Themengebiet	Stichwort	Ergiebigkeit (1-10)	Trifft auf das	Summe	Quelle	Beschreibung				
	Als erstes wurden diverse Mö		Thema zu (1-10)	isst wie di	e Bälle durch die Luft hefördert werden können. Dazu gibt es schon diverse fertige Lösungen, welche mit einigen änderungen übern	ommen werden können. Die Wehseite für den Rau eines Quadroconters ist sehr				
Flugobjekte	Als erstes wurden diverse Möglichkeiten (Stichworte) ins Auge gefasst, wie die Bälle durch die Luft befördert werden können. Dazu gibt es schon diverse fertige Lösungen, welche mit einigen Änderungen übernommen werden können. Die Webseite für den Bau eines Quadrocopters ist sehr ausführlich und genau beschrieben. Die Umsetzung ist jedoch mit viel Aufwand verbunden. Eine Alternative zum Quadrocopter bietet ein Zeppelin. Auch hier konnte im Internet bereits eine ausführliche Anleitung gefunden werden.									
	Quadrocopter	7	8	15	http://myfirstdrone.com/	Quadcopter Bauanleitung				
	Zeppelin	3	5	8	http://www.rc-zeppelin.com/3%20or%203.5m%20indoor%20RC%20Blimp.html	verschiedene Zeppelin-Modelle				
	Rakete	6	3	9	http://www.modell-raketen.ch/luft-raketen/index.php	Bausätze für diverse Raketen				
	Es wurden Quellen in den vier	Bereichen zur \	ersorgung mit Akkun	nulatoren,	externen Netzteilen, Pneumatik, Hydraulik ermittelt. Die Versorgung mit Hydraulik hat keine ergiebigen Quellen hervorgebracht und	die Umsetzung ist mit sehr grossem Aufwand verbunden. Im Bereich der				
Versorgungskonzept	Pneumatik beschränkte man sich auf die Zylinder und Filterung der Druckluft. Bei der Versorgung mit elektrischer Energie mittels externen Netzteilen wurde nur nach handelsüblichen Netzteilen in einem Internet-Shop gesucht, da der Rest hinfällig ist. Weiter, bei der Versorgung mit Akkumulatoren, wurden nach Typen, Gefahren und möglichen Problemen gesucht.									
	Strom-Akku	7	8	15	http://www.elektronik-kompendium.de/sites/bau/0702231.htm	Übersicht Akkumulatoren. Links zu verschiedenen Akku-Typen.				
	Strom-Akku	8	7	15	http://www.energie-lexikon.info/akkumulator.html	Akku-Typen. Ladevorgang. Schnellladung				
	Strom-Akku	6	8	14	http://www.elektronik-kompendium.de/sites/bau/1101231.htm (Pb)	Blei-Akku (Pb). Verwendung für Vor- und Nachteile				
	Strom-Akku	7	7	14	http://www.elektronik-kompendium.de/sites/bau/0810281.htm (Li)	Li-Ion-Akku. Verwendung für Vor- und Nachteile				
	Strom-Akku	5	5	10	http://www.elektronik-kompendium.de/sites/bau/1101241.htm (NiCd)	NiCd-Akku. Verwendung für Vor- und Nachteile				
		7	7							
	Strom-Akku		· ·	14	http://www.elektronik-kompendium.de/sites/bau/1101251.htm (NiMh)	NiMh-Akku. Verwendung für Vor- und Nachteile				
	Strom-extern	7	8	15	http://de.rs-online.com/web/c/stromversorgungen-transformatoren/netzteile/pc-externe-netzteile/	Netzteile-Shop als Übersicht Verfügbarer Typen				
	Pneumatik	6	6	12	http://www.festo.com/wiki/de/Pneumatikzylinder	Pneumatikzylinder, Zylinderarten				
	Pneumatik	5	5	10	http://www.festo.com/wiki/de/Wartungseinheiten	Wartungseinheit (enthält Filter und Ventil), Druckluftaufbereitung				
	Hydraulik	3	3	6	http://www.hytec-hydraulik.de/hydraulik/hydraulikzylinder.html	Hydraulikzylinder-Shop als Übersicht verfügbarer Typen				
	Hydraulik	3	4	7	http://www.hytec-hydraulik.de/hydraulik/motorenshop.html	Hydraulikpumpen-Shop, langsamlaufender Motor				
Kommunikation	Da eine PC oder ein Prozessor in der Regel keine Peripherie wie Motoren oder ähnliches ansteuern, wird deshalb eine Hardware benötigt, die die Ansteuerung übernimmt. Zwischen der Rechnerhardware und der Ansteuerhardware braucht es eine Kommunikation . Dafür wurde recherchiert, welches Bussystem man dafür einsetzen könnte und was die jeweiligen Vor- und Nachteile sind.									
