

SOLUCION DE ECUACIONES NO LINEALES

Dada una función continua $f(x)$, se quiere encontrar el valor x_0 de x , para el cual $f(x_0) = 0$; los x_0 para los que se cumple $f(x_0) = 0$ se denominan **raíces o solución de la ecuación o ceros**.

Problema a resolver:

$$f(x) = 0$$

METODO DE ITERACION DE PUNTO FIJO

Método que se basa en la forma de la función:

$$f(x) = 0 \quad \rightarrow \quad x = g(x)$$

la iteración es:

$$x_{n+1} = g(x_n) \quad n = 0, 1, \dots$$

Definición: Dada $g(x): [a,b] \rightarrow R$, g continua y si $g(\alpha) = \alpha$, para algún $\alpha \in [a,b]$ entonces $g(x)$ tiene un **punto fijo** en $[a,b]$

Si α es punto fijo de $g(x) \therefore \alpha$ es cero de $f(x)$

Ej: como definir una función de iteración

$$f(x) = x^2 - 2x + 3 \rightarrow 2x = x^2 + 3 \\ x = (x^2 + 3)/2 \rightarrow g(x) = (x^2 + 3)/2$$

$$f(x) = x^2 - 2x + 3 \rightarrow x^2 = 2x - 3 \\ x = \sqrt{2x - 3} \rightarrow g(x) = \sqrt{2x - 3}$$

$$f(x) = \sin x \rightarrow x = \sin x + x \rightarrow g(x) = \sin x + x$$

$$f(x) = e^{-x} - x \rightarrow x = e^{-x} \rightarrow g(x) = e^{-x}$$

$$x_{n+1} = g(x_n) \quad n = 0, 1, \dots$$

Métodos Numéricos I

3

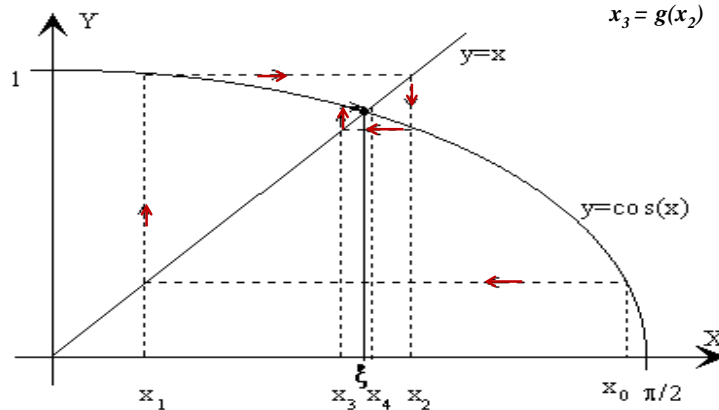
Iteración Convergente

$$x_{n+1} = g(x_n) \quad n = 0, 1, \dots$$

$$x_1 = g(x_0)$$

$$x_2 = g(x_1)$$

$$x_3 = g(x_2)$$



Métodos Numéricos I

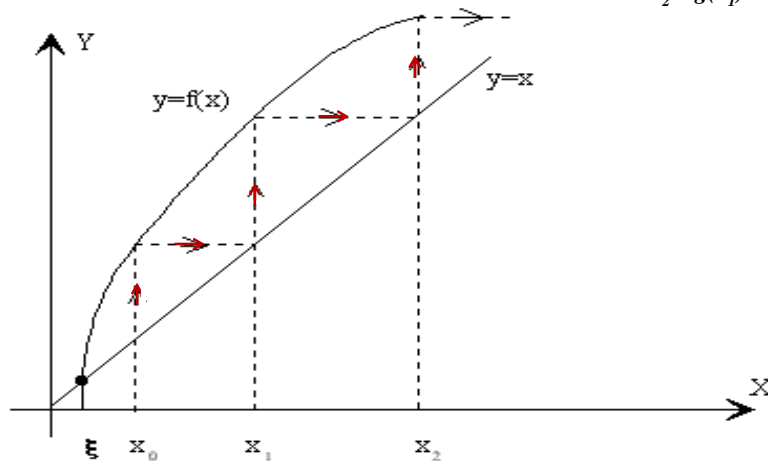
4

Iteración no Convergente

$$x_{n+1} = g(x_n) \quad n = 0, 1, \dots$$

$$x_1 = g(x_0)$$

$$x_2 = g(x_1)$$



Métodos Numéricos I

5

En función de lo visto, pueden surgir algunas preguntas:

Cuántas funciones $g(x)$ se pueden determinar dada una ecuación $f(x) = 0$?

