

数据结构和算法 (Python描述)

郭炜

微信公众号



微博: http://weibo.com/guoweiofpku

学会程序和算法,走遍天下都不怕!

讲义照片均为郭炜拍摄



内排序算法



内排序算法概述



法国圣十字湖

什么是内排序

>在内存中进行的排序, 叫内排序, 简称排序

复杂度不可能优于O(nlog(n))

▶对外存 (硬盘) 上的数据进些排序, 叫外排序

如何评价排序算法

- 时间复杂度平均复杂度最坏情况复杂度最好情况复杂度
- 空间复杂度需要多少额外辅助空间
- ▶ 是否稳定:
 同样大小的元素,排序前和排序后是否先后次序不变

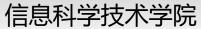
各种排序方法总结

类别	排序方法	时间复杂度			空间复杂度	谷 中 州
		平均情况	最好情况	最坏情况	辅助存储	稳定性
插入 排序	直接插入	O(n ²)	O(n)	O(n2)	O(1)	稳定
	Shell排序	O(n1.3)	O(n)	O(n ²)	O(1)	不稳定
选择 排序	直接选择	O(n ²)	O(n2)	O(n ²)	O(1)	不稳定
	堆排序	O(nlog ₂ n)	O(nlog ₂ n)	O(nlog ₂ n)	O(1)	不稳定
交换 排序	冒泡排序	O(n2)	O(n)	O(n2)	O(1)	稳定
	快速排序	O(nlog ₂ n)	O(nlog ₂ n)	O(n²)	O(nlog ₂ n)	不稳定
归并排序		O(nlog ₂ n)	O(nlog ₂ n)	O(nlog ₂ n)	O(n)	稳定
基数排序		O(d(r+n))	O(d(n+rd))	O(d(r+n))	O(rd+n)	稳定

Python的排序函数

Timsort, 蒂姆排序

- > 一种混合了归并排序和插入排序的算法
- ▶ 稳定
- ➤ 最坏时间复杂度(nlog(n))
- ➤ 最好时间复杂度接近(n)
- ➤ 额外空间: 最坏O(n), 但通常较少
- > 是目前为止最快的排序算法







法国小镇Eze

▶基本思想

- 将序列分成有序的部分和无序的部分。有序的部分在左边, 无序的部分在右边。开始有序部分只有1个元素
- 2) 每次找到无序部分的最左元素(设下标为i),将其插入到有序部分的合适位置(设下标为k,则原下标为k到i-1的元素都右移一位),有序部分元素个数+1
- 3) 直到全部有序

```
def insertionSort(a):
    for i in range(1,len(a)): #每次把a[i]插入到合适位置
    e,j = a[i],i
    while j > 0 and e < a[j-1]: #比写 a[j-1]>e 适应性强
    a[j] = a[j-1] #(1)
    j -= 1
    a[j] = e
```

- ▶ 最坏情况(倒序): 语句(1) 执行1+2+3+...+(n-1)次, 总复杂度○(n²)
- ▶ 平均情况: 对每个i, 语句 (1) 平均执行i/2次, 总复杂度○(n²)
- ▶ 最好情况 (基本有序): 对每个i,语句(1)不执行或执行很少次,总复杂度○(n)
- 稳定性: 稳定
- ➢ 额外空间: ○(1)

改进: 二分法找插入位置

寻找插入位置时,用二分法。总体复杂度量级没有改进,因为要移动元素。且为了保证稳定性,插入位置必须是最后一个相等元素的后面。

插入排序常在其它高效排序算法中使用,比如改进的快速排序算法,在待排序区间很小的时候,改用插入排序

改进: 可以自定义比较器

```
def insertionSort(a,key=lambda x,y:x<y):</pre>
   for i in range(1,len(a)):
      e,j = a[i],i
      while j > 0 and key(e,a[j-1]):
         a[i] = a[i-1]
          i -= 1
      a[i] = e
a = [5,47,74,3,4,12,8]
insertionSort(a,key = lambda x,y:x>y)
print(a) #>>[74, 47, 12, 8, 5, 4, 3]
```

