

Proyecto 3: Control de parqueos**Código TIVA C:**

De primero se inicializa el reloj a 40Mhz y luego la comunicación UART mediante la función InitConsole. Luego se inician los puertos que se usaron para controlar los leds.

```

29 void InitConsole(void){
30     // se inicia el puerto UART 7
31     SysCtlPeripheralEnable(SYSCTL_PERIPH_GPIOE);
32
33     GPIOPinConfigure(GPIO_PE0_U7RX);
34     GPIOPinConfigure(GPIO_PE1_U7TX);
35
36     SysCtlPeripheralEnable(SYSCTL_PERIPH_UART7);
37
38     GPIOPinTypeUART(GPIO_PORTE_BASE, GPIO_PIN_0 | GPIO_PIN_1);
39
40     UARTConfigSetExpClk(UART7_BASE, SysCtlClockGet(), 115200, (UART_CONFIG_WLEN_8 | UART_CONFIG_STOP_ONE | UART_CONFIG_PAR_NONE));
41 }
42
43 int main(void)
44 {
45     SysCtlClockSet(SYSCTL_SYSDIV_5 | SYSCTL_USE_PLL | SYSCTL_XTAL_16MHZ | SYSCTL_OSC_MAIN); // se inicial el reloj a 40Mhz
46
47     InitConsole();
48
49     SysCtlPeripheralEnable(SYSCTL_PERIPH_GPIOB); // se inicializan los puertos que se usaran para controlar los leds
50     GPIOPinTypeGPIOOutput(GPIO_PORTB_BASE, GPIO_PIN_6 | GPIO_PIN_7);
51
52     SysCtlPeripheralEnable(SYSCTL_PERIPH_GPIOC);
53     GPIOPinTypeGPIOOutput(GPIO_PORTC_BASE, GPIO_PIN_4 | GPIO_PIN_5 | GPIO_PIN_6 | GPIO_PIN_7);
54
55     SysCtlPeripheralEnable(SYSCTL_PERIPH_GPIOA);
56     GPIOPinTypeGPIOOutput(GPIO_PORTA_BASE, GPIO_PIN_2 | GPIO_PIN_3);

```

Luego se inicializan 4 puertos ADC que se usan para recibir las lecturas de las fotorresistencias, se les asigna una secuencia diferente y se activan las interrupciones correspondientes.

```

58     SysCtlPeripheralEnable(SYSCTL_PERIPH_ADC0);
59
60     SysCtlPeripheralEnable(SYSCTL_PERIPH_GPIOD);
61     GPIOPinTypeADC(GPIO_PORTD_BASE, GPIO_PIN_0 | GPIO_PIN_1 | GPIO_PIN_2 | GPIO_PIN_3); // se inicializan los puertos que se ADC para leer las LDR
62
63     ADCSequenceConfigure(ADC0_BASE, 3, ADC_TRIGGER_PROCESSOR, 0);
64     ADCSequenceConfigure(ADC0_BASE, 2, ADC_TRIGGER_PROCESSOR, 0);
65     ADCSequenceConfigure(ADC0_BASE, 1, ADC_TRIGGER_PROCESSOR, 0);
66     ADCSequenceConfigure(ADC0_BASE, 0, ADC_TRIGGER_PROCESSOR, 0);
67
68     ADCSequenceStepConfigure(ADC0_BASE, 3, 0, ADC_CTL_CH5 | ADC_CTL_IE | ADC_CTL_END);
69     ADCSequenceStepConfigure(ADC0_BASE, 2, 0, ADC_CTL_CH4 | ADC_CTL_IE | ADC_CTL_END);
70     ADCSequenceStepConfigure(ADC0_BASE, 1, 0, ADC_CTL_CH6 | ADC_CTL_IE | ADC_CTL_END);
71     ADCSequenceStepConfigure(ADC0_BASE, 0, 0, ADC_CTL_CH7 | ADC_CTL_IE | ADC_CTL_END);
72
73     ADCSequenceEnable(ADC0_BASE, 3);
74     ADCSequenceEnable(ADC0_BASE, 2);
75     ADCSequenceEnable(ADC0_BASE, 1);
76     ADCSequenceEnable(ADC0_BASE, 0);
77
78     ADCIntClear(ADC0_BASE, 3);
79     ADCIntClear(ADC0_BASE, 2);
80     ADCIntClear(ADC0_BASE, 1);
81     ADCIntClear(ADC0_BASE, 0);
82

