

Universidade de Brasília – UnB Faculdade UnB Gama – FGA Projeto Integrador de Engenharia 2

Máquina de Reciclagem Automática

Autores: Lucas Soares Guimarães, Raphael Fernandes, Jorge Santana, Lucas de Souza Lessa, Matheus Jericó Palhares, Murilo Venturin, Beatriz Gabrielle de Carvalho Pinheiro, Fernanda do Amaral Rodrigues, Gibson Fernandes, Elmar Roberto Caixeta Filho, Gabriel de Souza Clímaco, Henrique Lopes Dutra

> Brasília, DF 2018



Lucas Soares Guimarães, Raphael Fernandes, Jorge Santana, Lucas de Souza Lessa, Matheus Jericó Palhares, Murilo Venturin, Beatriz Gabrielle de Carvalho Pinheiro, Fernanda do Amaral Rodrigues, Gibson Fernandes, Elmar Roberto Caixeta Filho, Gabriel de Souza Clímaco, Henrique Lopes Dutra

Máquina de Reciclagem Automática

Trabalho submetido ao curso de Projeto Integrador de Engenharia 2 da Universidade de Brasília, como requisito parcial para obtenção do Título de Bacharel em engenharia aeroespacial, automotiva, eletrônica, de energia e de software .

Universidade de Brasília – UnB Faculdade UnB Gama – FGA

Orientador: Alex Reis, Chaim, Rhander Viana e Sebatien R. M. J. Rodineau

Brasília, DF 2018

Lista de ilustrações

| Figura 1 – | Processo de Gerenciamento de Mudança | 19 |
|-------------|---|----|
| Figura 2 - | Processo de Gerenciamento de Mudança | 21 |
| Figura 3 - | Processo de Gerenciamento de Mudança | 21 |
| Figura 4 - | Organograma dos papeis do projeto | 23 |
| Figura 5 - | Cronograma Geral do Projeto | 26 |
| Figura 6 – | Diagram do fluxo de interação entre máquina e usuário | 31 |
| Figura 7 – | Modelo arquitetural MVVM | 33 |
| Figura 8 - | Diagrama de funcionamento de um WebSocket | 33 |
| Figura 9 – | Estrutua Analítica do Projeto | 40 |
| Figura 10 – | Processo de Gerência de Riscos | 46 |

Lista de tabelas

| Tabela 1 - | Orçamento do custo de estrutura | 24 |
|-------------|--|----|
| Tabela 2 – | My caption | 24 |
| Tabela 3 – | Orçamento do custo de energia | 25 |
| Tabela 4 - | Tabela de observações importantes | 34 |
| Tabela 5 - | Marcos | 42 |
| Tabela 6 – | Cenário acadêmico | 43 |
| Tabela 7 – | Cenário de mercado | 43 |
| Tabela 8 – | Orçamento | 44 |
| Tabela 9 – | WhatIf | 45 |
| Tabela 10 – | Checklist | 46 |
| Tabela 11 – | Pesos para faixas de Probabilidades | 49 |
| Tabela 12 – | Pesos para faixas de Impacto | 49 |
| Tabela 13 – | Condições e Tolerâncias para as Escalas de Impacto de um Risco | 49 |
| Tabela 14 – | Pesos dos Riscos (PxI) | 50 |
| Tabela 15 – | Faixas de cenários | 50 |
| Tabela 16 – | WhatIf | 52 |
| Tabela 17 – | Registros dos Riscos | 53 |
| Tabela 18 – | Análise dos Riscos | 55 |
| Tabela 19 – | Checklist | 56 |

Lista de abreviaturas e siglas

Fig. Area of the i^{th} component

UnB Universidade de Brasília

EAP Estrutura Analítica de Projeto

TAP Termo de Abertura

Lista de símbolos

Γ

Sumário

| 1 | INTRODUÇÃO 13 |
|---------|---|
| 1.1 | Problematização |
| 1.2 | Objetivo Geral |
| 1.2.1 | Problema |
| 1.2.2 | Solução |
| 1.3 | Objetivos Específicos |
| 1.3.1 | Problema na Visão das Engenharias |
| 1.3.2 | Soluções na Visão das Engenharias |
| 2 | DEFINIÇÕES |
| 2.1 | Lista É/Não É |
| 3 | DESCRIÇÃO DAS ATIVIDADES E RESPONSABILIDADES 17 |
| 3.1 | Requisitos |
| 3.1.1 | Requisitos Funcionais |
| 3.1.2 | Requisitos Não Funcionais |
| 3.2 | Estudo da Viabilidade do Projeto |
| 3.2.1 | Infra-estrutura |
| 3.2.2 | Viabilidade técnica |
| 3.2.3 | Gestão e Pessoal |
| 3.2.4 | Planejamento estratégico |
| 3.2.4.1 | Forças(S) |
| 3.2.4.2 | Fraquezas(W) |
| 3.2.4.3 | Oportunidades(O) |
| 3.2.4.4 | Ameaças(T) |
| 3.3 | Escopo |
| 3.3.1 | Definição do Escopo |
| 3.3.2 | Processo de Formalização de Aprovação |
| 3.3.3 | Processo de Gerenciamento de Mudança |
| 3.4 | Análise Crítica de Projeto e Desenvolvimento |
| 3.5 | Recursos Humanos |
| 3.5.1 | Papéis e responsabilidades |
| 3.5.2 | Organograma |
| 4 | ORÇAMENTO DO PROJETO |
| 4.1 | Estrutura |

| 4.2 | Eletrônica | 24 |
|---------|--|----|
| 4.3 | Energia | 24 |
| 4.4 | Software | 24 |
| 5 | CRONOGRAMA | 26 |
| 6 | SUBSISTEMAS | 27 |
| 6.1 | Estrutura | 27 |
| 6.1.1 | Apresentação e Resumo | 27 |
| 6.1.2 | Principais Características | 27 |
| 6.1.2.1 | Extrutura externa | 27 |
| 6.1.2.2 | Triturador | 27 |
| 6.1.2.3 | Mecanismo de pesagem e seleção de garrafas | 27 |
| 6.1.2.4 | Compartimentos de armazenamento | 28 |
| 6.1.3 | Testes | 28 |
| 6.2 | Sistema de Controle de Energia e Segurança | 28 |
| 6.2.1 | Apresentação e Resumo | 28 |
| 6.2.2 | Principais Características | 28 |
| 6.2.3 | Testes | 29 |
| 6.3 | Sistema Eletrônico | 29 |
| 6.3.1 | Apresentação e Resumo | 29 |
| 6.3.2 | Principais Características | 29 |
| 6.3.3 | Testes | 30 |
| 6.4 | Interação com o usuário | 31 |
| 6.4.1 | Apresentação e Resumo | 31 |
| 6.4.2 | Principais Características | 31 |
| 6.4.2.1 | Pré-uso | 31 |
| 6.4.2.2 | Entrada de Usuário | 32 |
| 6.4.2.3 | Entrada da Garrafa | 32 |
| 6.4.2.4 | Arquitetura | 32 |
| 6.4.3 | Prototipação e Testes | 33 |
| 6.4.4 | Observações importantes | 34 |
| | REFERÊNCIAS | 35 |
| | APÊNDICES | 37 |
| | APÊNDICE A – TERMO DE ABERTURA DO PROJETO | 38 |
| A.0.1 | Objetivos deste documento | 38 |

| | ANEXO A – PRIMEIRO ANEXO | 58 |
|---------|--|----|
| | ANEXOS | 57 |
| C.0.4 | Checklist | 56 |
| C.0.3 | Análise e Respostas aos Riscos | |
| C.0.2 | Tabela de Registros | |
| C.0.1 | WhatIf | |
| C 0 1 | APÊNDICE C – REGISTRO DOS RISCOS | |
| B.0.10 | Controle e Rastreabilidade | 50 |
| B.0.9 | Matriz de Probabilidade e Impacto | 50 |
| B.0.8 | Definições de Probabilidades e Impactos de Riscos | 48 |
| B.0.7 | Análise dos Riscos | 48 |
| B.0.6.2 | Externo | 48 |
| B.0.6.1 | Interno | 48 |
| B.0.6 | Categoria de Riscos | 47 |
| B.0.5 | Prazos associados | 47 |
| B.0.4 | Papéis e Responsabilidades | 47 |
| B.0.3 | Processo de Gerência de Riscos | 46 |
| B.0.2 | Metodologia | |
| B.0.1 | Introdução | |
| | APÊNDICE B – PLANO DE GERENCIAMENTO DE RISCOS | 45 |
| A.0.9.6 | Orçamento do Projeto | 44 |
| A.0.9.5 | Riscos | 44 |
| A.0.9.4 | Premissas | 43 |
| A.0.9.3 | Restrições | 43 |
| A.0.9.2 | Partes interessadas em cenário de mercado | 43 |
| A.0.9.1 | Partes interessadas em cenário acadêmico | 43 |
| A.0.9 | Partes interessadas do projeto | 42 |
| A.0.8 | Marcos | |
| A.0.7.2 | Principais requisitos das principais entregas/produtos | |
| A.0.7.1 | Requisitos de Alto Nível | |
| A.0.7 | Requisitos | |
| A.0.6 | Estrutura Analítica do Projeto | |
| A.0.5 | Critérios de sucesso do projeto | |
| A.0.4 | Objetivos do Projeto | |
| A.0.3 | Justificativa do Projeto | |
| A.0.2 | Descrição do Projeto | 38 |

| ANEXO | B-9 | SEGU | INDO | ANEXO | | | | | | | | | | | | | | | | | 59 | 9 |
|-------|-----|------|-------------|--------------|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|----|---|
|-------|-----|------|-------------|--------------|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|----|---|

1 Introdução

1.1 Problematização

É fato que a sociedade possui grande sede de consumo, principalmente voltada a indústria alimentícia, o evidente crescimento populacional agrava a geração de resíduos sólidos que contenham produtos que buscam saciar tais necessidades. Um fator alarmente em nível global foi a falta do processo de conscientização populacional sobre os efeitos causados caso as empresas e as pessoas não tomem parte responsável sobre aquilo que produzem e consomem, fato é que, a natureza sofre bastante com consequências advindas deste cenário.

