PHarr XCPC ex Templates

PHarr

SMU

November 3, 2024

Contents

编程技巧和基础算法 Linux 下运行脚本	2
数据结构	2
图论 差分约束系统	2
数学知识 计算几何	3
字符串 后缀自动机	4
动态规划	4

编程技巧和基础算法

Linux 下运行脚本

数据结构

图论

差分约束系统

定义

差分约束系统是一种特殊的 n 元一次不等式组,它包含 n 个变量 x_1,x_2,\ldots,x_n 以及 m 个约束条件,每个约束条件是由两个其中的变量做差构成的,形如 $x_i-x_j\leq c_k$,其中 $1\leq i,j\leq n, i\neq j, 1\leq k\leq m$ 并且 c_k 是常数(可以是非负数,也可以是负数)。我们要解决的问题是:求一组解 $x_1=a_1,x_2=a_2,\ldots,x_n=a_n$,使得所有的约束条件得到满足,否则判断出无解。

差分约束系统中的每个约束条件 $x_i-x_j \leq c_k$ 都可以变形成 $x_i \leq x_j+c_k$,这与单源最短路中的三角形不等式 $dist[y] \leq dist[x]+z$ 非常相似。因此,我们可以把每个变量 x_i 看做图中的一个结点,对于每个约束条件 $x_i-x_j \leq c_k$,从结点 j 向结点 i 连一条长度为 c_k 的有向边。

注意到,如果 $\{a_1,a_2,\ldots,a_n\}$ 是该差分约束系统的一组解,那么对于任意的常数 d, $\{a_1+d,a_2+d,\ldots,a_n+d\}$ 显然也是该差分约束系统的一组解,因为这样做差后 d 刚好被消掉。

过程

设 dist[0]=0 并向每一个点连一条权重为 0 边,跑单源最短路,若图中存在负环,则给定的差分约束系统无解,否则, $x_i=dist[i]$ 为该差分约束系统的一组解。

性质

一般使用 Bellman–Ford 或队列优化的 Bellman–Ford(俗称 SPFA,在某些随机图跑得很快)判断图中是否存在负环,最坏时间复杂度为 O(nm)。

如果题目给定了一个源点,则不需要建立超级源点。

```
// luogu P1993
   // 有三种约束条件
   // x[a] >= x[b] + c -> x[b] - x[a] <= -c -> add(a, b, -c)
   // x[a] \le x[b] + c -> x[a] - x[b] \le c -> add(b, a, c)
   // x[a] == x[b] -> x[a] - x[b] <= 0 and x[b] - x[a] <= 0 -> add(a, b, 0), add(b, a, 0)
   #include <bits/stdc++.h>
   using namespace std:
   const int inf = INT_MAX / 2;
10
11
   using vi = vector<int>;
12
   using pii = pair<int, int>;
13
   int main() {
15
        ios::sync_with_stdio(false), cin.tie(nullptr);
16
17
        int n, m;
       cin >> n >> m;
18
       vector<vector<pii>>> e(n + 1);
20
        for (int op, a, b, c; m; m--) {
21
           cin >> op;
22
23
            if (op == 1) {
                cin >> a >> b >> c;
24
                e[a].emplace_back(b, -c);
25
            } else if (op == 2) {
                cin >> a >> b >> c;
27
                e[b].emplace_back(a, c);
28
            } else {
```

```
cin >> a >> b;
30
31
                 e[a].emplace_back(b, 0);
                 e[b].emplace_back(a, 0);
32
             }
33
        }
35
36
        for (int i = 1; i <= n; i++)</pre>
             e[0].emplace_back(i, 0);
37
38
        vector<int> dis(n + 1, inf), vis(n + 1), tot(n + 1);
39
        dis[0] = 0, vis[0] = 1, tot[0]++;
40
        bool ok = true;
41
        queue<int> q;
42
        q.push(0);
43
        while (not q.empty() and ok) {
44
             int x = q.front();
45
             q.pop();
             vis[x] = 0;
47
             for (auto [y, w]: e[x]) {
                if (dis[y] <= dis[x] + w) continue;</pre>
49
                 dis[y] = dis[x] + w;
50
                 if (vis[y] != 0) continue;
51
52
                 vis[y] = 1;
                 q.push(y);
54
                 tot[y]++;
55
                 if (tot[y] > n) {
                     ok = false;
56
                     break;
57
                 }
59
60
             }
        }
61
62
        if (ok) cout << "Yes\n";</pre>
        else cout << "No\n";</pre>
64
65
        return 0;
    }
66
```

数学知识

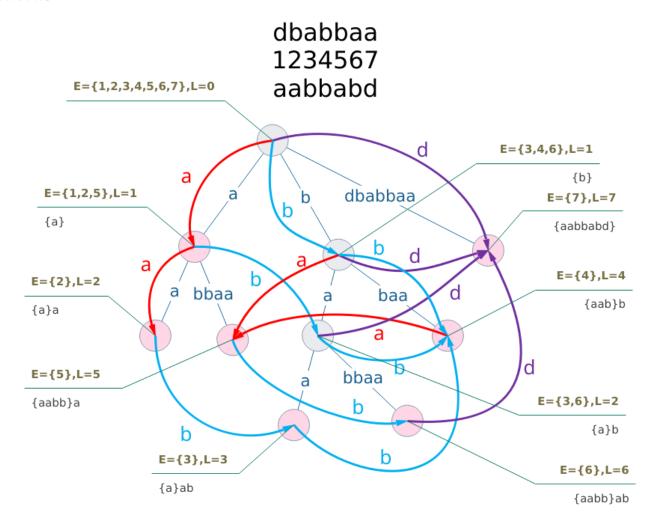
计算几何

已知正方形对角线两点坐标,求另外两点坐标

按照顺时针方向,正方形上四点 A,B,C,D,两对角线交点 O。现在已知 A(ax,ay),C(cx,cy) 求另外两点坐标。

字符串

后缀自动机



动态规划