	Bussystem	6	6	12	Bussysteme in der Automatisiertungs- und Prozesstechnik IBAN 978-3-8348-0425-9	Beschreibung div. Bussysteme mit Vor- & Nachteile				
	Bussystem allgemein	7	7	14	http://alt.ife.tugraz.at/LV/Skripten/bussysteme.pdf	Grundlage der Bussysteme, Beschreibung der grundlegenden Hardware (Single				
	Bluetooth	4	5	9	http://en.wikipedia.org/wiki/Bluetooth	Technische Spezifikation, Klassen und Bandbreiten der verschiedenen Versionen				
					The state of the s					
				0						
	Wireless Funksender Um die Tennisbälle in den Kor	rb befördern zu l			st bestimmt werden. Diese Problematik lässt sich durch Objektortung lösen, wobei es mehrere Optionen zu berücksichtigen gibt. G	·				
Objekterkennung	Wireless Funksender Um die Tennisbälle in den Ko Erwägung gezogen werden. V zu identifizieren. Ebenfalls sol	rb befördern zu l Vobei hier zu be llen die Möglichk	achten ist, dass Objek eiten von Ultraschall	0 Position er te sowohl - und Infrar	farblich, als auch aufgrund spezifischer Konturen unterschieden werden können. Weiter gibt es die Möglichkeit, durch Lasermessun, otmessung berücksichtigt werden.	g die Distanz zu einem Objekt festzustellen, oder aber durch Laserscannen Objekte				
Objekterkennung	Wireless Funksender Um die Tennisbälle in den Kol Erwägung gezogen werden. V zu identifizieren. Ebenfalls sol Google Obj-Tracking	rb befördern zu l Vobei hier zu be llen die Möglichk	achten ist, dass Objek seiten von Ultraschall 8	0 Position er te sowohl - und Infrar 15	farblich, als auch aufgrund spezifischer Konturen unterschieden werden können. Weiter gibt es die Möglichkeit, durch Lasermessun, otmessung berücksichtigt werden.  https://code.google.com/p/android-object-tracking/	g die Distanz zu einem Objekt festzustellen, oder aber durch Laserscannen Objekte  Google Doc for tracking objects with a android phone				
Objekterkennung	Wireless Funksender Um die Tennisbälle in den Koi Erwägung gezogen werden. V zu identifizieren. Ebenfalls sol Google Obj-Tracking OpenCV	rb befördern zu le Wobei hier zu bei len die Möglichk 7 8	achten ist, dass Objek eiten von Ultraschall 8 7	0 Position er te sowohl und Infrar 15 15	farblich, als auch aufgrund spezifischer Konturen unterschieden werden können. Weiter gibt es die Möglichkeit, durch Lasermessun otmessung berücksichtigt werden.  https://code.google.com/p/android-object-tracking/ http://projectproto.blogspot.ch/2012/04/android-opencv-object-tracking.html	g die Distanz zu einem Objekt festzustellen, oder aber durch Laserscannen Objekte  Google Doc for tracking objects with a android phone  Objektverfolgung eines Ping-Pong Balls				
Objekterkennung	Wireless Funksender Um die Tennisbälle in den Koi Erwägung gezogen werden. V zu identifizieren. Ebenfalls sol Google Obj-Tracking OpenCV Center Obj	rb befördern zu le Wobei hier zu bei llen die Möglichk 7 8	achten ist, dass Objek leiten von Ultraschall- 8 7 1	0 Position er te sowohl - und Infrar 15 15 3	farblich, als auch aufgrund spezifischer Konturen unterschieden werden können. Weiter gibt es die Möglichkeit, durch Lasermessun otmessung berücksichtigt werden.  https://code.google.com/p/android-object-tracking/ http://projectproto.blogspot.ch/2012/04/android-opency-object-tracking.html http://docs.opency.org/modules/imgproc/doc/structural_analysis_and_shape_descriptors.html#boundingrect	g die Distanz zu einem Objekt festzustellen, oder aber durch Laserscannen Objekte  Google Doc for tracking objects with a android phone  Objektverfolgung eines Ping-Pong Balls Zenter eines Objektes ermitteln				
Objekterkennung	Wireless Funksender Um die Tennisbälle in den Kot Erwägung gezogen werden. V zu identifizieren. Ebenfalls sol Google Obj-Tracking OpenCV Center Obj Android Obj-Tracking	rb befördern zu l Vobei hier zu bei Ilen die Möglichk 7 8 2	achten ist, dass Objek leiten von Ultraschall- 8 7 1 4	0 Position er te sowohl und Infrar 15 15 3 9	farblich, als auch aufgrund spezifischer Konturen unterschieden werden können. Weiter gibt es die Möglichkeit, durch Lasermessun otmessung berücksichtigt werden.  https://code.google.com/p/android-object-tracking/ http://projectproto.blogspot.ch/2012/04/android-opency-object-tracking.html http://docs.opency.org/modules/imgproc/doc/structural_analysis_and_shape_descriptors.html#boundingrect http://www.codeproject.com/Articles/797144/Object-Tracking-on-Android-and-Desktop	g die Distanz zu einem Objekt festzustellen, oder aber durch Laserscannen Objekte  Google Doc for tracking objects with a android phone  Objektverfolgung eines Ping-Pong Balls  Zenter eines Objektes ermitteln  CodeProject Object tracking android				
