# TP2 Convertisseur DC-DC élévateur Rapport de laboratoire

# **Ecole supérieure**

Électronique EIND SLO2

# TP2 Convertisseur DC-DC élévateur

# Réalisé par :

Mathieu Bucher Tassilo Choulat

### A l'attention de :

Professeur M. Bovey Professeur M. Gavin

### Dates:

Début du laboratoire : 08.01.2025 Fin du laboratoire : 12.02.2025



## TP2 Convertisseur DC-DC élévateur

# Table des matières

TF	2 Conv	vertisseur DC-DC élévateur	. 1
1.	Intro	duction	. 4
2.	Calc	ule de la charge et de sa puissance	. 4
	2.1.	Dimensionnement théorique	. 4
	2.2.	Choix de la résistance réel	. 4
3.	Calc	ule du convertisseur	. 4
	3.1.	Calcule de Ts	. 4
	3.2.	Calcule du rapport cyclique (D)	. 4
	3.3.	Calcule de VDS	. 5
	3.4.	Calcule de <i>Iin</i>	. 5
	3.5.	Calcule de $\Delta IL$	. 5
	3.6.	Calcule de IQ	. 5
	3.7.	Calcule de VDR	. 5
	3.8.	Calcule de ID	. 5
4.	Simu	ılation	. 6
	4.1.	Résultats	. 6
5.	Corre	ection du rapport cyclique	. 7
6.	Mesi	ure de <i>VDS</i>	. 7
	6.1.	Schéma et méthode de mesure	. 7
	6.2.	Résultats	. 7
7.	Mesu	ure de IQ et IL	. 9
	7.1.	Schéma et méthode de mesure	. 9
	7.2.	Résultats	. 9
8.	Cond	clusion	11
9.	Anne	exe	12
	9.1.	Schéma de simulation	12
	9.2.	Mesures simulation	12
	9.2.1	. Courant	12
	9.2.2	Tension	14
	9.3.	Liste de matériel	16
	9.4.	Correction du rapport cyclique	16
	9.4.1	. Schéma de mesure	16
	9.4.2	Méthode de mesure	16
	9.4.3	. Résultat	17
	9.5.	Schéma de mesure point 9) a	18
	9.6.	Méthode de mesure point 9) a	18



# TP2 Convertisseur DC-DC élévateur

### EIND

9.7.	Sch	éma de mesure point 9) b./c	19
		hode de mesure point 9) b./c	
9.9.	Mes	ure du point 9) b./c	20
9.10.	Part	ie optionnelle	23
9.10	.1.	Schéma de mesure	23
9.10	.2.	Méthode de mesure	23
9.11.	Rés	ultats et comparaison	24

TCT & MBR 3 | 26



# 1.Introduction

Dans ce rapport, nous analyserons un convertisseur à découpage step-up. Nous effectuerons des simulations et des mesures afin d'analyser son fonctionnement.

# 2. Calcule de la charge et de sa puissance

### 2.1. Dimensionnement théorique

Nous avons une tension de sortie de 24V et il nous est demandé de soutirer 0,2A:

$$R_L = \frac{V_{out}}{I_{out}} = \frac{24}{0.2} = 120\Omega$$

On peut donc calculer sa puissance dissipée :

$$P_{RI} = R_L \cdot I_{out}^2 = 120 \cdot 0.2^2 = 4.8W$$

### 2.2. Choix de la résistance réel

Étant donné que nous ne disposons pas d'une résistance de 120  $\Omega$  d'au moins 5 W, nous devons en connecter deux en série. Nous choisissons donc une  $R_{L1}$  de 68  $\Omega$  et une  $R_{L2}$  de 10 W chacune, ce qui nous donne une résistance totale de :

$$R_L = R_{L1} + R_{L2} = 68 + 47 = 115\Omega$$

On calcule ensuite la puissance dissipée de chacune des résistances de charge :

$$P_{Rl1} = R_{L1} \cdot I_{out}^2 = 68 \cdot 0.2^2 = 2.72W$$

$$P_{RI2} = R_{I2} \cdot I_{out}^2 = 47 \cdot 0.2^2 = 1.88W$$

La puissance dissipée de chacune des résistances de charge est largement acceptable.

# 3. Calcule du convertisseur

# 3.1. Calcule de $T_s$

On nous demande de régler la fréquence sur 50kHz on obtient donc un  $T_s$  de :

$$T_s = \frac{1}{f} = \frac{1}{50 \cdot 10^3} = 20 \mu s$$

# 3.2. Calcule du rapport cyclique (D)

On part de cette équation :

$$V_{out} = \frac{V_{in}}{(1-D)} = > (1-D) = \frac{V_{in}}{V_{out}}$$

$$=> D = 1 - \frac{V_{in}}{V_{out}} = 1 - \frac{15}{24} = 0,375 => 37,5\%$$

TCT & MBR 4 | 26



### 3.3. Calcule de $V_{DS}$

lci, c'est assez simple étant donné que  $V_{DS}$  est égale à la tension de sortie du montage :

$$V_{DS} = V_{out} = 24V$$

## 3.4. Calcule de $I_{in}$

Dans le cas d'une alimentation à découpage on admet que  $P_{in} = P_{out} = 4.8W$ , on peut donc calculer  $I_{in}$  avec :

$$I_{in} = \frac{P_{in}}{V_{in}} = \frac{4.8}{15} = 320 mA$$

## 3.5. Calcule de $\Delta I_L$

lci, nous utilisons une formule qui nous à été donné dans la théorie des alimentations à découpage du cours d'EIND :

$$\Delta I_L = \frac{(V_{out} - V_{in}) \cdot (1 - D) \cdot T_s}{L} = \frac{(24 - 15) \cdot (1 - 0.375) \cdot 20 \cdot 10^{-6}}{1 \cdot 10^{-3}} = 112,5 mA$$

