

# 图像处理与可视化 Homework 03

学号: 21307140051

姓名: 雍崔扬

## Problem 1

编程实现图像域基于空间滤波器的平滑和锐化算法。

### (1) 平滑

最简单的可分离低通滤波器核是**盒式核**，其系数的值相同 (通常为 1) (因此其秩为 1，故而可分离) 其前面还有一个归一化系数 (通常为  $\frac{1}{n^2}$ ，如果尺寸为  $n \times n$  的话)

**Gauss 核**  $w(s, t) = G(s, t) = K \exp\{-\frac{s^2+t^2}{2\sigma^2}\}$  是唯一可分离的各向同性核。

因此 Gauss 核的计算速度不仅可与盒式滤波器媲美，而且还具有很多适合于图像处理的有效性质。

记  $r = \sqrt{s^2 + t^2}$ ，则  $G(s, t) = K \exp\{-\frac{s^2+t^2}{2\sigma^2}\}$  可改写为  $G(r) = K \exp\{-\frac{r^2}{2\sigma^2}\}$

**可分离核** (separable kernel)  $w \in \mathbb{R}^{n \times m}$  即一个可表示为两个向量  $w_1 \in \mathbb{R}^n$  和  $w_2 \in \mathbb{R}^m$  外积  $w_1 w_2^T$  的矩阵。

事实上， $w_1, w_2$  可以看作两个核，而  $w$  可以看作这两个核的二维卷积。

此时  $w \star f = (w_1 \star w_2^T) \star f = (w_2^T \star w_1) \star f = w_2^T \star (w_1 \star f) = (w_1 \star f) \star w_2^T$

这表明一幅图像与一个可分离核  $w = (w_1 \star w_2^T)$  的卷积，等于先用  $f$  与  $w_1$  卷积，再用  $w_2^T$  对结果进行卷积。

这样的分解有助于减少计算复杂度：

- 一方面， $w \star f$  的计算复杂度为  $O(MNmn)$ ，结果的尺寸为  $M \times N$
- 另一方面，第一次卷积  $w_1 \star f$  的计算复杂度为  $O(MNn)$ ，中间结果的尺寸为  $M \times N$  第二次卷积  $(w_1 \star f) \star w_2^T$  的计算复杂度为  $O(MNm)$ ，结果的尺寸为  $M \times N$  总计算复杂度为  $O(MN(m+n))$

生成平滑核的函数 `smooth_filter`：

```
def smooth_filter(n, type="box", sigma=1, scale=1):
    """生成平滑滤波器核。

    参数:
        n (int): 核的大小，必须是奇数。
        type (str): 滤波器类型，可以是 "box" 或 "gaussian"。
        sigma (float): 高斯滤波器的标准差，仅在类型为 "gaussian" 时使用。
        scale (float): 高斯核的缩放因子，仅在类型为 "gaussian" 时使用。

    返回:
        tuple: 包含一维权重 w1, w2 和二维滤波器核。
    """
    assert n % 2 == 1, "n 必须是奇数"

    if type == "box":
        # 盒式滤波器
        w1 = np.ones(n).reshape(-1, 1) / n
        w2 = w1.copy()
        kernel = np.outer(w1, w2) # 计算外积，形成二维核
    else:
        if n > np.ceil(6 * np.sqrt(sigma)):
            print("warning: A width of ceil(6 * sigma)^2 may be too large.")
            print("For Gaussian kernels, we generally use a size of [6σ] × [6σ].")
            print("This is because the value of the Gaussian function becomes negligible for r ≥ 3σ.")

            print("Therefore, a Gaussian kernel of size [6σ] × [6σ] has a similar effect to a larger-sized kernel.")
            print("Since we typically work with odd-sized kernels, we select the smallest odd number greater than 6σ.")
            print("(For example, when σ = 7, we use the smallest odd number greater than 6σ = 42, which is 43.)")
```

```

# Gauss 滤波器
w1 = np.zeros(n).reshape(-1, 1) # 初始化一维 Gauss 核
for x in range(n):
    x_coord = x - (n - 1) / 2 # 中心化坐标
    w1[x] = np.exp(-(x_coord**2) / (2 * sigma**2))
kernel = np.outer(w1, w1)
w1 = np.sqrt(scale) * w1 / np.sqrt(np.sum(kernel))
w2 = w1.copy()
kernel = kernel / np.sum(kernel) # 计算外积，形成二维核

return w1, w2, kernel