Buscando um meio de contornar tal situação, entusiastas do meio ambiente e governos conscientizados geraram alguns projetos com intuito de minizar e controlar os danos a natureza, um deles que ficou em evidência é máquina automática de reciclagem, produto/protótipo que será desenvolvido neste projeto.

1.2 Objetivo Geral

1.2.1 Problema

Com base no que esta contido na descrição anterior, é cabível concluir que os problemas principais são: a alta produção de resíduos sólidos e que tais são jogadas sem pudor na natureza e a falta de interesse de várias pessoas por tal causa.

1.2.2 Solução

Buscando ajudar empresas de reciclagem e inserir mais pessoas a este tipo de ação, este projeto tem como objetivo geral a construção de um protótipo exemplar de uma máquina que automatiza o recolhimento de garrafas plásticas e de vidro por meio da técnica de bonificação para as pessoas. Serão utilizados os conhecimentos em conjunto as 5 áreas de engenharia presente no campus do gama da Universidade de Brasília, onde as áreas de Aeroespacial e Automativa ficarão responsáveis pela estrutura, a área de Energia pelo controle energético e de segurança, a área de Eletrônica pela automação e controle eletrônico e a área de Software pela interação usuário máquina e planejamento geral.

1.3 Objetivos Específicos

1.3.1 Problema na Visão das Engenharias

O problema apresentado pode ser visto voltado separadamente para cada engenharia em visões mais técnicas, no caso, tomando as áreas de Automotiva e de Aeroespacial como uma em Estrutura. Falando então em âmbito de estrutura, esta cabe ter a visão de que é complexo e trabalhoso a construção de um sistema que controla e armazena de formas diferentes, diferentes tipos de materiais. Na visão eletrônica, hoje em dia, vários processos de separação e validação de objetos reciclavéis são realizados de forma manual. Na visão de energia, é comum encontrar sistema de segurança e controle energético falhos. E na visão de Software, é complicado manter as pessoas integradas com tais ações (tanto a integração da equipe em relação a planejamento, quanto manter os usuários utilizando novos sistemas para as causas ambientais já citadas).

1.3.2 Soluções na Visão das Engenharias

- Construção de estrutura que suporte os componentes de funcionamento da máquina
- Implantação de sistema de segurança
- Implantação de sistemas de controle de energia
- Implementação de sistema de separação e armazenamento dos materiais
- Validação de objetos inseridos na máquina
- Controle automático dos dados do usuário e sua interação com a máquina

2 Definições

Todas as informações referentes a EAP, requisitos gerais para os interessados, objetivo mais abrangente, justificativa do projeto, descrição dos interessados, marcos, premissas, restrições e orçamento preliminar se encontram no apêndice no Termo de Abertura.

2.1 Lista É/Não É

- É uma máquina de armazenamento de garrafas de plástico triturado e vidro.
- Não é um produto que possui alimentação autônoma.
- É um protótipo.
- É um sistema de comunicação sem fio entre usuário e máquina.
- É um produto com aquisição de dados através de sensores.
- É um produto que possui a alimentação direto da rede elétrica.
- $\bullet\,$ Não é um produto que aceita qualquer tipo de material
- Não é uma estrutura adaptável.
- Não é um sistema que aceita garrafas cheias.
- É um produto que identifica o usuário.

3 Descrição das atividades e responsabilidades des

3.1 Requisitos

3.1.1 Requisitos Funcionais

- Armazenar garrafas recicláveis.
- Bonificar usuário por entrega de garrafas.
- Armazenamento separado pelos tipos de materiais de garrafas.
- Triturar as garrafas de plástico.
- Validar o tipo de objeto a ser inserido na máquina.
- A alimentação energética será diretamente pela rede elétrica.
- Deverá haver a interação de reconhecimento direto entre máquina e usuário.
- Manter dados do usuário.
- Projeto de estrutura que comporte aparatos tecnológicos.
- Projeto de estrutura que comporte o motor, o separador, triturador e compartimentos de armazenagem.

3.1.2 Requisitos Não Funcionais

- Haverá sistema de segurança de desligamento do motor.
- Armazenar as garrafas de vidro de forma intacta.
- O sistema da máquina deve guardar os dados em um banco em nuvem.
- A máquina deve atender à normas legais.
- A máquina terá seu uso liberado após a identificação do usuário.
- Não deve ser exposto nenhum dado privado do usuário de forma livre.
- A estrutura do triturador deve ser extremamente fechado a qualquer contato do usuário.

3.2 Estudo da Viabilidade do Projeto

3.2.1 Infra-estrutura

O espaço disponível para desenvolvimento do projeto é o Galpão da FGA, o qual nos fornece um série de ferramentas que serão úteis para para a produção da estrutura da máquina.

3.2.2 Viabilidade técnica

O projeto consiste em uma máquina que irá receber uma garrafa, separá-la com base no seu tipo, podendo ser plástico ou vidro, e triturando-a caso a mesma seja de plástico. A estrutura principal, responsável por suportar os componentes dos subsistemas(e.g. triturador), será construída com materiais acessíveis e de baixo custo, visando a construção de um protótipo que garanta a integridade dos subsistemas. O triturador será ornamentado com base em projetos open source já construídos e testados[link]. O seletor será implementado com componentes já utilizados em máquinas como as fresadoras CNC, sendo portanto um mecanismo já muito estudado e com muito material fonte para consulta[links].

3.2.3 Gestão e Pessoal

Os alunos responsávei por desenvolver o projeto são todos de Engenharias (Aeroespacial, Automotiva, Eletrônica, Energia e Software), com o apoio de professores de alto gabarito no que diz respeito à gerência de projeto e à condução da disciplina de Projeto Integrador de Engenharia II. Além disso, durante o semestre serão conduzidos pontos de controle para que seja realizado um acompanhamento do projeto, afim de garantir que, apesar de eventuais problemas, todos os sistemas serão entregues.

3.2.4 Planejamento estratégico

3.2.4.1 Forças(S)

Equipes de Gerência de Desenvolvimento:

A equipe de gerência conseguiu se adequar da melhor forma para gerenciar toda a equipe que não se conhecia. Vários membros se mostram aptos no que se refere ao conhecimento técnico.

Comunicação:

Logo no início do projeto, a equipe se comunicou com excelência. Foi escolhido as ferramentas apropriadas para as atividades da primeira entrega, onde todos os integrantes estavam presentes e cientes.

Maturidade da Equipe:

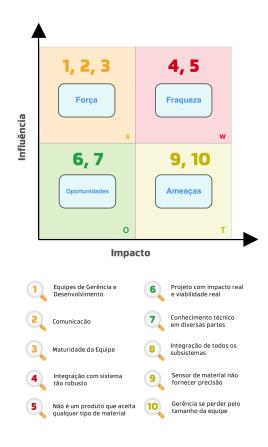


Figura 1 – Processo de Gerenciamento de Mudança.

A equipe de mostra muito madura em tomada de decisões. Cada subsistema se mostra com qualidade de agregar valor ao que for necessário, e vários membros se mostram ativos no mercado e em práticas gerais necessárias para o projeto.

3.2.4.2 Fraquezas(W)

Integração com sistema tão robusto:

Os integrantes de cada subsistema não estão acostumados em integrar com outras áreas, sendo um obstáculo a ser batido ao longo do projeto.

Não é um produto que aceita qualquer tipo de material:

Esse limitação inviabiliza trabalhar com qualquer tipo de garrafa.

3.2.4.3 Oportunidades(O)

Projeto com impacto real e viabilidade real:

O projeto em questão tem real impacto e viabilidade na comunidade, sendo motivador trabalhar com tal projeto.

Conhecimento técnico em diversas partes:

Devido a todos os obstáculos necessários vencer, o potencial de conhecimento técnico adquirido é de extremo valor e importância.

3.2.4.4 Ameaças(T)

Integração de todos os subsistemas:

Subsistemas separados podem funcionar da melhor forma, mas sem integração o projeto se torna inviável. Tempo e conhecimento técnico são ameaças para essa integração.

Sensor de Material não fornecer precisão:

Qualidade do sensor comprado não fornecer exatamente o que foi planejado para separação das garrafas.

3.3 Escopo

3.3.1 Definição do Escopo

A proposta do projeto consiste em um sistema de recompensas por meio da reciclagem de garrafas vazias, as mesmas podendo ser de plástico ou de vidro.

A estrutura básica é composta por uma máquina onde o usuário poderá inserir garrafas PET transparentes de até 600ml ou garrafas de vidro de até 355ml; esta limitação é melhor explicada na seção de subsistemas. Uma vez que a garrafa é inserida na máquina, caso a mesma seja de plástico, ela deverá ser triturada e armazenada em um recipiente dedicado às garrafas de plástico. Caso contrário, a garrafa deverá ser armazenada em um recipiente dedicado às garrafas de vidro. Além disso, a máquina analisará se a garrafa inserida é valida ou não de acordo com os parâmetros definidos neste escopo, por meio de um mecanismo de pesagem e seleção.

O triturador de plástico será movido por um motor elétrico, o qual estará protegido contra possíveis irregularidas através de um relé térmico.

Além disso, o sistema contará com um processo de interação com o usuário através de um aplicativo. O mesmo precisará se identificar por meio de um QR Code vinculado à sua conta, e que será lido pela máquina. O aplicativo também disponibilizará quanto o usuário já acumulou no sistema de recompensa. Haverá também um servidor dedicado a fazer a conexão entre o aplicativo e a máquina.

Não obstante, a máquina também tomará parte na interação com o usuário, mostrando informações relevantes em um display LCD e emitindo confirmações sonoras através de um buzzer.

3.3.2 Processo de Formalização de Aprovação

Este processo tem por objetivo regular todas as entregas feitas durante o desenvolvimento do sistema.