- ▶ 规模很小的排序可优先选用(比如,元素个数10以内)
- ➤ 特别适合元素基本有序的情况(复杂度接近O(n))
- ▶ 许多算法会在上述两种情况下采用插入排序。例如改进的快速排序算法、归并排序 算法,在待排序区间很小的时候就不再递归快排或归并,而是用插入排序

一种改进的插入排序: 希尔(shell)排序

1) 选取增量(间隔)为D, 根据增量将列表分为多组, 每组分别插入排序:

第一组: A₀, A_{0+D}, A_{0+2D,}

第二组: A₁, A_{1+D}, A_{1+2D},

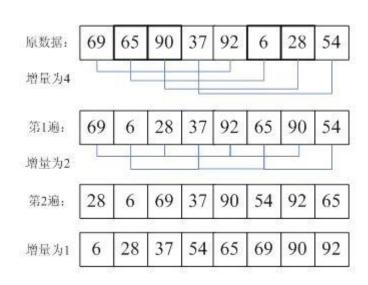
第三组: A₂, A_{2+D}, A_{2+2D},

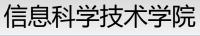
若D==1,则插入排序后,整个排序结束

2) D = D//2, 转1

初始增量D可以为 n//2, n是元素总数 也许D还可以有别的选取法

最好: O(n), 平均O(n^{1.5}), 最坏O(n²)









戛纳海滨

▶基本思想

- 1) 将序列分成有序的部分和无序的部分。有序的部分在左边, 无序的部分在右边。开始有序部分没有元素
- 2) 每次找到无序部分的最小元素(设下标为i),和无序部分的最左边元素(设下标为j)交换。有序部分元素个数+1。
- 3) 2)做n-1次,排序即完成

```
def selectionSort(a):
    n = len(a)
    for i in range(n-1):
        minPos = i #最小元素位置
    for j in range(i+1,n):
        if a[j] < a[minPos]: #(1)
            minPos = j
    if minPos != i:
        a[minPos],a[i] = a[i],a[minPos]
```

```
def selectionSort(a):
    n = len(a)
    for i in range(n-1):
        minPos = i #最小元素位置
    for j in range(i+1,n):
        if a[j] < a[minPos]: #(1)
            minPos = j
    if minPos != i:
        a[minPos],a[i] = a[i],a[minPos]
```

- ▶ 无论最好、最坏、平均, 语句(1) 必定执行(n-1)+...+3+2+1次, 复杂度○(n²)
- ➤ 稳定性: 不稳定, 因a[i]被交换时, 可能越过了其后面一些和它相等的元素
- ▶ 额外空间: 0(1)

平均效率低于插入排序,没啥实际用处







巴黎凡尔赛宫

▶基本思想

- 1) 将序列分成有序的部分和无序的部分。有序的部分在<mark>右</mark>边, 无序的部分在左边。开始有序部分没有元素
- 2) 每次从左到右,依次比较无序部分相邻的两个元素。如果右边的小于左边的,则交换它们。做完一次后,无序部分最大元素即被换到无序部分最右边,有序部分元素个数+1。
- 3) 2)做n-1次,排序即完成

- ▶ 无论最好、最坏、平均, 语句(1) 必定执行(n-1)+...+3+2+1次, 复杂度○(n²)
- ▶ 稳定性: 稳定
- ▶ 额外空间: ○(1)

改进:最好情况,即基本有序时,可以做到○(n) 如果发现某一轮扫描时,没有发生元素交换的情况,则说明已经排好序了,就不用再 扫描了

```
def bubbleSort(a):
   n = len(a)
   for i in range(1,n):
      done = True
      for j in range(n-i):
          if a[j+1] < a[j]: \#(1)
             a[j+1],a[j] = a[j],a[j+1]
             done = False
      if done:
         break
```

