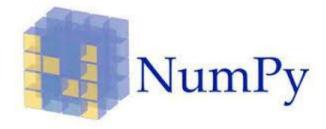
Numpy

2019.04



1. Numpy 란?

■ 파이썬 과학 처리 패키지

- Numerical Python
- 파이썬의 고성능 과학 계산용 패키지
- Matrix와 Vector와 같은 Array 연산의 사실상의 표준

■ 특징

- 일반 List에 비해 빠르고, 메모리를 효율적으로 사용
- 반복문 없이 데이터 배열에 대한 처리를 지원함
- 선형대수와 관련된 다양한 기능을 제공함
- C, C++ 등의 언어와 통합 가능

■ References

- https://docs.scipy.org/doc/numpy/user/quickstart.html
- 데이터 사이언스 스쿨 (데이터 과학을 위한 파이썬 기초) https://datascienceschool.net/view-notebook/39569f0132044097a15943bd8f440ca5
- Numpy 강좌 https://www.youtube.com/playlist?list=PLBHVuYlKEkULZLnKLzRq1CnNBOBIBTkqp

2. ndarray(Numpy Dimensional Array)

import

import numpy as np # 표준화되어 있음

■ Array 생성

```
test_array = np.array([1, 4, 5, 8], float)

print(test_array)

type(test_array[3])

print(test_array.dtype) # Array 전체의 데이터 타입을 반환함

print(test_arry.shape) # Array의 shape(차원 구성)을 반환함
```

- numpy는 np.array 함수를 활용하여 배열을 생성함 → ndarray
- numpy는 하나의 데이터 타입만 배열에 넣을 수 있음
- List와 가장 큰 차이점, Dynamic typing(예, [1, 2, "5", 4.2]) not supported
- C의 Array를 사용하여 배열을 생성함

3. Array shape

■ Vector (1차원)

```
test_array = np.array([1, 4, 5, 8], float)
```

→ shape은 (4,): 1차원에 4개의 element가 있는 벡터

■ Matrix (2차원)

```
matrix = [[1,2,5,8], [2,3,4,9], [4,5,6,7]]
np.array(matrix, int).shape
```

→ shape은 (3, 4) : 행이 3개, 열이 4개인 매트릭스

■ Tensor (3차원)

→ shape은 (4, 3, 4): 평면이 4개, 행이 3개, 열이 4개인 텐서

3. Array shape

ndim & size

```
np.array(tensor, int).ndim # 3, number of dimension
np.array(tensor, int).size # 48
```

dtype

- Single element가 가지는 데이터 타입
- C의 데이터 타입과 호환
- nbytes ndarray object의 메모리 크기를 바이트 단위로 반환함

reshape

• Array의 shape을 변경함 (element의 개수는 동일)

3. Array shape

reshape

```
test_matrix = [[1,2,3,4], [5,6,7,8]]

np.array(test_matrix).shape \rightarrow (2, 4)

np.array(test_matrix).reshape(8, ) \rightarrow array([1,2,3,4,5,6,7,8])

np.array(test_matrix).reshape(8, ).shape \rightarrow (8, )
```

- Array의 shape을 변경함 (element의 개수는 동일)
- Array의 size만 같다면 다차원으로 자유로이 변형가능

```
np.array(test_matrix).reshape(2, 4).shape → (2, 4)
np.array(test_matrix).reshape(-1, 2).shape → (4, 2)
-1: size를 기반으로 row 개수 선정
np.array(test_matrix).reshape(2, 2, 2).shape → (2, 2, 2)
```

flatten

```
test_matrix = [[[1,2,3,4], [5,6,7,8]], [[2,3,4,5], [6,7,8,9]]]
np.array(test_matrix).flatten()

→ array([1,2,3,4,5,6,7,8,2,3,4,5,6,7,8,9])
```

• 다차원 array를 1차원 array로 변환

4. Indexing & slicing

■ Indexing

```
a = np.array([[1,2,3], [4,5,6]], int)
print(a)
print(a[0,0]) # 2차원 배열 표기법 1
print(a[0][0]) # 2차원 배열 표기법 2
a[0,0] = 1
```