```

应用平滑核并展示平滑图像的函数 `apply_and_plot`:

```

def apply_and_plot(image_array, filter_sizes, filter_type, sigma=None):
    """应用平滑滤波器并绘制结果图像。"""
    plt.figure(figsize=(15, 10))
    plt.subplot(1, len(filter_sizes) + 1, 1)
    plt.title("Original Image")
    plt.imshow(image_array, cmap='gray')
    plt.axis('off')

    for i, n in enumerate(filter_sizes):
        if filter_type == "box":
            w1, w2, _ = smooth_filter(n, type="box")
        else:
            # 确保 sigma 是一个向量，并引用相应的值
            current_sigma = sigma[i] if sigma is not None else 1
            w1, w2, _ = smooth_filter(n, type="gaussian", sigma=current_sigma)

        # 应用卷积
        intermediate_image = convolve(image_array, w1, mode='constant', cval=0)
        smoothed_image = convolve(intermediate_image, w2.T, mode='constant', cval=0)

        plt.subplot(1, len(filter_sizes) + 1, i + 2)
        if filter_type == "box":
            plt.title(f"{filter_type.capitalize()} Filter (n={n})")
        else:
            plt.title(f"{filter_type.capitalize()} Filter (n={n}, sigma={current_sigma})")
        plt.imshow(smoothed_image, cmap='gray')
        plt.axis('off')

    plt.tight_layout()
    plt.show()

```

函数调用:

```

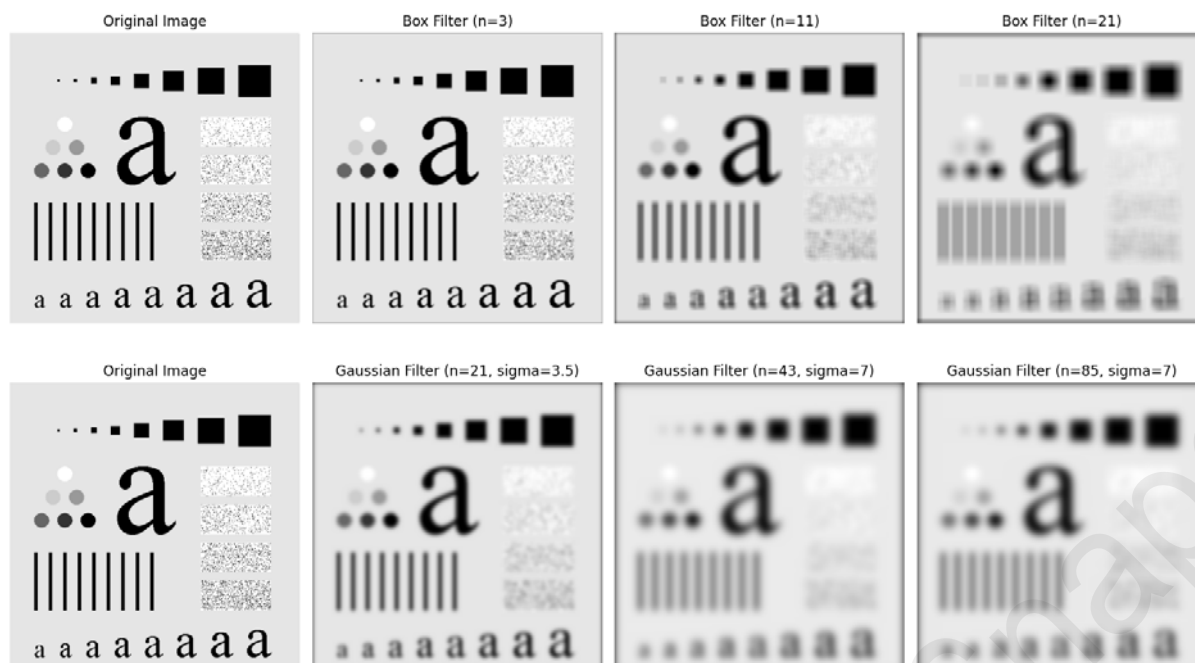
if __name__ == "__main__":
    # 读取图像
    image_path = 'Fig 03.33(a) (test_pattern_blurring_orig).tif'
    img = Image.open(image_path).convert('L') # 转换为灰度图像
    image_array = np.array(img)

    # 盒式核平滑
    box_filter_sizes = [3, 11, 21]
    apply_and_plot(image_array, box_filter_sizes, filter_type="box")

    # 高斯核平滑
    gaussian_filter_sizes = [21, 43, 85]
    gaussian_sigmas = [3.5, 7, 7]
    apply_and_plot(image_array, gaussian_filter_sizes, filter_type="gaussian",
                    sigma=gaussian_sigmas)