排序的稳定性

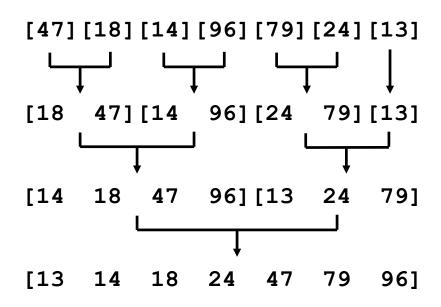
- 1. 假设线性表中每个元素有两个数据项key1和key2,现对线性表按以下规则进行 排序: 先根据数据项key1的值进行非递减排序; 在key1值相同的情况下, 再根 据数据项key2的值进行非递减排序。满足这种要求的排序方法是(
- A) 先按key1值进行冒泡排序,再按key2值进行直接选择排序B) 先按key2值进行冒泡排序,再按key1值进行直接选择排序C) 先按key1值进行直接选择排序,再按key2值进行冒泡排序D) 先按key2值进行直接选择排序,再按key1值进行冒泡排序



归并排序



- 数组排序任务可以如下完成:
 - 1) 把前一半排序
 - 2) 把后一半排序
 - 3) 把两半归并到一个新的有序数组,然后再拷贝回原数组,排序完成。



```
def Merge(a,s,m, e,tmp):
#将数组a的局部a[s,m]和a[m+1,e]合并到tmp,并保证tmp有序,然后再拷贝回a[s,e]
#归并操作时间复杂度: O (e-m+1),即O (n)
   pb = 0
   p1 , p2 = s, m+1
   while p1 \le m and p2 \le e:
       if a[p1] < a[p2]:
           tmp[pb] = a[p1]
           p1 += 1
       else:
           tmp[pb] = a[p2]
           p2 += 1
       pb += 1
```

```
while p1 <= m:
    tmp[pb] = a[p1]
    pb+=1
    p1 += 1
while p2 <= e:
    tmp[pb] = a[p2]
    pb += 1
    p2 += 1
for i in range(e-s+1):
    a[s+i] = tmp[i]
```

```
def MergeSort(a,s,e,tmp):
#将a[s:e+1]归并排序,用tmp做缓存
    if s < e:
        m = s + (e-s)//2
        MergeSort(a,s,m,tmp)
        MergeSort(a,m+1,e,tmp)
        Merge(a,s,m,e,tmp)
lst = [1,41,7,98,7,12,3]
lst2 = [0] * len(lst)
MergeSort(lst,0,len(lst)-1,lst2)
print(lst)
```

归并排序的时间复杂度

对n个元素进行排序的时间:

```
(a是常数,具体多少不重要)
T(n) = 2*T(n/2) + a*n
      = 2*(2*T(n/4)+a*n/2)+a*n
      = 4*T(n/4)+2a*n
      = 4*(2*T(n/8)+a*n/4)+2*a*n
      = 8*T(n/8)+3*a*n
      = 2^{k} *T(n/2^{k})+k*a*n
一直做到 n/2^k = 1 (此时 k = log_2 n),
T(n) = 2^k *T(1) + k*a*n = 2^k *T(1) + k*a*n = 2^k + k*a*n
    = n+a*(log_2n)*n
```

复杂度0(nlogn)

归并排序

▶ 无所谓最坏、最好或平均情况,复杂度都是: O(nlog(n))

▶ 稳定性: 稳定。只要归并两个区间时,碰到相同元素,总是先取左区间元素即可

➤ 额外空间:

```
O(n)
归并用额外空间O(n) + 栈空间O(log(n))
```



例题 求排列的逆序数



考虑1,2,...,n (n <= 100000)的排列 i_1 , i_2 , ..., i_n , 如果其中存在j,k, 满足 j < k 且 i_i > i_k , 那么就称(i_i , i_k)是这个排列的一个逆序。

一个排列含有逆序的个数称为这个排列的逆序数。例如排列 263451 含有8个 逆序(2,1),(6,3),(6,4),(6,5),(6,1),(3,1),(4,1),(5,1), 因此该排列的逆序数就是8。

现给定1,2,...,n的一个排列,求它的逆序数。

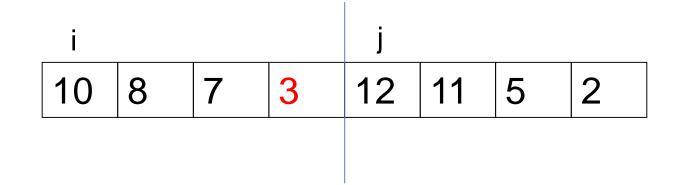
笨办法: O(n²)

