

Programowanie Równoległe Wykład, 16.12.2014

CUDA + OpenGL

Maciej Matyka Instytut Fizyki Teoretycznej

## Plan CUDA w praktyce

- · Wykład 1: CUDA w praktyce
- Wykład 2: Cuda + Opengl
- · Wykład 3: Cuda OpenGL Interoperability

## Kompilacja LINUX

- Korzystamy z pracowni 426
- · Komputery mają zainstalowane karty nVidia GeForce
- · Środowisko CUDA jest zainstalowane
- · Kompilacja (plik program.cu)
  - > nvcc program.cu
  - > ./a.out
- Kompilacja CUDA + GLUT (OpenGL)
  - > nvcc main.cpp kernels.cu -lglut -lGLU
  - > ./a.out

#### Projekt wieloplikowy w CUDA

```
kernels.cu
kernels.h
main.cpp (#include <kernels.h>)
```

- Kernele GPU trzymam w \*.cu
- · Interfejsy C++ do kerneli GPU w \*.cu
- Deklaracje interfejsów trzymam w \*.h
- W plikach C++ ładuję ww deklaracje interfejsów
- · A w praktyce?

# Projekt wieloplikowy CUDA

#### main.cpp

```
#include <cuda.h>
#include <cuda_runtime.h>
#include <stdio.h>

#include "kernels.h"

int main(void)
{
    call_helloworld();
    ...
    printf("%s\n",napis_host);
}
```

## Projekt wieloplikowy CUDA

#### main.cpp

```
#include <cuda.h>
#include <cuda_runtime.h>
#include <stdio.h>

#include "kernels.h"

int main(void)
{
    call_helloworld();
    ...
    printf("%s\n",napis_host);
}
```

kernels.h

void call helloworld(void);

## Projekt wieloplikowy CUDA

kernels.cu

#### main.cpp

```
#include <cuda.h>
#include <cuda_runtime.h>
#include <stdio.h>

#include "kernels.h"

int main(void)
{
    call_helloworld();
    ...
    printf("%s\n",napis_host);
}
```

```
#include <cuda.h>

__device__ char napis_device[14];
__constant__ device_ char hw[] = "Hello
World!\n\0";

__global__ void helloWorldOnDevice(void)
{
    int idx = threadIdx.x;
    napis_device[idx] = hw[idx];
}

void call_helloworld(void)
{
    helloWorldOnDevice <<< 1, 15 >>> ();
}
```

+rozkazy cuda api

#### kernels.h

void call\_helloworld(void);

#### Motywacja

<sup>1</sup> CPU vs GPU (<u>anims</u>)

#### Graficzne hello world

- · Punkt materialny na ekranie (OpenGL)
- · Jego pozycja odczytywana z pamięci GPU
- · Kernel zmienia pozycję punktu
  - np. ruch jednostajny x = x + vdt
  - warunki cykliczne: x = x-L, gdy x > L

- Minimalny kod w GLUT (GL Utility Toolkit)
- · Schemat:

```
int main(int argc, char **argv)
  glutInit(&argc, argv);
  glutInitDisplayMode(GLUT DEPTH |
  GLUT DOUBLE | GLUT RGBA);
  glutInitWindowPosition(100,100);
  glutInitWindowSize(320,320);
  glutCreateWindow("CUDA GL");
    C1
  // register callbacks
  glutDisplayFunc(renderScene);
  glutReshapeFunc(changeSize);
  glutIdleFunc(idleFunction);
  // enter GLUT event processing cycle
  glutMainLoop();
```

- Minimalny kod w GLUT (GL Utility Toolkit)
- · Schemat:

```
int main(int argc, char **argv)
  glutInit(&argc, argv);
  glutInitDisplayMode(GLUT DEPTH |
 GLUT DOUBLE | GLUT RGBA);
  glutInitWindowPosition(100,100);
  glutInitWindowSize(320,320);
  glutCreateWindow("CUDA GL");
    C1
  // register callbacks
  glutDisplayFunc(renderScene);
  glutReshapeFunc(changeSize);
  glutIdleFunc(idleFunction);
  // enter GLUT event processing cycle
  glutMainLoop();
```

```
void changeSize(int w, int h)
{
  float ratio = 1.0 * w / h;
  glMatrixMode(GL_PROJECTION);
  glLoadIdentity();
  glViewport(0, 0, w, h);
  gluOrtho2D(-1,1,-1,1);
  glMatrixMode(GL_MODELVIEW);
}
```

