Révision

Definition 1. Un *n-espace Euclidien* \mathbb{R}^n est un ensemble de *n* réels (appelé *n-tuple*).

$$\mathbb{R}^n = \{(p_1, \dots, p_n), p_i \text{ est un réel pour } i = 1, \dots, n\}$$

Si
$$p=(p_1,\ldots,p_n)$$
 et $q=(q_1,\ldots,q_n)$, on définit $p+q=(p_1+q_1,\ldots,p_n+q_n)$ et $\lambda p=(\lambda p_1,\ldots,\lambda p_n)$.

Definition 2. On définit le produit scalaire · comme

$$p \cdot q = \sum_{i=1}^{n} p_i q_i$$

La norme d'un vecteur comme

$$||p|| = \sqrt{p \cdot p}$$

La distance entre 2 points:

$$distance(p,q) = ||p-q||$$

Definition 3. On a les propriétés suivantes: $p \cdot q = q \cdot p$, $(p+r) \cdot q = p \cdot q + r \cdot q$, $(\lambda p) \cdot q = \lambda(p \cdot q) = p \cdot (\lambda q)$ et $||\lambda p|| = |\lambda| ||p||$.

Les inégalités suivantes: $|p \cdot q| \le ||p|| ||q||$ (Cauchy-Schwarz) et $||p + q|| \le ||p|| + ||q||$ (triangulaire).

Definition 4. On définit un angle entre 2 vecteurs comme:

$$\cos\theta = \frac{p \cdot q}{\|p\| \|q\|}$$

Definition 5. On définit une application linéaire A (linear map) de $\mathbb{R}^m \to \mathbb{R}^n$ comme:

$$A(\lambda_1 p + \lambda_2 q) = \lambda_1 A p + \lambda_2 A q$$

Definition 6. On définit une application linéaire J (complex) de $\mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$ comme:

$$J(p,q) = (-q,p)$$

L'application J a les propriétés suivantes: $J^2 = -1$, $(Jp) \cdot (Jq) = p \cdot q$ et $(Jp) \cdot p = 0$.

Definition 7. On définit une courbe paramétrée $\alpha(t):]t_1, t_2[\to \mathbb{R}^n \text{ comme}:$

$$\alpha(t) = (a_1(t), a_2(t), \dots, a_n(t))$$

avec chaque $a_i(t)$ une fonction de $]t_1, t_2[\to \mathbb{R}.$

Exemple de courbes paramétrées,

- la droite passant par 2 points p et q, $\beta(t) = p + t(q p) = (1 t)p + tq$
- le cercle de centre $p = (p_1, p_2)$ et de rayon r, $\theta(t) = (p_1 + r\cos(t), p_2\sin(t))$ avec $0 \le t < 2\pi$.

Definition 8. Si $\alpha(t) = (a_1(t), a_2(t), \dots, a_n(t))$ est une courbe paramétréd, on définit la vitesse (vélocuté)de α comme:

$$\alpha'(t) = (a_1'(t), a_2'(t), \dots, a_n'(t))$$

Definition 9. Une courbe $\alpha(t) =]t_1, t_2[\to \mathbb{R}^n \text{ est dite réguliaire si chaque } a_i(t) \text{ est dérivable et que la vélocité en tout point n'est pas nulle. Si <math>\forall t \in]t_1, t_2[, \|\alpha'(t)\| = 1 \text{ alors } \alpha \text{ est dite } vitesse \ unité$

Definition 10. Soit 2 courbes paramétrables différentiables $\alpha(t) = (a, b) \to \mathbb{R}^n$ et $\beta(t) = (a, b) \to \mathbb{R}^n$, on dit que:

• β est une reparamétrage positif de α si il existe une fonction dérivable $h:(c,d)\to(a,b)$ tel que $\forall tin]c,d[,h'(t)>0$ et $\beta(t)=(\alpha\circ h)(t)$.

- β est une reparamétrage négatif de α si il existe une fonction dérivable $h:(c,d)\to(a,b)$ tel que $\forall tin | c,d |, h'(t) < 0$ et $\beta(t) = (\alpha \circ h)(t)$.
- β est une reparamétrage de α si β est soit un reparamétrage positif, soit un reparamétrage négatif de α .

Definition 11. Quelques propriétés $\beta'(t) = \alpha'(h(t))h'(t)$, $\|\beta'(t)\| = \|\alpha'(h(t))\|h'(t)$

Definition 12. On définit la longueur d'une courbe paramétrée α sur l'intervale [a,b] comme:

$$length[\alpha] = \int_{a}^{b} \|\alpha'(t)\| dt$$

Definition 13. Si β est un reparamétrage de α alors

$$length[\beta]$$
 sur $[c,d] = length[\alpha]$ sur $[h(c),h(d)]$

Definition 14. Prenons une chiffre c avec a < c < b. La la fonction de longueur d'arc s_{α} de la courbe paramétrée $\alpha : (a,b) \to \mathbb{R}$ à partir de c comme:

$$s_{\alpha}(t) = length[c, t][\alpha] = \int_{c}^{t} \|\alpha'(u)\| du$$

pour $a \le t < b$.

Definition 15. Soit $\alpha:(a,b)\to\mathbb{R}^2$, on définit la courbure $k2[\alpha]$ et α par:

$$k2[\alpha](t) = \frac{\alpha''(t).J\alpha'(t)}{\|\alpha'(t)\|^3}$$

pour $a \le t < b$.

Definition 16. La reparamétrisation de la courbe paramétrée α selon le vecteur unité est :

$$s_{\alpha}(t) = length[0, t][\alpha] = \int_{0}^{t} \|\alpha'(u)\| du$$

Exercice 1

1.1

QED