分治O(nlogn):

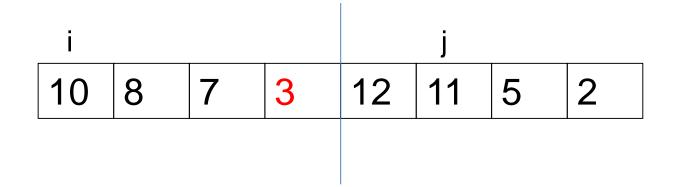
1) 将数组分成两半,分别求出左半边的逆序数和右半边的逆序数

2) 再算有多少逆序是由左半边取一个数和右半边取一个数构成(要求O(n)实现)

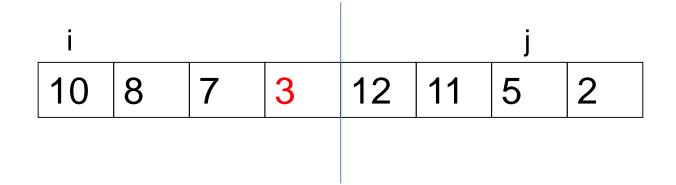
2) 的关键: 左半边和右半边都是排好序的。比如, 都是从大到小排序的。这样, 左右半边只需要从头到尾各扫一遍, 就可以找出由两边各取一个数构成的逆序个数



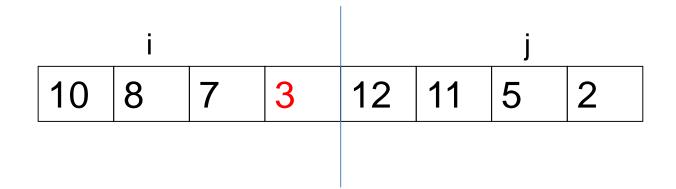
2) 的关键: 左半边和右半边都是排好序的。比如, 都是从大到小排序的。这样, 左右半边只需要从头到尾各扫一遍, 就可以找出由两边各取一个数构成的逆序个数



2) 的关键: 左半边和右半边都是排好序的。比如, 都是从大到小排序的。这样, 左右半边只需要从头到尾各扫一遍, 就可以找出由两边各取一个数构成的逆序个数



2) 的关键: 左半边和右半边都是排好序的。比如, 都是从大到小排序的。这样, 左右半边只需要从头到尾各扫一遍, 就可以找出由两边各取一个数构成的逆序个数



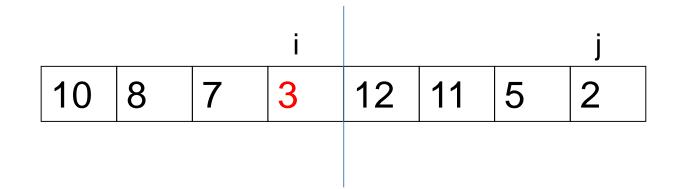
2) 的关键: 左半边和右半边都是排好序的。比如,都是从大到小排序的。这样,左右半边只需要从头到尾各扫一遍,就可以找出由两边各取一个数构成的逆序个数

		i				j	
10	8	7	3	12	11	5	2

2) 的关键: 左半边和右半边都是排好序的。比如, 都是从大到小排序的。这样, 左右半边只需要从头到尾各扫一遍, 就可以找出由两边各取一个数构成的逆序个数

			i			j	
10	8	7	3	12	11	5	2

2) 的关键: 左半边和右半边都是排好序的。比如, 都是从大到小排序的。这样, 左右半边只需要从头到尾各扫一遍, 就可以找出由两边各取一个数构成的逆序个数



总结:

由归并排序改进得到,加上计算逆序的步骤

MergeSortAndCount: 归并排序并计算逆序数





分治的典型应用: 快速排序

- 数组排序任务可以如下完成:
 - 1)设k=a[0],将k挪到适当位置,使得比k小的元素都在k左边,比k大的元素都在k右边,和k相等的,不关心在k左右出现均可 (O (n)时间完成)
 - 2) 把k左边的部分快速排序
 - 3) 把k右边的部分快速排序

$$K = 7$$

$$K = 7$$

j

7	1	3	8	12	11	2	9

$$K = 7$$

į.

