2022 년도 전기 졸업과제 중간 보고서

C: 네트워크/시스템 디지털 트윈 네트워크 연구실 실내 지도 데이터 생성 로봇

지도교수 : 김원석

참새크면비둘기조

201724611 최호진

201724589 조창현

201924650 박지호

<목차>

1	요구조건 및 제약사항 분석	2
	1.1 요구조건	
	1.2 제약사항 분석 및 수정사항	
2	설계 상세화 및 변경 내역	4
	2.1 데이터 수집 장치	
	2.2 3D 모델링	
	2.3 서버	
	2.4 Web	
3	갱신된 과제 추진 계획	5
4	과제 진행 내용	6
	4.1 구성원별 진척도	
	42 보고 시점까지의 과제 수행 내용 및 중간 결과	

1 요구조건 및 제약 사항 분석

1.1 요구조건

인터넷이 사용 가능한 환경에서 라이더 센서를 기반으로 한 실내에서 측정한 데이터셋을 활용하여 실내 지도 데이터 생성 로봇 제작 및 사용자 인터페이스 및 컨트롤러 역할을 위한 Web 제작

- 라이다 센서를 활용한 데이터 수집 및 WiFi 통신이 가능한 데이터 수집 장치 제작
- 3D 모델링 툴로써 Unity 활용하여 3D 모델링 알고리즘 구현 및 WebGL로 배포
- 사용자 인터페이스 및 장치 제어를 위한 Web 제작

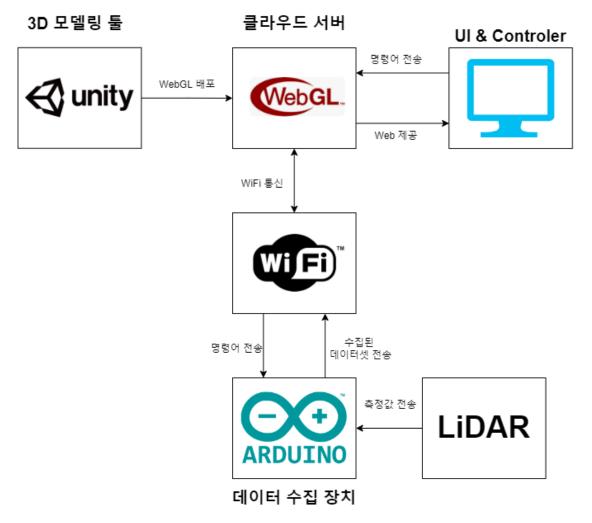


그림 1. 실내 지도 데이터 생성 로봇 전체 구상도

1.2 제약사항 분석 및 수정 사항

- 기존 제약사항에 대한 수정사항
 - 복잡한 구조물 판단의 어려움
 - □ 복잡한 구조물은 존재하지 않는다고 판단하고 실행
- 추가 제약사항 및 대책
 - 장치 스스로가 자신의 크기를 판단 못함
 - □ 데이터셋을 기반으로 이동가능 위치 판단 알고리즘 구현 및 서버에서 다음 위치를 장치에게 전달
 - 장치에 Intelligence 를 싣게 되면 Single Thread 의 특성 상데이터 수집 시간이 오래 걸리며 추가적으로 알고리즘에 오류가 발생 할 때 마다 장치의 코드를 수정해야함
 - □ 장치는 단순한 동작만 하며 장치의 Intelligence 를 서버에서 관리
 - 리눅스 서버가 돌아가고 있는 환경이 꺼지게 되면 서버도 같이 꺼지게 됨
 - □ 항시 동작하는 AWS 서버를 활용

2 설계 상세화 및 변경 내역

2.1 데이터 수집 장치

- 장치의 시작 유무 판단 및 어떤 동작을 실행 중인지 확인하기 위한 버튼 및 LED 추가 설치
- 360도 회전하면서 값 측정 후 고정 직교 좌표계 형태로 JSON 파일 생성 및 서버 전송 구현 완료
- 서버에서 수신 받은 좌표로 이동하는 알고리즘 구현 예정

2.2 3D 모델링

- 전달받은 데이터셋을 기반으로 Prefab을 활용하여 블록을 쌓는 방식의 모델링 구현 완료
- 완성된 모델을 fbx 파일의 형태로 서버 전송 구현 예정

2.3 서버

- 아두이노-서버-WebGL 통신 구현 완료
- 전달받은 데이터셋의 Normalization 및 trash 값 처리를 위한 데이터 전처리 알고리즘 구현 예정
- 장치 제어를 위한 Intelligence 알고리즘 구현 예정

2.4 Web

- Nojde.JS 를 활용하여 기본 UI 구현 완료
- Control 을 위한 UI 구현 예정

3 갱신된 과제 추진 계획

● 최호진

	5월				6 월				7	월		8 월						9월			
3주	4주	5주	1주	2주	3주	4주	5주	1주	2 주	3주	4주	1주	2주	3주	4주	5주	1주	2 주	3주	4주	
모듈	제작																				
		Un		두이노, 술 스터	Web 된	관련															
								웨이터셋 수집 및 2뎰링 알고리즘 구현													
											데이터	터 전처리	기 구현								
										중간보	보고서										
													아두	투이노, '	Web 지	원					
																테스트	트및디	니버깅			
																	및 보3 비	고서			