Objekterkennung	Wireless Funksender Um die Tennisbälle in den Kol Erwägung gezogen werden. V zu identifizieren. Ebenfalls sol Google Obj-Tracking OpenCV Center Obj Android Obj-Tracking Accord .Net	rb befördern zu l Vobei hier zu be- llen die Möglichl 7 8 2 5	echten ist, dass Objek eiten von Ultraschall 8 7 1 4	0 Position erecte sowohl - und Infrar 15 15 3 9	farblich, als auch aufgrund spezifischer Konturen unterschieden werden können. Weiter gibt es die Möglichkeit, durch Lasermessun otmessung berücksichtigt werden.  https://code.google.com/p/android-object-tracking/ http://projectproto.blogspot.ch/2012/04/android-opencv-object-tracking.html http://docs.opencv.org/modules/imgproc/doc/structural_analysis_and_shape_descriptors.html#boundingrect http://www.codeproject.com/Articles/797144/Object-Tracking-on-Android-and-Desktop http://accord-framework.net	g die Distanz zu einem Objekt festzustellen, oder aber durch Laserscannen Objekte  Google Doc for tracking objects with a android phone  Objektverfolgung eines Ping-Pong Balls  Zenter eines Objektes ermitteln  CodeProject Object tracking android  Objekterkunnng mithilfe dot Net Technologie				
Objekterkennung	Wireless Funksender Um die Tennisbälle in den Kot Erwägung gezogen werden. V zu identifizieren. Ebenfalls sol Google Obj-Tracking OpenCV Center Obj Android Obj-Tracking	rb befördern zu l Vobei hier zu bei Ilen die Möglichk 7 8 2	achten ist, dass Objek leiten von Ultraschall- 8 7 1 4	0 Position er te sowohl und Infrar 15 15 3 9	farblich, als auch aufgrund spezifischer Konturen unterschieden werden können. Weiter gibt es die Möglichkeit, durch Lasermessun otmessung berücksichtigt werden.  https://code.google.com/p/android-object-tracking/ http://projectproto.blogspot.ch/2012/04/android-opency-object-tracking.html http://docs.opency.org/modules/imgproc/doc/structural_analysis_and_shape_descriptors.html#boundingrect http://www.codeproject.com/Articles/797144/Object-Tracking-on-Android-and-Desktop	g die Distanz zu einem Objekt festzustellen, oder aber durch Laserscannen Objekte  Google Doc for tracking objects with a android phone  Objektverfolgung eines Ping-Pong Balls  Zenter eines Objektes ermitteln  CodeProject Object tracking android				
Objekterkennung	Wireless Funksender Um die Tennisbälle in den Kol Erwägung gezogen werden. V zu identifizieren. Ebenfalls sol Google Obj-Tracking OpenCV Center Obj Android Obj-Tracking Accord .Net	rb befördern zu l Vobei hier zu be- llen die Möglichl 7 8 2 5	echten ist, dass Objek eiten von Ultraschall 8 7 1 4	0 Position erecte sowohl - und Infrar 15 15 3 9	farblich, als auch aufgrund spezifischer Konturen unterschieden werden können. Weiter gibt es die Möglichkeit, durch Lasermessun otmessung berücksichtigt werden.  https://code.google.com/p/android-object-tracking/ http://projectproto.blogspot.ch/2012/04/android-opencv-object-tracking.html http://docs.opencv.org/modules/imgproc/doc/structural_analysis_and_shape_descriptors.html#boundingrect http://www.codeproject.com/Articles/797144/Object-Tracking-on-Android-and-Desktop http://accord-framework.net	g die Distanz zu einem Objekt festzustellen, oder aber durch Laserscannen Objekte  Google Doc for tracking objects with a android phone  Objektverfolgung eines Ping-Pong Balls  Zenter eines Objektes ermitteln  CodeProject Object tracking android  Objekterkunnng mithilfe dot Net Technologie				
Objekterkennung	Wireless Funksender Um die Tennisbälle in den Kol Erwägung gezogen werden. V zu identifizieren. Ebenfalls sol Google Obj-Tracking OpenCV Center Obj Android Obj-Tracking Accord .Net Ultrasonic	to befördern zu l Vobei hier zu be- len die Möglichk 7 8 2 5 8	achten ist, dass Objek seiten von Ultraschall 8 7 1 4 7 6	0 Position erecte sowohl - und Infrar 15 15 3 9 15 13	farblich, als auch aufgrund spezifischer Konturen unterschieden werden können. Weiter gibt es die Möglichkeit, durch Lasermessun otmessung berücksichtigt werden.  https://code.google.com/p/android-object-tracking/ http://projectproto.blogspot.ch/2012/04/android-opencv-object-tracking.html http://docs.opencv.org/modules/imgproc/doc/structural_analysis_and_shape_descriptors.html#boundingrect http://www.codeproject.com/Articles/797144/Object-Tracking-on-Android-and-Desktop http://accord-framework.net http://cdn.intechopen.com/pdfs-wm/37176.pdf	g die Distanz zu einem Objekt festzustellen, oder aber durch Laserscannen Objekte  Google Doc for tracking objects with a android phone Objektverfolgung eines Ping-Pong Balls Zenter eines Objektes ermitteln CodeProject Objekt tracking android Objekterkunnng mithilfe dot Net Technologie Objekterkunnung mithilfe von Sensor-Arrays				
