МИНОБРНАУКИ РОССИИ САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ «ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА) Кафедра ЭТПТ

ТЕХНИЧЕСКОЕ ЗАДАНИЕ

«МЕХАНИЗМ ЗАХВАТА И РАЗМЕЩЕНИЯ С ОДНООСНЫМ РОБОТОМ МЗиР»

COLITAC	COBAHO:	РАЗРАБОТАНО:			
Ассистен	т каф. ЭТПТ	Студент г	p. 9492		
	Н.В. Масленников		Д.С. Чернов		
« »	2024 г.	« »	2024 г.		

Санкт-Петербург 2024

СОДЕРЖАНИЕ

1.	Назначение и цель разработки механизма захвата и размещения	. 3
	дноосным роботом	
	Требования к механизму захвата и перемещения	
	дноосным роботом	
	Состав и содержание работ	
4.	Результаты выполнения работ по проекту	٠-

1. Назначение и цель разработки механизма захвата и размещения

с одноосным роботом

Полное наименование системы и ее условное обозначение:

Механизм захвата и размещения с одноосным роботом. Условное обозна-

чение – МЗиР, Механизм линейного переноса объектов с захватом объектов.

Назначение и цели МЗиР:

Главной целью МЗиР является высокоточный линейный перенос объектов

с захватом объектов при помощи присоски. МЗиР позволяет поднять заготовку

и максимально точно ее переместить в линейном направлении.

Цели создания МЗиР:

МЗиР создается в целях обеспечения захвата объекта (в частности – пла-

стикового диска) при помощи присоски и высокоточного линейного переноса

для автоматизации и поддержки производственного процесса, а также – повыше-

ния производительности.

2. Требования к механизму захвата и перемещения

с одноосным роботом

Вариант №10

Параметры изделия:

X = 800 MM

h = 200 MM

Пневмоцилиндр: EN 16 (*Tun пневмоцилиндра*)

Присоска: MVPK4 (*Tun присоски*)

Кабель-канал: ARKO 22X38 R60 (Тип кабель-канала)

X и h – ход вдоль горизонтальной оси и вертикальное перемещение;

3

3. Состав и содержание работ

Tаблица 1-Kалендарный план выполнения проекта

No	Название этапа	Срок выполнения	Результаты этапа работ	
		этапа		
1	Разработка частных	14.10.2024	Техническое задание на	
	технических заданий		МЗиР	
	на составные и заку-			
	паемые детали МЗиР			
2	Моделирование трех-	21.10.2024	Чертежи деталей, паспорт из-	
	мерных моделей		делия	
3	Моделирование пол-	25.10.2024	Чертеж общего вида, сбороч-	
	ноценной сборки		ный чертеж	
	МЗиР			
4	Оформление кон-	04.11.2024	Паспорт изделия	
	структорской доку-			
	ментации			
5	Заказ продукции, из-	11.11.2024	Собранный МЗиР	
	готовление всех со-			
	ставных деталей, сбо-			
	рочные работы МЗиР			
6	Проведение предва-	18.11.2024	Результаты испытаний	
	рительных испыта-			
	ний			

4. Результаты выполнения работ по проекту

- 1. Чертеж общего вида ЛЭТИ.9492.02.10.00 BO
- 2. Сборочный чертеж ЛЭТИ.9492.02.10.00 СБ
- 3. Чертежи деталей
- 4. Паспорт изделия ЛЭТИ.9492.02.10.00 ПС

МИНОБРНАУКИ РОССИИ САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ «ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА) Кафедра ЭТПТ

МЕХАНИЗМ ЗАХВАТА И РАЗМЕЩЕНИЯ С ОДНООСНЫМ РОБОТОМ МЗиР ПАСПОРТ ЛЭТИ 9492.02.10.00 ПС

Студент гр. 9492:	Чернов Д.С.
Преподаватель:	Масленников Н.1

Санкт-Петербург 2024

СОДЕРЖАНИЕ

1.	Назначение изделия	3
2.	Предприятие изготовитель	3
3.	Комплект поставки.	3
4.	Технические характеристики	4
5.	Инструкция по техники безопасности	5
6.	Правила хранения и транспортирования	. 10
7.	Содержание драгоценных металлов	. 10

1. НАЗНАЧЕНИЕ ИЗДЕЛИЯ

1.1. Механизм захвата и размещения с одноосным роботом предназначен для высокоточного линейного переноса объектов с захватом объекта при помощи присоски. Целевое назначение — перенос пластикового диска.

2. ПРЕДПРИЯТИЕ ИЗГОТОВИТЕЛЬ

Санкт-Петербургский государственный электротехнический университет «ЛЭТИ» им. В.И. Ульянова (Ленина)

197022, улица Профессора Попова, д. 5, лит. Ф, Санкт-Петербург

Тел./факс: 7(812) 234-46-51, 7(812) 346-27-58.

E-mail: info@etu.ru

https://etu.ru

3. КОМПЛЕКТ ПОСТАВКИ

- Механизм захвата и размещения в сборе 1 шт.;
- Комплект технической документации 1 компл. в составе:
 - о Паспорт,
 - о Техническое задание.

4. ТЕХНИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ

Наименование параметра	Значение			
Механизм захвата и размещения с одноосным роботом МЗиР				
Ход вдоль горизонтальной оси Х,	800			
(MM)				
Вертикальное перемещение h, (мм)	200			
Общая высота, Е (мм)	539			
Длина установки, L (мм)	1334			
Ширина установки, Н (мм)	432			
Точность позиционирования, Ү	±0,09			
(MM)				
Рабочая температура окружающей	<80			
среды, °С				
Потребляемая мощность, (Вт)	200			
Масса, (кг)	8.1			

5. ИНСТРУКЦИЯ ПО ТЕХНИКИ БЕЗОПАСНОСТИ

5.1. Общие указания

Механизм захвата и размещения с одноосным роботом (МЗиР) разработана и эксплуатируется в строгом соответствии с нормами охраны труда и техники безопасности, установленными «Межотраслевыми правилами по охране труда (правила безопасности) при эксплуатации электроустановок» (ПОТ Р М-016-2001, РД 153-34.0-03.150-00).

Руководство по эксплуатации МЗиР содержит подробные рекомендации и описания безопасных методов работы с системой, включая указания по настройке и регулировке. Данное руководство составлено на основе требований ГОСТ 3.1105-2011 «Единая система технологической документации», что гарантирует его полноту и соответствие стандартам.

Организация инструктажей и обучение персонала безопасным методам работы с МЗиР осуществляется в соответствии с ГОСТ 12.0.004-2015 «Межгосударственный стандарт. Система стандартов безопасности труда. Организация обучения безопасности труда. Общие положения». Инструктажи охватывают все аспекты безопасной эксплуатации и обслуживания системы.

Подключение электропитания к системе и обслуживание её компонентов, включая электродвигатели, производится исключительно в соответствии с требованиями «Правил техники безопасности при эксплуатации потребителей».

5.2. Меры безопасности

При эксплуатации механизма захвата и размещения с одноосным роботом (МЗиР) необходимо строго соблюдать следующие меры безопасности.

Общие требования:

- Эксплуатацию, техническое обслуживание и ремонт МЗиР должен выполнять только обученный персонал, прошедший инструктаж по охране труда и имеющий соответствующий допуск.
- Перед началом работы необходимо убедиться в исправности всех компонентов системы, включая электропитание, соединительные элементы и подвижные механизмы.

Подготовка к работе:

- Проверить наличие и целостность защитных кожухов, ограждений и других элементов, предназначенных для предотвращения доступа к подвижным частям системы.
- Перед подачей питания на МЗиР убедиться, что рабочая зона свободна от посторонних предметов и людей.
- Проверьте, что система заземлена согласно требованиям ГОСТ, и все электрические соединения надежно закреплены.

Эксплуатация:

- Во время работы МЗиР не допускается нахождение персонала в зоне возможного перемещения элементов системы.
- В случае возникновения нестандартной ситуации (шумы, вибрация, перегрев компонентов) немедленно прекратить работу системы, отключить питание и сообщить о неисправности ответственному лицу.

• Запрещается открывать кожухи, производить регулировку или замену элементов во время работы системы.

Меры электробезопасности:

- Все работы, связанные с подключением и обслуживанием электропитания МЗиР, выполняются в соответствии с «Правилами техники безопасности при эксплуатации потребителей» и только специалистами с соответствующей квалификацией.
- Перед любыми манипуляциями с электрическими компонентами системы необходимо отключить её от сети и проверить отсутствие напряжения.
- Проводить регулярную проверку изоляции проводов и целостности заземляющих соединений для предотвращения короткого замыкания и электрических повреждений.

Внештатные ситуации:

- В случае аварийной ситуации (замыкание, повреждение оборудования или угроза здоровью персонала) немедленно отключить систему от питания, эвакуировать людей из рабочей зоны и сообщить о происшествии в службу безопасности.
- Все действия по устранению последствий аварийной ситуации должны выполняться только квалифицированным персоналом после полной остановки системы и отключения питания.

Указания по технике безопасности

При эксплуатации механизма захвата и размещения с одноосным роботом (МЗиР) необходимо строго соблюдать «Правила технической эксплуатации электроустановок потребителей» и «Правила техники безопасности при эксплуатации электроустановок потребителей».

Конструкция механизма захвата и размещения с одноосным роботом обеспечивает безопасность работы обслуживающего персонала при условии её исправного состояния и надёжного заземления корпуса.

Категорически запрещается эксплуатация системы при снятых защитных кожухах и ограждениях блоков.

Перед вводом МЗиР в эксплуатацию на предприятии должна быть разработана инструкция по технике безопасности для лиц, работающих с системой. В инструкции должны быть указаны:

- 1. Основные положения «Правил технической эксплуатации и безопасности обслуживания электроустановок потребителей» и «Правил техники безопасности при эксплуатации электроустановок потребителей»;
- 2. Меры безопасности, соответствующие конкретным условиям эксплуатации M3иP;
- 3. Положения данной инструкции по технике безопасности. Инструкция должна быть вывешена в непосредственной близости от рабочего места.

Работы по наладке, настройке и регулировке МЗиР на предприятии осуществляются специально обученным персоналом по отдельной инструкции, утверждённой руководством предприятия или лицом, ответственным за технику безопасности.

Работы по наладке, настройке и регулировке производятся не менее чем двумя лицами, при этом одно из них должно иметь квалификационную группу не ниже IV и стаж практической работы на подобном оборудовании не менее одного года.

Периодические осмотры и планово-предупредительные ремонты системы выполняются согласно графику, утверждённому главным инженером предприятия.

Осмотр системы проводит дежурный персонал. Результаты осмотра и принятые меры по устранению неисправностей записываются в журнал работы. При осмотре особое внимание следует уделить:

- Надёжности заземления корпуса МЗиР;
- Правильности и надёжности соединения кабельных разъёмов.

Осмотр и ремонтные работы на системе выполняются только при её полном отключении от сети. При этом необходимо обеспечить видимый разрыв в цепи питания.

Квалификация персонала, выполняющего осмотр или ремонт МЗиР, должна быть не ниже IV группы для работы с оборудованием, имеющим напряжение свыше 1000 В. Лицо, руководящее работами, должно обладать квалификацией не ниже группы IV.

6. ПРАВИЛА ХРАНЕНИЯ И ТРАНСПОРТИРОВАНИЯ

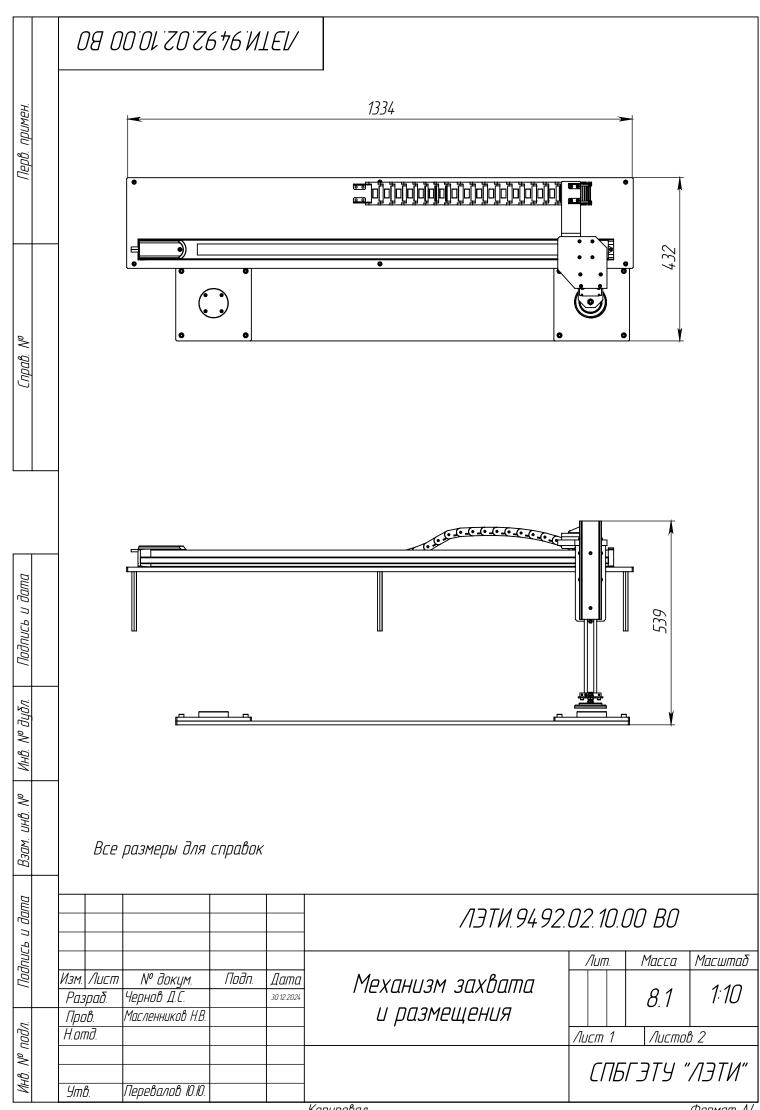
- 6.1. Хранение установки должно осуществляться в условиях хранения по группе 2 ГОСТ 15150.
- 6.2. Установку разрешается перевозить автомобильным или железнодорожным транспортом. Условия транспортирования по группе Ж ГОСТ Р 51908-2002, в том числе в части воздействия климатических факторов по группе условий хранения 7 ГОСТ 15150.

7. СОДЕРЖАНИЕ ДРАГОЦЕННЫХ МЕТАЛЛОВ

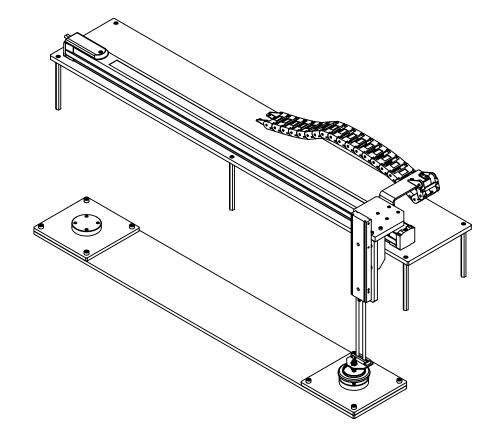
Установка не содержит драгоценных металлов.

Формат	Зана	Позиция	Обозначен	IUE	Наименовани	Je	Кол.	Приме- чание
					<u>Документация</u>			
A4			/J3TVI.9492.02.10.00 CE		Сборочный чертеж			
A4			ЛЭТИ.9492.02.10.00 ВС	7	Чертеж общего вида			
					<u>Детали</u>			
A4		1	/J3TN.9492.02.10.01		Столешница		1	
A4		2	ЛЭТИ.9492.02.10.02			 П <i>О</i>	1	
A4		3	ЛЭТИ.9492.02.10.03		<u> </u>		1	
		1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1			и уголка			
A4		4	ЛЭТИ.9492.02.10.04		Подставка под заготовку 1		1	
A4		5	ЛЭТИ.9492.02.10.05		Подставка под заготовку 2		2	
A4		6	ЛЭТИ.9492.02.10.06		Подставка под заготовку	3	2	
A4		7	ЛЭТИ.9492.02.10.07		Уголок 1		1	
A4		8	ЛЭТИ.9492.02.10.08		Уголок 2		1	
					Стандартные изб	елия		
		9			Винт ГОСТ Р ИСО 4762 – 1	M8x30	8	
		10			Винт ГОСТ Р ИСО 4762 – 1	M7x25	2	
		11			Винт ГОСТ Р ИСО 4762 – 1	M6x25	8	
		12			Винт ГОСТ Р ИСО 4762 – 1	M6x30	6	
		13			Винт ГОСТ Р ИСО 4762 – 1	<i>M7x30</i>	6	
Изм	1/1111		№ доким. Подоись Лап	<u></u>	/13TN.9492.02.10.00			
Ра Пр	зраі ов.	5. Ч М	ернов Д.С.	Mex		Лит. 	/lucm 1	2
	A4 A4 A4 A4 A4 A4 A4 A4 A4 A4 A4 A4 A4 A	А4 А4 А4 А4 А4 А4 А4 А4 А4 А4	A4 — B — 9 — 10 — 11 — 12 — 13 — 13 — 14 — 15 — 16 — 17 — 18 — 19 — 10 — 11 — 12 — 13 — 14 — 15 — 16 — 17 — 18 —	A4	A4	Документация А4	Документация А4 ЛЭТИ.94.92.02.10.00 СБ Сборочный чертеж А4 ЛЭТИ.94.92.02.10.00 ВО Чертеж общего бида Детали А4 1 ЛЭТИ.94.92.02.10.01 Столешница А4 2 ЛЭТИ.94.92.02.10.02 Держатель пневмоцилиндра 44 3 ЛЭТИ.94.92.02.10.03 Крепление для пневмоцилиндра и уголка А4 4 ЛЭТИ.94.92.02.10.05 Подставка под заготовку 1 А4 5 ЛЭТИ.94.92.02.10.05 Подставка под заготовку 2 А4 6 ЛЭТИ.94.92.02.10.06 Подставка под заготовку 3 А4 7 ЛЭТИ.94.92.02.10.07 Уголок 1 А4 8 ЛЭТИ.94.92.02.10.08 Уголок 2 Стандартные изделия Винт ГОСТ Р ИСО 4.762 – МЕХЗО ВИНТ ГОСТ Р ИС	Документация А4 ЛЭТИ 94 92 02 10 00 СБ Сборочный чертех А4 ЛЭТИ 94 92 02 10 00 ВО Чертеж общего вида Детали А4 1 ЛЭТИ 94 92 02 10 00 ВО Чертеж общего вида Детали А4 2 ЛЭТИ 94 92 02 10 00 Держатель пневмоцилиндра 1 и угольем преводилиндра 1 и угольем под заготовку 1 1 подставка под заготовку 1 1 подставка под заготовку 2 2 Подставка под заготовку 2 2 Подставка под заготовку 3 1 1 Подставка под заготовку 3 2 Подставка под заготовку 4 Под заготовку

	Фармат	Позиция	Обозначение	Наименование	Кол.	Приме– чание
7-		14		Винт ГОСТ Р ИСО 4762 – М9х16	9	
Перв.примен.		15		Винт ГОСТ Р ИСО 4762 – М4х15	2	
т.да:		16		Винт ГОСТ Р ИСО 4762 – М4х10	2	
] 		17		Стойка Н М6х40 ГОСТ 20865-81	6	
No				Прочие изделия		
Справ. №	БЧ	18		Πρυ <i>соска MVPK</i> 4	1	
9	БЧ	19		Одноосный робот Single	1	
				Axis Robots RS2		
	БЧ	20		Концевой держатель	4	
				MPSPS2585_60_8_S		
	БЧ	21		Пневмоцилиндр SMC CXS16–60	1	
	<u></u> 54	22		Звено кабель-канала	10	
и дата				MPSPS2585-60_8_S		
1 7 1	БЧ	23		Ножка стола LSFB12-156,5	6	
Подпись						
Инв.№ дубл.						
Взам.инв.№						
Подпись и дата						
Инв.№ подл.	Изм.//	Пист	№ докум. Подпись Дата	/13ТИ.9492.02.10.00		Лист 2 Формат А4



M 1:5



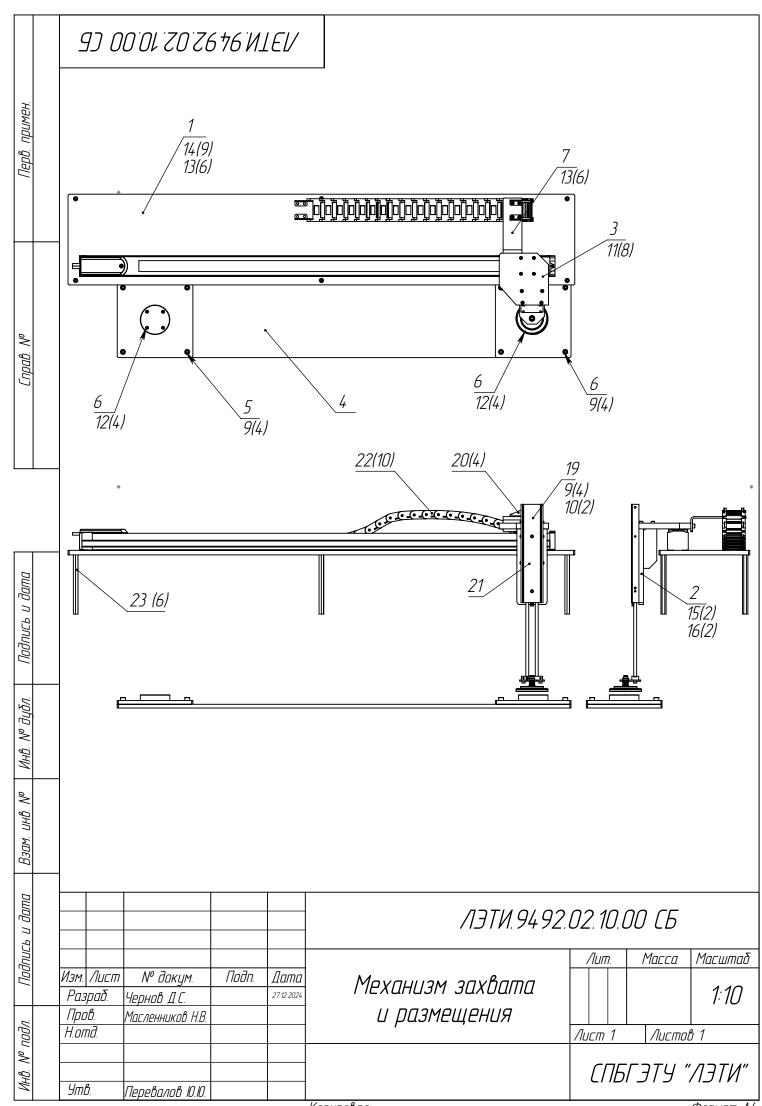
Инв. № подл. Подп. и дата Взам. инв. № Инв. № дубл.