Cuales de estas funciones de iteración van a dar una sucesión que sea convergente al cero buscado ?

Métodos Numéricos I

6

Teorema (Existencia y unicidad del punto fijo)

Si $g \in C_{[a,b]}$ y $g(x) \in [a,b] \forall x \in [a,b]$. Si además $g'(x)$ existe en (a,b) , es continua y $|g'(x)| \leq K < 1 \forall x \in [a,b]$.
Si $x_0 \in [a,b]$ entonces la sucesión definida $x_{n+1} = g(x_n)$, $n \geq 1$ converge al único punto fijo $\alpha \in [a,b]$.

Es importante interpretar, dentro de las H) del teorema:

- $g(x) \in [a,b] \forall x \in [a,b] \quad ?$

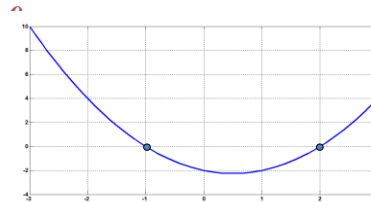
- $|g'(x)| \leq K < 1 \forall x \in [a,b] \quad ?$

Métodos Numéricos I

7

Teorema (existencia y unicidad del punto fijo)

Ejemplo: vale $f(x) = x^2 - x - 2$
 $x_{1,2} = -1, 2$



i) $x = x^2 - 2 \quad g_1(x) = x^2 - 2$

- $|g_1'(x)| = 2x < 1 \text{ si } x < 1/2 \rightarrow g_1 \text{ no verifica teorema}$

ii) $x^2 = x + 2 \quad g_2(x) = (x + 2)^{1/2}$

$|g_2'(x)| = 0.5(x+2)^{-1/2} < 1 \text{ si } x > 0$

$g_2(1) = 1.732$ y $g_2(3) = 2.236 \rightarrow g_2$ verifica teorema, o sea genera una sucesión convergente

Métodos Numéricos I

8

- Por ej. $f(x) = x^2 - 2x - 3 = 0$ $x = 3, x = -1$

$$\begin{aligned} x^2 - 2x - 3 &= 0 \\ \Rightarrow x^2 &= 2x + 3 \\ \Rightarrow x &= \sqrt{2x + 3} \\ \Rightarrow g_1(x) &= \sqrt{2x + 3} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} x^2 - 2x - 3 &= 0 \\ \Rightarrow x(x - 2) - 3 &= 0 \\ \Rightarrow x &= \frac{3}{x - 2} \\ \Rightarrow g_2(x) &= \frac{3}{x - 2} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} x^2 - 2x - 3 &= 0 \\ \Rightarrow 2x &= x^2 - 3 \\ \Rightarrow x &= \frac{x^2 - 3}{2} \\ \Rightarrow g_3(x) &= \frac{x^2 - 3}{2} \end{aligned}$$

Métodos Numéricos I

9

 $g_1(x)$

$$x_{i+1} = \sqrt{2x_i + 3}$$

1. $x_0 = 4$
2. $x_1 = 3.31662$
3. $x_2 = 3.10375$
4. $x_3 = 3.03439$
5. $x_4 = 3.01144$
6. $x_5 = 3.00381$

Converge $x = 3$ **$g_2(x)$**

$$x_{i+1} = \frac{3}{x_i - 2}$$

1. $x_0 = 4$
2. $x_1 = 1.5$
3. $x_2 = -6$
4. $x_3 = -0.375$
5. $x_4 = -1.263158$
6. $x_5 = -0.919355$
7. $x_6 = -1.02762$
8. $x_7 = -0.990876$
9. $x_8 = -1.00305$