Segue o processo e suas respectivas atividades descritas.

• Testar entrega Nesta atividade, deve-se garantir que o que foi desenvolvido está

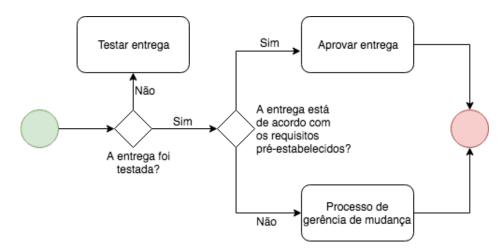


Figura 2 – Processo de Gerenciamento de Mudança.

pronto para uso e integração com o resto do sistema, bem como se não apresenta falhas na possibilidade de uso extremo do que foi desenvolvido.

- Processo de Gerenciamento de Mudança Caso o que foi desenvolvido não esteja de acordo com o que foi previamente acordado nos requisitos do projeto, descritos no começo dessa seção, a mudança deve ser passada por um Processo de Gerenciamento de Mudança antes que possa ser aprovado. O processo em si é melhor descrito na próxima seção.
- Aprovar entrega Uma vez que a entrega está testada e de acordo com os requisitos do projeto ela pode ser dita como entregue.

3.3.3 Processo de Gerenciamento de Mudança

Sempre que for necessário que mudanças ocorram dentro do sistema, primeiro deve ser executado um processo de gerenciamento de mudança para garantir que a mesma não terá um impacto negativo sobre o projeto.



Figura 3 – Processo de Gerenciamento de Mudança.

O processo de gerenciamento de mudança envole as seguintes atividades:

• Identificar a causa da mudança Nesta atividade deve ser identificada a mudança a ser executa e a razão de tal mudança, afim de facilitar as próximas atividades do processo.

- Analisar o impacto da mudança em todos os subsistemas Uma vez identificada a causa da mudança, a equipe deverá analisar como a mudança irá afetar todos os subsistemas do projeto. Essa atividade deverá resultar na identificação de tudo o que deve ser alterado em cada subsistema, bem como em sua respectiva análise.
- Analisar o custo da mudança Nesta atividade a equipe deve analisar o custo que a mudança trará ao projeto, tanto a nível financeiro como a nível de tempo restante para desenvolvimento do projeto.
- Aprovar mudança Com base nas análises de custo e impacto feitas, a equipe deve decidir se a mesma será aprovada caso não haja prejuízo.
- Atualizar o escopo do projeto Todas as mudanças identificadas na atividade de Analisar o impacto da mudança em todos os subsistemas devem ser incorporadas ao escopo.
- Atualizar o cronograma do projeto Para que o prazo do projeto seja respeitado, o cronograma deve passar a englobar as mudanças feitas no escopo na atividade previamente descrita.

3.4 Análise Crítica de Projeto e Desenvolvimento

Este tópico se encontra inserido no apêndice no Planejamento de Riscos e Registro de Riscos.

3.5 Recursos Humanos

3.5.1 Papéis e responsabilidades

O projeto de separação de garrafas será desenvolvido e composto por 13 integrantes sendo dividido em 4 equipes, cada uma delas responsável por um subsistema do projeto. Os subsistemas foram definidos para que cada equipe tivesse a possibilidade de trabalhar independentemente, aumentando sua produtividade, e de acordo com o cronograma, integrar os subsistemas em uma fase mais madura do projeto. Os subsistemas definidos para o projeto são:

- Eletrônica
- Energia,
- Estrutura
- Software

Para cada equipe foi designado um subgerente responsável por supervisionar e coordenar cada subsistema do projeto. A estrutura geral de gerenciamento do projeto pode ser observada na imagem abaixo.

3.5.2 Organograma



Figura 4 – Organograma dos papeis do projeto.

4 Orçamento do Projeto

4.1 Estrutura

Tabela 1 – Orçamento do custo de estrutura

| Nome | Preço (R\$) | Quantidade | Referência |
|-------------------------------------|-------------|------------|------------|
| Barra de aço sextavada | 30 | 1 | |
| Mancais UCFL 204 20 mm | 60 | 1 | |
| Usinagem e material para triturador | 300 a 1300 | 1 | |
| Tubo Industrial Quadrado 30x30x1,5 | 200 | 1 | |
| Fuso trapezoidal 8mm | 60 | 1 | |
| Mancais KP 8mm | 30 | 1 | |
| Guia de alumínio | 30 | 1 | |
| Chapa de alumínio | 300 | 1 | |

4.2 Eletrônica

Tabela 2 – My caption

| Nome | Preço (R\$) | Quantidade | Referência |
|----------------------|-------------|------------|------------|
| Raspberry Pi 3 | 200 | 1 | |
| Motor de Passo | 80 | 1 | |
| Servo Motor | 45 | 1 | |
| Celula de Carga | 40 | 1 | |
| Sensor capacitivo | 50 | 2 | |
| Sensor infravermelho | 25 | 1 | |
| Chapa de alumínio | 30 | 1 | |

4.3 Energia

4.4 Software

 ${\cal O}$ Projeto em questão não apresentará custo com a parte do subsistema referente a software.

Tabela 3 – Orçamento do custo de energia

| Nome | Preço (R\$) | Quantidade | Referência |
|------------------|-------------|------------|--|
| | | | https://lista.mercadolivre.com.br/ |
| Motor Elétrico | 800 | 1 | ferramentas-e-construcao/energia-eletric |
| | | | motores-eletricos/motor-eletrico-alta-rotac |
| Redutor/Inversor | 500 | 1 | https://lista.mercadolivre.com.br/ |
| nedutor/Inversor | | 1 | redutor-1%3A40#D%5BA:redutor%201:40 |
| Relé Térmico | 50 | 1 | https://produto.mercadolivre.com.br/ |
| Reference | | 1 | MLB-761819035-rele-termico-schneider-lrd12-5 |
| | 20 | 1 | https://produto.mercadolivre.com.br/ |
| Disjuntor | | | MLB-802192744- |
| | | | disjuntor-soprano-bipolar-2-polos-curva-c-32a-br |

5 Cronograma



| | 1 | Nome | Duração | Ínicio | Fim | Predecessores | Recursos | Custom 1 | Custom 2 | Custom 3 | Custom 4 | Custom 5 |
|----|----------|--|---------|------------|------------|---------------|----------|----------|----------|----------|----------|----------|
| 1 | - | Gerenciar Tempo | 1dia? | 03/23/2018 | 03/23/2018 | | | | | | | |
| 2 | - | Gerenciar Riscos | 2dias? | 03/23/2018 | 03/26/2018 | | | | | | | |
| 3 | - | Gerenciar Recursos | 3dias? | 03/23/2018 | 03/27/2018 | | | | | | | |
| 4 | - | Gerenciar Custos | 3dias? | 03/23/2018 | 03/27/2018 | | | | | | | |
| 5 | - | Dimensionamento/Escolha Motor | 6dias? | 03/23/2018 | 03/30/2018 | | | | | | | |
| 6 | - | Sensoriamento para detectar o material da garrafa | 18dias? | 03/26/2018 | 04/18/2018 | | | | | | | |
| 7 | - | Entrega Relatório PC1 | 1dia? | 03/28/2018 | 03/28/2018 | | | | | | | |
| 8 | - | Ponto de Controle 1 | 6dias? | 04/04/2018 | 04/11/2018 | | | | | | | |
| 9 | - | Prototipação Aplicativo | 11dias? | 03/28/2018 | 04/11/2018 | | | | | | | |
| 10 | - | Testes de Acionamento do Motor | 6dias? | 04/02/2018 | 04/09/2018 | | | | | | | |
| 11 | - | Levantar backlog completo de histórias de usuário | 1dia? | 04/06/2018 | 04/06/2018 | | | | | | | |
| 12 | - | Levantamento do Aplicativo S0 | 6dias? | 04/06/2018 | 04/13/2018 | | | | | | | |
| 13 | 5 | Montagem Sistema de Alimentação | 12dias? | 04/10/2018 | 04/25/2018 | | | | | | | |
| 14 | - | Leitura QR Code S1 | 6dias? | 04/13/2018 | 04/20/2018 | | | | | | | |
| 15 | 100 | Sistema para separar o vidro e o plástico | 8dias? | 04/18/2018 | 04/27/2018 | | | | | | | |
| 16 | 5 | Sistema de Proteção Elétrica | 11dias? | 04/18/2018 | 05/02/2018 | | | | | | | |
| 17 | <u></u> | Usuário e bando de dados levantados S2 | 6dias? | 04/20/2018 | 04/27/2018 | | | | | | | |
| 18 | - | Sistema de identificação do usuário | 10dias? | 04/30/2018 | 05/11/2018 | | | | | | | |
| 19 | <u></u> | Controle de Créditos no Aplicativo S3 | 6dias? | 04/30/2018 | 05/07/2018 | | | | | | | |
| 20 | <u></u> | Sistema de Emergência | 12dias? | 05/03/2018 | 05/18/2018 | | | | | | | |
| 21 | 5 | Sistema de controle do triturador | 15dias? | 05/07/2018 | 05/25/2018 | | | | | | | |
| 22 | 100 | Api Retornando dados S4 | 6dias? | 05/07/2018 | 05/14/2018 | | | | | | | |
| 23 | - | Ponto de Controle 2 | 6dias? | 05/18/2018 | 05/25/2018 | | | | | | | |
| 24 | 100 | Integração Energia Eletrônica | 24dias? | 05/18/2018 | 06/20/2018 | | | | | | | |
| 25 | - | Integração Energia Estrutura | 24dias? | 05/18/2018 | 06/20/2018 | | | | | | | |
| 26 | - | Testes da Eletrônica e integração com os subsistemas | 19dias? | 05/25/2018 | 06/20/2018 | | | | | | | |
| 27 | - | Integração aplicativo nível usuário S6 | 6dias? | 05/28/2018 | 06/04/2018 | | | | | | | |
| 28 | - | Integração aplicativo nível garrafa S7 | 6dias? | 06/04/2018 | 06/11/2018 | | | | | | | |
| 29 | - | Integração aplicativo nível pontos obtidos S8 | 6dias? | 06/11/2018 | 06/18/2018 | | | | | | | |
| 30 | - | Conjunto geral de testes unitários integração software eletrôni | 5dias? | 06/18/2018 | 06/22/2018 | | | | | | | |
| 31 | - | Ponto de Controle 3 | 5dias? | 06/25/2018 | 06/29/2018 | | | | | | | |
| 32 | - | Data de reapresentação do PC3 | 5dias? | 07/02/2018 | 07/06/2018 | | | | | | | |
| 33 | - | Definir requisitos e projetar estrutura | 4dias? | 03/23/2018 | 03/28/2018 | | | | | | | |
| 34 | - | Simular projeto de Selecionador de garrafas, triturador e estrut | 9dias? | 03/29/2018 | 04/10/2018 | | | | | | | |
| 35 | - | Construção e testes do selecionador de garrafas, triturador e | 20dias? | 04/11/2018 | 05/08/2018 | | | | | | | |
| 36 | - | Integrar estrutura com demais sistemas | 20dias? | 05/09/2018 | 06/05/2018 | | | | | | | |
| 37 | | Testar o prototipo | 10dias? | 06/06/2018 | 06/19/2018 | | | | | | | |

