relation de dépendance entre C_1, C_2 et C_4 :

$$aC_1 + bC_2 + dC_4 = 0$$

$$\begin{cases} a - b = 0 & l_1 \\ 2a + b + 3d = 0 & l_2 \\ a + 2b + 3d = 0 & l_3 \end{cases}$$

$$\begin{cases} a - b = 0 & l_1 \\ -3b - 3d = 0 & 2l_1 - l_2 \\ -3b - 3d = 0 & l_1 - l_3 \end{cases}$$

$$\begin{cases} a = -d \\ b = -d \end{cases}$$

Une relation de dépendance entre C_1, C_2 et C_4 est: $-C_1 - C_2 + C_4 = 0$.

Trouver une base (v_3, v_4) de E .

On a $C_3 = C_2 - C_1$ et $C_4 = C_1 + C_2$. Donc, $(x, y, z, t) = (x, y, y - x, x + y) = (0, y, y, y) + (x, 0, -x, x) = x(1, 0, -1, 1) + y(0, 1, 1, 1)$. En prenant $v_3 = (1, 0, -1, 1)$ et $v_4 = (0, 1, 1, 1)$ on a bien $E = Vect(v_3, v_4)$ et

$$av_3 + bv_4 = a(1, 0, -1, 1) + b(0, 1, 1, 1) = (a, 0, -a, a) + (0, b, b, b) = (a, b, b - a, a + b) = (0, 0, 0, 0)$$

Donc $a = b = 0$, $Vect(v_3, v_4)$ est libre.

Par conséquent $Vect(v_3, v_4)$ est une base de E .

Exercice 4.2

4.2.1

S est un plan vectoriel $Vect(v_1, v_2) = Vect((a, b), (-b, a))$ est une base de \mathbb{R}^2 .

$$\forall p = (x, y), \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 = p$$

$$\begin{cases} \lambda_1 a - \lambda_2 b &= x & l_1 \\ \lambda_1 b + \lambda_2 a &= y & l_2 \end{cases}$$

$$al_1 + bl_2, \lambda_1 a^2 - \lambda_2 ab + \lambda_1 b^2 + \lambda_2 ba = ax + by$$

$$\lambda_1 = \frac{ax + by}{a^2 + b^2}$$

$$bl_1 - al_2, \lambda_1 ab - \lambda_2^2 b - \lambda_1 ab - \lambda_2 a^2 = bx - ay$$

$$\lambda_2 = \frac{ay - bx}{a^2 + b^2}$$

Donc $Vect(v_1, v_2)$ est génératrice.

Quand $x = y = 0$ on a $\lambda_1 = \lambda_2 = 0$ donc $Vect(v_1, v_2)$ est libre.

Donc $Vect(v_1, v_2)$ est une base de \mathbb{R}^2 .

T est un plan vectoriel $Vect(v_3, v_4) = Vect((c, d), (d, -c))$ est une base de \mathbb{R}^2 .

$$\forall p = (x, y), \lambda_1 v_3 + \lambda_2 v_4 = p$$

$$\begin{cases} \lambda_1 c + \lambda_2 d &= x & l_1 \\ \lambda_1 d - \lambda_2 c &= y & l_2 \end{cases}$$

$$cl_1 + dl_2, \lambda_1 c^2 - \lambda_2 cd + \lambda_1 d^2 - \lambda_2 cd = cx + dy$$

$$\lambda_1 = \frac{cx + dy}{c^2 + d^2}$$

$$dl_1 - cl_2, \lambda_1 cd + \lambda_2 d^2 - \lambda_1 dc + \lambda_2 c^2 = dx - cy$$

$$\lambda_2 = \frac{dx - cy}{c^2 + d^2}$$

Donc $Vect(v_3, v_4)$ est génératrice.

Quand $x = y = 0$ on a $\lambda_1 = \lambda_2 = 0$ donc $Vect(v_3, v_4)$ est libre.

Donc $Vect(v_3, v_4)$ est une base de \mathbb{R}^2 .

QED