```

运行结果:



## (2) 锐化

引入对角方向的 Laplace 算子为:

$$\begin{aligned}\nabla^2 f(x, y) := & f(x+1, y) + f(x-1, y) + f(x, y+1) + f(x, y-1) \\ & + f(x-1, y-1) + f(x-1, y+1) + f(x+1, y-1) + f(x+1, y+1) \\ & - 8f(x, y)\end{aligned}$$

实现上述公式的 Laplace 核为:

1	1	1
1	-8	1
1	1	1

b

-1	-1	-1
-1	8	-1
-1	-1	-1

d

**FIGURE 3.45** (b) Kernel used to implement an extension of this equation that includes the diagonal terms.

符号取反的 Laplace 核会产生等效的结果,

但在组合 Laplace 滤波后的图像与另一幅图像时, 必须考虑符号的差异.

当使用具有**负中心系数**的 Laplace 核时, 原图像**减去** Laplace 滤波后的图像就可 "恢复" 背景特征, 同时保留 Laplace 的锐化效果.

当使用具有**正中心系数**的 Laplace 核时, 原图像**加上** Laplace 滤波后的图像就可 "恢复" 背景特征, 同时保留 Laplace 的锐化效果.

$$g(x, y) = f(x, y) + \text{sgn}(\nabla^2_{(2,2)}) \cdot [\nabla^2 f(x, y)]$$

其中  $\text{sgn}(\nabla^2_{(2,2)})$  代表 Laplace 算子  $\nabla^2$  的表示矩阵的中心位置 (即 (2, 2) 位置) 系数的符号.

实现 Laplace 锐化的函数 `laplace_sharpening`:

```
def laplace_sharpening(image_array):
    # 定义 Laplace 核
```

```

laplace_kernel = np.array([[0, 1, 0],
                           [1,-4, 1],
                           [0, 1, 0]], dtype=np.float32)

# 应用 Laplace 核
laplace_filtered = convolve(image_array.astype(float), laplace_kernel, mode='reflect')

# Laplace 核具有负中心系数，故原图像应当减去拉伸后的滤波图像得到锐化图像
sharpened_image = image_array.astype(float) - laplace_filtered

# 确保像素值在有效范围内
laplace_filtered = np.clip(laplace_filtered, 0, 255).astype(np.uint8)
sharpened_image = np.clip(sharpened_image, 0, 255).astype(np.uint8)

return laplace_filtered, sharpened_image

```

函数调用:

```

if __name__ == "__main__":
    # 读取图像
    image_path = 'Fig 03.38(a)(blurry_moon).tif'
    img = Image.open(image_path).convert('L') # 转换为灰度图像
    image_array = np.array(img)

    # 应用锐化
    laplace_filtered, sharpened_image = laplace_sharpening(image_array)

    # 显示结果
    plt.figure(figsize=(12, 6))
    plt.subplot(1, 3, 1)
    plt.title('Original Image')
    plt.imshow(image_array, cmap='gray')
    plt.axis('off')

    plt.subplot(1, 3, 2)
    plt.title('Filtered Image')
    plt.imshow(laplace_filtered, cmap='gray')
    plt.axis('off')

    plt.subplot(1, 3, 3)
    plt.title('Sharpened Image')
    plt.imshow(sharpened_image, cmap='gray')
    plt.axis('off')

    plt.show()

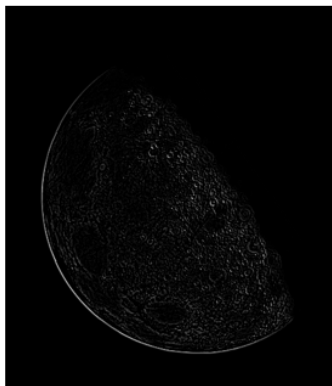
```

运行结果:

Original Image



Filtered Image



Sharpened Image



## Problem 2

## Part (1)

试证明冲击串 (impulse train) 的傅里叶变换后的频域表达式也是一个冲击串.

**Proof:**

- ① 首先考虑  $t = t_0$  处的 Dirac 函数  $\delta(t - t_0)$  的 Fourier 变换:

$$\begin{aligned}\tilde{\delta}(\mu) &= \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t - t_0) \exp\{-i(2\pi\mu)t\} dt \\ &= \exp\{-i(2\pi\mu)t_0\}\end{aligned}$$

上述过程用到了 Dirac 函数  $\delta(\cdot)$  的取样性质.

- ② 其次考虑  $e(t) = \exp\{i\omega_0 t\} = \exp(i(2\pi\mu_0)t)$  的 Fourier 变换:

$$\begin{aligned}\tilde{e}(\mu) &= \int_{-\infty}^{\infty} e(t) \exp\{-i(2\pi\mu)t\} dt \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \exp\{i(2\pi\mu_0)t\} \exp\{-i(2\pi\mu)t\} dt \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \exp\{i \cdot 2\pi(\mu_0 - \mu)t\} dt \quad (\text{note that } \delta(\mu) := \int_{-\infty}^{\infty} \exp(i(2\pi\mu)t) dt) \\ &= \delta(\mu - \mu_0)\end{aligned}$$

- ③ 现考虑时间间隔  $\Delta T$  的冲激串  $s_{\Delta T}(t) := \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(t - k\Delta T)$  的 Fourier 变换.  
由于  $s_{\Delta T}(t)$  是一个周期为  $\Delta T$  的周期函数, 故它可表示为一个 Fourier 级数:

$$\begin{aligned}s_{\Delta T}(t) &= \sum_{n=-\infty}^{\infty} c_n \exp\{i \frac{2\pi n}{\Delta T} t\} \\ \hline c_n &= \frac{1}{\Delta T} \int_{-\frac{\Delta T}{2}}^{\frac{\Delta T}{2}} s_{\Delta T}(t) \exp\{-i \frac{2\pi n}{\Delta T} t\} dt \\ &= \frac{1}{\Delta T} \int_{-\frac{\Delta T}{2}}^{\frac{\Delta T}{2}} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(t - k\Delta T) \exp\{-i \frac{2\pi n}{\Delta T} t\} dt \quad (\text{note that } k\Delta T \in (-\frac{\Delta T}{2}, \frac{\Delta T}{2}) \text{ iff } k = 0) \\ &= \frac{1}{\Delta T} \int_{-\frac{\Delta T}{2}}^{\frac{\Delta T}{2}} \delta(t - 0) \exp\{-i \frac{2\pi n}{\Delta T} t\} dt \\ &= \frac{1}{\Delta T} \exp\{-i \frac{2\pi n}{\Delta T} \cdot 0\} \\ &= \frac{1}{\Delta T} \\ \hline s_{\Delta T}(t) &= \sum_{n=-\infty}^{\infty} c_n \exp\{i \frac{2\pi n}{\Delta T} t\} = \frac{1}{\Delta T} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \exp\{i \frac{2\pi n}{\Delta T} t\}\end{aligned}$$

因此  $s_{\Delta T}(t) := \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(t - k\Delta T)$  的 Fourier 级数表示为  $s_{\Delta T}(t) = \frac{1}{\Delta T} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \exp\{i \frac{2\pi n}{\Delta T} t\}$   
于是我们有:

$$\begin{aligned}\tilde{s}_{\Delta T}(\mu) &:= \int_{-\infty}^{\infty} s_{\Delta T}(t) \exp(-i(2\pi\mu)t) dt \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{\Delta T} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \exp\{i \frac{2\pi n}{\Delta T} t\} \exp(-i(2\pi\mu)t) dt \\ &= \frac{1}{\Delta T} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \exp\{i(\frac{2\pi n}{\Delta T} - 2\pi\mu)t\} dt \quad (\text{note that } \delta(\mu) := \int_{-\infty}^{\infty} \exp(i(2\pi\mu)t) dt) \\ &= \frac{1}{\Delta T} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(2\pi\mu - \frac{2\pi n}{\Delta T}) \\ &= \frac{1}{\Delta T} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(\mu - \frac{n}{\Delta T})\end{aligned}$$

## Part (2)

试证明实信号  $f(x)$  的离散频域变换结果是共轭对称的.