PNG Generated On: 26/03/2018 18:25:45

Figura 5 – Cronograma Geral do Projeto

6 Subsistemas

6.1 Estrutura

6.1.1 Apresentação e Resumo

Desenvolvimento de uma plataforma física que acomode e dê suporte aos componentes dos sistemas de controle e energia, sistema eletrônico e também dos sistemas mecânicos que incluem o sistema de seleção de garrafas, triturador de plásticos, armazenamento das garrafas de vidros.

6.1.2 Principais Características

6.1.2.1 Extrutura externa

A estrutura externa será composta por uma gaiola tubular que funcionará como armação principal, envolvidos por placas de zinco. O aço AISI 1020 foi selecionado para os tubos quadrados de aço AISI 1020, que é amplamente utilizados para aplicações similares, além da confiabilidade, suas propriedades mecânicas atendem as necessidades do projeto. As placas de zinco foram escolhidas pois é um material de baixo e custo, além de ser um material de alta manuseabilidade, tornando o processo de fixação na armação principal mais fácil.

6.1.2.2 Triturador

O triturador de plástico a ser utilizado neste projeto foi dimensionado e tomando como base trituradores disponíveis no mercado e projetos open source disponibilizados na internet. Após modelagem, as peças serão manufaturadas através de procedimentos de solda e de usinagem, onde estão incluídos o corte por jato d'água e torneamento. Idealmente algumas peças dos triturador o uso de aços inoxidáveis são necessários, visto que garrafas PET comumente possuem resíduos orgânicos. Todavia, para este projeto as peças usinadas serão de aço AISI 1020 ou AISI 1045, que possuem um custo financeiro inferior ao inoxidavel e que funcionarão de maneira satisfatória para o protótipo proposto.

6.1.2.3 Mecanismo de pesagem e seleção de garrafas

O mecanismo de pesagem e seleção de garrafas a ser desenvolvido consiste em uma estrutura para a pesagem da garrafa e de um mecanismo que direciona cada tipo de garrafa a seu compartimento, seja ele o triturador ou as prateleiras de armazenamento de garrafas de vidro. A pesagem das garrafas será realizada através de uma célula de

carga fixada e de uma base de apoio, para que as garrafas sejam pesadas corretamente. O mecanismo direcionador será do tipo mesa linear, que possui dois guias, um fuso e um motor de passo, permitindo o movimento em uma única direção.

6.1.2.4 Compartimentos de armazenamento

O compartimento de armazenamento de plástico triturado será desenvolvido em madeira no formato de gaveta. Também em madeira, serão as canaletas do compartimento de armazenamento de vidro, que terão o intuito de guiar as garrafas até o fundo do compartimento. Para tal, as canaletas possuirão uma angulação e batentes. Haverá uma porta de acesso para o recolhimento dos resíduos e de limpeza dos compartimentos.

6.1.3 Testes

Realização de diversos testes para garantia do correto funcionamento da máquina como um todo.

- Teste para tempo médio de trituração do plástico.
- Experimentos para avaliar a eficácia do armazenamento das garrafas de vidro.
- Testes de tempo de seleção das garrafas.
- Análises computacionais, utilizando CATIA V5 ou ANSYS 18.1, para validação do design e da estrutura, de forma a garantir correta integração entre os sistemas e correto dimensionamento para suportar os esforços e vibrações existentes no projeto.

6.2 Sistema de Controle de Energia e Segurança

6.2.1 Apresentação e Resumo

O subsistema de energia irá dimensionar o motor elétrico que será utilizado na máquina, assegurará o sistema de proteção da mesma e também o sistema de emergência. Ele estará integrado com o subsistema de estrutura interna, realizando o acionamento do motor elétrico, juntamente com o subsistema da eletrônica, para o funcionamento do triturador.

6.2.2 Principais Características

O triturador da máquina será movido através de um motor elétrico, que terá o controle de sua velocidade a partir de um redutor, equipamento mecânico que tem como função principal a redução da rotação de um acionador. O motor receberá sinal

do subsistema da eletrônica e então, por partida direta será acionado, devendo manter aproximadamente 70 rotações por minuto.

Pelo fato do motor elétrico ter grande importância no equipamento, será necessário uma proteção contra possível sobrecarga, diante disso o relé térmico entra em funcionamento, sendo responsável por proteger o motor de possíveis irregularidades, como o sobreaquecimento do motor elétrico. Além disso, será construído um sistema de proteção dos circuitos eletrônicos da máquina, a partir da montagem de um quadro com fusível e disjuntor. Por fim, teremos o sistema de emergência, que poderá interromper o funcionamento da máquina quando necessário, por meio de uma chave/botão.

6.2.3 Testes

Para a validação do subsistema de alimentação alguns testes deverão ser realizados:

- Teste contínuo do sistema de emergência da máquina.
- Teste de acionamento do motor elétrico.
- Teste do controle de rotação do motor.
- Teste de acionamento do motor com os subsistemas da máquina.
- Teste de proteção elétrica.

6.3 Sistema Eletrônico

6.3.1 Apresentação e Resumo

O sistema eletrônico do projeto em questão estará presente nos subsistemas de separação de garrafas, interação máquina-usuário e acionamento do triturador. Serão utilizados componentes como microprocessadores, microcontroladores, sensores e motores elétricos. O funcionamento dos subsistemas será descrito no subtópico seguinte.

6.3.2 Principais Características

Primeiramente, no subsistema de separação de garrafas, existirá a etapa de reconhecimento através de leitura de QR Code/Barcode (á definir), que estará presente nas garrafas a serem reaproveitadas, dos parâmetros relevantes para a preparação de reciclagem, tais como tipo de material da garrafa, peso médio, e para qual tratamento de preparação para reciclagem o material deve ser encaminhado. O sistema será gerido, de forma geral, através de um microprocessador Raspberry Pi 3.

O sistema irá acionar o controle de abertura e fechamento de um compartimento para que o usuário insira a garrafa a ser reciclada, através do acionamento de um servo motor controlado através de um microcontrolador ESP8266.

Em seguida, ocorrerá a confirmação do tipo da garrafa e se a mesma está cheia ou vazia através de seu peso, além de uma possível nova confirmação do tipo de material da garrafa através de sensores, com todos os dados contidos no código lido anteriormente na garrafa, comparadas as informações contidas no banco de dados. Estas confirmações serão realizadas através de uma célula de carga e possivelmente um sensor capacitivo de presença. Caso haja alguma não-conformidade na garrafa inserida, o compartimento onde a garrafa foi inserida será aberto novamente, indicando a retirada da garrafa.

Após validada a garrafa inserida pelo usuário, a mesma será direcionada para o tratamento ideal, de acordo com o seu material de composição. Direcionamento este feito através de um trilho com movimentação baseada em um motor de passo. Caso a garrafa seja de plástico, a mesma será movida para o lado em que se possui o subsistema de trituração. Caso seja de vidro, a garrafa será movida para o lado que possui canaletas para armazenamento. A capacidade de armazenamento será monitorada através de software e um sensor de presença (capacitivo ou infravermelho).

Além do subsistema de separação de garrafas, o sistema eletrônico engloba também a parte de interação maquina-usuário. Inicialmente, através de leitura de QR code gerado pelo aplicativo e em seguida. Através de um display para exibir informações relevantes ao usuário, como por exemplo, nome do usuário e status de operação da máquina, acompanhado de confirmações sonoras. Para isso, o sistema se utilizará também do microprocessador Raspberry Pi 3, além de um display LCD 16x2 e um buzzer sonoro.

6.3.3 Testes

Uma série de testes deverão ser realizados para validação dos subsistemas, testes como:

- Testes de adequação de célula de carga em seu uso específico, calibração da célula de carga via software.
- Testes de adequação dos sensores capacitivos para reconhecimento de materiais.
- Testes de segurança relacionados à tensões e correntes totais dos componentes.
- Testes para definir ponto de partida e parada do motor de passo.
- Testes para verificar o funcionamento e definir se será utilizado QR code ou barcode para identificação da garrafa.

