

Exercice 1.1:

1) Fonction transfert PID:

On a: $u(t) = K_p \left[e(t) + \frac{1}{T_i} \int_0^t e(\tau) d\tau + T_d \frac{de(t)}{dt} \right]$
 en calculant
 la transformée de Laplace $e(t) \rightarrow \boxed{\text{PID}} \rightarrow u(t)$

$$U(s) = K_p \left[E(s) + \frac{1}{T_i s} E(s) + T_d s E(s) \right]$$

$$U(s) = K_p \frac{(T_i s + 1 + T_i T_d s^2)}{T_i s} E(s)$$

$$\Rightarrow \boxed{\text{PID}(s) = \frac{U(s)}{E(s)} = \frac{s^2 + \frac{1}{T_d} s + \frac{1}{T_i T_d}}{\frac{1}{K_p T_d} s}}$$

2) On peut écrire:

$$u(t) = \underbrace{K_p e(t)}_{\substack{\text{Proportionnelle} \\ P(t)}} + \underbrace{\frac{K_p}{T_i} \int_0^t e(\tau) d\tau}_{\substack{\text{Intégrale} \\ I(t)}} + \underbrace{K_p T_d \frac{de(t)}{dt}}_{\substack{\text{Dérivée} \\ D(t)}}$$

$$* P(t) = K_p (y_c(t) - y(t)) \Rightarrow \boxed{P(z) = K_p (y_c(z) - y(z))}$$

\xleftarrow{Tz}

⚠ : On note $y_c(kT_s) = y_c(k)$
 $y(kT_s) = y(k)$

$$* I(t) = \frac{K_p}{T_i} \int_0^t e(\tau) d\tau \rightarrow \text{on dérive / temps}$$

$\frac{dI(t)}{dt} = \frac{K_p}{T_i} e(t) \rightarrow$ On approxime la dérivée $\frac{dI(t)}{dt}$ par
 la méthode des différences avant

$$\frac{dI(t)}{dt} \approx \frac{I(k+1) - I(k)}{T_s} = \frac{K_p}{T_i} e(k)$$

(1.2)

$$\Rightarrow Tz: \frac{I(z) - I(z)}{T_s} = \frac{K_p}{T_i} E(z)$$

$$I(z) = \frac{T_s K_p}{T_i (z-1)} E(z)$$

* $D(t) = K_p T_d \frac{de(t)}{dt}$; on approxime $\frac{de(t)}{dt}$ par les différences avant:

$$D(t) = K_p T_d \frac{e(k+1) - e(k)}{T_s} \rightarrow Tz$$

$$D(z) = \frac{K_p T_d}{T_s} (z-1) E(z)$$

on somme les 3 actions

$$U(z) = P(z) + I(z) + D(z) = K_p E(z) + \frac{T_s K_p}{T_i (z-1)} E(z) + \frac{K_p T_d}{T_s} (z-1) E(z)$$

On constate que c'est la même expression de $U(s)$ en remplaçant

$$s = \frac{(z-1)}{T_s} \text{ opérateur de dérivation avant}$$

On écrit le transfert discret en remplaçant s dans $PID(s)$ par $\frac{(z-1)}{T_s}$

$$PID_d(z) = \frac{U(z)}{E(z)} = \frac{s^2 + \frac{1}{T_d} s + \frac{1}{T_i T_d}}{\frac{1}{K_p T_d} s}$$

$s = \frac{z-1}{T_s}$

3)