- List와 달리 이차원 배열에서 [0, 0]과 같은 표기법을 제공함
- Matrix일 경우 앞은 행(row) 뒤는 열(column)을 의미함

Slicing

```
a = np.array([[1,2,3,4,5], [6,7,8,9,10]], int)
a[:, 2:] # 전체 row의 2열 이상
a[1, 1:3] # row 1의 1~2열
a[1:3] # 1 row ~ 2 row 전체, column은 무시
a[:, ::2] # step 가능
```

- List와 달리 행과 열 부분을 나눠서 slicing이 가능함
- Matrix의 부분 집합을 추출할 때 유용함

arange

```
np.arange(10) # arange — List의 range와 같은 효과
→ array([0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9])
np.arange(0, 5, 0.5) # floating point도 표시가능
→ array([0., 0.5, 1., 1.5, 2., 2.5, 3., 3.5, 4., 4.5])
np.arange(0, 5, 0.5).tolist() # List로 만들 수 있음
np.arange(30).reshape(5, 6) # size가 같으면 가능
```

- List와 달리 행과 열 부분을 나눠서 slicing이 가능함
- Matrix의 부분 집합을 추출할 때 유용함

ones, zeros and empty

• empty – shape만 주어지고 비어있는 ndarray 생성

■ Something like

```
test_matrix = np.arange(30).reshape(5,6)
np.ones_like(test_matrix)
np.zeros_like(test_matrix)
```

• 기존 ndarray의 shape 크기 만큼 1, 0 또는 empty array를 반환

■ identity (단위 행렬 생성)

■ eye (대각선이 1인 행렬)

```
np.eye(N=3, M=5, dtype=np.int8)
\rightarrow array([1, 0, 0, 0, 0],
         [0, 1, 0, 0, 0],
         [0, 0, 1, 0, 0]], dtype=int8)
np.eye(5)
\rightarrow array([1., 0., 0., 0., 0.],
         [0., 1., 0., 0., 0.],
         [0., 0., 1., 0., 0.],
         [0., 0., 0., 1., 0.],
         [0., 0., 0., 0., 1.]
np.eve(3, 5, k=2) # k \rightarrow start index
\rightarrow array([0., 0., 1., 0., 0.],
         [0., 0., 0., 1., 0.],
         [0., 0., 0., 0., 1.],
```

■ diag (대각 행렬의 값을 추출)

```
matrix = np.arange(9).reshape(3,3)
np.diag(matrix)
np.diag(matrix, k=1) # k → start index
```

■ Random sampling(데이터 분포에 따른 sampling으로 array를 생성) np.random.seed(seed=1000) # 시드로 난수 생성 초기값 지정 np.random.uniform(0, 1, 10).reshape(2,5) # 균등 분포 최소 최대 개수 np.random.normal(0, 1, 10).reshape(2,5) # 정규 분포 평균 표준편차 개수 # 이항 분포 np.random.binomial(n, p, size) np.random.poisson(lam. size) # 포아송 분포 # t-분포 np.random.standard t(df, size) # F-분포 np.random.f(dfnum, dfden, size) import matplotlib.pyplot as plt rand_norm = np.random.normal(0., 3., size=1000) # 평균, 표준편차 count, bins, ignored = plt.hist(rand norm, normed=False) rand pois = np.random.poisson(lam=20, size=1000) unique, counts = np.unique(rand_pois, return_counts=True) np.asarray((unique, counts)).T plt.bar(unique, counts, width=0.5, color="red", align='center')

6. Operation function

■ Sum

Axis

• 모든 operation function을 실행할 때, 기준이 되는 dimension 축

test_array = np.arange(1,13).reshape(3,4) \rightarrow array([1, 2, 3, 4], axis=1[5, 6, 7, 8],[9,10,11,12]]3 4 axis=0 test_array.sum(axis=1) \rightarrow array([10, 26, 42]) 10 11 12 (3,4)test array.sum(axis=0) \rightarrow array([15, 18, 21, 24]) axis=1axis=0

6. Operation function

mean & std

```
test_array = np.arange(1,13).reshape(3,4)

test_array.mean() → 6.5 # 평균(Mean)

test_array.mean(axis=0)

→ array([5., 6., 7., 8.])

test_array.std() # 표준 편차(Standard Deviation)

test_array.std(axis=0)
```

■ Mathematical functions

```
지수 함수: exp, expml, exp2, log, log10, log1p, log2, power, sqrt
삼각 함수: sin, cos, tan, arcsin, arccos, arctan
Hyperbolic: sinh, cosh, tanh, arcsinh, arccosh, arctanh
np.exp(test_array)
np.sqrt(test_array)
```

6. Operation function

■ Concatenate (Numpy array를 합치는 함수)

```
a = np.array([[1, 2], [3, 4]])
b = np.array([[5, 6]])
np.vstack((a,b))
\rightarrow array([[1, 2],
         [3, 4],
          [5, 6]]
np.concatenate((a,b), axis=0) # 위의 결과와 동일
a = np.array([[1], [2], [3]])
b = np.array([[2], [3], [4]])
np.hstack((a,b))
→ array([[1, 2],
         [2, 3],
          [3, 4]]
a = np.array([[1, 2], [3, 4]])
b = np.array([[5, 6]])
np.concatenate((a,b.T), axis=1)
                                        # T - Transpose
\rightarrow array([[1, 2, 5],
          [3, 4, 6]]
```

7. Array operation

■ Operations btw arrays (기본적인 사칙 연산 지원)

Dot product

Transpose

```
test_a = np.arange(1,7).reshape(2,3)
test_a.tranpose()
test_a.T
```

7. Array operation

■ Broadcasting (Shape이 다른 배열간 연산 지원)

```
test_matrix = np.array([[1,2,3], [4,5,6]], float)
scalar = 3
test matrix + scalar
                               # Matrix — Scalar 덧셈
\rightarrow array([4., 5., 6.],
         [7., 8., 9.]
test matrix — scalar
test matrix * scalar
test matrix / scalar
                               # 나누기
                                # 몫
test matrix // scalar
                                # 제곱
test matrix ** 2
# Matrix와 Vector간의 연산도 가능
test matrix = np.arange(1,13).reshape(4,3)
test_vector = np.arange(10,40,10)
test matrix + test vector
\rightarrow array([11, 22, 33],
        [14, 25, 36],
        [17, 28, 39],
        [20, 31, 42]]
```

8. Comparison

■ All & Any

```
a = np.arange(10)
\rightarrow array([0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9])
np.any(a>5) → True # any - 하나라도 조건에 만족하면 True
np.any(a<0) \rightarrow False
np.all(a>5) → False # all – 모두가 조건을 만족해야 True
np.all(a<10) \rightarrow True
a > 5
→ array([False, False, False, False, False, True, True, True, True],
          dtvpe=bool)
test a = np.array([1, 3, 0], float)
test b = np.array([5, 2, 1], float)
test_a > test_b # 배열의 크기가 동일할 때 원소간 비교 가능
→ array([False, True, False], dtype=bool)
test a == test b
(test a > test b).any()
```

8. Comparison

Logical operation

```
a = np.array([1, 3, 0], float)
b = np.logical and(a>0, a<3) # and 조건
→ array([True, False, False], dtype=bool)
c = np.logical not(b)
→ array([False, True, True], dtype=bool)
np.logical or(b,c)
→ array([True, True, False], dtype=bool)
np.where(a>0, 3, 2) # where(condition, True, False)
\rightarrow array([3., 3., 2.],
a = np.arange(10, 20)
np.where(a>15) # index 값 반환
→ (array([6, 7, 8, 9], dtype=int64),)
a = np.array([1, np.NaN, np.Inf], float)
           # is Not a Number?
np.isnan(a)
np.isfinite(a) # is finite number?
```

8. Comparison

■ argmax & argmin (array내 최대값 또는 최소값의 index를 리턴)

```
a = np.array([1,2,4,5,8,78,23,3])
np.argmax(a), np.argmin(a)
→ (5, 0)
```

a = np.array([[1,2,4,7],[9,88,6,45],[8,78,23,3]])

np.argmax(a, axis=1)

