Allgemeine Herleitung: B-Feld eines kurzen Drahtes (Biot-Savart)

```
\vec{B}(\vec{r1}) = \frac{\mu_0}{4\pi} I \int \frac{\vec{ds} \times \vec{r12}}{r12^3}
```

```
k = \mu_0 \; I \; / \; 4 \; \pi wobei \overline{r12} = \vec{r} - \overline{r2}; \overline{r2} \; \dots \; \text{Vektor der den Leiter abrastert für die Integration} \vec{r} \; \text{Punkt in dem dem das Magnetfeld berechnet werden soll} \overline{ds} \; \text{Linienelement entlang des Leiters} \overline{w1} \; , \; \overline{w2} \; \text{Anfangs- und Endpunkt des Leiters}
```

Koordinatentransformation von K nach

C UND Berechnung des Magnetfeldes Bc in C

Leiter der Länge L wird in den Nullpunkt des Koordinatensystems C gelegt vom C – Nullpunkt in die zc – Richtung zeigend

```
C wird so gelegt, dass dort der Vektor r,
wo das Magnetfeld berechnet werden soll,
nur eine xc und zc - Komponente hat: rc = [xc, 0, zc]
(xc und zc werden über Vektorbeziehungen berechnet,
dabei ergeben sich die Einheitsvektoren
  des Systems C: exc, eyc, ezc)
Vorteil: Das Magnetfeld Bc im Punkt rc hat nur eine yc - Komponente!
Bc = [0, Byc, 0]

Byc wird aus den Werten xc und zc berechnet (yc = 0)

Rücktransformation:
  B = [Bx, By, Bz] aus Bc = [0, Byc, 0] berechnen über die Beziehung
B = Byc * eyc
```

Reihenfolge

- 1 Berechnung ezc
- 2 Berechnung zc
- 3 Berechnung ezc
- 4 Berechnung xc
- 5 Berechnung exc
- 6 Berechung eyc = ezc \times exc
- 7 Berechnung Byc
- 8 Berechnung B = [Bx, By, Bz] = Byc * eyc;

Eingangs - Parameter

```
w1 : Vektor Anfang des Drahtstücks
w2 : Vektor Ende des Drahtstücks
r : Vektor Berechnung des Magnetfeldes B = [Bx, By, Bz]
```

Hilfsberechnung

ww : Differenzvektor, entlang dessen integriert werden muss L : Länge des Drahtstücks

```
w1 = {w1x, w1y, w1z};

w2 = {w2x, w2y, w2z};

r = {rx, ry, rz}

ww = w2 - w1

L = \sqrt{ww.ww}

{rx, ry, rz}

\{-w1x + w2x, -w1y + w2y, -w1z + w2z\}

\sqrt{(-w1x + w2x)^2 + (-w1y + w2y)^2 + (-w1z + w2z)^2}
```

Richtungsvektordes Drahtes: eww

entspricht auch dem zc - Einheitsvektor: ezc

$$\begin{split} &\mathbf{L} = \textbf{.} \,; \\ &\mathbf{eww} = \mathbf{ww} \, / \, \mathbf{L} \,; \\ &\mathbf{ezc} = \mathbf{eww} \\ & \left\{ \begin{array}{c} -\mathbf{w1x} + \mathbf{w2x} \\ \mathbf{L} \end{array} \right. \,, \, \, \frac{-\mathbf{w1y} + \mathbf{w2y}}{\mathbf{L}} \,, \, \, \frac{-\mathbf{w1z} + \mathbf{w2z}}{\mathbf{L}} \, \right\} \end{split}$$

Berechnung der Koordinaten zc un xc des r
Vektors im Koordinatensystem C, rc = [xc, 0, zc]

zc: z - Wert in C

Berechnung erfolgt mit Skalarprodukt:

cos (eww, (r - w1)) = zc / | r - w1 | (Aufzeichnen zum Verständnis)

vxc: xc - Vektor in C
xc: Betrag von vxc; (Aufzeichnen zum Verständnis)

```
zc = .;
vxc = r - (zc * eww + w1);
xc = \sqrt{\text{vxc.vxc}}

\sqrt{\left(\left(\text{rx} - \text{w1x} - \frac{(-\text{w1x} + \text{w2x}) \text{ zc}}{\text{L}}\right)^2 + \left(\text{ry} - \text{w1y} - \frac{(-\text{w1y} + \text{w2y}) \text{ zc}}{\text{L}}\right)^2 + \left(\text{rz} - \text{w1z} - \frac{(-\text{w1z} + \text{w2z}) \text{ zc}}{\text{L}}\right)^2}\right)}
```