2 | 1 | 3 | 8 | 12 | 11 | **7** | 9

$$K = 7$$

i

2 1 3 8 12 11 7

$$K = 7$$

i J 2 1 3 8 12 11 7 9

$$K = 7$$

i J 2 1 3 8 12 11 7 9

$$K = 7$$

i j 2 1 3 7 12 11 8 9

$$K = 7$$

			i		j		
2	1	3	7	12	11	8	9

K = 7

ij

分治的典型应用: 快速排序

```
def quickSort(a,s,e): #将a[s:e+1]排序
  if s \ge e:
       return
   i,j = s,e
  while i != j:
       while i < j and a[i] <= a[j]:
               i -= 1
       a[i],a[j] = a[j],a[i]
       while i < j and a[i] <= a[j]:
               i += 1
       a[i], a[j] = a[j], a[i]
   #处理完后, a[i] = k
   quickSort(a,s,i-1)
   quickSort(a, i+1,e)
```

- ▶ 最坏情况(已经基本有序或倒序): O(n²)
- ▶ 平均情况: O(nlog(n))
- ▶ 最好情况: O(nlog(n))
- ▶ 稳定性: 不稳定
- ➤ 额外空间:

两次递归的普通写法:最坏情况需要递归n层,需要n层栈空间,复杂度O(n)。最好情况和平均情况递归log(n)层,复杂度O(log(n))

▶ 时间优化

如何避免最坏情况的发生

办法1) 排序前O(n)随机打乱

办法2) 若待排序段为a[s,e],则选a[s],a[e],a[(s+e)/2]三者中的中位数作为分隔基准元素

> 额外空间的优化

采用一次递归的尾递归优化写法,只递归排序短的那一半,可以做到最坏情况 O(log(n)),最好O(1)

> 额外空间的尾递归优化

```
def tailRecursiveQuickSort(a,s,e):
   while s < e:
      i,j = s,e
      while i != j: #分两半的操作
          while i < j and a[i] <= a[j]:
             j -= 1
          a[i],a[j] = a[j],a[i]
          while i < j and a[i] <= a[j]:
             i += 1
          a[i], a[j] = a[j], a[i]
      if i-s < e - i: #每次选短的那一半进行递归快排,递归层数就不会超过log(n)
          tailRecursiveQuickSort(a,s,i-1)
          s = i + 1
      else:
          tailRecursiveQuickSort(a,i+1,e)
          e = i - 1
```

线性递归和迭代

●求n!的第一种递归算法:

```
n! = n * (n-1)!

def factorial(n):
    if n == 0:
        return 1
    return n * factorial(n-1)
```

●线性递归,时间和空间复 杂度都为线性

(factorial 6) 计算过程:

```
(factorial 6)
(* 6 (factorial 5))
(* 6 (* 5 (factorial 4)))
(* 6 (* 5 (* 4 (factorial 3))))
(* 6 (* 5 (* 4 (* 3 (factorial 2)))))
  6 (* 5 (* 4 (* 3 (* 2 (factorial 1))))))
  6 (* 5 (* 4 (* 3 (* 2 1)))))
(* 6 (* 5 (* 4 (* 3 2))))
  6 (* 5 (* 4 6)))
(* 6 (* 5 24))
  6 120)
720
```

需要在栈中存654321

线性递归和迭代

```
●求n!的第二种算法, 反复做:
       product = counter · product
       counter = counter + 1
从counter=1 做到counter = n
def factorial(n):
   def fact iter(product,counter):
       if counter > n:
           return product
       return fact iter(product *
             counter,counter + 1)
   return fact iter(1,1)
print(factorial(6))
```

●迭代, 时间复杂度线性, **空间复杂度常数**

(factorial 6) 计算过程:

```
(factorial 6)
(fact-iter
            1 1 6)
            1 2 6)
(fact-iter
(fact-iter
            236)
(fact-iter
            646)
(fact-iter 24 5 6)
(fact-iter 120 6 6)
(fact-iter 720 7 6)
720
```

只需要在栈中存三个参数(后面的可以覆盖前面的)