**Proof:**

定义时间间隔  $\Delta T$  的冲激串  $s_{\Delta T}(t) := \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(t - k\Delta T)$  (其中  $\delta(\cdot)$  为 Dirac 函数)

取样函数  $f_s(t) := f(t)s_{\Delta T}(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} f(t)\delta(t - k\Delta T) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} f(k\Delta T)\mathbb{1}(t = k\Delta T)$

取样点为  $k\Delta T$  ( $k = 0, \pm 1, \dots$ )

注意到  $\tilde{f}_s(\mu)$  可以直接写成  $f_s(t)$  的 Fourier 变换:

$$\begin{aligned}\tilde{f}_s(\mu) &= \int_{-\infty}^{\infty} f_s(t) \exp\{-i(2\pi\mu)t\} dt \quad (\text{note that } f_s(t) := \sum_{k=-\infty}^{\infty} f(t)\delta(t - k\Delta T)) \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \sum_{k=-\infty}^{\infty} f(t)\delta(t - k\Delta T) \exp\{-i(2\pi\mu)t\} dt \\ &= \sum_{k=-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} f(t) \exp\{-i(2\pi\mu)t\} \delta(t - k\Delta T) dt \quad (\text{Sampling property of the Dirac delta function}) \\ &= \sum_{k=-\infty}^{\infty} f(k\Delta T) \exp\{-i(2\pi\mu)(k\Delta T)\}\end{aligned}$$

假设我们在从周期  $\mu \in [0, \frac{1}{\Delta T})$  内等间隔地取  $\tilde{f}_s(\mu)$  的  $N$  个样本:

$$\mu = \frac{n}{N\Delta T} \quad (n = 0, 1, \dots, N-1)$$

在已知  $f(k\Delta T)$  ( $k = 0, 1, \dots, N-1$ ) 的情况下, 我们便可得到离散 Fourier 变换:

$$\begin{aligned}\tilde{f}_{\text{DFT}}\left(\frac{n}{N\Delta T}\right) &:= \sum_{k=0}^{N-1} f(k\Delta T) \exp\{-i(2\pi\frac{n}{N\Delta T})(k\Delta T)\} \\ &= \sum_{k=0}^{N-1} f(k\Delta T) \exp\{-i(2\pi\frac{n}{N})k\} \quad (n = 0, 1, \dots, N-1)\end{aligned}$$

使用  $x$  表示图像坐标变量, 并使用  $\mu$  表示频率变量更为直观, 它们都可视为整数.

则我们有:

$$\tilde{f}_{\text{DFT}}(\mu) = \sum_{x=0}^{N-1} f(x) \exp\{-i(2\pi\frac{\mu}{N})x\} \quad (\mu = 0, 1, \dots, N-1)$$

其中  $f(x)$  为实信号.

于是我们有:

$$\begin{aligned}\overline{\tilde{f}_{\text{DFT}}(\mu)} &= \overline{\sum_{x=0}^{N-1} f(x) \exp\{-i(2\pi\frac{\mu}{N})x\}} \quad (\text{note that } f(x) \in \mathbb{R} \text{ for all } x = 0, 1, \dots, N-1) \\ &= \sum_{x=0}^{N-1} \overline{f(x) \exp\{-i(2\pi\frac{\mu}{N})x\}} \\ &= \sum_{x=0}^{N-1} f(x) \exp\{i(2\pi\frac{\mu}{N})x\} \\ &= \sum_{x=0}^{N-1} f(x) \exp\{-i(2\pi\frac{(-\mu)}{N})x\} \\ &= \tilde{f}_{\text{DFT}}(-\mu)\end{aligned}$$

这表明实信号  $f(x)$  的离散频域变换结果  $\tilde{f}_{\text{DFT}}(\mu)$  是共轭对称的.