Objekterkennung	Wireless Funksender Um die Tennisbälle in den Koi Erwägung gezogen werden. V zu identiffizieren. Ebenfalls sol Google Obj-Tracking OpenCV Center Obj Android Obj-Tracking Accord .Net Ultrasonic Infrarot	to befördern zu l vobei hier zu beilen die Möglichl 7 8 2 5 8 7	achten ist, dass Objek eeiten von Ultraschall  8 7 1 4 7 6 6	0 Position er te sowohl - und Infrar  15 15 3 9 15 13	farblich, als auch aufgrund spezifischer Konturen unterschieden werden können. Weiter gibt es die Möglichkeit, durch Lasermessun otmessung berücksichtigt werden.  https://code.google.com/p/android-object-tracking/ http://projectproto.blogspot.ch/2012/04/android-opencv-object-tracking.html http://docs.opencv.org/modules/imgproc/doc/structural_analysis_and_shape_descriptors.html#boundingrect http://www.codeproject.com/Articles/797144/Object-Tracking-on-Android-and-Desktop http://accord-framework.net http://cdn.intechopen.com/pdfs-wm/37176.pdf http://www.engineering.com/Ask@/qactid/7/qaqid/2730.aspx	g die Distanz zu einem Objekt festzustellen, oder aber durch Laserscannen Objekte  Google Doc for tracking objects with a android phone Objektverfolgung eines Ping-Pong Balls Zenter eines Objektes ermitteln CodeProject Object tracking android Objekterkunnng mithilfe dot Net Technologie Objekterkunnung mithilfe von Sensor-Arrays Objekterkennung mithilfe von Infrarot Sensoren				
Objekterkennung	Wireless Funksender Um die Tennisbälle in den Kot Erwägung gezogen werden. V zu identifizieren. Ebenfalls sol Google Obj-Tracking OpenCV Center Obj Android Obj-Tracking Accord .Net Ultrasonic InfarerScanning Laser Range Finder Um die Tennisbälle durch die	rb befördern zu l Vobei hier zu be- len die Möglichk 7 8 2 5 8 7 5 5 4 Luft zu beförder	schten ist, dass Objek eiten von Ultraschall	0 Position er te sowohl - und Infrar 15 15 3 9 15 13 11 8 7	farblich, als auch aufgrund spezifischer Konturen unterschieden werden können. Weiter gibt es die Möglichkeit, durch Lasermessun otmessung berücksichtigt werden.  https://code.google.com/p/android-object-tracking/ http://projectproto.blogspot.ch/2012/04/android-opencv-object-tracking.html http://docs.opencv.org/modules/imgproc/doc/structural_analysis_and_shape_descriptors.html#boundingrect http://www.codeproject.com/Articles/797144/Object-Tracking-on-Android-and-Desktop http://accord-framework.net http://accord-framework.net http://cdn.intechopen.com/pdfs-wm/37176.pdf http://cdn.intechopen.com/pdfs-wm/37176.pdf http://www.engineering.com/Ask@/qactid/7/qaqid/2730.aspx http://web.stanford.edu/~ellenrk7/Papers/icra09-3dSensingMobileManipulation.pdf	g die Distanz zu einem Objekt festzustellen, oder aber durch Laserscannen Objekte  Google Doc for tracking objects with a android phone Objektverfolgung eines Ping-Pong Balls Zenter eines Objektes ermitteln CodeProject Object tracking android Objekterkunnng mithilfe dot Net Technologie Objekterkunnung mithilfe von Sensor-Arrays Objekterkennung mithilfe von Infrarot Sensoren 3-D Objekterkennung Laser-Scanning Distanz von Objekten erkennen den marktüblichen Tennisballwurfmaschinen kann zwischen Radantrieben und				
	Wireless Funksender Um die Tennisbälle in den Kot Erwägung gezogen werden. V zu identifizieren. Ebenfalls sol Google Obj-Tracking OpenCV Center Obj Android Obj-Tracking Accord .Net Ultrasonic InfarerScanning Laser Range Finder Um die Tennisbälle durch die	rb befördern zu l Vobei hier zu be- len die Möglichk 7 8 2 5 8 7 5 5 4 Luft zu beförder	schten ist, dass Objek eiten von Ultraschall	0 Position er te sowohl - und Infrar 15 15 3 9 15 13 11 8 7	farblich, als auch aufgrund spezifischer Konturen unterschieden werden können. Weiter gibt es die Möglichkeit, durch Lasermessun otmessung berücksichtigt werden.  https://code.google.com/p/android-object-tracking/ http://projectproto.blogspot.ch/2012/04/android-opencv-object-tracking.html http://docs.opencv.org/modules/imgproc/doc/structural_analysis_and_shape_descriptors.html#boundingrect http://www.codeproject.com/Articles/797144/Object-Tracking-on-Android-and-Desktop http://accord-framework.net http://cdn.intechopen.com/pdfs-wm/37176.pdf http://www.engineering.com/ask@/qactid/7/qaqid/2730.aspx http://web.stanford.edu/~ellenrk7/Papers/icra09-3dSensingMobileManipulation.pdf http://www.seattlerobotics.org/encoder/200110/vision.htm tigt. Als mögliche Lösungsansätze wurden zum einen Tennisballwurfmaschinen, als auch gängige Abwurfmechanismen erörtert. Bei	g die Distanz zu einem Objekt festzustellen, oder aber durch Laserscannen Objekte  Google Doc for tracking objects with a android phone Objektverfolgung eines Ping-Pong Balls Zenter eines Objektes ermitteln CodeProject Object tracking android Objekterkunnng mithilfe dot Net Technologie Objekterkunnung mithilfe von Sensor-Arrays Objekterkennung mithilfe von Infrarot Sensoren 3-D Objekterkennung Laser-Scanning Distanz von Objekten erkennen den marktüblichen Tennisballwurfmaschinen kann zwischen Radantrieben und				