● 조창현

	5월				6월				7	월				8월		9월				
3주	4주	5주	1주	2주	3주	4주	5주	1주	2주	3주	4주	1주	2주	3주	4주	5주	1주	2주	3주	4주
모듈	확인																			
		아프	투이노	관련 기	술 스티	티디														
								이 구현 /eb 통∕												
										실	내 탐색	일고리	니즘 구현	면 및 더	이터 수	-집				
										중간보	보고서									
																테스트	트 및 디	버깅		
																	최종	는 발표 준	및 보고 비	· 보서

● 박지호

5 월			6 월						7	월				8 월		9월				
3주	4주	5주	1주	2주	3주	4주	5주	1주	2주	3주	4주	1주	2주	3주	4 주	5주	1주	2 주	3주	4주
Node.JS, 서버 관련 기술 스터디				술																
						Web	제작													
								WebC	L, 서비	러 연동										
												알.	고리즘	구현 지]원					
										중간보	고서									
																테스!	트및디	비기		
												최종 발표 및 보고 준비						1서		

4 과제 진행 내용

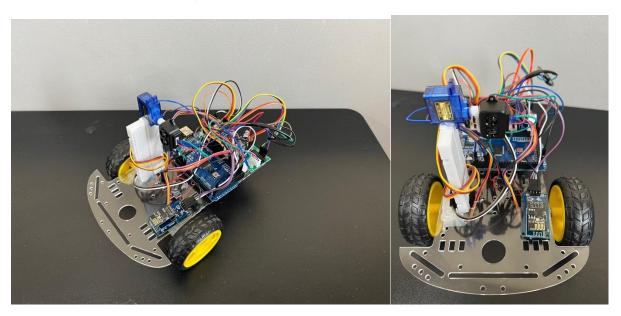
4.1 구성원별 진척도

이름	진척도
최호진	모델링 알고리즘 구현 완료
	WebGL 통신 구현 진행 중
조창현	데이터 수집 장치 제작 완료
	Wifi 모듈을 활용한 데이터 전송 구현 완료
	실내 탐색 알고리즘 구현 진행 중
박지호	Web 디자인 완료
	WebGL 연동 구현 완료
	WebGL 통신 구현 진행 중

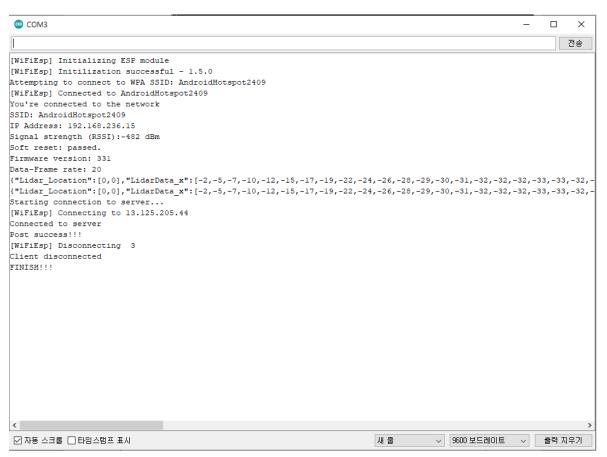
5 보고 시점까지의 과제 수행 내용 및 중간 결과

5.1 데이터 수집 장치

● 데이터 수집 장치



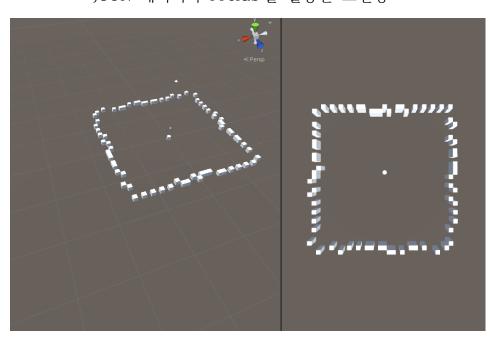
● 아두이노-Web 통신



```
ubuntu@ip-172-31-41-55:~/www$ node app.js
app listening on port : 8000
{"Lidar_Location":[0,0],"LidarData_x":[-2,-5,-7,-10,-12,-15,-17,-19,-22,-24,-26,-28,-29,-30,-31,-32,-32,-32,-33,-32,-32,-31,-28,-27,-25,-23,-20,-18,-16,-12,-7,-25,-17,-9,-1,6,14,22,28,35,43,49,57,63,69,73,77,78,68,19,18,28,38,45,57,67,65,69,62,59,67],"LidarData_y":[36,33,32,30,28,27,25,24,23,20,19,16,14,11,9,6,3,0,-2,-5,-8,-11,-13,-15,-18,-20,-22,-24,-25,-27,-26,-18,-87,-91,-92,-92,-91,-88,-84,-79,-77,-73,-70,-65,-60,-53,-46,-38,-26,-5,-3,-3,0,3,9,16,22,30,34,40]}
```

5.2 3D 모델링

● JSON 데이터와 Prefab 을 활용한 모델링



● WebGL 배포



• WebGL 서버 Request

5.3 Web

Web 디자인

Sparraw Becomes Pigeon



● POSTMAN을 활용한 JSON 저장 확인