## Part (3)

试证明二维变量的离散 Fourier 变换的卷积定理.

**Proof:**

考虑关于连续空间变量  $t, s$  的连续函数  $f(t, s), g(t, s)$ , 其二维连续 Fourier 变换为:

$$\begin{aligned}\tilde{f}(\mu, \nu) &:= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} f(t, s) \exp\{-i2\pi(\mu t + \nu s)\} dt ds \\ \tilde{g}(\mu, \nu) &:= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} g(t, s) \exp\{-i2\pi(\mu t + \nu s)\} dt ds\end{aligned}$$

其中  $\mu, \nu$  为频率变量.

一方面, 我们有:

$$\begin{aligned}(\widetilde{f \star g})(\mu, \nu) &= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} (f \star g)(t, s) \exp\{-i2\pi(\mu t + \nu s)\} dt ds \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \left( \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} f(\tau, \sigma) g(t - \tau, s - \sigma) d\tau d\sigma \right) \exp\{-i2\pi(\mu t + \nu s)\} dt ds \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} f(\tau, \sigma) \left( \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} g(t - \tau, s - \sigma) \exp\{-i2\pi(\mu t + \nu s)\} dt ds \right) d\tau d\sigma \\ &= \left( \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} f(\tau, \sigma) \exp\{-i2\pi(\mu \tau + \nu \sigma)\} d\tau d\sigma \right) \left( \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} g(t - \tau, s - \sigma) \exp\{-i2\pi(\mu(t - \tau) + \nu(s - \sigma))\} dt ds \right) \\ &= \tilde{f}(\mu, \nu) \cdot \tilde{g}(\mu, \nu) \\ &= (\tilde{f} \cdot \tilde{g})(\mu, \nu)\end{aligned}$$

另一方面, 我们有:

$$\begin{aligned}(\widetilde{f \cdot g})(\mu, \nu) &= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} (f \cdot g)(t, s) \exp\{-i2\pi(\mu t + \nu s)\} dt ds \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} f(t, s) g(t, s) \exp\{-i2\pi(\mu t + \nu s)\} dt ds \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \left( \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \tilde{f}(\tau, \sigma) \exp\{i2\pi(\tau t + \sigma s)\} d\tau d\sigma \right) g(t, s) \exp\{-i2\pi(\mu t + \nu s)\} dt ds \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \tilde{f}(\tau, \sigma) \left( \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} g(t, s) \exp\{i2\pi(\tau t + \sigma s)\} \exp\{-i2\pi(\mu t + \nu s)\} dt ds \right) d\tau d\sigma \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \tilde{f}(\tau, \sigma) \left( \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} g(t, s) \exp\{-i2\pi((\mu - \tau)t + (\nu - \sigma)s)\} dt ds \right) d\tau d\sigma \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \tilde{f}(\tau, \sigma) \tilde{g}(\mu - \tau, \nu - \sigma) d\tau d\sigma \\ &= (\tilde{f} \star \tilde{g})(\mu, \nu)\end{aligned}$$

(可恶, 看错题目了)

设  $f(x, y)$  为  $M \times N$  的数字图像.

其二维离散 Fourier 变换和二维离散 Fourier 逆变换为:

$$\begin{aligned}\tilde{f}_{\text{DFT}}(\mu, \nu) &:= \sum_{x=0}^{M-1} \sum_{y=0}^{N-1} f(x, y) \exp\{-i2\pi(\frac{\mu x}{M} + \frac{\nu y}{N})\} \quad \left( \begin{array}{l} \mu = 0, 1, \dots, M-1 \\ \nu = 0, 1, \dots, N-1 \end{array} \right) \\ f(x, y) &= \frac{1}{MN} \sum_{\mu=0}^{M-1} \sum_{\nu=0}^{N-1} \tilde{f}_{\text{DFT}}(\mu, \nu) \exp\{i2\pi(\frac{x\mu}{M} + \frac{y\nu}{N})\} \quad \left( \begin{array}{l} x = 0, 1, \dots, M-1 \\ y = 0, 1, \dots, N-1 \end{array} \right)\end{aligned}$$

其中  $\mu, \nu$  为频率变量.