```

Dentro del loop principal de primero se activan las secuencias para que lean su fotorresistencia correspondiente y se espera hasta que haya alguna lectura. Cuando hubo una lectura se borran las andaras de interrupción y se obtiene el valor leído por los ADC el cual va de 0 a 4096.

```

84 while(1){
85     ADCProcessorTrigger(ADC0_BASE, 3); // se activa la lectura de los ADCs
86     ADCProcessorTrigger(ADC0_BASE, 2);
87     ADCProcessorTrigger(ADC0_BASE, 1);
88     ADCProcessorTrigger(ADC0_BASE, 0);
89
90     while(!ADCIntStatus(ADC0_BASE, 3, false) || !ADCIntStatus(ADC0_BASE, 2, false) || !ADCIntStatus(ADC0_BASE, 1, false) || !ADCIntStatus(ADC0_BASE, 0, false)){
91     }
92
93     ADCIntClear(ADC0_BASE, 3); // se limpian las banderas de interrupcion
94     ADCIntClear(ADC0_BASE, 2);
95     ADCIntClear(ADC0_BASE, 1);
96     ADCIntClear(ADC0_BASE, 0);
97
98     ADCSequenceDataGet(ADC0_BASE, 3, adc0); //se obtiene la lectura de los ADC
99     ADCSequenceDataGet(ADC0_BASE, 2, adc1);
100    ADCSequenceDataGet(ADC0_BASE, 1, adc2);
101    ADCSequenceDataGet(ADC0_BASE, 0, adc3);
102

```

A partir de las lecturas recibidas se determina cuál de los dos leds asignados a cada fotorresistencia deberá de prenderse. Luego de prenderse se apaga casi de forma inmediata para así también reiniciar las leds y que no pasara el caso en que las dos leds estuvieran prendidas al mismo tiempo.

```

103    if(adc0[0] < 500){
104        GPIOPinWrite(GPIO_PORTB_BASE, GPIO_PIN_6 | GPIO_PIN_7, 64); //se determina si hay un objeto obstruyendo la luz y se prender la luz respectiva
105        parking0 = '0';
106    }else{
107        GPIOPinWrite(GPIO_PORTB_BASE, GPIO_PIN_6 | GPIO_PIN_7, 128);
108        parking0 = '1';
109    }
110
111    GPIOPinWrite(GPIO_PORTB_BASE, GPIO_PIN_6 | GPIO_PIN_7, 0);
112
113    if(adc1[0] < 500){
114        GPIOPinWrite(GPIO_PORTC_BASE, GPIO_PIN_6 | GPIO_PIN_7, 64);
115        parking1 = '0';
116    }else{
117        GPIOPinWrite(GPIO_PORTC_BASE, GPIO_PIN_6 | GPIO_PIN_7, 128);
118        parking1 = '1';
119    }
120
121    GPIOPinWrite(GPIO_PORTC_BASE, GPIO_PIN_6 | GPIO_PIN_7, 0);
122
123    if(adc2[0] < 500){
124        GPIOPinWrite(GPIO_PORTC_BASE, GPIO_PIN_4 | GPIO_PIN_5, 32);
125        parking2 = '0';
126    }else{
127        GPIOPinWrite(GPIO_PORTC_BASE, GPIO_PIN_4 | GPIO_PIN_5, 16);
128        parking2 = '1';
129    }
130
131    GPIOPinWrite(GPIO_PORTC_BASE, GPIO_PIN_4 | GPIO_PIN_5, 0);
132
133    if(adc3[0] < 500){
134        GPIOPinWrite(GPIO_PORTA_BASE, GPIO_PIN_2 | GPIO_PIN_3, 4);
135        parking3 = '0';
136    }else{
137        GPIOPinWrite(GPIO_PORTA_BASE, GPIO_PIN_2 | GPIO_PIN_3, 8);
138        parking3 = '1';
139    }
140
141    GPIOPinWrite(GPIO_PORTA_BASE, GPIO_PIN_2 | GPIO_PIN_3, 0);

```

Finalmente, se mandan las lecturas de los leds al ESP32 aproximadamente cada 1.5 segundos.

```

142    count++;
143    if(count == 60000){ //se envian las lecturas por uart al esp32 cada cierto tiempo
144        UARTCharPut(UART7_BASE, 'x');
145        UARTCharPut(UART7_BASE, parking3);
146        UARTCharPut(UART7_BASE, parking2);
147        UARTCharPut(UART7_BASE, parking0);
148        UARTCharPut(UART7_BASE, parking1);
149        UARTCharPut(UART7_BASE, 10);
150        UARTCharPut(UART7_BASE, 13);
151        count = 0;
152    }

```

Código ESP32:

Lo más importante es indicar el nombre de la red y la contraseña de la red, en este caso tiene la del internet de mi casa.

```

1  #include <WiFi.h>
2  #include <WebServer.h>
3
4  /* Put your SSID & Password */
5  const char* ssid = "Comunidad"; // Enter SSID here
6  const char* password = "Comunidad3312"; //Enter Password here

```

Luego se inicia el webserver y se crean las variables que se usaran para almacenar las lecturas y para controlar el display de 7 segmentos de forma mas sencilla.

```

13  WebServer server(80);
14  |
15  char park0[1];
16  char park1[1];
17  char park2[1];
18  char park3[1];
19
20  int place0 = 0;
21  int place1 = 0;
22  int place2 = 0;
23  int place3 = 0;
24
25  int a = 25;
26  int b = 23;
27  int c = 26;
28  int d = 27;
29  int e = 33;
30  int f = 14;
31  int g = 22;
32
33  int cont = 0;