尾递归优化

如果一个函数中<mark>某个</mark>递归调用出现在函数的返回语句,且递归调用的返回值不属于包含局部变量的表达式的一部分时,这个递归调用就是尾递归。

进行尾递归调用时,因为栈中存放的内容已经不再有用,所以可以不必让栈加深,只在原位置进行下一层函数调用即可。

尾递归

```
def factorial(n):
    if n == 0:
        return 1
    return n * factorial(n-1)
```

不是尾递归, 因为栈中要存 n

尾递归

●一些编译器或解释器会进行尾递归优化,以节约空间甚至降低空间复杂度。如何 做实验判断编译器或解释器有无尾递归优化?

尾递归

●一些编译器或解释器会进行尾递归优化,以节约空间甚至降低空间复杂度。如何做实验判断编译器或解释器有无尾递归优化?

```
def f(n):
    f(n)
f(2)
```

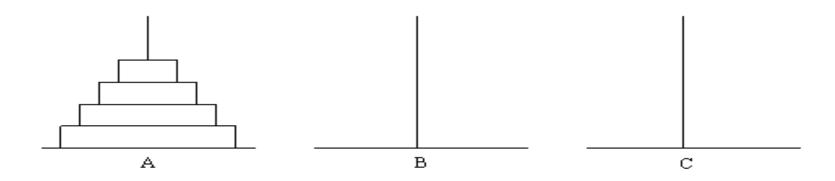
看死循环还是爆栈

RecursionError: maximum recursion depth exceeded

说明没优化

汉诺塔问题(Hanoi)

古代有一个梵塔,塔内有三个座A、B、C,A座上有64个盘子,盘子大小不等,大的在下,小的在上(如图)。有一个和尚想把这64个盘子从A座移到C座,但每次只能允许移动一个盘子,并且在移动过程中,3个座上的盘子始终保持大盘在下,小盘在上。在移动过程中可以利用B座,要求输出移动的步骤。



汉诺塔问题(Hanoi)

```
n = 3
def Hanoi(n, src,mid,dest):
      #将src座上的n个盘子,以mid座为中转,移动到dest座
                                                   A->C
     if( n == 1) : #只需移动一个盘子
                                                   A->B
           # 直接将盘子从src移动到dest即可
                                                   C->B
           print(src + "->" + dest)
                                                   A->C
           return #递归终止
                                                   B->A
                            #先将n-1个盘子从src移动到mid
      Hanoi(n-1,src,dest,mid)
                                                   B->C
                            #再将一个盘子从src移动到dest
      print(src + "->" + dest)
                                                   A->C
                            #最后将n-1个盘子从mid移动到d
      Hanoi(n-1,mid,src,dest)
```

```
n = int(input())
Hanoi(n, 'A', 'B', 'C');
```

n个盘子的汉诺搬家,需要移动盘子2n-1次

T(n) = 2 * T(n-1) + 1

汉诺塔的尾递归优化

```
def tailRecursiveHanoi(n,a,b,c):
#n个盘子从a移动到c,用b中转
while n > 0:
    tailRecursiveHanoi(n-1,a,c,b)
    print(a,"->",c)
    n -= 1
    a,b,c = b,a,c
```





普罗旺斯

堆的应用: 堆排序

- 1) 将待排序列表a变成一个堆(O(n))
- 2) 将a[0]和a[n-1]交换,然后对新a[0]做下移,维持前n-1个元素依然是 堆。此时优先级最高的元素就是a[n-1]
- 3) 将a[0]和a[n-2]交换,然后对新a[0]做下移,维持前n-2个元素依然是 堆。此时优先级次高的元素就是a[n-2]

•••••

直到堆的长度变为1,列表a就按照优先级从低到高排好序了。

整个过程相当不断删除堆顶元素放到a的后部。堆顶元素依次是优先级最高的、次高的....