6.4 Interação com o usuário

6.4.1 Apresentação e Resumo

O subsistema de software será responsável pelo desenvolvimento de uma interface usuário-máquina em um smartphone capaz de se comunicar efetivamente com a máquina de separação de garrafas, persistir os dados de usuário em tempo real, e garantir conexão através da leitura de um QR Code gerado pelo próprio dispositivo móvel. Para alcançar os objetivos e os requisitos elicitados, existem dois fluxos representados no seguinte diagrama:

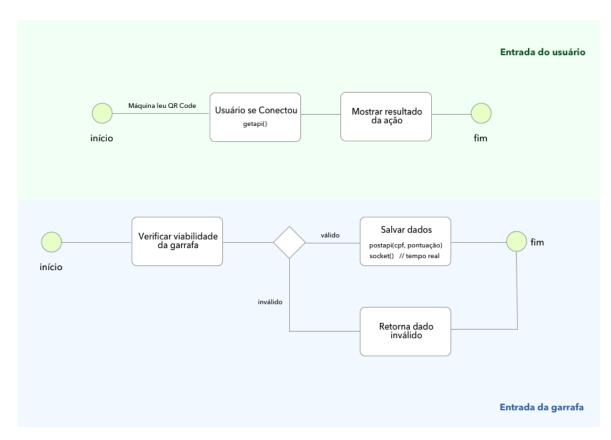


Figura 6 – Diagram do fluxo de interação entre máquina e usuário.

6.4.2 Principais Características

6.4.2.1 Pré-uso

Antes da utilização efetiva da troca de garrafas no aplicativo desenvolvido, o usuário irá precisar se cadastrar no sistema de forma simples, com informações como seu nome e cpf. Com o login criado, e o usuário logado, o sistema será capaz, quando solicitado, de gerar um QR Code onde a máquina de separação de garrafa pode fazer a leitura e começar o fluxo principal do subsistema.

6.4.2.2 Entrada de Usuário

A entrada do usuário representa a conexão entre o dispositivo móvel do usuário, com a máquina de separação de garrafas. Para iniciar todo o fluxo, o usuário clica em um botão de gerar o QR Code, e ao aproximar de um leitor da máquina, os dados do usuário serão transmitidos para a máquina. Sendo assim, a máquina consegue criar a sessão necessária para outros subsistemas agirem. O resultado dessa leitura será mostrada na máquina, seja um erro na conexão, ou o nome do usuário ali representado.

6.4.2.3 Entrada da Garrafa

Com a sessão devidamente inicializada, a garrafa poderá ser inserida na máquina. Sendo assim, ao inserir a garrafa, a leitura de seu código de barras será feita, e o software será capaz de analisar a viabilidade da garrafa. No caso de inserção de uma garrafa viável, o software terá implementação de uma socket, comunicando em tempo real com um banco de dados na nuvem que irá salvar os dados, contabilizar sua pontuação, atualizar a pontuação na tela do aplicativo do usuário, e registrar os dados de forma segura e sem exclusão.

Caso a inserção dê uma garrafa inviável, a mesma comunicação em tempo real irá acontecer, conseguindo transmitir aos outros subsistemas o dado inválido. Vários fluxos de entrada de garrafa poderão feitas.

6.4.2.4 Arquitetura

A arquitetura de software é a estrutura do sistema, a qual é composta de elementos de software, das propriedades externamente visíveis desses elementos, e dos relacionamentos entre eles; é a abstração do sistema (Bass, 2003).

Com o aumento da complexidade das aplicações desenvolvidas torna-se fundamental a separação entre os dados (Model) e o layout (View). Desta forma, alterações feitas no layout não afetam a manipulação de dados, e estes poderão ser reorganizados sem alterar o layout. Como o software que controlará e se comunicará com a máquina de separação de garrafas será desenvolvida em cima de um aplicativo mobile, iremos utilizar a framework Quasar CLI, construída em cima do Vue, outra framework em Javascript, para desenvolver todo o aplicativo. Sua arquitetura é baseada no MVVM (Model-View-ViewModel), representada na imagem abaixo.

A camada Model (Modelo) não conhece a View (Camada de apresentação) e viceversa, na verdade a View conhece a ViewModel e se comunica com ela através do mecanismo de binding. E são os avançados mecanismos de binding, eventos roteados e comandos roteados, que fazem do MVVM um pattern poderoso para construção da aplicação necessária.

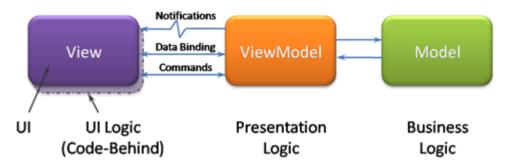


Figura 7 – Modelo arquitetural MVVM.

Já o socket formalmente falando é forma de permitir que dois processos se comuniquem (Inter-process communication). Esses processos podem ou não estar na mesma máquina. A imagem abaixo ilustra a troca de informações em tempo real da API do socket.

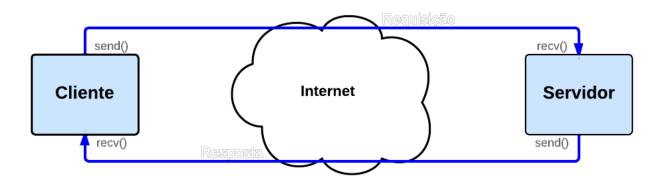


Figura 8 – Diagrama de funcionamento de um WebSocket.

6.4.3 Prototipação e Testes

Antes do começo da primeira sprint de desenvolvimento, uma fase de prototipação do aplicativo será feito em cima de princípios de design thinking e Lean Startup para obtenção das funcionalidades em forma visual.

Já durante o desenvolvimento, serão desenvolvidos testes unitários para agregar e medir qualidade no código gerado. A API desenvolvida, a persistência dos dados, e a comunicação em tempo real serão testados e relatados Quanto ao aplicativo que cuidará da interface usuário-máquina, testes e2e serão feitos no que tange ao QR Code, login e cadastro de usuário, e tudo que entra no fluxo do front-end.

Como será utilizado um processo ágil de desenvolvimento de software, as sprints terão obrigatoriedade de constituir testes, e de acordo com sua cobertura e resultados obtidos, decisões ao longo do projeto devem ser tomados. Os testes serão feitos de acordo com cronograma disposto.

6.4.4 Observações importantes

Tabela 4 – Tabela de observações importantes

| Descrição | Motivo | | |
|--|---|--|--|
| Versionamento será na plataforma | | | |
| GitHub, e será disponibilizado para todos os | Acessibilidade e projeto público | | |
| membros da equipe | | | |
| O backlog de todo o projeto será feito logo | Alinhamento dos requisitos e riscos do | | |
| após a aprovação da prototipação | projeto junto aos objetivos do subsistema | | |
| As sprint serão semanais | Imersão, produtividade | | |
| A parte de comunicação entre os módulos de | | | |
| comunicação será desenvolvida pela equipe | Tecnologias convergentes | | |
| de eletrônica conjunto a equipe de software | | | |

Referências



APÊNDICE A – Termo de Abertura do Projeto

A.0.1 Objetivos deste documento

Mesmo já havendo um consenso de ideia geral sobre o projeto, o TAP vem para autorizar formalmente o seu desenvolvimento, seja para as fases seguintes de planejamento, seja para construção efetiva da proposta. Ele também auxilia na definição de entregas por meio da EAP, no levantamento de requisitos, premissas e restrições, além de dar o grande suporte para o resto do planejamento, custo, riscos, tempo, escopo etc.

Elaborado este documento, o gerente de projetos tem a autorização, o poder e a base para o gerenciar corretamente todos os recursos disponíveis e otimizar seu planejamento durante o desenvolvimento do produto. Não deve ser esquecido que este documento deve ser descrito de forma que forneça suporte suficiente na aceitação ou não do projeto.

A.0.2 Descrição do Projeto

O projeto é uma máquina automática que auxilia no processo de reciclagem de garrafas. A ideia central é a de que o usuário insira garrafas de vidro ou plástico e seja bonificado por essa ação, onde tal, possa ser desconto em supermecados e estes dados serão mantidos por um aplicativo com contas individuais. A máquina deverá realizar a separação e validação (material, tamanho e peso) automática dos objetos inseridos, guardando a garrfas de vidro sem quebrá-las, triturando as de plástico e rejeitando qualquer outro tipo de inserção.

A.0.3 Justificativa do Projeto

A poluição global é um tema que visivelmente está sempre em discussão na mídia e nos governos por seu grande potência destrutivo. Dois dos grandes tipos de poluição que podem ser comentadas neste projeto são as de solo e do mar, sendo o motivo desta escolha comentado mais a frente, e é evidente que se sabe que o causador dessa agressão a esses dois tipos é o grande volume de material industrial criado pelo ser humano. Buscando minimizar esse problema, são realizadas diversas ações de reciclagem e conscientização ao redor do globo, sendo assim, este projeto vem com o intuito de criar um produto que motive estes dois fatores.

Para o desenvolvimento de um protótipo foram escolhidos dois tipos de materiais a serem coletados a partir das informações a seguir. O primeiro foi o plástico, pois segundo o site Ecycle, pesquisadores da The University of Western Australia e da CSIRO Wealth

from Oceans Flagship realizaram um estudo no mar australiano e concluíram que a cada quilômetro quadrado de água de sua superfície está contaminado por cerca de quatro mil pequenos fragmentos de plástico. Segundo o site da Globo, até 2015 tinham sido produzidos cerca de 6,3 bilhões de toneladas de resíduos plásticos e 79% deste montante se encontra em aterros ou na natureza. Segundo o site Meio Ambiente Cultura Mix, sacolas plásticas e garrafas PETs são os maiores vilões da natureza pelo tempo de decomposição e pelo consumo destes materiais por animais. E o segundo foi o vidro pelo alto consumo de produtos mantidas em recipientes feitos deste material, o vidro pode causar queimadas na natureza por potencializar os raios solares e animais podem morrer ao ingerir pedaços cortantes. Portanto, serão dois materiais que causarão um grande impacto de projeto e eles estão diretamente ligados às poluições marítimas e de solo.

Outro fator que justifica a proposta deste projeto, são os impactos positivos para os usuários, que poderão receber créditos pela sua ação, empresas de reciclagem, que terão economia de armazenamento e manuseio, o governo, que terá seu nome em um projeto de apoio ambiental, os mercados, que poderão atrair mais clientes com promoções por conta da máquina e empresas geradoras dos resíduos já que pela lei nacional, elas são responsáveis pelo seus resíduos sólidos.