xc - Einheitsvektor berechnen:

xc = .;

exc = vxc / xc

$$\Big\{ \, \frac{\text{rx} - \text{w1x} - \frac{(-\text{w1x} + \text{w2x}) \, \text{zc}}{\text{L}}}{\text{xc}} \, \, , \, \, \frac{\text{ry} - \text{w1y} - \frac{(-\text{w1y} + \text{w2y}) \, \text{zc}}{\text{L}}}{\text{xc}} \, , \, \, \frac{\text{rz} - \text{w1z} - \frac{(-\text{w1z} + \text{w2z}) \, \text{zc}}{\text{L}}}{\text{xc}} \, \Big\}$$

yc - Einheitsvektorberechnen: eyc

eyc = ezc × exc

$$\left\{ \begin{array}{l} - \text{w1z w2y} + \text{rz } (-\text{w1y} + \text{w2y}) + \text{ry } (\text{w1z} - \text{w2z}) + \text{w1y w2z} \\ \text{L xc} \\ \\ \hline \text{rz w1x} - \text{rx w1z} - \text{rz w2x} + \text{w1z w2x} + \text{rx w2z} - \text{w1x w2z} \\ \text{L xc} \\ \\ \hline - \text{w1y w2x} + \text{ry } (-\text{w1x} + \text{w2x}) + \text{rx } (\text{w1y} - \text{w2y}) + \text{w1x w2y} \\ \hline \text{I xc} \\ \end{array} \right\}$$

Byc (xc, zc) berechnen (Details siehe unteren Abschnitt)

Byc = k
$$\left(\frac{zc}{xc\sqrt{xc^2 + zc^2}} + \frac{L - zc}{xc\sqrt{xc^2 + (zc - L)^2}}\right)$$

```
[Bx, By, Bz] aus Byc berechnen
B = [Bx, By, Bz] in K
Bc = [0, Byc, 0] in C
B = Byc * eyc; eyc ist ein Vektor mit den 3 Komponenten von K!
```

B = Byc * eyc

$$\left\{ - \frac{ \text{Byc (rz (wly - w2y) + wlz w2y - wly w2z + ry (-wlz + w2z))}}{\text{L xc}} \right., \\ \frac{ \text{Byc (rz (wlx - w2x) + wlz w2x - wlx w2z + rx (-wlz + w2z))}}{\text{L xc}} \right., \\ - \frac{ \text{Byc (ry (wlx - w2x) + wly w2x - wlx w2y + rx (-wly + w2y))}}{\text{L xc}} \right\}$$

Biot-Savart-Gesetz: By im Koordinatensystem K'

$$\vec{B}(\vec{rl}) = \frac{\mu_0}{4\pi} I \int \frac{\vec{ds} \times \vec{rl2}}{r12^3}$$

```
k = \mu_0 \ I \ / \ 4 \ \pi wobei \overrightarrow{r12} = \overrightarrow{r1} - \overrightarrow{r2}; \overrightarrow{r1} Punkt in dem dem das Magnetfeld berechnet werden soll \overrightarrow{r2} Abraster – Punkt auf dem Leiter \overrightarrow{ds} Linienelement auf dem Leiter
```

$$s1 = \{0, 0, 0\};$$

$$s2 = \{0, 0, a\};$$

$$ds = \{0, 0, dz\};$$

$$r1 = \{rx, 0, rz\};$$

$$r2 = \{0, 0, z\};$$

$$r12 = r1 - r2$$

$$r = \sqrt{r12 \cdot r12}$$

$$\{rx, 0, rz - z\}$$

$$\sqrt{rx^2 + (rz - z)^2}$$

$$ds \times r12$$

$$\{0, dz rx, 0\}$$

$$\frac{ds \times r12}{rr^3}$$

$$\left\{0, \frac{dz rx}{(rx^2 + (rz - z)^2)^{3/2}}, 0\right\}$$

Berechnung der Byc - Komponente

Byc = k
$$\int \frac{rx}{(rx^2 + (rz - z)^2)^{3/2}} dz$$

- $\frac{k (rz - z)}{rx \sqrt{rx^2 + (rz - z)^2}}$

Magnetfeld entlang einer Parallele neben dem Drahtstück