Converge $x = -1$ **$g_3(x)$**

$$x_{i+1} = \frac{x_i^2 - 3}{2}$$

1. $x_0 = 4$
2. $x_1 = 6.5$
3. $x_2 = 19.625$
4. $x_3 = 191.070$

No Converge

Métodos Numéricos I

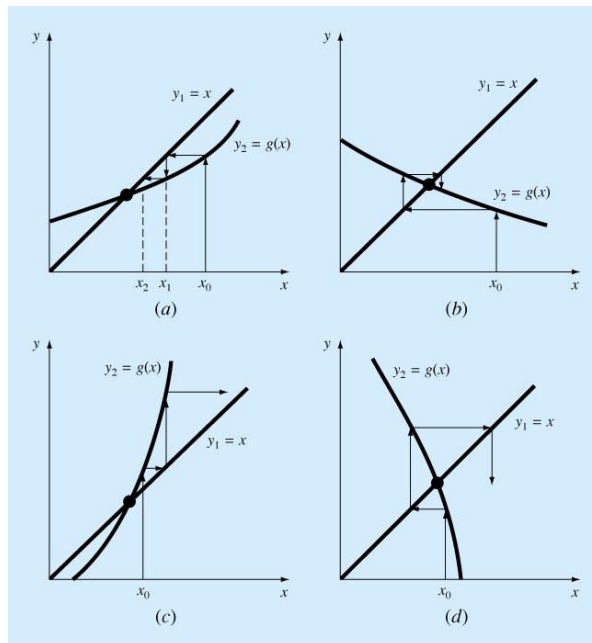
10

(a) $|g'(x)| < 1, g'(x) > 0$
 \Rightarrow converge, monótona

(b) $|g'(x)| < 1, g'(x) < 0$
 \Rightarrow converge, oscilante

(c) $|g'(x)| > 1, g'(x) > 0$
 \Rightarrow diverge, monótona

(d) $|g'(x)| > 1, g'(x) < 0$
 \Rightarrow diverge, oscilante



Métodos Numéricos I

11

Algoritmo de Iteración de Punto Fijo

ENTRADA : x_0 ; Eps: real ;max: entero

SALIDA : x_I : real o mensaje de error

VARIABLES: iter: entero

PASO 1: iter = 0, $x_I \leftarrow x_0 + 2 * \text{Eps}$

PASO2: MIENTRAS (iter \leq max $\wedge |x_I - x_0| > \text{Eps}$)

$x_I \leftarrow g(x_0)$

iter \leftarrow iter+1

$x_0 \leftarrow x_I$

PASO3 : Si (iter > max) ENTONCES

ESCRIBIR (('No converge en max iteraciones')

SINO

ESCRIBIR('Raiz =', x_I)

PASO4 : Parar

Métodos Numéricos I

12

ORDEN DE CONVERGENCIA

Definición: Supongamos que $\{x_n\}$ es una sucesión que converge a x' y que $e_n = x_n - x'$ para cada $n > 0$. Si existen constantes positivas λ, α tal que

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{|x_{n+1} - x'|}{|x_n - x'|^\alpha} = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{|e_{n+1}|}{|e_n|^\alpha} = \lambda$$

decimos que $\{x_n\}$ **converge a x' con orden α** , con una constante de error asintótico λ .

Por lo tanto:

$\alpha = 1$: método lineal

$\alpha = 2$: método cuadrático

Métodos Numéricos I

13

ORDENES DE CONVERGENCIA

$\alpha = 1$ { método de bisección
método Regula Falsi
iteración de punto fijo

$\alpha = 1.6$ método de la secante

$\alpha = 2$ método de Newton-Raphson

Métodos Numéricos I

14

Newton-Raphson vs. Iteración de Punto Fijo

$$f(x) = e^{-x} - x$$

$$x_{n+1} = \frac{e^{-x_n}(x_n + 1)}{(e^{-x_n} + 1)}$$

i	x_i	$F(x_i)$
0	0	1
1	0,500000000	0,10653066
2	0,566311003	0,00130451
3	0,567143165	1,9654E-07
4	0,567143290	6,4219E-10

$$x_{n+1} = e^{-x_n}$$

i	x_i	$F(x_i)$
0	0	1,00000000
1	1,000000	1,71828183
2	0,367879	1,07679312
3	0,692201	1,30590753
4	0,500473	1,14902830
5	0,606244	1,22728770
6	0,545396	1,17989546
7	0,579612	1,20573358
8	0,560115	1,19075884
9	0,571143	1,19914634
10	0,564879	1,19435590

Métodos Numéricos I

15

Δ^2 DE AITKEN

Supóngase que $\{x_n\}$ converge linealmente al límite p y que, para valores suficientemente grandes de n , $(x_n - p)(x_{n+1} - p) > 0$. Entonces, la sucesión

$$\hat{x} = x_n - \frac{(\Delta x)_n^2}{(\Delta^2 x)_n} = x_n - \frac{(x_{n+1} - x_n)^2}{x_{n+2} - 2x_{n+1} + x_n}$$

Converge con orden cuadrático

Acelera la convergencia de cualquier sucesión de orden lineal.