	Wireless Funksender Um die Tennisbälle in den Koi Erwägung gezogen werden. V zu identiffizieren. Ebenfalls sol Google Obj-Tracking OpenCV Center Obj Android Obj-Tracking Accord .Net Ultrasonic Infrarot Laser-Scanning Laser Range Finder Um die Tennisbälle durch die Druckluftstossmechanismen in	to befördern zu le Vobei hier zu beien die Möglichi 7 8 2 5 5 8 7 5 5 5 4 4 Luft zu beförder unterschieden w	schten ist, dass Objek eiten von Ultraschall   8  7  1  4  7  6  6  3  3  n, wird eine Abwurfeierden. Die erstgenan	0 Position er te sowohl und Infrar 15 15 15 19 15 13 11 8 7 Inheit benönten könne	farblich, als auch aufgrund spezifischer Konturen unterschieden werden können. Weiter gibt es die Möglichkeit, durch Lasermessun otmessung berücksichtigt werden.  https://code.google.com/p/android-object-tracking/ http://projectproto.blogspot.ch/2012/04/android-opencv-object-tracking.html http://docs.opencv.org/modules/imgproc/doc/structural_analysis_and_shape_descriptors.html#boundingrect http://www.codeproject.com/Articles/797144/Object-Tracking-on-Android-and-Desktop http://acord-framework.net http://cdn.intechopen.com/pdfs-wm/37176.pdf http://www.engineering.com/Ask@/qactid/7/qaqid/2730.aspx http://web.stanford.edu/~ellenrk7/Papers/icra09-3dSensingMobileManipulation.pdf http://www.seattlerobotics.org/encoder/200110/vision.htm tigt. Als mögliche Lösungsansätze wurden zum einen Tennisballwurfmaschinen, als auch gängige Abwurfmechanismen erörtert. Bei en die Flugbahn des Balles durch einbinden eines Dralles stabilisieren. Dadurch erhöht sich die Zielgenauigkeit. Als gängige Abwurfm	g die Distanz zu einem Objekt festzustellen, oder aber durch Laserscannen Objekte  Google Doc for tracking objects with a android phone Objektverfolgung eines Ping-Pong Balls Zenter eines Objektes ermitteln CodeProject Object tracking android Objekterkunnng mithilfe dot Net Technologie Objekterkunnung mithilfe von Sensor-Arrays Objekterkennung mithilfe von Infrarot Sensoren 3-D Objekterkennung Laser-Scanning Distanz von Objekten erkennen den marktüblichen Tennisballwurfmaschinen kann zwischen Radantrieben und echanismen kommen altbewährte Systeme wie Katapult oder Schleuder in Frage.				
	Wireless Funksender Um die Tennisbälle in den Koi Erwägung gezogen werden. V zu identifizieren. Ebenfalls sol Google Obj-Tracking OpenCV Center Obj Android Obj-Tracking Accord .Net Ultrasonic Infraroit Laser-Scanning Laser Range Finder Um die Tennisbälle durch die Druckluftstossmechanismen in	rb befördern zu l Vobei hier zu beitelen die Möglichl 7 8 2 5 8 7 5 4 Luft zu beförder w	schten ist, dass Objek eiten von Ultraschall  8 7 1 4 7 6 6 3 3 n, wird eine Abwurfel erden. Die erstgenan	0 Position er te sowohl - und Infrar 15 15 3 9 15 13 11 8 7 nheit benönten könne	farblich, als auch aufgrund spezifischer Konturen unterschieden werden können. Weiter gibt es die Möglichkeit, durch Lasermessun otmessung berücksichtigt werden.  https://code.google.com/p/android-object-tracking/ http://projectproto.blogspot.ch/2012/04/android-opency-object-tracking.html http://docs.opency.org/modules/imgproc/doc/structural_analysis_and_shape_descriptors.html#boundingrect http://www.codeproject.com/Articles/797144/Object-Tracking-on-Android-and-Desktop http://accord-framework.net http://cdo.intechopen.com/pdfs-wm/37176.pdf http://www.engineering.com/Ask@/qactid/7/qaqid/2730.aspx http://web.stanford.edu/~ellenrk7/Papers/icra09-3dSensingMobileManipulation.pdf http://www.seattlerobotics.org/encoder/200110/vision.htm tigt. Als mögliche Lösungsansätze wurden zum einen Tennisballwurfmaschinen, als auch gängige Abwurfmechanismen erörtert. Bei en die Flugbahn des Balles durch einbinden eines Dralles stabilisieren. Dadurch erhöht sich die Zielgenauigkeit. Als gängige Abwurfm http://www.youtube.com/watch?v=oZjx7F1doGs http://www.google.co.in/patents/US7445003	Google Doc for tracking objects with a android phone Objektverfolgung eines Ping-Pong Balls Zenter eines Objektes ermitteln CodeProject Object tracking android Objekterkunnng mithilfe dot Net Technologie Objekterkunnung mithilfe von Sensor-Arrays Objekterkunnung mithilfe von Infrarot Sensoren 3-D Objekterkennung Laser-Scanning Distanz von Objekten erkennen den marktüblichen Tennisballwurfmaschinen kann zwischen Radantrieben und eechanismen kommen altbewährte Systeme wie Katapult oder Schleuder in Frage.				
