Calibracion DSC v1 about:sredoc

Procedimiento de calibración DSC

Frente a la necesidad de comenzar un nuevo proceso de calibración en el calorímetro DSC SETARAM, Labsys evo, se decide realizar el procedimiento elaborado en 2013 en un Notebook con la idea de introducir mejoras al mismo, si es posible. Comenzaremos repdroduciendo el modelo anterior utilizando la biblioteca de Python TAL LAL LAL, para posteriormente compararla con los resolutados obtenidos en MATLAB.

Corrección en temperatura

Para la calibración en temperatura se tomaron en cuenta simultáneamente los valores medidos de temperaturas de fusión y las velocidades de calentamiento utilizadas. Se construyó un sistema de ecuaciones lineales usando dichos valores medidos y velocidades seleccionadas como coeficientes conocidos, y los coeficientes de corrección como incógnitas que satisfacen las siguientes ecuaciones:

 $dT = A0 + A1.Te + A2.V + A3.V^2$ (1)

dT=Treal-Te (2)

en donde

A0, A1, A2 y A3 son los coeficientes de corrección, V: velocidad de calentamiento/enfriamiento, Te: temperatura medida, Treal: temperatura aceptada en literatura

La expresión dada por la (ec. 1), especializada en los diferentes valores de velocidad de calentamiento utilizados y en las distintas temperaturas de inicio de transformación determinadas, da lugar a un sistema de ecuaciones que posee un número significativamente mayor de ecuaciones que de incógnitas. Esto es, un sistema de ecuaciones sobredeterminado. Estos sistemas no tienen solución; sin embargo, puede encontrarse una pseudosolución. Se optó por resolver el sistema de forma aproximada utilizando los métodos de mínimos cuadrados ordinarios y pseudoinversa de Moore-Penrose.

Modelos de ajuste lineal

un poco de modelos de ajuste lineal BLAH BLAH BLAH

Calibracion_DSC_v1 about:sredoc

Procedimiento en Python

-----> TESTO AQUI Importamos las variables desde una hoja de datos de Excel para luego procesarlas.

```
In [1]: | # Dependencies import
        import numpy as np
        import pandas as pd
        # Reading variables from the sheet
        df = pd.read_excel('resultados_v1.xlsx', sheet_name='dT', header = 1)
        # Checking the header imported
        print(df.head(5))
        # Generating NumPy Arrays
        Te = df["Te-A"].to_numpy()
        Treal = df["Treal-A"].to_numpy()
        V = df.V.to_numpy()
        dT = Treal - Te
        T = np.array([np.ones(dT.shape), Te, V, V ** 2])
                           Te-A Te-B Treal-A Treal-B dT-A dT-B
          Material V
            In 1.0 153.826 NaN 156.599 NaN 2.773
                                                                 NaN
               In 5.0 153.829 NaN 156.599
                                                   NaN 2.770
        1
                                                                 NaN
               In 10.0 153.669 NaN 156.599
                                                   NaN 2.930
                                                                 NaN
               In 20.0 153.137 NaN 156.599 NaN 3.462
In 50.0 152.623 NaN 156.599 NaN 3.976
                                                                 NaN
                                                                 NaN
```

Pseudoinversa Moore Penrose

```
In [2]: # Penrose Matrix with NumPy array
        p = np.linalg.pinv(T)
        # Check dimensions
        print(type(p), np.shape(p), np.size(p))
        print(type(dT), np.shape(dT), np.size(dT))
        <class 'numpy.ndarray'> (62, 4) 248
        <class 'numpy.ndarray'> (62,) 62
       # Transpose Penrose Matrix for array multiplication
In [3]:
        Tp = np.transpose(p)
        print(type(Tp), np.shape(Tp), np.size(Tp))
        # Multiplying matrix with NumPy array
        A = np.matmul(Tp, dT)
        # Show the coefficients
        print('Coefficients are:')
        for i in range(np.size(A)):
            print(f'A\{i\} = \{A[i]:.2e\}')
```

Calibracion_DSC_v1 about:sredoc

```
<class 'numpy.ndarray'> (4, 62) 248
Coefficients are:
A0 = 5.03e+00
A1 = -1.15e-03
A2 = 4.93e-02
A3 = -3.63e-04
```

Mínimos cuadrados

```
In [4]: # Transpose original Matrix for array multiplication
    TT = np.transpose(T)

# Obtaining coefficient through Least Squares
    X = np.linalg.lstsq(TT, dT, rcond = -1)

# Show the coefficients
    print('Coefficients are:')
    for i in range(np.size(X)):
        print(f'A{i} = {X[0][i]:.2e}')

Coefficients are:
    A0 = 5.03e+00
    A1 = -1.15e-03
    A2 = 4.93e-02
    A3 = -3.63e-04

C:\Users\Pablo\anaconda3\envs\dsc-calibration\lib\site-packages\numpy\core\fromn
```

umeric.py:3208: VisibleDeprecationWarning: Creating an ndarray from ragged neste d sequences (which is a list-or-tuple of lists-or-tuples-or ndarrays with differ ent lengths or shapes) is deprecated. If you meant to do this, you must specify 'dtype=object' when creating the ndarray.