→ array([3, 1, 1])

np.argmax(a, axis=0)

 \rightarrow array([1, 1, 2, 1])

1	2	4	7
9	88	6	45
8	78	23	3

np.argmin(a, axis=1)

 \rightarrow array([0, 2, 3])

np.argmin(a, axis=0)

 \rightarrow array([0, 0, 0, 2])

9. Boolean & fancy index

■ Boolean index

9. Boolean & fancy index

■ Fancy index

```
a = np.array([2, 4, 6, 8], float)
b = np.array([0, 0, 1, 3, 2, 1], int) # 반드시 integer로 선언
a[b] # b 배열의 값을 인덱스로 하여 a의 값들을 추출함
→ array([2., 2., 4., 8., 6., 4.]) # bracket index

a.take(b) # take 함수: bracket index와 같은 효과

a = np.array([[1,4], [9,16]], float)
b = np.array([0,0,1,1,1], int)
c = np.array([0,1,1,1,0], int)
a[b,c] # b를 row index, c를 column index로 변환하여 표시
→ array([1., 4., 16., 16., 9.])
```

10. Numpy data I/O

■ loadtxt & savetxt (Text type의 데이터를 읽고 저장하는 기능)

```
a = np.loadtxt(filename) # 파일 호출
a[:10]
a_int = a.astype(int)
a_int[:3]
np.savetxt(filename, a_int,delimeter=',') # csv 파일로 저장
```

■ numpy object – npy

- Numpy object(pickle) 형태로 데이터를 저장하고 불러옴
- Binary 파일 형태
 np.save('npy_test', arr=a_int)
 npy_array = np.load(file='npy_test.npy')

11. 연습 문제

- 1. 길이가 10인 0-벡터를 만드세요.
- 2. 길이가 10이며 다섯번째 원소만 1이고 나머지 원소는 모두 0인 벡터를 만드세요.
- 3. 10 부터 49까지의 값을 가지는 벡터를 만드세요.
- 4. 위(3번) 벡터의 순서를 바꾸세요.
- 5. 0부터 8까지의 값을 가지는 3x3 행렬을 만드세요.
- 6. 벡터 [1,2,0,0,4,0] 에서 원소의 값이 0이 아닌 원소만 선택한 벡터를 만드세요.
- 7. 3x3 단위 행렬(identity matrix)을 만드세요
- 8. 난수 원소를 가지는 3x3 행렬을 만드세요
- 9. 위(8번)에서 만든 난수 행렬에서 최대값/최소값 원소를 찾으세요.
- 10. 위(8번)에서 만든 난수 행렬에서 행 평균, 열 평균을 계산하세요.

11. 연습 문제 (답)

- 1. 길이가 10인 0-벡터를 만드세요. np.zeros(10)
- 2. 길이가 10이며 다섯번째 원소만 1이고 나머지 원소는 모두 0인 벡터를 만드세요.

np.where(np.arange(10)==4, 1, 0), np.eye(1, 10, k=4)

- 3. 10 부터 49까지의 값을 가지는 벡터를 만드세요. np.arange(10, 50)
- 4. 위(3번) 벡터의 순서를 바꾸세요. np.arange(49. 9, -1)
- 5. 0부터 8까지의 값을 가지는 3x3 행렬을 만드세요. np.arange(9).reshape(3, 3)
- 6. 벡터 [1,2,0,0,4,0] 에서 원소의 값이 0이 아닌 원소만 선택한 벡터를 만드세요. a = np.array([1,2,0,0,4,0], int) a[a != 0]
- 7. 3x3 단위 행렬(identity matrix)을 만드세요 np.identity(3)
- 8. 난수 원소를 가지는 3x3 행렬을 만드세요 a = np.random.random(9).reshape(3, 3)
- 9. 위(8번)에서 만든 난수 행렬에서 최대값/최소값 원소를 찿으세요. (값) a[np.argmax(a)//3, np.argmax(a)%3], np.argmin(a)
- 10. 위(8번)에서 만든 난수 행렬에서 행 평균, 열 평균을 계산하세요. np.mean(a, axis = 1), np.mean(a, axis = 0)