# 3.6. Calcule de $I_0$

lci encore, nous utilisons une formule donnée dans la théorie :

$$I_Q = \frac{I_{out}}{1 - D} + \frac{\Delta I_L}{2} = \frac{0.2}{1 - 0.375} + \frac{112.5 \cdot 10^{-3}}{2} = 376.25 mA$$

# 3.7. Calcule de $V_{DR}$

lci, c'est assez simple étant donné que  $V_{DR}$  est égale à la tension de sortie du montage plus la tension de jonction de la diode :

$$V_{DR} = V_{out} + V_{ionction} = 24 + 0.2 = 24.2V$$

# 3.8. Calcule de $I_D$

Le courant circulant dans la diode est tout simplement le même que celui qui parcoure la charge du montage donc :

$$I_D = I_Q = \frac{I_{out}}{1 - D} + \frac{\Delta I_L}{2} = \frac{0.2}{1 - 0.375} + \frac{112.5 \cdot 10^{-3}}{2} = 376.25 mA$$

TCT & MBR 5 | 26



# 4. Simulation

Le schéma de simulation est disponible en annexe 9.1.

### 4.1. Résultats

Nous avons effectué les simulations pour vérifier les valeurs que nous avons calculés :

Désignateur	Valeurs théoriques	Valeurs théoriques ajustée	Valeurs simulées Rapport cyclique calculé	Valeurs simulées Rapport cyclique ajusté
$T_{\mathcal{S}}$	20 [μs]	20 [μs]	20 [μs]	20 [μs]
D	37.5 [%]	38.96 [%]	37.5 [%]	38.96 [%]
$V_{DS}$	24 [V]	24 [V]	23.8 [V]	24.67 [V]
$I_{in}$	320 [mA]	320 [mA]	392.76[ <i>mA</i> ]	393.58 [mA]
$\Delta I_L$	112.5 [mA]	109.872 [mA]	109.55 [mA]	116.73 [mA]
$I_Q$	376.25 [mA]	382.59 [ <i>mA</i> ]	383.54 [mA]	386.91 [mA]
$V_{DR}$	24.2 [V]	24.2 [V]	23.35 [V]	24.2 [V]
$I_D$	376.25[mA]	382.59[ <i>mA</i> ]	393.59. [mA]	386.99 [mA]

Tableau 1 Valeurs obtenues en simulation

Les valeurs relevées dans le tableau sont disponibles en annexe 9.2.

Nous avons ajouté les valeurs en simulation avec un rapport cyclique ajusté. Ce rapport cyclique est celui ajusté dans la partie mesure. Les valeurs théoriques ajustées ont été recalculées avec les mêmes formules qu'aux points 2 et 3, avec un rapport cyclique D de 38,96 %. Nous observons que nos valeurs sont assez proches de celles que nous avons calculées, bien que de légères divergences subsistent.

Pour la tension VDS, il y a une faible erreur de 0,83 % causée par les pertes dans le circuit, certainement à cause de la charge. Pour le rapport cyclique ajusté, l'erreur est de 2,79 % de plus que ce qui était attendu. Cette augmentation peut provenir de...

VDR est un peu plus faible que prévu, avec une erreur de 3,51 %. La différence entre VDS et VDR est due à la perte de tension dans la diode. Avec le rapport D ajusté, il n'y a pas d'erreur.

Le courant d'entrée  $I_{in}$  est nettement supérieur de 22,7 %, ce qui signifie que le circuit consomme plus de courant qu'attendu. La valeur de la résistance de charge peut en être la cause. Il y a un dépassement d'erreur de 22,99 % pour le rapport ajusté.

ΔIL est légèrement en dessous de nos attentes, avec une erreur de 2,62 %. Ceci est causé par les caractéristiques de l'inductance. Un dépassement de 6,24 % est visible pour le rapport cyclique ajusté, ce qui indique que la réponse dynamique du montage n'est pas idéale.

Pour le courant IQ, une erreur de 1,93 % est notable. Pour le rapport cyclique ajusté, un dépassement de 1,13 % est observé.

Le courant ID dépasse de 4,61 %, ce dépassement provient certainement de... Dépassement de 1,15 % avec l'ajustement.

De manière générale, les différences sont causées par les pertes dans les composants tels que la diode, le MOSFET et l'inductance.

TCT & MBR 6 | 26



# 5. Correction du rapport cyclique

Disponible en annexe 9.3

# 6. Mesure de $V_{DS}$

### 6.1. Schéma et méthode de mesure

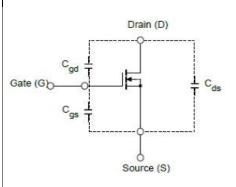
Disponible en annexe 9.5 et 9.6

### 6.2. Résultats



### Remarques:

Ici, on peut voir que le transistor met 134,8 ns à se déclencher et 88 ns à s'enclencher. Ce temps peut être engendré par les capacités parasites intrinsèques au transistor MOSFET.