- Minimalny kod w GLUT (GL Utility Toolkit)
- · Schemat:

```
int main(int argc, char **argv)
  glutInit(&argc, argv);
  glutInitDisplayMode(GLUT DEPTH |
 GLUT DOUBLE | GLUT RGBA);
  glutInitWindowPosition(100,100);
  glutInitWindowSize(320,320);
  glutCreateWindow("CUDA GL");
    C1
  // register callbacks
  glutDisplayFunc(renderScene);
  glutReshapeFunc(changeSize);
  glutIdleFunc(idleFunction);
  // enter GLUT event processing cycle
  glutMainLoop();
```

```
void changeSize(int w, int h)
{
  float ratio = 1.0 * w / h;
  glMatrixMode(GL_PROJECTION);
  glLoadIdentity();
  glViewport(0, 0, w, h);
  gluOrtho2D(-1,1,-1,1);
  glMatrixMode(GL_MODELVIEW);
}
```

```
void idleFunction(void)
{
      C2       C3
            glutPostRedisplay();
}
```

- Minimalny kod w GLUT (GL Utility Toolkit)
- · Schemat:

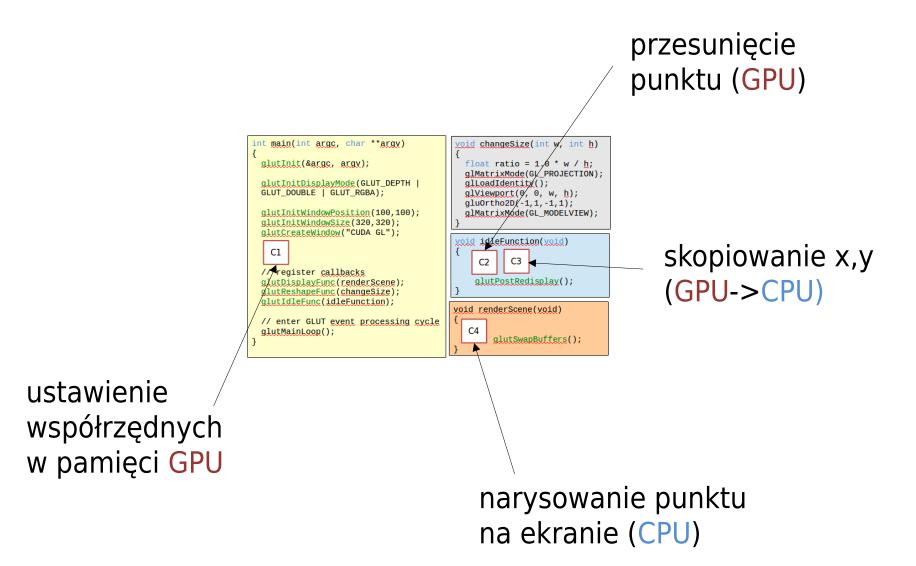
```
int main(int argc, char **argv)
  glutInit(&argc, argv);
  glutInitDisplayMode(GLUT DEPTH |
 GLUT DOUBLE | GLUT RGBA);
  glutInitWindowPosition(100,100);
  glutInitWindowSize(320,320);
  glutCreateWindow("CUDA GL");
    C1
  // register callbacks
  glutDisplayFunc(renderScene);
 glutReshapeFunc(changeSize);
  glutIdleFunc(idleFunction);
  // enter GLUT event processing cycle
 glutMainLoop();
```

```
void changeSize(int w, int h)
{
  float ratio = 1.0 * w / h;
  glMatrixMode(GL_PROJECTION);
  glLoadIdentity();
  glViewport(0, 0, w, h);
  gluOrtho2D(-1,1,-1,1);
  glMatrixMode(GL_MODELVIEW);
}

void idleFunction(void)
```

```
void renderScene(void)
{
    C4
    glutSwapBuffers();
}
```

