1. 问题描述

港口设有 $|\mathcal{J}|$ 个泊位,在调度周期 $\mathcal{T}=1,2,\ldots,T$ 内有 $|\mathcal{I}|$ 艘船舶申请靠泊。需为每艘船舶分配泊位和靠泊时刻,以最小化总调度成本。部分船舶允许不分配。

2. 符号定义

2.1 集合与索引

• $\mathcal{I} = 1, ..., m$: 船舶集合,索引 i• $\mathcal{J} = 1, ..., n$: 泊位集合,索引 j• $\mathcal{T} = 1, ..., T$: 时间集合,索引 t

2.2 参数

船舶-泊位匹配相关:

• S_i : 船舶 i 的等级(统一的大小/服务需求等级)

• C_i : 泊位 j 的服务能力等级

时间相关:

• ETA_i : 船舶 i 的预期到达时段

• D_i :船舶 i 的靠泊作业时长(连续时段数) • Δ_i^{early} :船舶 i 允许的最大提前时段数 • Δ_i^{late} :船舶 i 允许的最大延迟时段数

成本相关:

α_i: 船舶 *i* 的优先级权重
β_i: 船舶 *i* 的单位在港成本
γ_i: 船舶 *i* 的JIT偏差单位成本

系统参数:

M: 大数参数(用于惩罚或逻辑放松)
 λ₁,λ₂,λ₃: 目标函数中的加权系数

2.3 决策变量

• $x_{ijt} \in 0,1$: 若船舶 i 在时段 t 开始在泊位 j 靠泊且 $C_j \geq S_i$,则取1

• $u_i^{early} \geq 0$: 船舶 i 相对于ETA的提前时间 • $u_i^{late} \geq 0$: 船舶 i 相对于ETA的延迟时间

3. 数学模型

3.1 目标函数

 $\min Z = \lambda_1 Z_1 + \lambda_2 Z_2 + \lambda_3 Z_3$

未服务惩罚:

$$Z_1 = \sum_{i \in \mathcal{I}} M \cdot lpha_i \left(1 - \sum_{j \in \mathcal{J}} \sum_{t \in \mathcal{T}} x_{ijt}
ight)$$

在港总时间成本:

$$Z_2 = \sum_{i \in \mathcal{I}} lpha_i eta_i \sum_{j \in \mathcal{J}} \sum_{t \in \mathcal{T}} (t + D_i) \cdot x_{ijt}$$

ETA偏差成本:

$$Z_3 = \sum_{i \in \mathcal{I}} lpha_i \gamma_i \left(u_i^{early} + u_i^{late}
ight)$$

3.2 约束条件

每艘船最多分配一次:

$$\sum_{j\in\mathcal{J}}\sum_{t\in\mathcal{T}}x_{ijt}\leq 1, \quad orall i\in\mathcal{I}$$

船舶-泊位匹配约束:

$$x_{ijt} = 0, \quad \forall i \in \mathcal{I}, j \in \mathcal{J}, t \in \mathcal{T} : C_j < S_i$$
 (2)

泊位占用时间约束:

$$\sum_{i \in \mathcal{I}} \sum_{ au = \max(1, t - D_i + 1)}^t x_{ij au} \leq 1, \quad orall j \in \mathcal{J}, t \in \mathcal{T}$$

船舶靠泊时间窗约束:

$$x_{ijt} = 0, \quad orall i \in \mathcal{I}, j \in \mathcal{J}, t < ETA_i - \Delta_i^{early} \; ec{ ext{y}} \; t > ETA_i + \Delta_i^{late}$$

ETA偏差线性化约束:

$$\sum_{j \in \mathcal{J}} \sum_{t \in \mathcal{T}} t \cdot x_{ijt} = ETA_i + u_i^{late} - u_i^{early}, \quad orall i \in \mathcal{I}$$

变量定义域约束:

$$egin{align} x_{ijt} \in 0, 1, & orall i \in \mathcal{I}, j \in \mathcal{J}, t \in \mathcal{T} \ & u_i^{early}, u_i^{late} \geq 0, & orall i \in \mathcal{I} \ \end{pmatrix}$$

4. 模型说明

4.1 主要简化

1. **移除拖船决策**:完全去除了拖船分配变量 y_{ikt}^{in} 和 y_{ikt}^{out}

2. 简化目标函数: 在港时间成本直接基于靠泊开始时间和作业时长计算

3. 减少约束: 移除了所有拖船相关约束和时序协调约束

4.2 关键特性

• 泊位容量约束(3): 确保每个泊位在任意时刻最多服务一艘船舶

• 时间窗约束(4): 限制船舶只能在允许的时间范围内靠泊

• 匹配约束(2): 确保只有能力足够的泊位才能服务相应等级的船舶

4.3 求解特点

此简化模型是一个混合整数线性规划问题,相比原模型:

- 决策变量数量大幅减少
- 约束结构更简单
- 求解效率显著提升
- 适用于纯泊位分配优化场景