Input capacitance  $(C_{iss}) = C_{gd} + C_{gs}$ Output capacitance  $(C_{oss}) = C_{ds} + C_{gd}$ Reverse transfer capacitance  $(C_{rss}) = C_{od}$ 

Figure 1 Capacités parasites du MOSFET

Cette différence entre le temps de déclenchement et d'enclenchement peut être expliquée : au déclenchement, ce sont les capacités  $\mathcal{C}_{gd}$  et  $\mathcal{C}_{ds}$  qui se chargent, à l'enclenchement, c'est  $\mathcal{C}_{gs}$  qui se charge. N'ayant pas la valeur de chaque capacité, nous n'avons pas pu vérifier si ces temps sont bien causés par ces capacités. Nous ne pouvons donc que supposer que ces temps correspondent.

TCT & MBR 7 | 26





### Remarques:

Ici, la période est bien de 20  $\mu$ s  $(\frac{1}{f})$ . L'amplitude a cependant ~200 mV en trop, pourtant la mesure de la tension sur P2 est à 24,00 V. C'est la tension forward de la diode, on peut vérifier cela dans le datasheet de la diode :

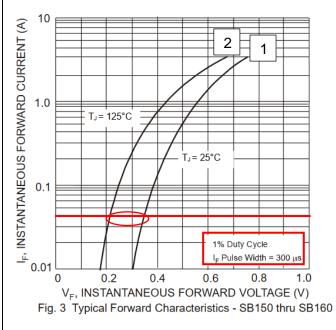


Figure 2 Courbe de tension direct de la diode

En regardant en annexe 9.9, figure 22, sur la mesure de tous les courants, on mesure donc un courant de ~400 mA pic.

Ce graphique trace l'évolution de la tension en fonction du courant dans la diode.

Avec nos conditions de mesure, la température de la diode n'est pas tout à fait sur l'une de ces deux courbes. De plus, la largeur d'impulsion utilisée pour tracer ce graphique est bien plus longue que dans notre mesure. Avec ces informations, nous pouvons donc en déduire que la tension de la diode est un peu plus faible que la courbe 1.

Nous pouvons donc en déduire que la tension de la diode se trouve entre les deux courbes, aux alentours de ~200 mV.

TCT & MBR 8 | 26



# 7. Mesure de $I_0$ et $I_L$

#### 7.1. Schéma et méthode de mesure

Disponible en annexe 9.7 et 9.8

#### 7.2. Résultats



Figure 3 Mesure des courants IQ et IL

### Remarques:

Ici, Ch1 représente le courant à la source du transistor. Quand il est enclenché (fermé), on a une rampe montante, c'est la charge de la bobine. Étant donné que le transistor ferme le circuit, la quasi-totalité du courant passe par lui. La valeur du courant dans le transistor, prise au milieu de la rampe, est approximativement égale à la valeur calculée au point 3.6.

Ce pic de courant peut être la cause de la charge de la capacité parasite drain-source du transistor. La courbe du courant après le pic ressemble typiquement à une charge de condensateur : le courant est grand au début de la charge (pic) et diminue au fur et à mesure que la capacité se charge.

Ch3 représente le courant dans la bobine. Pour commencer, on peut mesurer un offset de 381,8 mA (voir mesure figure 23 en annexe 9.9), ce qui est plutôt proche des 320 mA que nous avons calculés au point 3.4. Cette différence de 60 mA est causée par le calcul du courant. Dans la théorie, il est admis que les puissances d'entrée et de sortie sont égales. Cependant, il est clair que ce n'est pas possible en réalité. Étant donné que nous avons utilisé Pin = Pout pour calculer le courant I in, il est fort probable que cette différence entre calcul et mesure vienne de là.

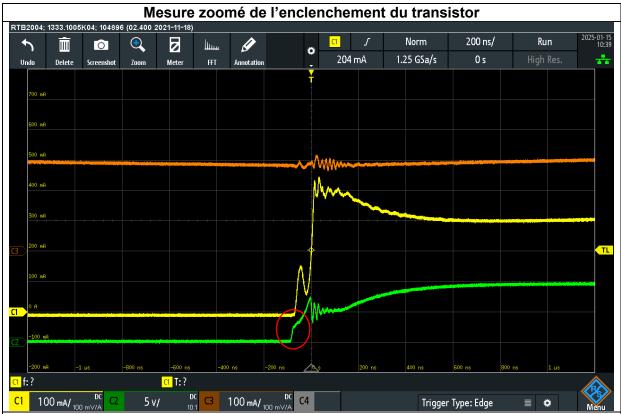
Suite page suivante.

TCT & MBR 9 | 26



Le  $\Delta I_L$  est lui très proche de la valeur calculée au point 3.5. L'écart de 7 mA est sûrement dû à la valeur de l'inductance qui n'est pas tout à fait à 1 mH. Une variation de l'inductance modifie l'amplitude crête-à-crête du signal. La mesure est disponible en annexe 9.9, figure 22.