Dans ce cas

(1.3)

$$u(s) = P(s) + I(s) + D(s) \quad \text{avec}$$

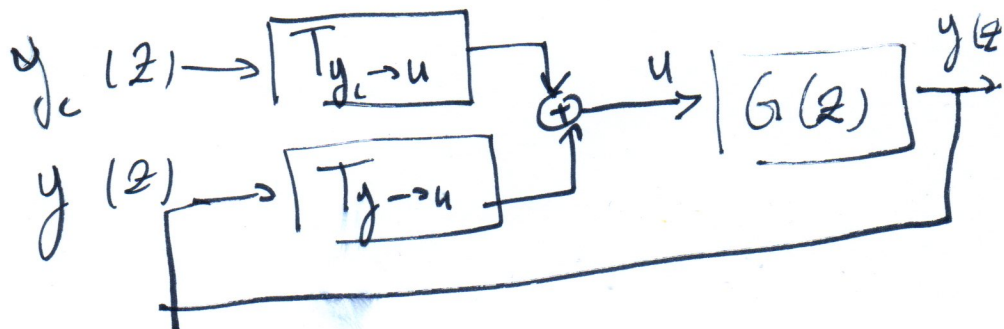
$$\begin{cases} P(s) = K e_p(s) = K (p y_c(s) - y(s)) \\ I(s) = \frac{K}{T_i s} e(s) = \frac{K}{T_i s} (y_c(s) - y(s)) \\ D(s) = \frac{s K T_d}{1 + s \frac{T_d}{N}} e_d(s) = \frac{s K T_d}{1 + s \frac{T_d}{N}} (0 - y(s)) \end{cases}$$

Pour calculer la version discrète, on scinde les trois actions et on remplace s par $\frac{z-1}{T_s}$

$$\begin{aligned} u(z) &= P(z) + I(z) + D(z) \\ &= K (p y_c(z) - y(z)) + \frac{K T_s}{T_i (z-1)} (y_c(z) - y(z)) \\ &\quad + \frac{\frac{(z-1)}{T_s} K T_d}{1 + \frac{(z-1)}{T_s} \frac{T_d}{N}} (-y(z)) \end{aligned}$$

On regroupe les termes en $y_c(z)$ et en $y(z)$ et on obtient

$$u(z) = T_{y_c \rightarrow u}(z) y_c(z) + T_{y \rightarrow u}(z) y(z)$$



Exercice 1.2.

$$G(z) = \frac{1}{(z-0,1)(z-0,5)} ; u(z) = 3 \cos(0,2z)$$

en continu, la réponse de $G_c(s)$ à une entrée en cosinus (ou sinus)
 $u(t) = u_0 \cos(\omega_0 t)$ est

$$y(t) = |G(e^{j\omega_0})| \cdot \cos[\omega_0 t + \arg(G(e^{j\omega_0}))]$$

Pour le cas discret, l'entrée est $u(k) = u_0 \cos(k\omega_0 T_s)$ (on remplace t par kT_s).

$$\Rightarrow y(k) = |G(e^{j\omega_0 T_s})| \cdot \cos[k\omega_0 T_s + \arg(G(e^{j\omega_0 T_s}))]$$

On déduit alors :

$$y(k) = 3 \left| \frac{1}{(e^{j0,2} - 0,1)(e^{j0,5} - 0,5)} \right| \cos[0,2k + \arg\left(\frac{1}{(e^{j0,2} - 0,1)(e^{j0,5} - 0,5)}\right)]$$

après calcul on obtient

$$y(k) = 6,4 \cos(0,2k - 0,614)$$

Exercice 1.3.

$$1) \quad y(k+1) = 0,5 y(k) + u(k), \quad y(0) = 0$$

$$\Rightarrow y(k) = 0,5 y(k-1) + u(k-1), \quad y(0) = 0$$

Pour une entrée en impulsion discrète : $u(k) = \delta(k) = \begin{cases} 1 & \text{si } k=0 \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$

$$\Rightarrow \boxed{y(0) = 0}$$

$$k=1: \quad y(1) = 0,5 \overbrace{y(0)}^{=0} + \overbrace{u(0)}^{=1} = 0,5 \times 0 + 1 = 1$$

$$\boxed{y(1) = 1}$$

$$k=2: \quad y(2) = 0,5 \overbrace{y(1)}^{=1} + \overbrace{u(2)}^{=0} = 0,5$$

$$\boxed{y(2) = 0,5}$$

$$k=3: \quad y(3) = 0,5 \overbrace{y(2)}^{=0,5} + \overbrace{u(3)}^{=0} = (0,5)^2$$