A.0.4 Objetivos do Projeto

O máquina tem como objetivos principais o incetivo a reciclagem por meio de um sistema de bonificações, o auxílio a coleta de material para as empresas de reciclagem e auxílio às empresas geradoras de resíduos sólidos já que elas são responsáveis pelo o que produz.

A.0.5 Critérios de sucesso do projeto

Tomando como referência o contexto de implantação do produto, os critérios de sucesso do projeto envolvem a dedicação máxima e estudo contínuo da equipe em seus subsistemas já que em sua maioria não se há investimento e nem experiência de trabalho. Rigorosa adesão ao planejamento e gerenciamento do projeto. Alcance dos requisitos levantados e integração completa.

A.0.6 Estrutura Analítica do Projeto

A EAP deste projeto está divida com base nas entregas definidas pelos orientadores. Como em todo projeto que se preze, o desenvolvimento do produto se sustenta na definição de um problema, elaboração de uma solução, construção do produto da solução e implantação e teste deste produto, logo abaixo estão descritos cada tópico da estrutura analítica voltados às necessidades de acompanhamento e gerência dos subsistemas deste projeto.

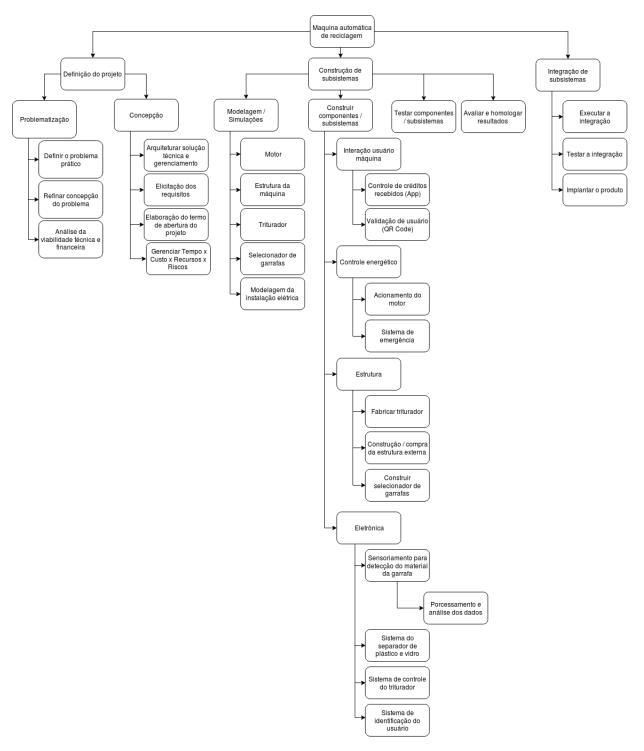


Figura 9 – Estrutua Analítica do Projeto.

- Definição do projeto Todo novo desenvolvimento de produto se inicia com a definição completa e planejada de um escopo geral e validado. Para começar, de forma geral, não seria viável a elaboração de um produto que não se resolve nenhum problema, sendo assim, é interessante a fase de definição ser divida na Problematização e Concepção baseada no ideia levantada.
 - Problematização Essa fase envolve a aplicação de brainstormings para que

o grupo possa avaliar o que há de problemas baseados na ideia central de projeto, para que assim, sejam anotados de forma planejada alguma de suas soluções que estejam ao alcance às áreas de conhecimento dos cursos da FGA. Em seguida, o problema deve ser refinado, de forma, que forneça base para a concepção completa e compreensível do escopo geral do produto que no caso é a solução proposta e para a análise da viabilidade técnica e financeira.

- Concepção Tendo sido levantada a ideia geral do projeto, aqui devem ser feitas os detalhamentos da arquitetura básica da solução, dos objetivos, regras de negócio e planejamento.
- Construção de Subsistemas Após concretizado a definição do projeto, é o momento de iniciar o processo de desenvolvimento da máquina. Procurando facilitar a visão geral e organização, este processo foi divido em 4 atividades chaves:
 - Modelagem / Simulações Uso do CAD, realização de cálculos diversos, uso de ferramentas de modelagem e geração de modelos de protótipos.
 - Construir componentes / Subsistemas O sistema total do projeto foi dividido em 4 subsistemas com base nas áreas das engenharias com o intuito de otimizar a produtividade desacoplando as áreas. Nesta fase que acontece a construção real da máquina.
 - Testar componentes / Subsistemas Fase de aplicação de plano de testes do componentes dentro dos subsistemas.
 - Avaliar e homologar resultados Finalizado os testes, este é o momento de avaliar os resultados para levantamento do que deve ser otimizado afim de adaptar os componentes à atividade de integração.
- Integração de Subsistemas Esta em tese é a atividade mais complexa e que se tem um histórico alto de falhas, sendo assim, é necessário uma ótima preparação antecipada.

A.0.7 Requisitos

A.0.7.1 Requisitos de Alto Nível

O sistema proposta será um máquina com sua estrutura do tamanho de uma geladeira pequena no formato retangular, a estrutura interna será dividida em acordo com os subsistemas do produto total. Haverão dois compartimentos removíveis, um para o armazenamento de plástico triturado e outro para armazenar vidro, sendo os materiais aceitos pela máquina apenas como garrafas. Contando que o plástico será guardado em pedaços triturados, deverá haver um triturador que será ligado a partir de um motor em conjunto com um redutor. Já o vidro deverá ser armazenado intacto pilhando as garrafas.

Para armazenar algo, deve-se ter a devida validação daquilo que for aceito como armazenável ou não, e também deve-se ter uma estrutura de separação de materiais que os conduzam por estruturas diferentes, para que assim, atenda os cuidados requeridos que inferem aos requisitos necessários a cada material. Sendo assim, logo na frente da máquina, terá a validação do objeto inserido por meio de um QR Code que virá contido no rótulo, logo no bocal de inserção haverá uma outra validação mais completa em que passada dela, a garrafa será direcionada ao ponto final de armazenamento.

A máquina deverá ter um sistema de recompensa ao usuário por cada garrafa depositada, onde essa atividade será administrada por meio de um aplicativo. Haverá um banco de dados com as características de cada rótulo identificado para validação de entrada e de pontuação. Por fim terá um sistema de segurança de parada do motor.

A.0.7.2 Principais requisitos das principais entregas/produtos

- Armazenamento de garrafas de plástico e vidro
- Armazenamento separado dos tipos de material
- Triturar as garrafas de plástico
- Armazenar em intacta as garrafas de vidro
- Bonificar os usuários por cada garrafa
- Manter dados do usuário em um aplicativo

A.0.8 Marcos

Tabela 5 – Marcos

| Fase | Marcos | Previsão |
|---------------------|--|------------|
| Iniciação | Projeto Aprovado | 28/03/2018 |
| Planejamento | Plano de Gerenciamento de Projetos Aprovado | 28/03/2018 |
| | Linhas de Base de Custos, Prazo e Escopos Salvas | 28/03/2018 |
| Execução, Monitora- | Desenvolvimento dos subsistemas | 16/05/2018 |
| mento e Controle | | |
| Encerramento | Integração | 26/05/2018 |
| | Testes | 06/06/2018 |
| | Projeto Entregue | 22/06/2018 |

A.0.9 Partes interessadas do projeto

É preferível pela equipe de trabalho que as partes interessadas sejam divididas em dois grupos, o primeiro são os reais interessados dentro do contexto e escopo atual que é a

matéria do curso, e o segundo são os possíveis interessados em uma possível implantação comercial deste produto.

A.0.9.1 Partes interessadas em cenário acadêmico

Tabela 6 – Cenário acadêmico

| Nome | Função | Interesse | |
|---------------------------|----------------------------|-----------------------------|--|
| Professores da Matéria | Orientar e avaliar os alu- | Orientar e avaliar os alu- | |
| Projeto Integrador II do | nos no desenvolvimento do | nos no desenvolvimento do | |
| Campus de Engenharias | projeto | projetoSaber se os alunos | |
| da UnB | | da matéria estão hábeis a | |
| | | serem egressos da universi- | |
| | | dade | |
| Alunos da Matéria Projeto | Desenvolver o projeto | Receber feedback da quali- | |
| Integrador II do Campus | | dade do projeto e da qua- | |
| de Engenharias da UnB | | lidade de trabalho. | |

A.0.9.2 Partes interessadas em cenário de mercado

Tabela 7 – Cenário de mercado

| Nome | Função | Interesse | |
|---------------------------|------------------------------|---------------------------|--|
| Clientes de supermercado | Utilizar a máquina | Ser bonificado pelo uso | |
| Empresas de reciclagem | Buscar e reciclar o material | Economizar em manuseio e | |
| | armazenado pela máquina | transporte do material | |
| Empresas geradoras de Re- | Gerar os resíduos sólidos | Economia na gerência de | |
| síduos Sólidos | | seus resíduos | |
| Governo | Aplicar e apoiar serviços | Ter um projeto deste cu- | |
| | deste cunho | nho vinculado ao seu nome | |

A.0.9.3 Restrições

O projeto está restrito a ser um protótipo por conta do tempo de projeto (um semestre letivo), inexperiência da equipe (primeiro experiência de projeto em conjunto com o intuito de integração de várias áreas de engenharia) e falta de orçamento (máximo de R\$ 3.900,00).

A.0.9.4 Premissas

- Os testes de uso serão realizados apenas com os integrantes do time de desenvolvimento
- O tempo de trituração poderá ser avaliado apenas durante o desenvolvimento

- A prova de integração entre o aplicativo e a máquina será via display simples
- A disponibilidade de horário comum da equipe é apenas no horário de aula
- Não haverá recursos vindos de fora da equipe

A.0.9.5 Riscos

Os principais riscos levantados inicialmente são:

- Inexperiência dos membros da equipe com ferramentas e tecnologias a serem utilizadas
- Peças que demoram a ser obtidas estarem com defeito
- Aceito não gratuito a equipamentos de alto curto realmente necessários
- Falta de espaço para construção da estrutura
- Falha na integração

A.0.9.6 Orçamento do Projeto

Tabela 8 – Orçamento

| Ambiente do Usuário | R\$ 00,00 | | | |
|--|-------------|--|--|--|
| Sistema de Controle de Energia e Segurança | R\$ 1370,00 | | | |
| Estrutura | R\$ - | | | |
| Sistema Eletrônico | R\$ 520,00 | | | |
| R\$ 1.890,00 | | | | |

APÊNDICE B – Plano de Gerenciamento de Riscos

B.0.1 Introdução

O propósito deste documento é identificar e mapear os riscos em busca de controlálos e assim, minimizar fortemente os percentuais de falhas e possíveis fracassos em relação a gestão e desenvolvimento.