Pour finir, CH2 représente la commande de la grille. Il ne nous était pas demandé de la mesurer, mais cela aide à savoir si le transistor conduit ou non. Ses flancs ne sont pas raides, c'est dû à la charge de la grille du transistor. Pour éviter cela, nous pourrions ajuster la valeur des résistances sur la grille pour ne pas tirer trop de courant sur G2.



### Remarques:

Ici, on peut clairement voir la charge de la capacité parasite drain-source du transistor. 
→ On peut aussi maintenant voir plus clairement les oscillations. Elles commencent dès que la tension de threshold est atteinte. Nous ne sommes pas sûrs de la provenance de ces oscillations, mais on peut donc assumer que tous les signaux du circuit sont probablement aussi perturbés.

TCT & MBR 10 | 26



# 8. Conclusion

Dans la partie théorique, nous avons calculé les valeurs que nous attendions en simulation et en pratique.

Ensuite, nous avons effectué une simulation du montage afin de vérifier les valeurs obtenues en théorie. Nous remarquons que nos valeurs sont généralement assez proches de ce que nous attendions. Il y a de légères divergences dans les différentes valeurs que nous avons mesurées. Pour les courants en entrée, nous remarquons que notre montage tire plus de courant que ce que nous attendions, avec une erreur entre +22,7 % et +22,99 %. Les courants ΔIL ont une petite erreur entre -2,62 % et +6,24 % selon le rapport cyclique. Pour les courants ID et IQ, nous obtenons de légères erreurs de +4,65 % à +1,15 % pour ID et +1,93 % à +1,13 % pour IQ. Pour les tensions VDR et VDS, -0,83 % et +2,79 % pour VDS. Pour VDR, -3,51 % avec le rapport cyclique calculé et aucune erreur pour le D ajusté. Cependant, ces valeurs restent acceptables et montrent que le montage fonctionne correctement.

En pratique, nous avons dans un premier temps oublié de connecter une charge au circuit, ce qui a eu pour conséquence une tension d'environ 40 V. Le transistor peut supporter ce niveau de tension, il n'a donc pas été détruit par cette surtension. Étant donné que le courant dans la bobine, au moment où le transistor est ouvert, ne peut pas circuler, la bobine le compense en augmentant sa tension. C'est pour cette raison qu'il faut toujours brancher une charge à un convertisseur à découpage pour ne pas causer de surtension.

Une fois ce problème réglé, nous avons pu ajuster le rapport cyclique de notre système pour atteindre une tension parfaite de 24 V. On peut donc conclure que la tension de sortie peut être grandement ajustée en modifiant le rapport cyclique. On pourrait très bien garder les mêmes composants et ajuster la tension de sortie à 30 V sans problème. Il faudrait quand même vérifier la dissipation de puissance du transistor.

Pour la mesure de la tension du drain, nous avons pu constater le temps de montée et de descente. Pour résumer, il est important de considérer qu'un driver de MOSFET peut être crucial dans les temps de commutation d'un transistor MOSFET. Le driver a certes un temps de propagation, mais cela reste négligeable pour notre application. Pour faire simple, il est plus intéressant d'avoir des flancs raides au drain du transistor avec des temps de propagation que d'avoir une commutation lente et poussive du transistor.

Pour la mesure des courants, un point marquant est le pic de courant sur le drain du transistor à la commutation. Pour résumer, ce pic est la cause de la charge de la capacité parasite drain-source du transistor.

Lausanne, le 11 février 2025

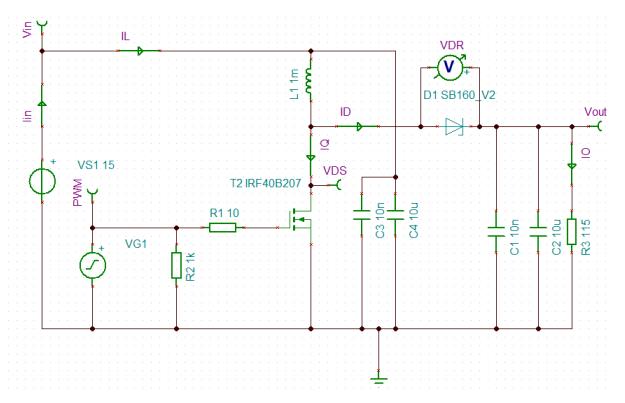
Signatures:

TCT & MBR 11 | 26



# 9. Annexe

# 9.1. Schéma de simulation



# 9.2. Mesures simulation

### 9.2.1. Courant

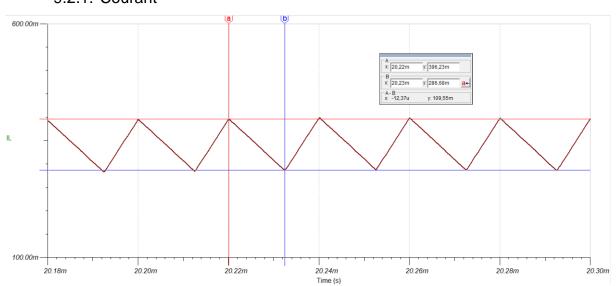


Figure 4 Mesure ΔIL rapport cyclique calculé

TCT & MBR 12 | 26

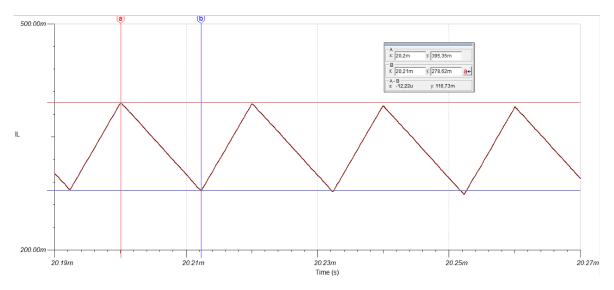


Figure 5 Mesure AIL rapport cyclique ajusté

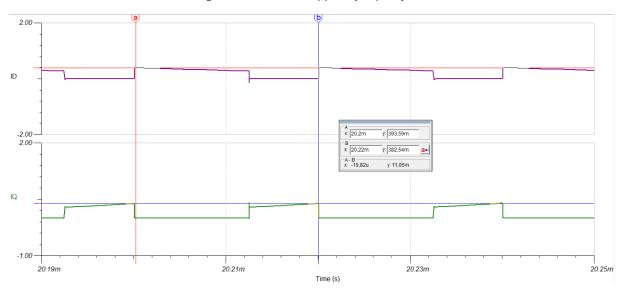


Figure 6 Mesure ID et IQ rapport cyclique calculé

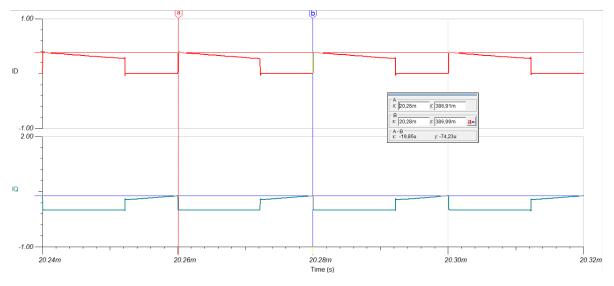


Figure 7 Mesure ID et IQ rapport cyclique ajusté

TCT & MBR 13 | 26

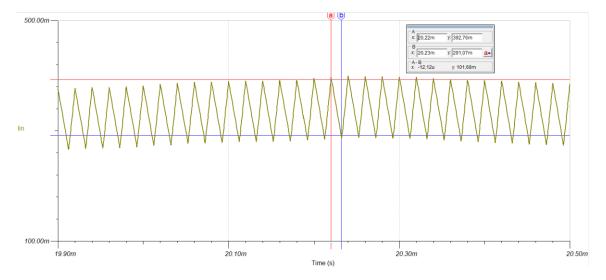


Figure 8 Mesure lin rapport cyclique calculé

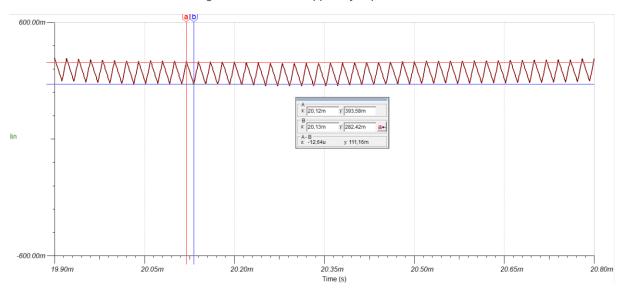


Figure 9 Mesure lin rapport cyclique ajusté

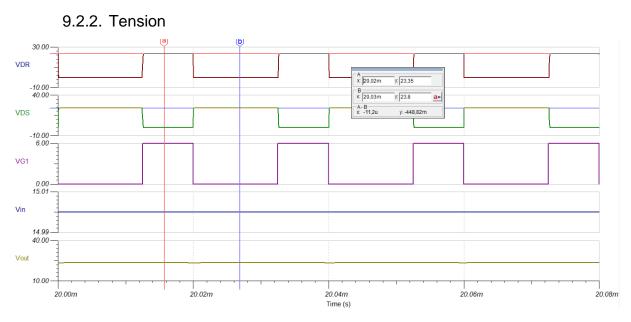


Figure 10 Mesure VDR et VDS rapport cyclique calculé

TCT & MBR 14 | 26



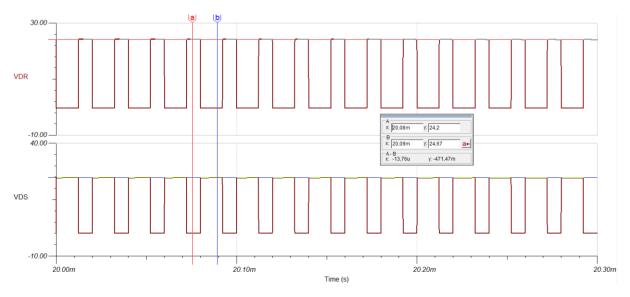


Figure 11 Mesure VDR et VDS rapport cyclique ajusté

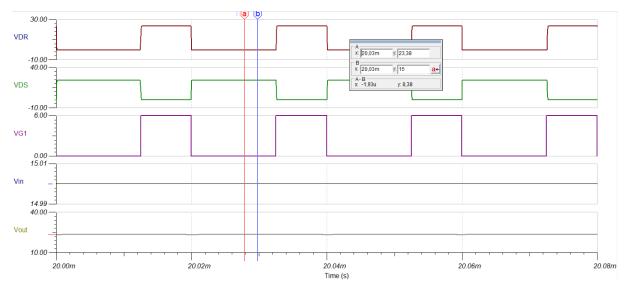


Figure 12 Mesure Vin et Vout rapport cyclique calculé

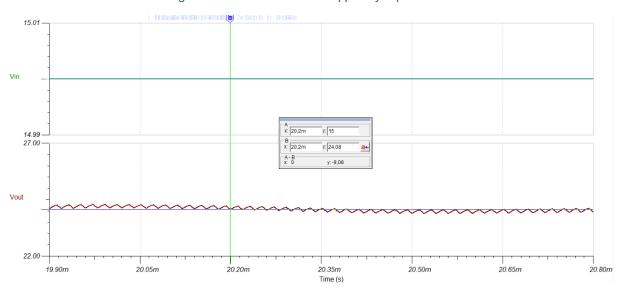


Figure 13 Mesure Vin et Vout rapport cyclique ajusté

TCT & MBR 15 | 26

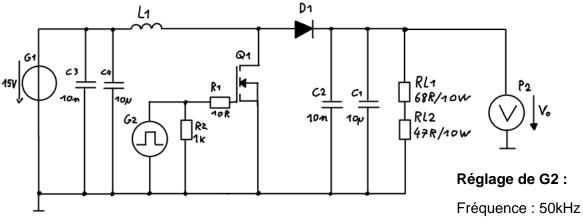


#### 9.3. Liste de matériel

Désignateur	Marque	Type	Caractéristique	N°d'inventaire
G1	GWinsek	GPC-3030DQ	Alimentation 30V 3A	ES.SLO2.00.00.120
G2	Agilent	33500B series	Générateur de fonction	ES.SLO2.00.00.132
P1	Tektronix	RTB2004	Oscillocope	ES.SLO2.05.01.03
P2	Fluke	115	Voltmètre	-
A1	Tektronix	1103	Adaptateur de sonde de	ES.SLO1.00.06.04
			courant	
A2	Tektronix	1103	Adaptateur de sonde de	ES.SLO1.00.06.08
			courant	

### Correction du rapport cyclique 9.4.

### 9.4.1. Schéma de mesure



Amplitude: 6Vpp

