## Révision

**Definition 1.** Un *n-espace Euclidien*  $\mathbb{R}^n$  est un ensemble de *n* réels (appelé *n-tuple*).

$$\mathbb{R}^n = \{(p_1, \dots, p_n), p_i \text{ est un réel pour } i = 1, \dots, n\}$$

Si 
$$p=(p_1,\ldots,p_n)$$
 et  $q=(q_1,\ldots,q_n)$ , on définit  $p+q=(p_1+q_1,\ldots,p_n+q_n)$  et  $\lambda p=(\lambda p_1,\ldots,\lambda p_n)$ .

**Definition 2.** On définit le produit scalaire · comme

$$p \cdot q = \sum_{i=1}^{n} p_i q_i$$

La norme d'un vecteur comme

$$||p|| = \sqrt{p \cdot p}$$

La distance entre 2 points:

$$distance(p,q) = ||p-q||$$

**Definition 3.** On a les propriétés suivantes:  $p \cdot q = q \cdot p$ ,  $(p+r) \cdot q = p \cdot q + r \cdot q$ ,  $(\lambda p) \cdot q = \lambda(p \cdot q) = p \cdot (\lambda q)$  et  $||\lambda p|| = |\lambda| ||p||$ .

Les inégalités suivantes:  $|p \cdot q| \le ||p|| ||q||$  (Cauchy-Schwarz) et  $||p + q|| \le ||p|| + ||q||$  (triangulaire).

**Definition 4.** On définit un angle entre 2 vecteurs comme:

$$\cos\theta = \frac{p \cdot q}{\|p\| \|q\|}$$

**Definition 5.** On définit une application linéaire A (linear map) de  $\mathbb{R}^m \to \mathbb{R}^n$  comme:

$$A(\lambda_1 p + \lambda_2 q) = \lambda_1 A p + \lambda_2 A q$$

**Definition 6.** On définit une application linéaire J (complex) de  $\mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$  comme:

$$J(p,q) = (-q,p)$$

L'application J a les propriétés suivantes:  $J^2 = -1$ ,  $(Jp) \cdot (Jq) = p \cdot q$  et  $(Jp) \cdot p = 0$ .

**Definition 7.** On définit une courbe paramétrée  $\alpha(t): ]t_1, t_2[ \to \mathbb{R}^n \text{ comme}:$ 

$$\alpha(t) = (a_1(t), a_2(t), \dots, a_n(t))$$

avec chaque  $a_i(t)$  une fonction de  $]t_1, t_2[ \to \mathbb{R}.$ 

Exemple de courbes paramétrées,

- la droite passant par 2 points p et q,  $\beta(t) = p + t(q p) = (1 t)p + tq$
- le cercle de centre  $p = (p_1, p_2)$  et de rayon r,  $\theta(t) = (p_1 + r\cos(t), p_2\sin(t))$  avec  $0 \le t < 2\pi$ .

**Definition 8.** Si  $\alpha(t) = (a_1(t), a_2(t), \dots, a_n(t))$  est une courbe paramétréd, on définit la vitesse (vélocuté)de  $\alpha$  comme:

$$\alpha'(t) = (a_1'(t), a_2'(t), \dots, a_n'(t))$$

**Definition 9.** Une courbe  $\alpha(t) = ]t_1, t_2[ \to \mathbb{R}^n \text{ est dite réguliaire si chaque } a_i(t) \text{ est dérivable et que la vélocité en tout point n'est pas nulle. Si <math>\forall t \in ]t_1, t_2[, \|\alpha'(t)\| = 1 \text{ alors } \alpha \text{ est dite } vitesse \ unité$ 

**Definition 10.** Soit 2 courbes paramétrables différentiables  $\alpha(t) = (a, b) \to \mathbb{R}^n$  et  $\beta(t) = (a, b) \to \mathbb{R}^n$ , on dit que:

•  $\beta$  est une reparamétrage positif de  $\alpha$  si il existe une fonction dérivable  $h:(c,d)\to(a,b)$  tel que  $\forall tin ]c,d[,h'(t)>0$  et  $\beta(t)=(\alpha\circ h)(t)$ .

- $\beta$  est une reparamétrage négatif de  $\alpha$  si il existe une fonction dérivable  $h:(c,d)\to(a,b)$  tel que  $\forall tin]c,d[,h'(t)<0$  et  $\beta(t)=(\alpha\circ h)(t).$
- $\beta$  est une reparamétrage de  $\alpha$  si  $\beta$  est soit un reparamétrage positif, soit un reparamétrage négatif de  $\alpha$ .

**Definition 11.** Quelques propriétés  $\beta'(t) = \alpha'(h(t))h'(t)$ ,  $\|\beta'(t)\| = \|\alpha'(h(t))\|h'(t)$ 

**Definition 12.** On définit la longueur d'une courbe paramétrée  $\alpha$  sur l'intervale [a,b] comme:

$$length[\alpha] = \int_a^b \lVert \alpha'(t) \rVert dt$$

**Definition 13.** si  $\beta$  est un reparamétrage de  $\alpha$  alors

$$length[\beta]$$
  $sur$   $[c,d] = length[\alpha]$   $sur$   $[h(c),h(d)]$ 

## Exercice 1

1.1

QED