

# Teilproblembeurteilung - Rechenkapazität

	in Magazin geführt	Trichter	Drehkranz
Vorteile:	<ul style="list-style-type: none"> <li>- Kommunikation vereinfacht (weniger Störfaktoren)</li> <li>- Gerät Autonom</li> <li>- Funktionen von Smartphone können genutzt werden (Kamera, etc.)</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>- Autonomität gewährleistet</li> <li>- Direkt ansteuerbar</li> <li>- Kommunikationsabbruch praktisch unmöglich</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>- Hohe Rechenleistung</li> <li>- Externe Stromversorgung</li> </ul>
Nachteile:	<ul style="list-style-type: none"> <li>- Stromversorgung gewährleisten (Akku)</li> <li>- Plattformabhängig (Android, IOS etc.)</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>- Programmieraufwand aufgrund Sprache höher</li> <li>- Rechenleistung</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>- Kommunikation</li> <li>- Verbindungsabbruch möglich</li> </ul>

Bewertungskriterien:	Faktor F	Pkt	Pkt x F	Pkt	Pkt x F	Pkt	Pkt x F
Geschwindigkeit	5	5	25	5	25	1	5
Gewicht	4	4	16	5	20	1	4
Zuverlässigkeit	3	1	3	5	15	4	12
Kosten	2	5	10	1	2	5	10
Aufwand	1	4	4	1	1	5	5
			<b>58 (77%)</b>		<b>63 (84%)</b>		<b>36 (48%)</b>

Die Prozentzahl gibt an, wie gut die Lösung die Höchstanforderungen erfüllen

Legende: 1 (schlechteste Variante) bis 5 (beste Variante)