return asarray(a).size

Corrección en calor (Q)

Para la calibración en calor se consideró la constante de sensibilidad K, que define el factor de proporcionalidad entre el área del pico medida, entre la curva y la linea de base, y el calor asociado a la transformación que ésta describe.

```
K = (S/H).(1/m) (3)

K=A0+A1.Te+A2.Te^2+A3.Te^3+A4.Te^4 (4)
```

siendo A0, A1, A2, A3 y A4 son los coeficientes de corrección, Te: temperatura medida, m: masa, H: calor de fusión, S: área de pico (μ V.s)

En este caso, los valores experimentales a considerar como coeficientes conocidos son Te y S. Se aplicó la misma metodología que para corrección en temperatura y se tuvieron en cuenta las mismas consideraciones anteriormente mencionadas.

Calibracion_DSC_v1 about:sredoc

```
In [5]: # Reading variables from the sheet
        df = pd.read_excel('resultados_v1.xlsx', sheet_name='K', header = 1)
        # Checking the header imported
        print(df.head(5))
        # Generating NumPy Arrays
        Te = df["Te-A"].to_numpy()
        H = df["H-A"].to_numpy()
        S = df["S-A"].to_numpy()
        m = df.m.to_numpy()
        K = (S/H)*(1/m)
        B = np.array([np.ones(Te.shape), Te, Te**2, Te**3, Te**4])
          Material
                     V
                           Te-A Te-B Treal-A Treal-B S-A S-B
                                                                        H-A
                                                                              H-B \
                     1.0 153.826
                                  NaN 156.599 NaN 718.830 NaN 28.5 28.5
               In
                   5.0 153.829
                                  NaN 156.599
                                                     NaN 690.485 NaN 28.5 28.5
        1
               In
               In 10.0 153.669 NaN 156.599 NaN 672.261 NaN 28.5 28.5
In 20.0 153.137 NaN 156.599 NaN 657.725 NaN 28.5 28.5
        2
        3
               In 50.0 152.623 NaN 156.599
                                                   NaN 527.595 NaN 28.5 28.5
        0 79.47
        1 79.47
        2 79.47
        3 79.47
        4 79.47
In [6]: print(B.shape)
        (5, 62)
```

Pseudoinversa Moore Penrose

```
In [7]: # Penrose Matrix with NumPy array
        pB = np.linalg.pinv(B)
        # Check dimensions
        print(type(pB), np.shape(pB), np.size(pB))
        print(type(K), np.shape(K), np.size(K))
        <class 'numpy.ndarray'> (62, 5) 310
        <class 'numpy.ndarray'> (62,) 62
        # Transpose Penrose Matrix for array multiplication
In [8]:
        TpB = np.transpose(pB)
        print(type(TpB), np.shape(TpB), np.size(TpB))
        # Multiplying matrix with NumPy array
        C = np.matmul(TpB, K)
        # Show the coefficients
        print('Coefficients are:')
        for i in range(B.shape[0]):
            print(f'C{i} = {C[i]:.4e}')
```

Calibracion DSC v1 about:sredoc

```
<class 'numpy.ndarray'> (5, 62) 310
Coefficients are:
C0 = 2.8813e-01
C1 = 6.7788e-05
C2 = -7.4088e-07
C3 = 9.5213e-10
C4 = -3.5929e-13
```

Mínimos cuadrados

```
In [9]: # Transpose original Matrix for array multiplication
    TB = np.transpose(B)

# Obtaining coefficient through Least Squares
    D = np.linalg.lstsq(TB, K, rcond = -1)

# Show the coefficients
    print('Coefficients are:')
    for u in range(B.shape[0]):
        print(f'D{u} = {D[0][u]:.4e}')

Coefficients are:
    D0 = 2.8813e-01
    D1 = 6.7786e-05
    D2 = -7.4087e-07
    D3 = 9.5212e-10
    D4 = -3.5928e-13
```

Agrego límites teóricos

Pseudoinversa Moore Penrose

```
In [12]: # Penrose Matrix with NumPy array
    pB = np.linalg.pinv(B)

# Check dimensions
    print(type(pB), np.shape(pB), np.size(pB))
    print(type(K), np.shape(K), np.size(K))

<class 'numpy.ndarray'> (64, 5) 320
    <class 'numpy.ndarray'> (64,) 64
```

Calibracion_DSC_v1 about:srcdoc

```
In [13]: # Transpose Penrose Matrix for array multiplication
         TpB = np.transpose(pB)
         print(type(TpB), np.shape(TpB), np.size(TpB))
         # Multiplying matrix with NumPy array
         C = np.matmul(TpB, K)
         # Show the coefficients
         print('Coefficients are:')
         for i in range(B.shape[0]):
              print(f'C{i} = {C[i]:.4e}')
         <class 'numpy.ndarray'> (5, 64) 320
         Coefficients are:
         C0 = 2.5029e-01
         C1 = 3.8456e - 04
         C2 = -1.4298e - 06
         C3 = 1.5062e - 09
         C4 = -5.0743e - 13
```

In []: