

# Identificación con restricciones de largo plazo

Rodrigo Chang

# Introducción

# El método tradicional

- La idea original de las restricciones de largo plazo proviene del trabajo de Blanchard y Quah (1989).
- En este trabajo, los autores atribuyen variaciones en el PIB real y el desempleo a un choque de oferta agregada  $w_t^{AS}$  y a un choque de demanda agregada  $w_t^{AD}$ .
- La identificación de choques estructurales se obtiene al imponer restricciones para que el choque de demanda agregada no tenga efectos de largo plazo en el *nivel* del PIB real.

# Blanchard y Quah (1989)

Blanchard y Quah (1989) utilizan:

$$z_t = \begin{pmatrix} \Delta gdp_t \\ ur_t \end{pmatrix} \sim I(0)$$

$$ur_t \sim I(0), gdp_t \sim I(1)$$

# VAR reducido

- El VAR en forma reducida es:

$$A(L) z_t = u_t$$

donde  $A(L) = I_2 - A_1 L - \dots - A_p L^p$ . Notar que  $A(1) = I_2 - A_1 - \dots - A_p$ .

- Los errores de pronóstico son  $u_t \sim (0, \Sigma_u)$ .

# VAR estructural

- La forma estructural está dada por:

$$B(L) z_t = w_t,$$

donde  $B(L) = B_0 - B_1 L - \dots - B_p L^p$ , y por lo tanto,  
 $B(1) = B_0 - B_1 - \dots - B_p = B_0 A(1)$ .

- Se impone la normalización

$$w_t = (w_t^{AS}, w_t^{AD})' \sim (0, I_2).$$

Dado que  $w_t = B_0 u_t$ , se tiene que  $u_t = B_0^{-1} w_t$  y por lo tanto,  $\Sigma_u = B_0^{-1} B_0^{-1'}$ .

# Efecto de choques estructurales

El efecto de los choques estructurales se obtiene a través de la representación MA:

$$z_t = B(L)^{-1} w_t = \Theta(L) w_t.$$

Como  $z_t$  es  $I(0)$ , el efecto de cualquier choque estructural sobre  $z_t$  se aproxima a cero conforme el horizonte aumenta.

- En otras palabras,  $\Delta gdp_t$  y  $ur_t$ , por construcción, retornarán a su estado estacionario eventualmente.
- Sin embargo, esto no significa que el nivel del PIB real regresará necesariamente a su valor inicial. El efecto sobre  $gdp_t$  es la suma acumulada de los efectos sobre  $\Delta gdp_t$ .

# Efectos acumulados

Los efectos acumulados de largo plazo están dados por la matriz:

$$\Theta(1) = \sum_{i=0}^{\infty} \Theta_i = B(1)^{-1}.$$

Al requerir que  $gdp_t$  regrese a su nivel inicial en el largo plazo en respuesta a un choque de demanda agregada impone una restricción de exclusión sobre la matriz  $\Theta(1)$  tal que:

$$\Theta(1) = \begin{pmatrix} \theta_{11}(1) & 0 \\ \theta_{21}(1) & \theta_{22}(1) \end{pmatrix}$$

En contraste,  $\theta_{11}(1)$  permanece irrestricto, porque los choques de oferta agregada pueden afectar el nivel del PIB real en el largo plazo. Además, no hay restricciones en la segunda fila de  $\Theta(1)$  porque las respuestas acumuladas de una variable estacionaria como  $ur_t$  podrían ser diferentes de cero en general.

Este ejemplo ilustra que si un choque está sujeto a una restricción de largo plazo y el otro no, es posible distinguir entre ellos.

# Restricciones de largo plazo

Usando la relación

$$\Theta(1) = B(1)^{-1} = A(1)^{-1} B_0^{-1}$$

se observa que una restricción sobre  $\Theta(1)$  es efectivamente una restricción implícita sobre  $B_0$  porque los parámetros de la forma reducida  $A(L)$  están dados por el DGP.

- Las restricciones de largo plazo proveen una fuente de restricciones de identificación para modelos VAR estructurales.

# Procedimiento

Se describe el procedimiento para identificar el modelo VAR(2) por Blanchard y Quah:

# Estimación de la forma reducida

Primero, estimar el modelo VAR en forma reducida y obtener  $\Sigma_u$ .

$$\begin{aligned}\Sigma_u &= B_0^{-1} B_0^{-1'} \\ A(1)^{-1} \Sigma_u \left[ A(1)^{-1} \right]' &= A(1)^{-1} B_0^{-1} B_0^{-1'} \left[ A(1)^{-1} \right]' \\ &= \Theta(1) \Theta(1)'\end{aligned}$$

# Descomposición de Cholesky

- Después, computamos  $A(1)^{-1} \Sigma_u [A(1)^{-1}]'$ .
- Luego, como la estructura de  $\Theta(1)$  es triangular, se puede aplicar una descomposición de Cholesky para obtener  $\Theta(1)$ .
- Finalmente, se puede recuperar  $B_0^{-1} = A(1) \Theta(1)$ , con la que se puede proceder con el resto de objetos de análisis del VAR.
- Este procedimiento lo realiza R automáticamente con la función **BQ**.