Offset: 3V

Rapport cyclique: 37,5%

Impédance de sortie :  $50\Omega$ 

Figure 14 Schéma de mesure pour la correction du rapport cyclique

### 9.4.2. Méthode de mesure

Ici, le but de cette mesure est d'ajuster le rapport cyclique de G2 pour obtenir précisément 24 V à la sortie.

Il suffit donc d'ajuster le rapport cyclique sur G2 jusqu'à obtenir 24,00 V sur P2.

Pour que le réglage soit stable dans le temps, nous avons décidé de laisser le circuit fonctionner pendant quelques minutes pour qu'il se stabilise en température. On peut donc un peu réduire les chances que le montage change sa tension de sortie à cause d'un changement de température.

TCT & MBR 16 | 26



### 9.4.3. Résultat

Pour avoir une tension de sortie de 24,00V, nous avons dû régler le rapport cyclique de G2 sur **38,96**%.

On peut donc recalculer  $\Delta I_L$  et  $I_Q$  :

$$\Delta I_L = \frac{(V_{out} - V_{in}) \cdot (1 - D') \cdot T_s}{L} = \frac{(24 - 15) \cdot (1 - 0.389) \cdot 20 \cdot 10^{-6}}{1 \cdot 10^{-3}} = 109.9 mA$$

$$I_Q = \frac{I_{out}}{1 - D} + \frac{\Delta I_L}{2} = \frac{0.2}{1 - 0.389} + \frac{112.5 \cdot 10^{-3}}{2} = 383.6 mA$$

TCT & MBR 17 | 26



### 9.5. Schéma de mesure point 9) a.

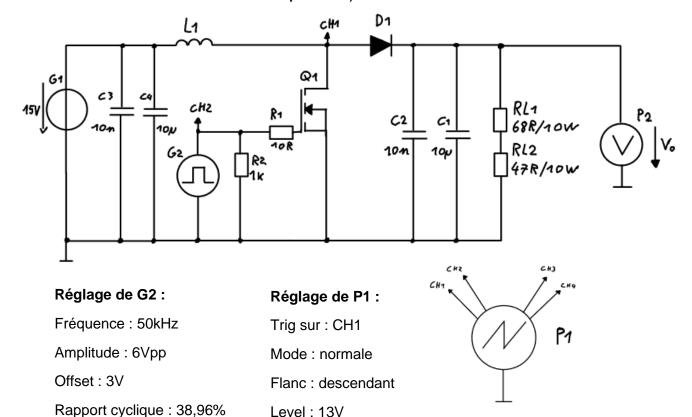


Figure 15 Schéma de mesure de VDS

Sonde: 10X

# 9.6. Méthode de mesure point 9) a.

Impédance de sortie : 50Ω

Le but de cette mesure est de mettre en évidence les temps de montée et de descente de la tension au drain de Q1. Pour mesurer la fréquence, la période et l'amplitude du signal, nous choisissons d'utiliser les mesures automatiques de l'oscilloscope.