B.0.2 Metodologia

A metodologia para o gerenciamento dos riscos será baseada no modelo espiral definido por Boehm em 2004, onde a cada ciclo da espiral, é feito uma análise de riscos para validação. Neste projeto, será feito uma adaptação do modelo, as análises serão realizadas ao final de cada sprint.

As ferramentas que serão utilizadas para a gerência dos riscos seguem uma ordem de apoio bem sincronizada, a primeira é o What if, que "é uma técnica qualitativa de cunho geral, de simples aplicação e muito útil como primeira abordagem na identificação e detecção de riscos, em qualquer fase do projeto ou processo." [2], esta técnica será usada ao início de cada sprint e quando a equipe ver a necessidade e seus resultados serão guardados no registro de riscos. Método de utilização: Construir a seguinte tabela em grupo pensando nas atividades mais influenciadoras para sequência do projeto:

Tabela 9 – WhatIf

| Atividade | O que aconteceria se ? | Causas | Consequências | Observações |
|-----------|------------------------|--------|---------------|-------------|
| | | | | |

A segunda é o Checklist, onde "trata-se de uma ferramenta de contribuição, uma vez que precisa que os riscos já tenham sido identificados anteriormente em outros processos. Serve para verificar a aplicação das medidas recomendadas em processos de análise de risco anteriores."[4], ou seja, é uma ótima técnica para complementar o levantamento e monitoramento de aplicações de medidas contra os riscos. Método de uso do checklist:

Após identificado os riscos, usando o What If e o registro dos riscos, deve-se elaborar uma lista com checklists verificando se as respostas ao riscos encontrados surtiram efeito. Então as ações de sucesso ficam guardadas. Exemplo:

Tabela 10 – Checklist

| Risco | Solução | Resposta | Observações |
|-------|---------|----------|-------------|
| | | | |

B.0.3 Processo de Gerência de Riscos

É definido, ainda no PMBOK, como será realizada a gerência, ou seja, a sequência de atividades que possibilitará o monitoramento dos riscos. Abaixo se encontra um diagrama que demonstra o processo que envolve este plano e logo em seguida é explicado cada etapa e sua associação com as ferramentas e fontes de dados escolhidos. O planejamento da gerência não é listado, pois já está fazendo parte da elaboração deste documento.

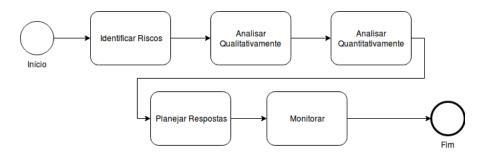


Figura 10 – Processo de Gerência de Riscos

• Planejar o Gerenciamento dos Riscos

- Objetivo Nesta fase é definido como as atividades de gerenciamento dos riscos serão dirigidas ao longo do projeto [1].
- Ferramentas e técnicas Reuniões e opinião especializada.

• Identificar Riscos

- Objetivo Processo de determinação dos riscos que podem afetar o projeto e de documentação das suas características [1].
- Ferramentas e técnicas What If e análise de premissas.

• Analisar Qualitativamente

- Objetivo O processo de priorização de riscos para análise ou ação posterior através da avaliação e combinação de sua probabilidade de ocorrência e impacto
 [1].
- Ferramentas e técnicas Checklist, Avaliação de probabilidade e impacto dos riscos, matriz de probabilidade e impacto.

• Analisar Quantitativamente

- Objetivo O processo de analisar numericamente o efeito dos riscos identificados nos objetivos gerais do projeto.
- Ferramentas e técnicas Apresentação de dados e opinião especializada.

• Planejar Respostas

- Objetivo O processo de desenvolvimento de opções e ações para reduzir as ameaças aos objetivos do projeto.
- Ferramentas e técnicas Estratégias para riscos negativos ou ameaças e estratégias de respostas de contingência.

• Monitorar

- Objetivo O processo de implementar planos de respostas aos riscos, acompanhar os riscos identificados, monitorar riscos residuais, identificar novos riscos e avaliar a eficácia do processo de gerenciamento dos riscos durante todo o projeto.
- Ferramentas e técnicas Reavaliação de riscos, revisão técnica em pares e reuniões.

B.0.4 Papéis e Responsabilidades

Os papéis e responsabilidades do projeto foram determinadas de forma que todos os líderes participem em conjunto nas áreas de identificação, no planejamento de respostas e no monitoramento colocando em prática as ferramentas escolhidas.

B.0.5 Prazos associados

Como foi definido no tópico de metodologia, ao iniciar cada sprint será realizada a análise e o planejamento das respostas. O monitoramento será feito ao longo de todo o processo. Mais precisamente, ao início de cada sprint, começará a gerência daquele ciclo de trabalho, acontecerão as análises, planejamentos e reavaliação para mudanças, pedido formal (volátil) e atualização de documentos (volátil).

B.0.6 Categoria de Riscos

No contexto deste projeto, para ter uma visão compacta e de fácil gerenciamento, os riscos foram divididos apenas em internos e externos. Dividir os riscos em categorias facilita a ter uma visão mais ampla dos pontos "fracos" do projeto e que devem possuir uma maior atenção dos gestores.

B.0.6.1 Interno

Fatores internos são atribuições que podem afetar o projeto de dentro do contexto da equipe. São inerentes ao projeto, controlado pelo líder, que utiliza ações e atividades diretas para mitiga-los.[6]

B.0.6.2 Externo

Fatores externos são atribuições que podem afetar o projeto de fora do contexto da equipe. Podem ser influenciados pelo líder, mas não é possível controlá-los [6]. Sendo assim, são colocadas formas de preveção contra esses tipos de riscos.

B.0.7 Análise dos Riscos

Em um Projeto de Engenharia, os riscos podem causar grande impacto caso não sejam bem mapeados e, visto isso, qualquer tipo de risco deve ser identificado e analisado cautelosamente. Devido essa necessidade, foi definido quatro atributos para analisar os riscos (Probabilidade, Impacto, Peso e Prioridade).

Relacionado às possibilidades e chances de acontecimento de determinado risco, foram classificados 5 níveis: Raro, Improvável, Moderado, Provável e Quase Certo.

Em relação à impacto e quantificando o efeito potencial sobre o risco no projeto, comumente relacionados a escopo, custo, qualidade e tempo foram definidos outros 5 níveis distintos: Insignificante, Baixo, Moderado, Alto e Catastrófico.

Logo após todas as definições, é realizada as de prioridades, onde foram classificados três níveis distintos: Prevenir, Controlar e Mitigar.

B.0.8 Definições de Probabilidades e Impactos de Riscos

Foram definidos faixas de valores e definições. Logo abaixo, foram construídas tabelas para fornecer base ao registro dos riscos.

A equipe deve se reunir para, com base nas experiências, no material de referência e nas ferramentas propostas, definir qual a probabilidade de determinado risco acontecer e seu impacto no projeto. As escalas de probabilidade são definidas em Raro, Improvável, Moderado, Provável e Quase Certo, e as escalas de impacto são definidas em Insignificante, Baixo, Moderado, Alto e Catastrófico.

A equipe definiu, usando como base no guia PmBok, que os principais objetivos do projeto são Custo, Tempo, Escopo e Qualidade. Com isso, foi construída uma tabela, com base nas escalas de impacto dos riscos, em que é inserido descrições de condições e tolerâncias dentro de cada objetivo de projeto para que assim, se tenha noção do que pode ocorrer caso o risco não seja controlado.

Tabela 11 – Pesos para faixas de Probabilidades

| Probabilidade (P) | Peso |
|------------------------|------|
| Raro(<10%) | 0.2 |
| Improvável (10% - 25%) | 0.4 |
| Moderado (25% - 50%) | 0.6 |
| Provável (50% - 75%) | 0.8 |
| Quase Certo (>75%) | 1.0 |

Tabela 12 – Pesos para faixas de Impacto

| Impacto (I) | Descrição | Peso |
|----------------|--|------|
| Insignificante | Quase que imperceptível | 0.05 |
| Baixo | Pouca influência no desenvolvimento do projeto | 0.10 |
| Moderado | Notável ao projeto, mas sem grandes consequên- | 0.20 |
| | cias | |
| Alto | Dificulta o desenvolvimento do projeto | 0.40 |
| Catastrófico | Impossibilita o prosseguimento do projeto | 0.80 |

Tabela 13 – Condições e Tolerâncias para as Escalas de Impacto de um Risco

| Impacto / | Custo | Tempo | Escopo | Qualidade | |
|----------------|-------------------------------------|---|--|--|--|
| Objetivo | | | | | |
| Insignificante | Aumento insignificante | Aumento dentro do esperado | Diminuição insignificante | Degradação insignificante | |
| Baixo | Aumento dentro do esperado | Aumento nego- ciável | Áreas secundá- rias afetadas | Somente aplica- ções muito exi- gentes são afe- tadas | |
| Moderado | Aumento nego- ciável | Trabalho lento | Áreas principais afetadas | Redução requer aprovação,do orientador | |
| Alto | Recurso com fa- lhas ou defeitos | Produto final incompleto | Redução do escopo,inaceitável para os orientadores | Redução de qualidade ina- ceitável para os orientadores | |
| Catastrófico | Recursos inúteis | Produto final é efetivamente inútil | Produto final é efetivamente inútil | Produto final é efetivamente inútil | |