## Struktura programu



## Współrzędne punktu

- · Deklaracja zmiennych w pamięci GPU
- · Słowo kluczowe <u>device</u>

```
__device__ float px_gpu;
__device__ float py_gpu;
```

## Współrzędne punktu

- · Deklaracja zmiennych w pamięci GPU
- Słowo kluczowe <u>device</u>

```
__device__ float px_gpu;
__device__ float py_gpu;
```

Proste jądro ustawiające wartości px/py:

```
__global___ void setParDevice(float x, float y)
{
    px_gpu = x;
    py_gpu = y;
}

void call_setParDevice (float x, float y)
{
    setParDevice <<< 1, 1 >>> (x, y);
}
```

## Współrzędne punktu

- · Deklaracja zmiennych w pamięci GPU
- · Słowo kluczowe device

```
__device__ float px_gpu;
__device__ float py_gpu;
```

Proste jądro ustawiające wartości px/py:

```
__global___ void setParDevice(float x, float y)
{
    px_gpu = x;
    py_gpu = y;
}

void call_setParDevice (float x, float y)
{
    setParDevice <<< 1, 1 >>> (x, y);
}
```

Ustawienie punktu:

```
call_setParDevice(0,0); C1
```

## Przesunięcie punktu

• Przesuwamy składową x wg wzoru: x = x + dx \* dt;

#### Przesunięcie punktu

Przesuwamy składową x wg wzoru:x = x + dx \* dt;

```
__global___ void moveParDevice(float dxdt)
{
    px_gpu = px_gpu + dxdt;
    if(px_gpu>1) px_gpu = px_gpu - 2;
}

void call_movepar(float dxdt)
{
    moveParDevice <<< 1, 1 >>> (dxdt);
}
```

#### Przesunięcie punktu

Przesuwamy składową x wg wzoru:x = x + dx \* dt;

```
__global___ void moveParDevice(float dxdt)
{
    px_gpu = px_gpu + dxdt;
    if(px_gpu>1) px_gpu = px_gpu - 2;
}

void call_movepar(float dxdt)
{
    moveParDevice <<< 1, 1 >>> (dxdt);
}
```

C2

· Wywołanie funkcji:

#### Ustawienie punktu - cudaMemcpy

Uwaga: kopiowanie wykonujemy wykonujac kod z pliku .cu

#### Narysowanie punktu na ekranie

· Kod OpenGL

```
void renderScene(void)
    glClear(GL COLOR BUFFER BIT |
    GL DEPTH BUFFER BIT);
                                     C4
    glLoadIdentity();
                                              macierz+
    glColor3f(1,1,1);
                                              format
    qlPointSize(5.0);
    glBegin(GL POINTS)
     glVertex3f(px cpu, py_cpu,0);
                                              rysowanie
    glEnd();
    glutSwapBuffers();
```

· Efektywność? GPU -> CPU -> OpenGL -> GPU ...

Jak to działa?

#### Możliwe rozszerzenia:

- · 1. Więcej punktów (tablica px[], py[])
- · 2. Przesunięcie punktów w pętli
- · 3. Wielowątkowe przesunięcie punktów
- · 4. Oddziaływanie grawitacyjne z centrum przyciągania (liczenie pierwiastka na punkt)
- 5. Porównanie wydajności CPU->GPU

**Uwaga:** przy bardzo dużej ilości punktów takie rysowanie punkt po punkcie z pomocą glBegin/glEnd będzie nieefektywne i trzeba skorzystać z tzw. buforów wierzchołków.

Słowa kluczowe do poszukiwań lepszego rozwiązania:

"CUDA / OpenGL Interoperability". Wykorzystanie tych technik pozwoli na wyświetlenie nawet milionów punktów w czasie rzeczywistym (!).

Ćwiczenia 15.12.2014 – czas 2 godziny

Startując z dostarczonego szablonu (plik glut-szablon.zip):

- 1. Dopisz przesuwanie punktu w CUDA.
- 2. Dodaj 10000 punktów z losowymi ustawieniami początkowymi.
- 3. Dodaj grawitację i oddziaływanie punktów (odbicia od ścian, albo przyciąganie).

Za zadanie zostanie wystawiona ocena na koniec zajęć.

http://www.sdsc.edu/us/training/assets/docs/NVIDIA-02-BasicsOfCUDA.pdf