	Wireless Funksender Um die Tennisbälle in den Kot Erwägung gezogen werden. V zu identifizieren. Ebenfalls sol Google Obj-Tracking OpenCV Center Obj Android Obj-Tracking Accord .Net Ultrasonic Infrarot Laser-Scanning Laser Range Finder Um die Tennisbälle durch die Druckluftstossmechanismen i Beschleunigungsräder Katapult	rb befördern zu l Vobei hier zu beitelen die Möglichl 7 8 2 5 8 7 7 5 5 4 Luft zu beförder unterschieden w	schten ist, dass Objek eeiten von Ultraschall	0 Position er te sowohl - und Infrar 15 15 3 9 15 13 11 8 7 Inheit benönten könne	farblich, als auch aufgrund spezifischer Konturen unterschieden werden können. Weiter gibt es die Möglichkeit, durch Lasermessun otmessung berücksichtigt werden.  https://code.google.com/p/android-object-tracking/ http://projectproto.blogspot.ch/2012/04/android-opencv-object-tracking.html http://docs.opencv.org/modules/imgproc/doc/structural_analysis_and_shape_descriptors.html#boundingrect http://www.codeproject.com/Articles/797144/Object-Tracking-on-Android-and-Desktop http://accord-framework.net http://cdc.intechopen.com/pdfs-wm/37176.pdf http://cdc.intechopen.com/pdfs-wm/37176.pdf http://www.engineering.com/Ask@/qactid/7/qaqid/2730.aspx http://web.stanford.edu/~ellenrk7/Papers/icra09-3dSensingMobileManipulation.pdf http://www.seattlerobotics.org/encoder/200110/vision.htm tigt. Als mögliche Lösungsansätze wurden zum einen Tennisballwurfmaschinen, als auch gängige Abwurfmechanismen erörtert. Bei en die Flugbahn des Balles durch einbinden eines Dralles stabilisieren. Dadurch erhöht sich die Zielgenauigkeit. Als gängige Abwurfm http://www.youtube.com/watch?v=oZjx7F1doGs http://www.google.co.in/patents/US7445003 http://www.bauanleitung.org/diverses/katapult-bauanleitung/	g die Distanz zu einem Objekt festzustellen, oder aber durch Laserscannen Objekte  Google Doc for tracking objects with a android phone Objektverfolgung eines Ping-Pong Balls Zenter eines Objektes ermitteln CodeProject Object tracking android Objekterkunnung mithilfe dot Net Technologie Objekterkunnung mithilfe von Sensor-Arrays Objekterkunnung mithilfe von Infrarot Sensoren 3-D Objekterkennung Laser-Scanning Distanz von Objekten erkennen den marktüblichen Tennisballwurfmaschinen kann zwischen Radantrieben und echanismen kommen altbewährte Systeme wie Katapult oder Schleuder in Frage.  Video zu Prototypeinheit Video zu Katapult				
	Wireless Funksender Um die Tennisbälle in den Kot Erwägung gezogen werden. V zu identifizieren. Ebenfalls sol Google Obj-Tracking OpenCV Center Obj Android Obj-Tracking Accord .Net Ultrasonic Infrarot Laser Range Finder Um die Tennisbälle durch die Druckluftstossmechanismen i Beschleunigungsräder Katapult Gebläsewurfmaschine	rb befördern zu l Vobei hier zu be- len die Möglichl 7 8 2 5 8 7 5 5 4 Luft zu beförder unterschieden w	achten ist, dass Objek eeiten von Ultraschall  8  7  1  4  7  6  6  6  3  3  n, wird eine Abwurfei erden. Die erstgenan	0 Position er te sowohl - und Infrar 15 15 3 9 15 13 11 8 7 Inheit benönten könne	farblich, als auch aufgrund spezifischer Konturen unterschieden werden können. Weiter gibt es die Möglichkeit, durch Lasermessun otmessung berücksichtigt werden.  https://code.google.com/p/android-object-tracking/ http://projectproto.blogspot.ch/2012/04/android-opencv-object-tracking.html http://docs.opencv.org/modules/imgproc/doc/structural_analysis_and_shape_descriptors.html#boundingrect http://www.codeproject.com/Articles/797144/Object-Tracking-on-Android-and-Desktop http://accord-framework.net http://cdn.intechopen.com/pdfs-wm/37176.pdf http://www.engineering.com/ask@/qactid/7/qaqid/2730.aspx http://web.stanford.edu/~ellenrk7/Papers/icra09-3dSensingMobileManipulation.pdf http://www.seattlerobotics.org/encoder/200110/vision.htm tigt. Als mögliche Lösungsansätze wurden zum einen Tennisballwurfmaschinen, als auch gängige Abwurfmechanismen erörtert. Bei en die Flugbahn des Balles durch einbinden eines Dralles stabilisieren. Dadurch erhöht sich die Zielgenauigkeit. Als gängige Abwurfm http://www.youtube.com/watch?v=oZjx7F1doGs http://www.google.co.in/patents/US7445003 http://www.bauanleitung.org/diverses/katapult-bauanleitung/ http://www.youtube.com/watch?v=yl_hdBXrVXk	g die Distanz zu einem Objekt festzustellen, oder aber durch Laserscannen Objekte  Google Doc for tracking objects with a android phone Objektverfolgung eines Ping-Pong Balls Zenter eines Objektes ermitteln CodeProject Object tracking android Objekterkunnng mithilfe dot Net Technologie Objekterkunnung mithilfe von Sensor-Arrays Objekterkennung mithilfe von Infrarot Sensoren 3-D Objekterkennung Laser-Scanning Distanz von Objekten erkennen den marktüblichen Tennisballwurfmaschinen kann zwischen Radantrieben und echanismen kommen altbewährte Systeme wie Katapult oder Schleuder in Frage.  Video zu Prototypeinheit Video zu Katapult Video zu Gebläsewurfmaschine				