B.0.9 Matriz de Probabilidade e Impacto

A tabela abaixo, definida como matriz, e baseada nas tabelas 8 e 9, possibilita a definição de um valor de peso para o risco.

| Impacto / | Insignificante | Baixo | Moderado | Alto | Catastrófico |
|-------------|----------------|-------|----------|------|--------------|
| Objetivo | | | | | |
| Raro | 0.01 | 0.02 | 0.04 | 0.08 | 0.16 |
| Improvável | 0.02 | 0.04 | 0.08 | 0.16 | 0.32 |
| Moderado | 0.03 | 0.06 | 0.12 | 0.24 | 0.48 |
| Provável | 0.04 | 0.08 | 0.16 | 0.32 | 0.64 |
| Quase Certo | 0.05 | 0.10 | 0.20 | 0.40 | 0.80 |

Tabela 14 – Pesos dos Riscos (PxI)

Com base na matriz elaborada, é possível definir o cenário do projeto para cada peso (PxI).

| Impacto / | Insignificante | Baixo | Moderado | Alto | Catastrófico |
|-------------|----------------|-------------|-------------|---------|--------------|
| Objetivo | | | | | |
| Raro | Equilibrado | Equilibrado | Equilibrado | Alerta | Alerta |
| Improvável | Equilibrado | Equilibrado | Alerta | Alerta | Crítico |
| Moderado | Equilibrado | Alerta | Alerta | Crítico | Crítico |
| Provável | Equilibrado | Alerta | Alerta | Crítico | Crítico |
| Quase Certo | Alerta | Alerta | Crítico | Crítico | Crítico |

Tabela 15 – Faixas de cenários

Resposta:

- Equilibrado -> Prevenir
- Alerta -> Controlar
- Crítico -> Mitigar

Caso se tenha que escolher entre dois riscos que tenha o mesmo cenário e a mesma resposta, a prioridade é do com o maior valor de peso, e se esse valor também for igual, os riscos analisados devem ser avaliados ao mesmo tempo.

B.0.10 Controle e Rastreabilidade

Utilizando este documento como base, é possível elaborar o Registro dos Riscos (RR) para se ter noção de todos os riscos que podem afetar o projeto de forma negativa ou positiva. Os riscos sendo mapeados no RR, é possível ter a noção da prioridade e forma de controle de cada um criando assim, a rastreabilidade de todos. Para garantir a qualidade das atividades de controle sobre os riscos, serão feitas inspeções informais ao

início de cada sprint elaborando assim, um relatório de controle com situação de combate, prioridade e pedidos de mudanças sobre os riscos monitorados.

APÊNDICE C – Registro dos Riscos

C.0.1 WhatIf

Tabela 16 – WhatIf

| Atividade | O que aconteceria se ? | Causas | Consequências | Observações |
|-----------------|------------------------|------------------------------|-------------------|------------------------------|
| Construção da | Quebrasse uma | Descuido | Deve-se comprar | Quem quebrou |
| estrutura | ferramenta | | outra | paga |
| Construção do | Não for possível | Falta de conhe- | Requisito de bo- | Estudo fre- |
| app | integrar com a | cimento | nificação incom- | quente |
| | máquina | | pleto | |
| Compra de ma- | Viesse errado | Descuido de | Atraso no desen- | Fez a decisão de |
| terial | ou com defeito | quem comprou, | volvimento e au- | compra errada |
| | | erro de fábrica | mento nos custos | sozinho, paga |
| | | ou descuido | | sozinho. Veio |
| | | da empresa de | | com defeito, o |
| Integração do | Algum sub- | transporte Irresponsabilidad | eDiminuição na | grupo paga Se estiver de- |
| projeto do | sistema não | dos responsá- | nota de todo o | pendendo de |
| projeto | estiver pronto | veis ou falta de | grupo | um subsistema, |
| | promo | conhecimento | 81 410 | tente ajudar |
| | | | | os responsáveis |
| | | | | ao,máximoSe o |
| | | | | responsável não |
| | | | | estiver traba- |
| | | | | lhando, avise |
| | | | | a equipe para |
| | | | | que,todos,avisem |
| | | | | os professores |
| Desenvolvimento | | Motivos pesso- | Trabalho sem alo- | Todos de- |
| do projeto | saisse | ais | cação | vem infomar |
| | | | | certas ações |
| | | | | com bastante antecedência |
| Desenvolvimento | Não tiver o ma- | Outro grupo to | Aumento no | Procurar se |
| do projeto | terial no galpão | mou posse ou | custo | há a dispo- |
| do projeto | Correct Ho Sarpao | não tem | | nibilidade do |
| | | | | material ou da |
| | | | | ferramenta de |
| | | | | forma gratuita |
| | | | | em algum lugar |
| | | | | de Brasília |

C.0.2 Tabela de Registros

Tabela 17 – Registros dos Riscos

| ID | Descrição | Causa | Impacto descrito |
|------|--------------------------------|------------------------------|---------------------------------|
| R01 | Queima de equipa- | Descuido de quem es- | Aumento no custo e |
| | mento por descarga | tiver ligando o equipa- | tempo do projeto |
| | elétrica | mento | |
| R02 | Atraso na entrega de | Fornecedor não tem | Parte do projeto não |
| | material | ou falha no processo | pode ser feito |
| - | | de entrega | |
| R03 | Erro de dimensiona- | Descuido do responsá- | Retrabalho |
| | mento dos subsiste- mas | vel pela atividade | |
| R04 | Falha de integração | Falta de conhecimento | Requisito de bonifica- |
| | entre o app e a má- | dos envolvidos | ção não finalizado |
| | quina | | |
| R05 | Falha de integração | Falta de tempo ou co- | Não haverá um pro- |
| | dos subsistemas da | nhecimento dos envol- | duto para apresentar |
| Dog | máquina | vidos | 7 |
| R06 | Material com defeito | Defeito de fábrica ou | Parte do projeto não |
| D.07 | T | descuido | pode ser feito |
| R07 | Integrante se ausenta | Causa pessoal | Maior volume de tra- |
| | da disciplina | | balho para os outros membros |
| R08 | Não entrega de ativi- | Planejamento falho | Atraso no andamento |
| 1000 | dades no prazo | | do projeto |
| R09 | Escopo muito grande | Pedido ou inexperiên- | Estouro de custo e não |
| 1000 | para o prazo ou orça- | cia dos integrantes | entrega completa do |
| | mento | | projeto |
| R10 | Inadimplência de al- | Falta de dinheiro | Maior gastos a outros |
| | gum integrante | | membros |
| R11 | Escolha inadequada | Descuido do responsá- | Atraso e aumento no |
| | de componentes | vel pela atividade | custo |
| | /equipamentos | | |
| R12 | Mal dimensionamento | Descuido do responsá- | Retrabalho |
| | do consumo elétrico | vel pela atividade | |
| R13 | Extravio ou danifica- | Descuido do responsá- | Aumento no custo e |
| | ção de materiais no | vel pela atividade | tempo do projeto |
| D14 | galpão | Onderson with | Λ |
| R14 | Indisponibilidade | Outro grupo já tomou | Aumento no custo |
| | de equipamentos no | posse ou esta estra- | |
| R15 | galpão Falta de internet no | gado Falha da internet do | Ter celulares prepara- |
| 1719 | dia da apresentação | | dos para rotear |
| | uia da apresemação | campus | dos para rotear |

C.0.3 Análise e Respostas aos Riscos

Tabela 18 – Análise dos Riscos

| ID | Probabilidade | Impacto em nível | PxI | Prioridade | Ação |
|-----|---|---------------------|------|------------|--|
| R01 | Queima de equipamento por descarga elétrica | Baixo | 0.06 | Alerta | Controlar - Manter a atenção ao ligar todos os equipamentos |
| R02 | Atraso na entrega de material | Alto | 0.32 | Crítico | Mitigar - Procurar todos os componentes dentro de brasília e os que não houverem, pedir bem antes e deixar mais um fornecedor a pronta entrega |
| R03 | Erro de dimensionamento dos subsistemas | Alto | 0.32 | Crítico | Mitigar - Procura de professores e apresenta- ção prévia dos dimen- sionamentos realizados a todo o time de estrutura |
| R04 | Falha de inte- gração entre o app e a má- quina | Alto | 0.24 | Crítico | Mitigar - Plano de estudo prévio e boa relação entre os integrantes de software e eletrônica |
| R05 | Falha de inte- gração dos sub- sistemas da má- quina | Catastrófico | 0.80 | Crítico | Mitigar - Manter trabalho de subsistemas atualizados entre si e iniciar a integração logo que puder |
| R06 | Material com defeito | Baixo | 0.06 | Alerta | Controlar - Evitar comprar material de fora de brasília para ter a possibili- dade de teste na hora da compra e deixar mais um fornecedor a |

C.0.4 Checklist

Tabela 19 – Checklist

| Risco | Situação | Resposta | Resultado |
|-------|---------------|---|-------------------|
| R03 | Identificando | Mitigar - Procura de professores e apresen- tação prévia dos di- mensionamentos reali- zados a todo o time de estrutura | Em anda- mento |
| R04 | Identificando | Mitigar - Plano de es- tudo prévio e boa rela- ção entre os integran- tes de software e ele- trônica | Em anda- mento |
| R05 | Identificando | Mitigar - Manter tra- balho de subsistemas atualizados entre si com reuniões presenci- ais semanais e iniciar a integração logo que puder | Prevenindo |
| R06 | Identificando | Controlar - Evitar comprar material de fora de brasília para ter a possibilidade de teste na hora da compra e deixar mais um fornecedor a pronta entrega | Controlando |
| R14 | Identificando | Mitigar - Procurar locais que possam ter o equipamento para, aluguel ou uso gratuito | Em andamento |
| R15 | Identificando | Controlar - Membros rotearem no celular | Controlando |



ANEXO A - Primeiro Anexo

Texto do primeiro anexo.

ANEXO B - Segundo Anexo

Texto do segundo anexo.