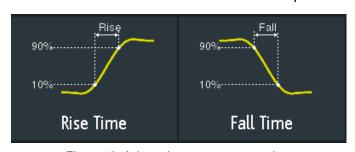


Figure 16 réglage des mesure automatique

Pour la mesure des temps de montée et de descente, nous utilisons aussi la mesure automatique de l'oscilloscope.

Le temps est mesuré du 10 % au 90 % de l'amplitude pour la montée et du 90 % au 10 % pour la descente. Ce sont des paramètres corrects dans notre cas.

Nous mesurons également la sortie de G2 pour montrer la commande de la grille de Q1.

TCT & MBR 18 | 26



### 9.7. Schéma de mesure point 9) b./c.

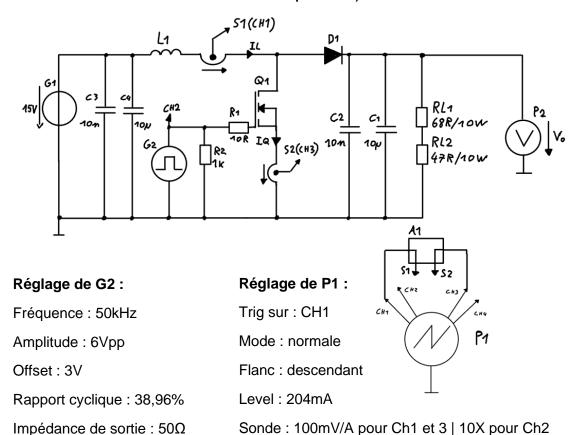


Figure 17 Schéma de mesure de IQ et IL

# 9.8. Méthode de mesure point 9) b./c.

Réglages des sondes de courant :

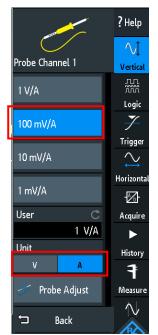


Figure 18 Réglages des sondes de courants

Il faut utiliser l'adaptateur pour sonde courant et ne pas oublier de connecter une terminaison de  $50\Omega$ . Ensuite il faut changer les réglages de sonde pour une mesure de courant avec une échelle de 100mV/A comme indiqué sur l'image.

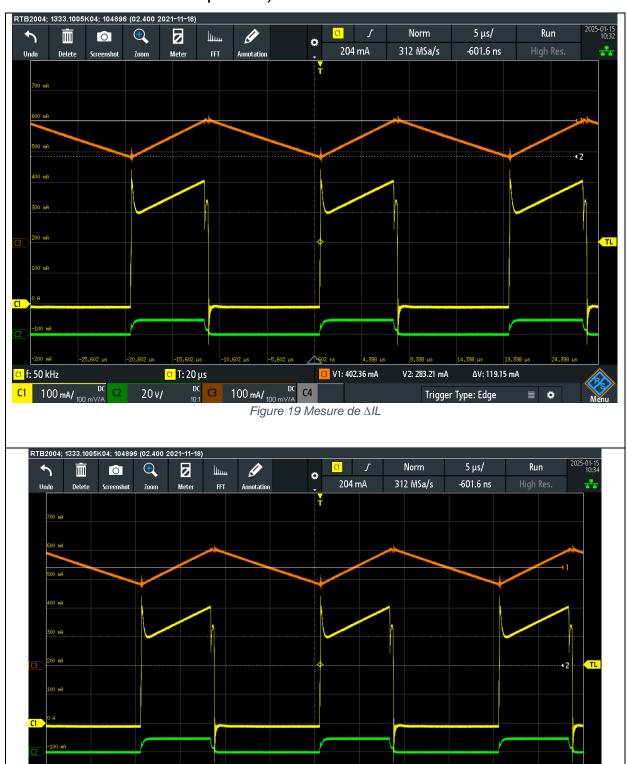
Avant de mesurer, il est nécessaire de calibrer chaque sonde de courant, pour ce faire il faut d'abord que la sonde ne mesure rien, ensuite il faut presser sur le bouton qui se trouve sur la gauche du connecteur BNC. Pour finir, il faut faire en sorte que le signal soit à 0mA en ajustant avec la molette toujours sur le connecteur BNC de la sonde de courant.

Une fois le système en marche on peut venir connecter les sondes de courant en faisant attention au sens de la flèche, si la sonde est connectée à l'envers le courant sera inversé.

101 & MBR 19 | 26



# 9.9. Mesure du point 9) b./c.



TCT & MBR 20 | 26

DC C4

Figure 20 Mesure du courant moyen dans la bobine

V1: 341.81 mA

V2: 0 A

<mark>α</mark> Τ: 20 μs

20 v/

DC 100 mA/ 100 mA/ 100 m

1 f: 50 kHz

100 mA/.