	Wireless Funksender Um die Tennisbälle in den Koi Erwägung gezogen werden. V zu identifizieren. Ebenfalls sol Google Obj-Tracking OpenCV Center Obj Android Obj-Tracking Accord .Net Ultrasonic Infrarot Laser-Scanning Laser Range Finder Um die Tennisbälle durch die Druckluftstossmechanismen i Beschleunigungsräder Katapult Gebläsewurfmaschine Druckluftstoss Abwurfeinheit	to befördern zu le Vobei hier zu beien die Möglichi  7  8  2  5  8  7  5  4  Luft zu befördern waterschieden water	schten ist, dass Objek eiten von Ultraschall  8 7 1 4 7 6 6 6 3 3 n, wird eine Abwurfel erden. Die erstgenan	0 Position er te sowohl - und Infrar 15 15 3 9 15 13 11 8 7 Inheit benönten könne	farblich, als auch aufgrund spezifischer Konturen unterschieden werden können. Weiter gibt es die Möglichkeit, durch Lasermessun otmessung berücksichtigt werden.  https://code.google.com/p/android-object-tracking/ http://projectproto.blogspot.ch/2012/04/android-opencv-object-tracking.html http://docs.opencv.org/modules/imgproc/doc/structural_analysis_and_shape_descriptors.html#boundingrect http://www.codeproject.com/Articles/797144/Object-Tracking-on-Android-and-Desktop http://accord-framework.net http://cdn.intechopen.com/pdfs-wm/37176.pdf http://www.engineering.com/Ask@/qactid/7/qaqid/2730.aspx http://web.stanford.edu/~ellenrk7/Papers/icraO9-3dSensingMobileManipulation.pdf http://www.seattlerobotics.org/encoder/200110/vision.htm tigt. Als mögliche Lösungsansätze wurden zum einen Tennisballwurfmaschinen, als auch gängige Abwurfmechanismen erörtert. Bei en die Flugbahn des Balles durch einbinden eines Dralles stabilisieren. Dadurch erhöht sich die Zielgenauigkeit. Als gängige Abwurfm http://www.youtube.com/watch?v=oZjx7F1doGs http://www.google.co.in/patents/US7445003 http://www.bauanleitung.org/diverses/katapult-bauanleitung/ http://www.bauanleitung.org/diverses/katapult-bauanleitung/ http://www.bauanleitung.org/diverses/katapult-bauanleitung/ http://www.stecom/watch?v=oZjx7F1doGs-http://www.ftcommunity.de/data/downloads/wallpapers/wurfmaschine.jpg	g die Distanz zu einem Objekt festzustellen, oder aber durch Laserscannen Objekte  Google Doc for tracking objects with a android phone Objektverfolgung eines Ping-Pong Balls Zenter eines Objektes ermitteln CodeProject Object tracking android Objekterkunnng mithilfe dot Net Technologie Objekterkunnng mithilfe von Sensor-Arrays Objekterkennung mithilfe von Infrarot Sensoren 3-D Objekterkennung Laser-Scanning Distanz von Objekten erkennen den marktüblichen Tennisballwurfmaschinen kann zwischen Radantrieben und echanismen kommen altbewährte Systeme wie Katapult oder Schleuder in Frage.  Video zu Prototypeinheit Video zu Katapult Video zu Gebläsewurfmaschine Prince Ballmachine Drehabwurfeinheit				
	Wireless Funksender Um die Tennisbälle in den Koi Erwägung gezogen werden. V zu identifizieren. Ebenfalls sol Google Obj-Tracking OpenCV Center Obj Android Obj-Tracking Accord .Net Ultrasonic Infrarot Laser-Scanning Laser Range Finder Um die Tennisbälle durch die Druckluftstossmechanismen i Beschleunigungsräder Katapult Gebläsewurfmaschine Druckluftstoss	b befördern zu l Vobei hier zu beien die Möglichk 7 8 2 5 8 7 5 5 4 Luft zu beförder unterschieden w	8 7 1 1 4 7 6 6 6 3 3 3 9 9 4 4 1 4 6 6	0 Position et et sowohl - und Infrar 15 3 9 15 13 11 8 7 nheit benönten könne	farblich, als auch aufgrund spezifischer Konturen unterschieden werden können. Weiter gibt es die Möglichkeit, durch Lasermessun otmessung berücksichtigt werden.  https://code.google.com/p/android-object-tracking/ http://projectproto.blogspot.ch/2012/04/android-opencv-object-tracking.html http://docs.opencv.org/modules/imgproc/doc/structural_analysis_and_shape_descriptors.html#boundingrect http://www.codeproject.com/Articles/797144/Object-Tracking-on-Android-and-Desktop http://accord-framework.net http://cdn.intechopen.com/pdfs-wm/37176.pdf http://www.engineering.com/Ask@/qactid/7/qaqid/2730.aspx http://www.seattlerobotics.org/encoder/200110/vision.htm tigt. Als mögliche Lösungsansätze wurden zum einen Tennisballwurfmaschinen, als auch gängige Abwurfmechanismen erörtert. Bei en die Flugbahn des Balles durch einbinden eines Dralles stabilisieren. Dadurch erhöht sich die Zielgenauigkeit. Als gängige Abwurfm http://www.youtube.com/watch?v=oZjx7F1doGs http://www.google.co.in/patents/US7445003 http://www.bauanleitung.org/diverses/katapult-bauanleitung/ http://www.bauanleitung.org/diverses/katapult-bauanleitung/ http://www.youtube.com/watch?v=oZjx7F1doGs http://www.google.co.in/patents/US7445003 http://www.youtube.com/watch?v=oZjx7F1doGs http://www.google.co.in/patents/US7445003 http://www.youtube.com/watch?v=oZjx7F1doGs http://www.google.co.in/patents/US7445003	Google Doc for tracking objects with a android phone Objektverfolgung eines Ping-Pong Balls Zenter eines Objektes ermitteln CodeProject Object tracking android Objekterkunnng mithilfe dot Net Technologie Objekterkunnng mithilfe dot Net Technologie Objekterkunnung mithilfe von Sensor-Arrays Objekterkennung Laser-Scanning Distanz von Objekten erkennen den marktüblichen Tennisballwurfmaschinen kann zwischen Radantrieben und echanismen kommen altbewährte Systeme wie Katapult oder Schleuder in Frage.  Video zu Prototypeinheit Video zu Gebläsewurfmaschine Prince Ballmachine				
	Wireless Funksender Um die Tennisbälle in den Koi Erwägung gezogen werden. V zu identifizieren. Ebenfalls sol Google Obj-Tracking OpenCV Center Obj Android Obj-Tracking Accord .Net Ultrasonic Infrarot Laser-Scanning Laser Range Finder Um die Tennisbälle durch die Druckluftstossmechanismen i Beschleunigungsräder Katapult Gebläsewurfmaschine Druckluftstos Abwurfeinheit Wurfmaschine Tribok Bei der Reche des Fahran nach Grösse und Anforderung Produkt, als Eigenheit des Sch	rb befördern zu l Vobei hier zu bevobei hier zu bevobei hier zu bevobei hier zu bevobei hier zu beiden die Möglich im 2 generatie in der	schten ist, dass Objek eiten von Ultraschall  8 7 1 4 7 6 6 6 3 3 n, wird eine Abwurfei erden. Die erstgenan  9 4 1 4 6 6 6 3 3 uptsächlich darauf ges sgelegt werden. Weit s, vom Punkt aus gleie	0 Position et et sowohl - und Infrar  15 3 9 15 13 11 8 7 Inheit benönten könne  17 10 5 9 14 7 14 7 cherrasseit es et chermasseit es et chermasseit et et et et es et chermasseit es et es et es et es es et es es et es	farblich, als auch aufgrund spezifischer Konturen unterschieden werden können. Weiter gibt es die Möglichkeit, durch Lasermessun otmessung berücksichtigt werden.  https://code.google.com/p/android-object-tracking/ http://projectproto.blogspot.ch/2012/04/android-opencv-object-tracking.html http://docs.opencv.org/modules/imgproc/doc/structural_analysis_and_shape_descriptors.html#boundingrect http://www.codeproject.com/Articles/797144/Object-Tracking-on-Android-and-Desktop http://accord-framework.net http://cdo.intechopen.com/pdfs-wm/37176.pdf http://www.engineering.com/Ask@/qactid/7/qaqid/2730.aspx http://web.stanford.edu/~ellenrk7/Papers/icra09-3dSensingMobileManipulation.pdf http://www.seattlerobotics.org/encoder/200110/vision.htm tigt. Als mögliche Lösungsansätze wurden zum einen Tennisballwurfmaschinen, als auch gängige Abwurfmechanismen erörtert. Bei en die Flugbahn des Balles durch einbinden eines Dralles stabilisieren. Dadurch erhöht sich die Zielgenauigkeit. Als gängige Abwurfm http://www.youtube.com/watch?v=oZjx7F1doGs http://www.google.co.in/patents/US7445003 http://www.bauanleitung.org/diverses/katapult-bauanleitung/ http://www.bauanleitung.org/diverses/katapult-bauanleitung/ http://www.secom/watch?v=vj_hdBx/VXk http://tennisballdevices.com/little-prince-ball-machine/ http://www.ftcommunity.de/data/downloads/wallpapers/wurfmaschine.html	Google Doc for tracking objects with a android phone Objektverfolgung eines Ping-Pong Balls Zenter eines Objektes ermitteln CodeProject Object tracking android Objekterkunnng mithilfe dot Net Technologie Objekterkunnng mithilfe dot Net Technologie Objekterkunnng mithilfe von Sensor-Arrays Objekterkennung mithilfe von Infrarot Sensoren 3-D Objekterkennung Laser-Scanning Distanz von Objekten erkennen den marktüblichen Tennisballwurfmaschinen kann zwischen Radantrieben und echanismen kommen altbewährte Systeme wie Katapult oder Schleuder in Frage.  Video zu Prototypeinheit Video zu Gebläsewurfmaschine Prince Ballmachine Drehabwurfeinheit Schleudermechanismus Bauanleitung E Kontaktfläche mit dem Boden und ist sehr manövrierfähig. Das Laufwerk kann je f der gesamten Länge ist gute Stabilität gewährleistet. Ausserdem kann sich das rzeug schwebt dank eines Überdruckes unter dem Fahrzeug wenige Zentimeter				

Luftkissenfahrzeug	6	4	10	http://www.hovercraftboote.de/07_technik/technik_d.htm	Schweben durch Überdruck unter Fahrzeug, Lenken des Luftstrom
		4	10		Lenken durch Luftstrom.
Schraubenantrieb	3	2	-	http://www.unusuallocomotion.com/pages/locomotion/screw-propelled-vehicles.html	Vortrieb über zwei gegenläufige drehende Schrauben
		2	э		drehende Schrauben.
Pneufahrzeug			0	kA	Reifen sorgen für Stand und Vortrieb