Métodos Numéricos I

16

METODO DE STEFFENSEN

Se obtiene al aplicar Δ^2 de Aitken a la sucesión generada con iteración de punto fijo:

$$\hat{x}_s = x_n - \frac{(x_{n+1} - x_n)^2}{x_{n+2} - 2x_{n+1} + x_n}, \quad n = 0, 1, \dots$$

Dado x_0 , Eps

iter = 0, $x_1 \leftarrow x_0 + 2 * \text{Eps}$

MIENTRAS (iter \leq max $\wedge |x_1 - x_0| > \text{Eps}$)

$x_1 \leftarrow g(x_0)$

$x_2 \leftarrow g(x_1)$

iter \leftarrow iter+1

$x_s \leftarrow x_0 - (x_1 - x_0)^2 / (x_2 - 2x_1 + x_0)$

$x_0 \leftarrow x_s$

Si (iter > max) ENTONCES

ESCRIBIR ('No converge en max iteraciones')

SINO

ESCRIBIR('Raíz =', x_0)

Métodos Numéricos I

17

CEROS DE POLINOMIOS

Dado un polinomio, de orden n, con coeficientes a_i , $i = 0, \dots, n$

$$P(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_nx^n$$

Recordemos:

- Para un orden n, hay n raíces reales o complejas, no necesariamente distintas.
- Si n es impar, hay al menos una raíz real.
- Si las raíces complejas existen, existe un par conjugado.

Métodos Numéricos I

18

Teorema de Acotación de Raíces: Todos los ceros de un polinomio se hallan en el disco cerrado cuyo centro está en el origen del plano complejo y cuyo radio es ρ siendo:

$$\rho = 1 + |a_n|^{-1} \max_{0 \leq k < n} |a_k|$$

Ej: si tomamos el polinomio

$$p(x) = 3x^4 - 3x^3 - 3x^2 - 3x - 6$$

Calculamos:
$$\rho = 1 + \frac{6}{3} = 3$$

En función de este valor las raíces están el intervalo $(-3,3)$

METODO DE HORNER

Dado un polinomio $P(x) = a_0 + a_1x + \dots + a_{n-1}x^{n-1} + a_nx^n$
y un valor x_0

$$\text{Si se toman } \begin{cases} b_n = a_n \\ b_k = a_k + b_{k+1}x_0 \quad (k = n-1, n-2, \dots, 1, 0) \\ \therefore b_0 = P(x_0) \end{cases}$$

más aun si : $Q(x) = b_nx^{n-1} + b_{n-1}x^{n-2} + \dots + b_2x + b_1$

entonces $P(x) = (x - x_0)Q(x) + b_0$

METODO DE HORNER

Dado que $P(x) = (x - x_0)Q(x) + b_0 \quad (1)$

Siendo $Q(x) = b_n x^{n-1} + b_{n-1} x^{n-2} + \dots + b_2 x + b_1$

Si derivamos (1) $P'(x) = Q(x) + (x - x_0)Q'(x)$

Para $x = x_0$ $P'(x_0) = Q(x_0)$

Método de Newton Raphson

Dado el polinomio, $P(x)$, se calcula:

$$x_{n+1} = x_n - P(x_n) / P'(x_n) \quad n = 0, 1, 2, 3, \dots$$

usando Horner para calcular $P(x)$ y $P'(x)$.

Mediante el proceso de **deflación** podemos calcular todos los ceros del polinomio

METODO DE HORNER

Ejemplo:

$$P(x) = 2x^4 - 3x^2 + 3x - 4$$

$$x_0 = -2$$

V. i. para
Newton

	2	0	-3	3	-4
		+			
-2	→	-4	8	-10	14
	2	-4	5	-7	10

$$P(x) = (x+2)(2x^3 - 4x^2 + 5x - 7) + 10$$

$$Q(x) = P'(x)$$

Métodos Numéricos I

23

METODO DE HORNER

Ejemplo:

$$P(x) = 2x^4 - 3x^2 + 3x - 4$$

$$x_0 = -2$$

V. i. para
Newton

	2	0	-3	3	-4
		+			
-2	→	-4	8	-10	14
	2	-4	5	-7	10

→ $P(-2)$

$$P(x) = (x+2)(2x^3 - 4x^2 + 5x - 7) + 10$$

$$P'(x) = Q(x)$$

Aplico Horner nuevamente para encontrar $Q(-2) = P'(-2)$

	2	-4	5	-7
		+		
-2	→	-4	16	-42
	2	-8	21	-49

→ $P'(-2)$

Métodos Numéricos I

24

Método de Newton Raphson

Esta sería 1era iteración del método

$$x_1 = x_0 - P(x_0) / P'(x_0) = -2 - 10 / (-49) \cong -1.796$$

Se continúan las iteraciones hasta alcanzar la precisión buscada

Algoritmo para calcular $P(x)$ y $P'(x)$

ENTRADA : n : grado de $P(x)$, a_i : coeficientes de $P(x)$,
 x_0 : punto donde evaluar $P(x)$

SALIDA : $y = P(x_0)$, $z = P'(x_0)$

PASO 1: $y = a_n$

PASO2: $z = a_n$

PASO 3: PARA $j = n-1, n-2, \dots, 1$

$$y = x_0 * y + a_j$$

$$z = x_0 * z + y$$

PASO 4: $y = x_0 * y + a_0$

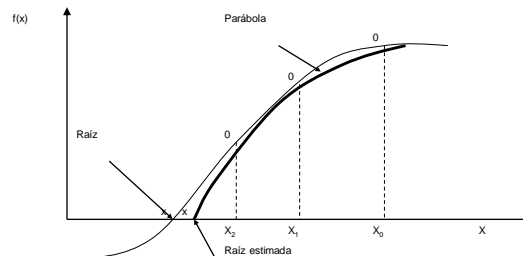
PASO 5: Devolver y, z

Método de Muller

Permite calcular las raíces del polinomio, $p_n(x)$, donde n es el orden del polinomio y las a_n son coeficientes constantes.

$$p_n(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_nx^n$$

Este método es una generalización del método de la secante, trabaja con la parábola que intersecta al polinomio dado en tres puntos



Métodos Numéricos I

27

Supongamos buscar las raíces de

$$p_2(x) = a(x - x_2)^2 + b(x - x_2) + c$$

Debemos conocer a , b y c

Dados P_0 , P_1 y P_2 , planteamos el sig. sistema de ecuaciones:

$$p_2(x_0) = a(x_0 - x_2)^2 + b(x_0 - x_2) + c = f(x_0)$$

$$p_2(x_1) = a(x_1 - x_2)^2 + b(x_1 - x_2) + c = f(x_1)$$

$$p_2(x_2) = a(x_2 - x_2)^2 + b(x_2 - x_2) + c = f(x_2)$$

vemos que $f(x_2) = c$

El sistema será: $c = f(x_2)$

$$b = \frac{(x_0 - x_2)^2 [f(x_1) - f(x_2)] - (x_1 - x_2)^2 [f(x_0) - f(x_2)]}{(x_0 - x_2)(x_1 - x_2)(x_0 - x_1)}$$

$$a = \frac{(x_1 - x_2)[f(x_0) - f(x_2)] - (x_0 - x_2)[f(x_1) - f(x_2)]}{(x_0 - x_2)(x_1 - x_2)(x_0 - x_1)}$$

Métodos Numéricos I

28

La nueva aproximación a la raíz será la solución de $p_2(x_3) = 0$
 Para el cálculo de la raíz, x_3 , debemos resolver:

$$x_3 - x_2 = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$$

para prevenir error de redondeo

$$x_3 = x_2 + \frac{-2c}{b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}$$

Cual signo hay que tomar ?

En cada iteración, se recalculan los valores $[x_0, f(x_0)]$, $[x_1, f(x_1)]$ y $[x_2, f(x_2)]$ hasta alcanzar la raíz con la precisión deseada

Este método también permite calcular raíces complejas, se debe tomar un v.i. complejo, y es más estable que Newton, siendo su orden de convergencia $\cong 1.8$.

En resumen:

- Los métodos numéricos para resolver raíces se dividen en abiertos y de intervalo
- Métodos que usan intervalos, necesitan dos valores iniciales que contengan la raíz, tienen garantizada la convergencia. Pero son lentos.
- Métodos abiertos abandonan la acotación de la raíz, ganando en velocidad; pero pueden diverger. La convergencia depende de una buena elección de los valores iniciales