现考虑两幅  $M \times N$  的数字图像  $f(x, y)$  和  $g(x, y)$

假设其在  $x$  轴方向以周期  $M$  进行拓展, 在  $y$  轴方向以周期  $N$  进行拓展

(因为离散卷积是循环卷积, 所以这样假设是等价的, 而且用起来会比较方便)

一方面, 我们有:

$$\begin{aligned}
& (\widetilde{f_{\text{DFT}} \star g_{\text{DFT}}})(\mu, \nu) \\
&= \sum_{x=0}^{M-1} \sum_{y=0}^{N-1} (f \star g)(x, y) \exp\{-i2\pi(\frac{\mu x}{M} + \frac{\nu y}{N})\} \\
&= \sum_{x=0}^{M-1} \sum_{y=0}^{N-1} \left( \sum_{m=0}^{M-1} \sum_{n=0}^{N-1} f(m, n) g(x-m, y-n) \right) \exp\{-i2\pi(\frac{\mu x}{M} + \frac{\nu y}{N})\} \\
&= \sum_{m=0}^{M-1} \sum_{n=0}^{N-1} \left\{ f(m, n) \sum_{x=0}^{M-1} \sum_{y=0}^{N-1} g(x-m, y-n) \exp\{-i2\pi(\frac{\mu x}{M} + \frac{\nu y}{N})\} \right\} \\
&= \left( \sum_{m=0}^{M-1} \sum_{n=0}^{N-1} f(m, n) \exp\{i2\pi(\frac{\mu m}{M} + \frac{\nu n}{N})\} \right) \left( \sum_{x-m=0}^{M-1} \sum_{y-n=0}^{N-1} g(x-m, y-n) \exp\{-i2\pi(\frac{\mu(x-m)}{M} + \frac{\nu(y-n)}{N})\} \right) \\
&= \tilde{f}_{\text{DFT}}(\mu, \nu) \cdot \tilde{g}_{\text{DFT}}(\mu, \nu) \\
&= (\tilde{f}_{\text{DFT}} \cdot \tilde{g}_{\text{DFT}})(\mu, \nu)
\end{aligned}$$

另一方面, 我们有:

$$\begin{aligned}
(\widetilde{f \cdot g})(\mu, \nu) &= \sum_{x=0}^{M-1} \sum_{y=0}^{N-1} (f \cdot g)(x, y) \exp\{-i2\pi(\frac{\mu x}{M} + \frac{\nu y}{N})\} \\
&= \sum_{x=0}^{M-1} \sum_{y=0}^{N-1} f(x, y) g(x, y) \exp\{-i2\pi(\frac{\mu x}{M} + \frac{\nu y}{N})\} \\
&= \sum_{x=0}^{M-1} \sum_{y=0}^{N-1} \left( \frac{1}{MN} \sum_{m=0}^{M-1} \sum_{n=0}^{N-1} \tilde{f}(m, n) \exp\{i2\pi(\frac{mx}{M} + \frac{ny}{N})\} \right) g(x, y) \exp\{-i2\pi(\frac{\mu x}{M} + \frac{\nu y}{N})\} \\
&= \frac{1}{MN} \sum_{m=0}^{M-1} \sum_{n=0}^{N-1} \tilde{f}(m, n) \left( \sum_{x=0}^{M-1} \sum_{y=0}^{N-1} g(x, y) \exp\{i2\pi(\frac{mx}{M} + \frac{ny}{N})\} \exp\{-i2\pi(\frac{\mu x}{M} + \frac{\nu y}{N})\} \right) \\
&= \frac{1}{MN} \sum_{m=0}^{M-1} \sum_{n=0}^{N-1} \tilde{f}(m, n) \left( \sum_{x=0}^{M-1} \sum_{y=0}^{N-1} g(x, y) \exp\{-i2\pi(\frac{(\mu-m)x}{M} + \frac{(\nu-n)y}{N})\} \right) \\
&= \frac{1}{MN} \sum_{m=0}^{M-1} \sum_{n=0}^{N-1} \tilde{f}(m, n) \tilde{g}(\mu-m, \nu-n) \\
&= \frac{1}{MN} (\tilde{f}_{\text{DFT}} \star \tilde{g}_{\text{DFT}})(\mu, \nu)
\end{aligned}$$

The End