```

Luego se inicia la comunicación serial y los pines a utilizar para controlar el display de 7 segmentos.

```
35 void setup() {
36     // put your setup code here, to run once:
37     Serial.begin(9600);
38     Serial2.begin(115200, SERIAL_8N1, 16, 17);
39     while(!Serial);
40
41     pinMode(a, OUTPUT);
42     pinMode(b, OUTPUT);
43     pinMode(c, OUTPUT);
44     pinMode(d, OUTPUT);
45     pinMode(e, OUTPUT);
46     pinMode(f, OUTPUT);
47     pinMode(g, OUTPUT);
48 }
```

Después se intenta establecer conexión con la red indicada al principio del código y se indican las funciones con las que el server va a estar trabajando.

```
52 Serial.println("Try connecting to");
53 Serial.println(ssid);
54
55 WiFi.begin(ssid, password);
56 while(WiFi.status() != WL_CONNECTED){
57     delay(1000);
58     Serial.println(".");
59 }
60 Serial.println("");
61 Serial.println("WiFi connected success");
62 Serial.print("Got IP: ");
63 Serial.println(WiFi.localIP());
64
65 server.on("/", handle_actualizar);
66 server.on("/actualizar", handle_actualizar);
67 server.onNotFound(handle_NotFound);
68
69 server.begin();
70 Serial.println("HTTP server started");
71 }
72 void handle_NotFound(){
73     server.send(404, "text/plain", "Not found");
74 }
75
76 void handle_actualizar(){
77     server.send(200, "text/html", SendHTML(place0, place1, place2, place3));
78 }
79 }
```

Luego dentro del loop se almacenan los valores del estado de los parques cada vez que la comunicación UART esta disponible.

```
80 void loop() {
81     server.handleClient();
82     if(Serial2.available()>0){
83         if(Serial2.read() == 'x'){
84             Serial2.readBytesUntil(10, park0, 1);
85             Serial2.readBytesUntil(10, park1, 1);
86             Serial2.readBytesUntil(10, park2, 1);
87             Serial2.readBytesUntil(10, park3, 1);
88             if(park0[0] == '0'){
89                 place0 = 0;
90             }else{
91                 place0 = 1;
92             }
93             if(park1[0] == '0'){
94                 place1 = 0;
95             }else{
96                 place1 = 1;
97             }
98             if(park2[0] == '0'){
99                 place2 = 0;
100            }else{
101                place2 = 1;
102            }
103            if(park3[0] == '0'){
104                place3 = 0;
105            }else{
106                place3 = 1;
107            }
108        }
109    }
110 }
```

A partir de estas lecturas se determina el valor que se mostrara en el display de 7 segmentos.

```
112     cont = place0 + place1 + place2 + place3;
113     if (cont == 0){
114         digitalWrite(a, LOW);
115         digitalWrite(b, LOW);
116         digitalWrite(c, LOW);
117         digitalWrite(d, LOW);
118         digitalWrite(e, LOW);
119         digitalWrite(f, LOW);
120         digitalWrite(g, HIGH);
121     }else if(cont == 1){
122         digitalWrite(a, HIGH);
123         digitalWrite(b, LOW);
124         digitalWrite(c, LOW);
125         digitalWrite(d, HIGH);
126         digitalWrite(e, HIGH);
127         digitalWrite(f, HIGH);
128         digitalWrite(g, HIGH);
129     }else if(cont == 2){
130         digitalWrite(a, LOW);
131         digitalWrite(b, LOW);
132         digitalWrite(c, HIGH);
133         digitalWrite(d, LOW);
134         digitalWrite(e, LOW);
135         digitalWrite(f, HIGH);
136         digitalWrite(g, LOW);
137     }else if(cont == 3){
138         digitalWrite(a, LOW);
139         digitalWrite(b, LOW);
140         digitalWrite(c, LOW);
141         digitalWrite(d, LOW);
142         digitalWrite(e, HIGH);
143         digitalWrite(f, HIGH);
144         digitalWrite(g, LOW);
145     }else if(cont == 4){
146         digitalWrite(a, HIGH);
147         digitalWrite(b, LOW);
148         digitalWrite(c, LOW);
149         digitalWrite(d, HIGH);
150         digitalWrite(e, HIGH);
151         digitalWrite(f, LOW);
152         digitalWrite(g, LOW);
153     }
```

Finalmente, define la función HTML donde se carga la página, y a partir de los valores recibidos se determina el estado del parque que se mostrara en la página.

```

150 String SendHTML(int a, int b, int c, int d){
151     String ptr = "<!DOCTYPE html> <html>\n";
152     ptr+="
```