ΔV: 341.81 mA

Trigger Type: Edge



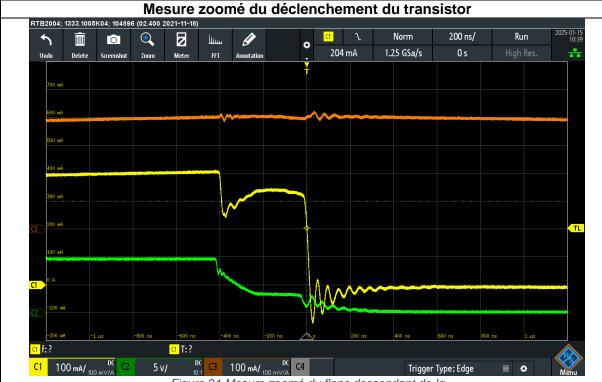


Figure 21 Mesure zoomé du flanc descendant de Iq

### Remarques:

Ici, on remarque mieux que les oscillations pourraient être générées par la bobine au moment où le courant dans le transistor change. La bobine entre peut-être en résonance lors de la commutation du transistor.

Sa fréquence de résonance peut être approximativement calculée :

Période =  $\sim 1/4$  de division, donc  $\sim 50$  ns

$$f_0 = \frac{1}{T_0} = \frac{1}{50 \cdot 10^{-9}} = 20MHz$$

TCT & MBR 21 | 26





Figure 22 Mesure complémentaire

### Remarques:

Cette mesure représente les courants importants du circuit et la tension au drain du transistor.

Ch1: tension au drain

Ch2: courant dans la bobine Ch3: courant dans le transistor Ch4: courant dans la diode

On peut donc voir que la bobine se décharge dans la diode et se charge quand le transistor

est ouvert.

Cette mesure a été faite pour reproduire la mesure de la théorie d'EIND.

TCT & MBR 22 | 26



### 9.10. Partie optionnelle

Dans la partie optionnelle, il est demandé d'ajouté un gate driver à notre montage puis de mesurer la tension VDS pendant la période de commutation de Ts.

### 9.10.1. Schéma de mesure

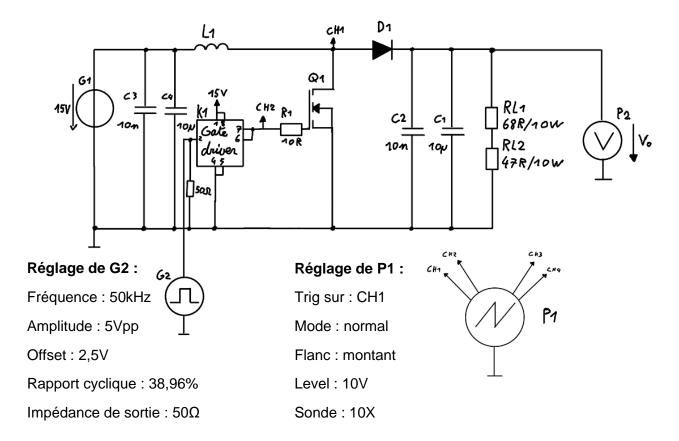


Figure 23 schéma de mesure de la partie optionnelle

### 9.10.2. Méthode de mesure

Pour avoir 24 V à la sortie du montage, il est nécessaire d'augmenter la tension de l'alimentation de 12 V à 15 V.

Le but de cette mesure est de mettre en évidence les temps de montée et de descente de la tension au drain de Q1 et de les comparer avec les mesures du point 6.2. Pour mesurer la fréquence, la période et les temps de commutation, nous choisissons d'utiliser les mesures automatiques de l'oscilloscope.

TCT & MBR 23 | 26



#### Résultats et comparaison 9.11.

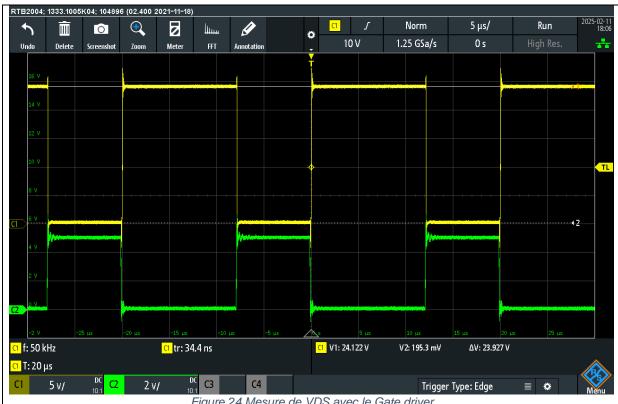


Figure 24 Mesure de VDS avec le Gate driver

### Remarques:

lci, on peut voir que la tension de sortie est bien à 24 V. On peut voir que le flanc de la tension de la grille est bien plus raide qu'avant. Le fabricant du driver de MOSFET TC4452 annonce un courant de sortie pic de ~13 A avec un VDD de 18 V, bien assez pour charger la grille du transistor rapidement. Cela prouve bien la consommation des transistors MOSFET durant la commutation et donc l'importance d'utiliser un driver de MOSFET. Cela démontre aussi l'utilité des condensateurs de découplage pour cette échelle de pic de courant.

Peak Output Current 13  $V_{DD} = 18V$ 

Figure 25 courant de sorite pic du driver

TCT & MBR 24 | 26





Figure 26 Mesure du flanc descendant avec le gate driver

### Remarques:

On peut voir ici le temps de propagation de 44ns annoncé par le fabricant :

· Matched Short Propagation Delays: 44 ns (typical)



TCT & MBR 25 | 26



TCT & MBR 26 | 26