\vdots

$$k=i: \quad y(i) = 0,5 y(i-1) + \overbrace{u(i-1)}^{=0} = (0,5)^{i-1}$$

Représente

impulsionnelle

$$h(k) = y(k) = \begin{cases} (0,5)^{k-1}, & k \geq 1 \\ 0, & k < 1 \end{cases}$$

2) On utilise la transformée en Z de l'équation aux différences:

$$Z y(z) = 0,5 y(z) + u(z) \Rightarrow (z - 0,5) y(z) = u(z)$$

$$H(z) = G(z) = \frac{Y(z)}{U(z)} = \frac{1}{z - 0,5}; \text{ d'après les tables de TZ}$$

$$\text{inverse: } z^{-1} \left\{ \frac{1}{z-a} \right\} u(z) = \begin{cases} 0 & k < 1 \\ a^{k-1}, & k \geq 1 \end{cases}, \text{ dans ce cas } \boxed{a=0,5}$$

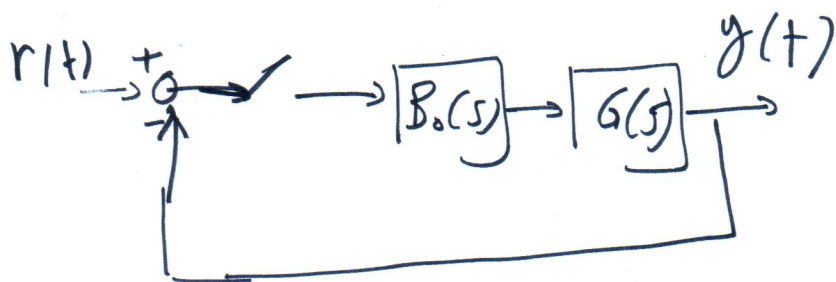
On deduit

$$\boxed{h(k) = \begin{cases} (0,5)^{k-1}, & k \geq 1 \\ 0 & k < 1 \end{cases}}$$

Exercice 1.4:

1.6

1) $G(s) = \frac{1}{s(s+4)}$
 $B_0(s) = \frac{1 - e^{-Ts}}{s}$



On a: $H_{B_0}(s) = B_0(s) \cdot G(s)$

et $H_{B_0}(z) = \mathcal{Z}^{-1} [B_0(s) \cdot G(s)]$ (Pas d'échantillonnage entre $B_0(s)$ et $G(s)$)

$H_{B_0}(z) = \mathcal{Z}^{-1} \left\{ \frac{1 - e^{-Ts}}{s} \cdot \frac{1}{s(s+4)} \right\}$

$= (1 - z^{-1}) \mathcal{Z}^{-1} \left\{ \frac{1}{s^2(s+4)} \right\}$

$H_{B_0}(z) = (1 - z^{-1}) \mathcal{Z}^{-1} \left\{ \frac{1}{s^2(s+4)} \right\}$

On peut décomposer en éléments simples en utilisant les tables d'après les tables de TZ:

$$\mathcal{Z} \left\{ \frac{a^2}{s^2(s+a)} \right\} = \frac{z \left[(aTs - 1 + e^{-aTs})z + (1 - e^{-aTs} - aTs e^{-aTs}) \right]}{(z-1)^2(z - e^{-aTs})}$$

dans notre cas, $a=4$, qui est ce qu'on doit

$$H_{B_0}(z) = 0,00438 \frac{z + 0,885}{z^2 - 1,67z + 0,67}$$

2) Embauché fermé:

$$H_{BF}(z) = \frac{H_{B0}(z)}{1 + H_{B0}(z)}$$

après calcul

$$H_{BF}(z) = \frac{0,2(z + 0,885)}{z^2 - 1,47z + 0,847}$$

1.7