一共要做n次下移,每次下移O(log(n)),因此总复杂度O(nlog(n))

如果用递归实现,需要O(log(n))额外栈空间(递归要进行log(n)层)。

如果不用递归实现,需要O(1)额外空间。

```
import heapq
def heapSorted(iterable): #iterable是个序列
#函数返回一个列表,内容是iterable中元素排序的结果,不会改变iterable
      h = [1]
      for value in iterable:
            h.append(value)
      heapq.heapify(h) #将h变成一个堆
      return [heapq.heappop(h) for i in range(len(h))]
a = (2,13,56,31,5)
print(heapSorted(a)) #>>[2, 5, 13, 31, 56]
print(heapq.nlargest(3,a)) #>>[56, 31, 13]
print(heapq.nlargest(3,a,lambda x:x%10))
#>>[56, 5, 13] 取个位数最大的三个
print(heapq.nsmallest(3,a,lambda x:x%10))
#>>[31, 2, 13] 取个位数最小的三个
```

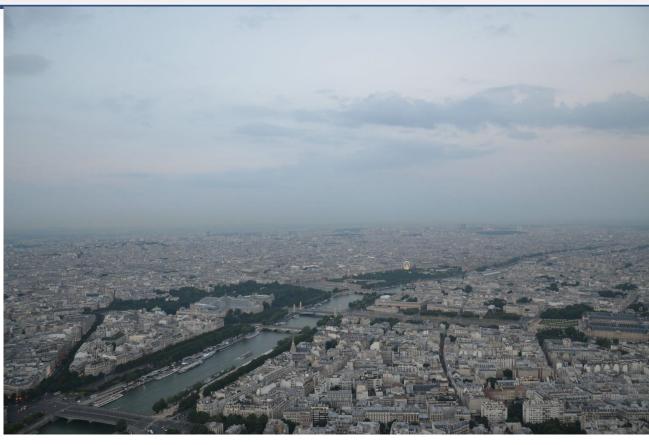
```
def heapSort(a, key = lambda x:x): #对列表a进行排序
       def makeHeap(): #建堆
              i = (heapSize - 1 - 1) // 2 #i是最后一个叶子的父亲
              for k in range (i,-1,-1):
                      shiftDown(k)
       def shiftDown(i): #a[i]下移
              while i * 2 + 1 < heapSize: #只要a[i]有儿子就做
                      L,R = i * 2 + 1, i * 2 + 2
                      if R \ge heapSize or key(a[L]) < key(a[R]):
                             s = L
                      else:
                             s = R
                      if key(a[s]) < key(a[i]):
                             a[i],a[s] = a[s],a[i]
                             i = s
                      else:
                             break
```

```
heapSize = len(a)
       makeHeap()
        for i in range (len (a) -1, 0, -1):
               a[i],a[0] = a[0],a[i]
               heapSize -= 1
                shiftDown(0)
       n = len(a)
       for i in range(n//2): #颠倒a
                a[i], a[n-1-i] = a[n-1-i], a[i]
a = [3,21,4,76,12,3]
heapSort(a)
print(a) #>>[3, 3, 4, 12, 21, 76]
```

- ▶ 最坏情况: O(nlog(n))
- ➤ 平均情况: O(nlog(n))
- ▶ 最好情况: O(nlog(n))
- ▶ 稳定性: 不稳定
- ▶ 额外空间: ○(1) (可以用非递归写法,或编译器、解释器自动尾递归优化)



桶排序 基数排序



俯瞰巴黎

分配排序(桶排序)

- ▶ 如果待排序元素只有n种不同取值,且n很小(比如考试分数只有0-100),可以采用桶排序
- ▶ 设立n个桶,分别对应n种取值。桶和桶可以比大小,桶的大小就是其对应 取值的大小。把元素依次放入其对应的桶,然后再按先小桶后大桶的顺序, 将元素都收集起来,即完成排序
- ➤ 复杂度O(n), 且稳定
- ▶ 额外空间:桶的个数(不同取值个数)
- 例如: 将考试分数分到0-100这101个桶里面, 然后按照0、1、2...100的顺序收集桶里的分数, 即完成排序