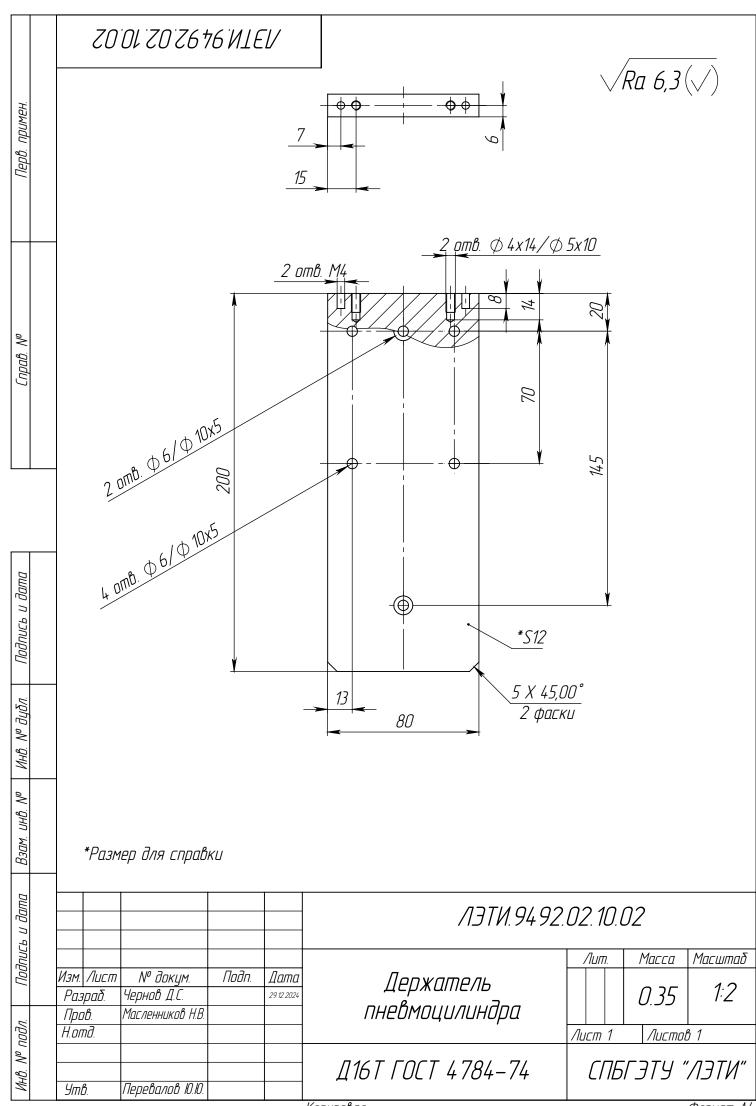
Подп. и дата

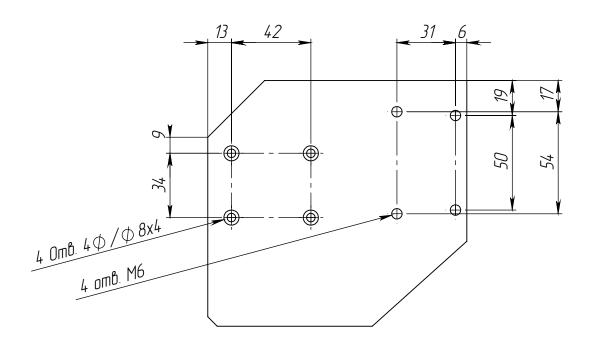
Изм.Лист № докум. Подп. Дата

/13TV1.9492.02.10.00 BO

Лист







Инв. № подл. Подп. и дата Взам. инв. № Инв. № дубл. Подп. и дата

Изм.	Лист	№ докум.	Подп.	Дата

/J3TVI.9492.02.10.03

Копировал

Лист 2

