

МИНОБРНАУКИ РОССИИ

федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

«Национальный исследовательский университет «МЭИ»

Институт

Кафедра

ЭнМИ РМДиПМ

ВЫПУСКНАЯ КВАЛИФИКАЦИОННАЯ РАБОТА (МАГИСТЕРСКАЯ ДИССЕРТАЦИЯ)				
	(MAI IIC)	тегскал дисс	легтации)	
Направление		15.04.06 Мехатроника и робототехника		
		(код и наименование)		
		D ~		U
0.5		Разработка компьютерных технологий		
Образовательная		управления и математического моделирования в		
программа		робототехнике и мехатронике		
Форма обучения		очная		
Форма обутения		(очная/очно-заочная)		
		(o man o	me suo man suo m	<i></i>
Разработка прототипа шагающего четвероногого робота для				
Тема:	образова	образовательных или исследовательских целей		
Студент	С-12м-21			Учаев Р.Е.
	группа	подпись	фа	милия и инициалы
D				
Руководител	_			
ВКР	к.фм.н.	доцент		Адамов Б.И.
	уч. степень	должность	подпись	фамилия и инициалы
организация				
		орг анизация		
«Работа допущена к защите»				
пооти доп	, —, one it smiller			
Заведующий	i İ			
кафедрой	Д.Т.Н.	профессор		Меркурьев И.В.
кафедрон	уч. степень	звание	подпись	фамилия и инициалы
	j ii e rememb	Sami		T

Дата