桶排序

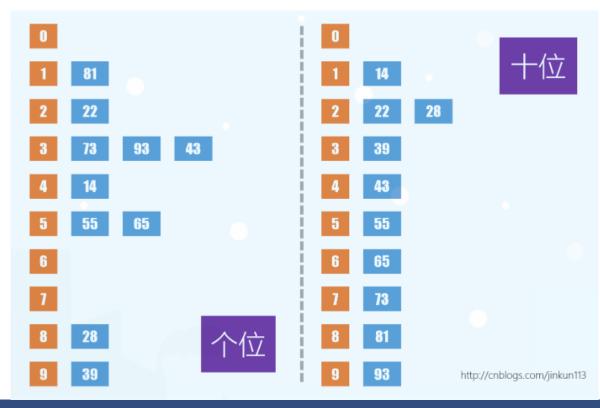
```
def bucketSort(s,m,key=lambda x:x):
    buckets = [[] for i in range(m)]
    for x in s:
       buckets [key(x)].append(x)
    i = 0
    for bkt in buckets:
        for e in bkt:
            s[i] = e
            i += 1
lst = [2, 3, 4, 8, 9, 12, 3, 2, 4, 12]
bucketSort(lst, 13)
print(lst) #>>[2, 2, 3, 3, 4, 4, 8, 9, 12, 12]
lst = [(-2, "Jack"), (8, "Mike"), (2, "Jane"), (2, "John")]
bucketSort(lst, 12, lambda x: x[0]+2) # 取值范围写大一些也无妨
print(lst) #>>[(-2, 'Jack'), (2, 'Jane'), (2, 'John'), (8, 'Mike')]
lst = ["Jack", "Mike", "Lany", "Ada"]
bucketSort(lst, 26, lambda x: ord(x[0])-ord("A"))
print(lst) #>>['Ada', 'Jack', 'Lany', 'Mike']
                                                                  77
```

多轮分配排序(基数排序)

- > 有时也称为桶排序
- > 思想
- 1) 将待排序元素看作由相同个数的原子构成的元组(e_1 , e_2 ... e_n)。长度不足的元素,用最小原子补齐左边空缺的部分。
- 2) 原子种类必须很少。有n种原子,就设立n个桶
- 3) 先按 e_n 将所有元素分配到各个桶里,然后从小桶到大桶收集所有元素,得到序列1, 然后将序列1按 e_{n-1} 分配到各个桶里再收集成为序列2.....直到按 e_0 分配到桶再完成收集得到序列n,序列n就是最终排序结果。

多轮分配排序 (基数排序)

- 对序列 73,22,93,43,55,14,28,65,39,81 排序
- 根据个位数,将每个数分配 到0到9号桶
- 按桶号由小到大收集这些数, 得到序列1:
- 81,22,73,93,43,14,55,65,28,39
- 按顺序将序列1中的每个数, 根据十位数,重新分配到0 到9号桶
- 按桶号由小到大收集这些数, 得到序列2:
- 14,22,28,39,43,55,65,73,81,93



多轮分配排序 (基数排序)

● 基数排序的复杂度是 O(d*(n+radix))

n:要排序的元素的个数(假设每个元素由若干个原子组成)

radix: 桶的个数,即组成元素的原子的种类数

d: 元素最多由多少个原子组成

对序列 73,22,93,43,55,14,28,65,39,81 排序: n = 10, d = 2, radix = 10(或9)

- > 一共要做 d 轮分配和收集
- ➤ 每一轮,分配的复杂度 O(n),收集的复杂度O(radix) (一个桶里的元素可以用链表存放,便于快速搜集)
- ▶ 总复杂度 O(d * (n + radix))

基数排序

```
def radixSort(s, m, d, key):
    #key(x,k)可以取元素x的第k位原子
    for k in range(d):
        buckets = [[] for j in range(m)]
        for x in s:
           buckets[key(x, k)].append(x)
        i = 0
        for bkt in buckets:
            for e in bkt:
                s[i] = e
                i += 1
```

基数排序

```
def getKey(x, i):
    #取非负整数x的第i位。个位是第0位
    tmp = None
    for k in range(i + 1):
        tmp = x % 10
        x //= 10
    return tmp
lst = [123, 21, 48, 745, 143, 62, 269, 87, 300, 6]
radixSort(lst, 10, 3, getKey)
print(lst) #>>[6, 21, 48, 62, 87, 123, 143, 269, 300, 745]
```